Algorytmy optymalizacji dyskretnej

LABORATORIUM 3

Porównanie implementacji algorytmu Dijkstry

Termin wysyłania (MS Teams): 16 grudnia 2021 godz. 15:14

Zadanie 1. [20 pkt]

Zaimplementuj w języku C lub C++ następujące warianty algorytmu DIJKSTRY dla problemu najkrótszych ścieżek z jednym źródłem w sieci G=(N,A) o n wierzchołkach i m łukach z nieujemnymi kosztami (algorytmy wyznaczają najkrótsze ścieżki między zadanym źródłem $s\in N$ i wszystkimi wierzchołkami $i\in N\setminus\{s\}$):

```
[5 pkt] wariant podstawowy (o złożoności O (n+m)),

[7 pkt] algorytm DIALA (o złożoności O (m+nC)),

[8 pkt] implementacja RADIX HEAP (o złożoności O (m+n\log nC) lub O (m+n\log C)).
```

Wymagania odnośnie rozwiązania zadania, w tym sposobu wywołania programów, zakresu przeprowadzonych testów oraz danych testowych opisane są poniżej.

Wymagania dotyczące kompilacji i uruchamiania programów

Warunkiem koniecznym zaliczenia Listy 3 jest spełnienie wszystkich poniższych wymagań odnośnie kompilacji i uruchamiania programów. Rozwiązania nie spełniające tych wymagań nie będą sprawdzane (student otrzymuje wówczas 0 punktów).

- 1. Programy powinny kompilować i linkować się za pomocą polecenia make. Do rozwiązania należy więc dołączyć odpowiedni plik Makefile.
- 2. Należy dołączyć plik README opisujący dostarczone pliki oraz zawierający dane autora.
- 3. Programy powinny pozwalać na uruchomienie ich z linii poleceń z odpowiednimi parametrami (patrz poniżej).
- 4. Pliki z danymi wejściowymi oraz pliki wynikowe powinny mieć określony format (patrz poniżej).
- 5. Ostateczną wersję programów należy skompilować i przetestować pod systemem Ubuntu.

Przykładowo, dla algorytmu DIJKSTRY program powinien być uruchamiany za pomocą następujących poleceń (dwa sposoby wywołania).

• Badanie czasu wyznaczania najkrótszych ścieżek:

```
dijkstra –d plik_z_danymi.gr –ss zrodla.ss –oss wyniki.ss.res, gdzie opcja –d oznacza dane, natomiast plik_z_danymi.gr jest plikiem, w którym zadana jest sieć z kosztami łuków. Postać pliku z danymi (sieć + koszty) jest następująca.
```

```
c Linia zaczynajaca sie od c jest komentarzem
c Przyklad sieci z kosztami - plik plik_z_danymi.gr
c
p sp 6 8
c p (problem) sp (shortest path)
c siec zawiera 6 wierzcholkow i 8 lukow
c wierzcholki ponumerowane sa od 1 do 6
c ...
```

```
c ...
a 1 2 17
c luk z wierzcholka 1 do wierzcholka 2 o koszcie 17
c
a 1 3 10
a 2 4 2
a 3 5 0
a 4 3 0
a 4 6 3
a 5 2 0
a 5 6 20
```

Opcja –ss oznacza, że należy wyznaczyć najkrótsze ścieżki między źródłem $s \in N$ i wszystkimi wierzchołkami $i \in N \setminus \{s\}$ dla wszystkich źródeł s, które zadane są w pliku zrodla.ss. Jego postać jest następująca.

```
c Przyklad pliku zrodla.ss, w ktorym zadane sa zrodla.
c
p aux sp ss 3
c    tu podane sa 3 zrodla w nastepujacych po sobie liniach
s 1
s 3
s 5
c
c    algorytm powinien wyznaczyc nakrotsze sciezki miedzy
c zrodlem 1 i wszystkimi wierzcholkami sieci zadanej w pliku
c plik_z_danymi.gr, a nastepnie miedzy zrodlem 3 i wszystkimi
c wierzcholkami sieci itd.
```

Opcja – oss wyniki.ss.res określa plik wynikowy dla problemu najkrótszych ścieżek z jednym źródłem, którego postać jest następująca.

