3. RESOLUCIÓN DE SISTEMAS DE ECUACIONES LINEALES MEDIANTE MATRICES

3.1 MÉTODO DE GAUSS

Si se tiene un sistema de 3 ecuaciones con 3 incógnitas, como, por ejemplo

$$3x - y + 2z = 1$$

$$x + 3y - z = -3$$

$$2x - y + z = -1$$

Se puede asociar un arreglo de números al sistema anterior, conocido como **MATRIZ DE COEFICIENTES**, el cual tendrá la forma siguiente:

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 1 & 3 & -1 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Si a la matriz anterior se le agrega la columna de términos independientes, se obtiene la **MATRIZ AUMENTADA**:

$$\begin{array}{ccc|c}
3 & -1 & 2 & 1 \\
(1 & 3 & -1 & -3) \\
2 & -1 & 1 & -1
\end{array}$$

NOTA: Dos sistemas de ecuaciones lineales se dice que son EQUIVALENTES cuando las soluciones son iguales.

Sistema de 3 ecuaciones lineales. Matriz Aumentada.

$$a_{11}x + a_{12}y + a_{13}z = b_1$$

$$a_{21}x + a_{22}y + a_{23}z = b_2$$

$$a_{31}x + a_{32}y + a_{33}z = b_3$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & b_3 \end{pmatrix}$$

Si la solución del sistema anterior es UNICA se puede, a través de *transformaciones de filas* llegar a un sistema equivalente de la forma:

El cual es más fácil de resolver.

El procedimiento anterior se conoce como **METODO DE GAUSS**, para resolver sistemas de ecuaciones de **n** incógnitas (variables).

TEOREMA PARA TRANSFORMAR LAS FILAS DE UNA MATRIZ AUMENTADA

Se pueden hacer las siguientes operaciones entre filas:

- i) Intercambiar 2 filas cualesquiera.
- ii) Multiplicar todos los elementos de una fila por el mismo número real k, diferente de cero.
- Sumar a los elementos de una fila, k veces los correspondientes elementos de cualquier otra fila (k pertenece a los reales y debe ser distinto de cero). iv) Sumar m veces una fila a n veces otra fila.

Ejemplo 14: Encontrar la solución del sistema, usando el método de Gauss.

$$3x - y + 2z = 1$$

 $x + 3y - z = -3$
 $2x - y + z = -1$

Solución:

La matriz aumentada relacionada con el sistema de ecuaciones anterior es el siguiente:

El primer paso es convertir en "uno" el elemento $a_{11}=3$, para ello se debe multiplicar cada elemento de la fila 1 por $\frac{1}{3}$, para no alterar el sistema de ecuaciones. Pero en lugar de hacer esto, se puede aprovechar que hay un "uno" en la columna 1, es decir el elemento $a_{21}=1$ y así se puede intercambiar la fila 2 con la fila 1. Esta operación se representa por $F1 \leftrightarrow F2$.

$$\begin{array}{c|cccc}
1 & 3-1-3 \\
(3 & -12)4-2 \\
2 & -1 & 1-1
\end{array}$$

Luego el nuevo elemento $a_{11} = 1$ servirá para hacer ceros debajo de este elemento a_{11} , llamado elemento pivote, con las siguientes operaciones en fila:

 $F_2 - 3F_1 \rightarrow F_2$. Esta operación permite hacer cero en el elemento a_{21} (toda la fila 2 menos 3 veces la fila 1 y el resultado escribirlo en la fila 2.

 $F_3 - 2F_1 \rightarrow F_3$. Esta operación permite hacer cero en el elemento a_{31} (toda la fila 3 menos 2 veces la fila 1 y el resultado escribirlo en la fila 3.

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & & & & 3-1 & -3 \\ 3-1 & & & -1 & -3 \\ 2-1 & & 2 & 1 \\ & & 1 & -1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1-10 & 5 & 10 \\ 0-7 & 3 & 5 \end{pmatrix} \quad -\frac{1}{10}F2 \to F2$$

$$F_2, \quad F_3 - 2F_1 \to F_3$$

Ahora hay que convertir en "uno" el elemento a_{22} y hacer ceros debajo de él (ahora el elemento pivote es el a_{22}). Para ello se puede multiplicar toda la fila 2 por $-\frac{1}{10}$.

Luego con este nuevo elemento $a_{22}=1$, se hace cero debajo de él. En este caso mediante la operación en fila $F_3+7F_2\to F_3$, obteniendo una matriz aumentada equivalente a las anteriores.

Se convierte en "uno" el elemento a_{33} multiplicando toda la fila 3 por -2.

$$\begin{array}{c|cccc}
1 & 3 & -1 & -3 \\
(0 & 1 & -\frac{1}{2} & -1) \\
0 & 0 & 1 & 4
\end{array}$$

De esta última matriz aumentada se obtiene el sistema de ecuaciones equivalente al original

$$x + 3y - z = -3$$
 (1)
 $y - \frac{1}{2}z = -1$ (2)
 $z = 4$ (3)

Observe que según la ecuación (3), ya tenemos el valor de la variable z y puede sustituirse en la ecuación (2) para obtener el valor de y, el cual resulta ser y = 1. Estos resultados se puedens sustituir en (1) para obtener el valor de x = -2.

OBSERVACIONES:

1) Si utilizando el método de Gauss se obtiene la matriz aumentada siguiente:

$$\begin{array}{c|cccc}
1 & c & d & f \\
(0 & 1 & e & g) \\
0 & 0 & 0 & h
\end{array}$$

Entonces, sí $h \neq 0$ tendremos que el sistema de ecuaciones no tiene solución.

2) Si utilizando el método de Gauss se obtiene la matriz aumentada siguiente:

$$\begin{array}{c|cccc}
1 & c & d & f \\
0 & 1 & e & g) \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{array}$$

Entonces el sistema tiene infinito número de soluciones, ya que el sistema en este caso se reduce a dos ecuaciones con 3 variables.

De manera similar puede analizarse sistema de **m** ecuaciones con **n** variables.

Ejemplo: Si en un sistema de 3 ecuaciones con tres variables **x**, **y**, **z**, después de efectuar el método de Gauss se obtiene el siguiente resultado:

$$\begin{array}{c|cccc}
1 & 2 \\
0 & 1 \\
0 & 0
\end{array}$$

$$\begin{array}{c|cccc}
0 & 5 \\
& 1 & 2
\end{array}$$

El nuevo sistema de ecuaciones equivalente es:

$$x + 2y = 5$$

$$y + z = 2$$

El cual no posee solución única.

Solución:

Podemos hacer z = t y se pone las demás variable en términos del parámetro t. Así:

$$y + z = 2$$

$$y + t = 2$$

$$y = 2 - t$$

$$x + 2y = 5$$

$$x + 2(2 - t) = 5$$

$$x + 4 - 2t = 5$$

$$x = 5 - 4 + 2t$$

$$x = 1 + 2t$$

Luego, la solución en términos de t es:

$$x = 1 + 2t$$

$$y = 2 - t$$

$$z = t$$

Para poder tener una solución particular del sistema, basta con darle valores al parámetro ${\bf t}$ (cualquier número real). Por ejemplo ${\bf x}={\bf 3},\ {\bf y}={\bf 1},\ {\bf z}={\bf 1}$, es una solución del sistema de

ecuaciones cuando t=1; x=-1, y=3, z=-1 también es otra solución del sistema cuando t=-1.