• Długości najkrótszych ścieżek między podanymi parami wierzchołków:

```
dijkstra –d plik_z_danymi.gr –p2p pary.p2p –op2p wyniki.p2p.res, gdzie opcja –d jest jak poprzednio, natomiast opcja –p2p oznacza, że należy policzyć najkrótszą ścieżkę między każdą z par wierzchołków s \in N oraz t \in N podanych w pliku pary.p2p, którego postać jest następująca.
```

```
c Przyklad pliku pary.p2p (point-to-point), w ktorym zadane sa
c pary wierzchołkow, miedzy ktorymi nalezy wyznaczyc
c najkrotsze sciezki.
c
p aux sp p2p 3
c tu np. podane sa 3 pary (1, 5), (5, 1) i (1, 2)
c
q 1 5
q 5 1
q 1 2
```

Opcja – op2p wyniki.p2p.res określa plik wynikowy dla problemu najkrótszej ścieżki między parą wierzchołków, którego postać jest następująca.

```
c Przyklad pliku wynikowego wyniki.p2p.res dla problemu c najkrotszej sciezki miedzy para wierzcholkow.

c wyniki testu dla sieci zadanej w pliku plik_z_danymi.gr c i par zrodlo-ujscie podanych w pliku pary.p2p:
f plik_z_danymi.gr pary.p2p
c siec sklada sie z 2048 wierzcholkow, 8192 lukow,
c koszty naleza do przedzialu [0,1024]:
g 2048 8192 0 1024
c dlugosci najkrotszych sciezek
c np. miedzy para (1,5) dlugosc sciezki wynosi 4351:
d 1 5 4351
d 5 1 7541
d 1 2 231
```

Podobnie powinno wyglądać wywołanie programu dla algorytmu DIALA:

```
• dial -d plik_z_danymi.gr -ss zrodla.ss -oss wyniki.ss.res
```

```
• dial -d plik_z_danymi.gr -p2p pary.p2p -op2p wyniki.p2p.res
```

oraz dla implementacji RADIX HEAP:

```
• radixheap -d plik_z_danymi.gr -ss zrodla.ss -oss wyniki.ss.res
```

```
• radixheap -d plik_z_danymi.gr -p2p pary.p2p -op2p wyniki.p2p.res
```

Dane testowe i opracowanie wyników

Dane testowe należy pobrać ze strony 9th DIMACS Implementation Challenge – Shortest Paths. W tym celu warto pobrać źródła programów do pobierania i generowania danych testowych – Challenge 9 benchmarks. Następnie należy je rozpakować, skompilować za pomocą polecenia make i wygenerować dane testowe za pomocą polecenia make gen (szczegóły opisane są w pliku README). Dane testowe zostaną wygenerowane do folderu ./inputs. Formaty plików z danymi opisane są powyżej (szczegóły podane są też na stronie File formats).

Wyniki przeprowadzonych eksperymentów należy przedstawić w sprawozdaniu (plik pdf). Sprawozdanie powinno zawierać

1. zwięzły opis algorytmów – opis implementacji oraz złożoności,

- 2. wyniki eksperymentów porównujących zaimplementowane algorytmy dla danych testowych (tabele, wykresy), ¹
- 3. interpretację uzyskanych wyników oraz wnioski.

Przy przesyłaniu rozwiązania na platformę MS Teams plik pdf ze sprawozdaniem, pliki z kodem źródłowym oraz pliki Makefile i README powinny być spakowane programem zip, a archiwum nazwane numerem indeksu studenta. Archiwum nie powinno zawierać żadnych zbędnych plików.

Użyteczne linki

- 9th DIMACS Implementation Challenge Shortest Paths
- Shortest paths: label setting algorithms
- The radix heap algorithm

¹Patrz Zadanie 0. z Listy 1.