Resumen de Teoría de Matrices

Rubén Alexis Sáez Morcillo Ana Isabel Martínez Domínguez

1 de Octubre de 2004

1. Matrices. Generalidades.

Definición 1.1. Se llama matriz de orden $m \times n$ sobre un cuerpo \mathbb{K} a un conjunto de (mn) escalares de k ordenados en m filas y n columnas.

$$\mathcal{M} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}_{m \times n}$$

Definición 1.2. Para matrices del mismo orden, $A_{m \times n}$ y $B_{m \times n}$, se define la matriz suma, $C_{m \times n} = A_{m \times n} + B_{m \times n}$, de la siguiente forma:

$$c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}, \quad \forall i = 1, \dots, m, \forall j = 1, \dots, n.$$

Definición 1.3. Dada la matriz $A_{m \times n}$ y un escalar $\alpha \in \mathbb{K}$, entonces la matriz $C = \alpha A$ (producto de un escalar por una matriz) se obtiene como

$$c_{ij} = \alpha a_{ij}, \quad \forall i = 1, \dots, m, \forall j = 1, \dots, n.$$

Definición 1.4. Dadas dos matrices $B_{l\times m}$ y $A_{m\times n}$, se define la matriz producto $C_{l\times n}=B_{l\times m}A_{m\times n}$ como sigue

$$c_{ij} = \sum_{r=1}^{m} b_{ir} a_{rj}, \quad \forall i = 1, \dots, l, \forall j = 1, \dots, n.$$

Nota 1.1 (Propiedades de la suma y producto por un escalar de matrices). Sean $A, B \in \mathcal{M}_{m \times n}$ $y \alpha, \beta \in \mathbb{R}$

- a) La suma de matrices cumple que:
 - 1. A + B = B + A.
 - 2. A + (B + C) = (A + B) + C.
 - 3. $\exists 0 \in \mathcal{M}_{m \times n}/A + 0 = A \quad \forall A \in \mathcal{M}_{m \times n}$.
 - 4. $\forall A \in \mathcal{M}_{m \times n}, \exists (-A) \in \mathcal{M}_{m \times n}/A + (-A) = 0.$
- b) El producto de una matriz por un escalar verifica que:
 - 5. $\alpha(A+B) = \alpha A + \alpha B$.
 - 6. $(\alpha + \beta)A = \alpha A + \beta A$.
 - 7. $(\alpha\beta)A = \alpha(\beta A)$.
 - 8. $\exists 1 \in \mathbb{R}/1 \cdot A = A, \forall A \in \mathcal{M}_{m \times n}$.

Nota 1.2. Que se cumplan estas ocho operaciones implica que el conjunto $\mathcal{M}_{m\times n}$ de todas las matrices, dotado de las operaciones suma y producto por un escalar, es un espacio vectorial. Además, dicho espacio vectorial será de dimensión mn.

Nota 1.3 (Propiedades del producto de matrices). Sean A, B, C y D matrices de números reales cualesquiera, tales que $A \in \mathcal{M}_{m \times p}, B \in \mathcal{M}_{p \times q}$ y $C, D \in \mathcal{M}_{q \times n}$. El producto de matrices verifica que:

- 1. No es conmutativo.
- 2. (AB)C = A(BC).
- 3. $\exists I_m, I_p, \forall A \in \mathcal{M}_{m \times p}/I_m A = A, AI_p = A.$
- 4. $A_{m \times p} 0_{p \times s} = 0_{m \times s}$, $0_{s \times m} A_{m \times p} = 0_{s \times p}$.
- 5. B(C + D) = BC + BD.
- 6. $\operatorname{rg}(AB) \leq \min \{\operatorname{rg}(A), \operatorname{rg}(B)\}.$
- 7. $Si \operatorname{rg}(A) = r \le \min\{m, p\} \Longrightarrow \exists C_{m \times r}^1, C_{r \times p}^2 / A = C^1 C^2.$

Definición 1.5. Dada una matriz $A_{m \times n}$, se dice que es cuadrada si m = n.

Definición 1.6. Dada una matriz cuadrada A_n , se dice que es la matriz identidad si verifica que:

$$a_{ij} = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & si \ i = j \\ 1 & si \ i \neq j \end{array} \right..$$

Definición 1.7. Dada una matriz cuadrada A_n , se dice que la matriz cuadrada B_n es la inversa de la matriz A si verifica que $AB = BA = I_n$, y se denota $B = A^{-1}$.

Proposición 1.1. Dada $A_{n\times n}$ se verifica que existe A^{-1} si, y sólo si, la matriz A es de rango completo, esto es, rg(A) = n.

Nota 1.4 (Propiedades de la inversa de una matriz). Sean $A, B \in \mathcal{M}_n/\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(B) = n$. Se verifica que:

- 1. $\exists A^{-1}$ matriz inversa de A, y ésta es única.
- $2. (A^{-1})^{-1} = A.$
- 3. $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.
- 4. Si $C \in \mathcal{M}_n$, rg(C) = n, $AC = I_n \implies CA = I_n$ y $C = A^{-1}$. Reciprocamente, si $CA = I_n \implies AC = I_n$ y $C = A^{-1}$.

Definición 1.8. Dada una matriz cuadrada A de orden n, se define la traza de A, que se denota por tr(A), como el valor de la suma de todos los elementos de la diagonal principal de A, es decir,

$$\operatorname{tr}(A) = \sum_{i=1}^{n} a_{ii}.$$

Proposición 1.2. Se tiene que:

- i) Sean $A_n, B_n \in \mathcal{M}_n$ $y \alpha \in \mathbb{R}$, entonces $\operatorname{tr}(A+B) = \operatorname{tr}(A) + \operatorname{tr}(B)$ $y \operatorname{tr}(\alpha A) = \alpha \operatorname{tr}(A)$.
- ii) Sean $A_{m \times n}$ y $B_{n \times m}$, entonces $\operatorname{tr}(AB) = \operatorname{tr}(BA)$.

Nota 1.5. Cabe destacar que:

- a) La aplicación $\operatorname{tr}: \mathcal{M}_n \longrightarrow \mathbb{K}$ es lineal.
- b) No es cierto, en general, que la traza del producto de matrices sea equivalente al producto de las trazas de dichas matrices (tomar $A = B = I_n$).
- c) Si A es una matriz invertible, no se que cumple que

$$\operatorname{tr}(A^{-1}) = \frac{1}{\operatorname{tr}(A)}$$

(tomar una matriz diagonal cuyos elementos de la diagonal principal sean no nulos).

Definición 1.9. Dada una matriz $A_{m \times n}$, se define la matriz traspuesta, $M_{n \times m} = A^t$, como:

$$m_{ij} = a_{ji}, \quad \forall i = 1, \dots, n, \forall j = 1, \dots, m.$$

Proposición 1.3. Dadas $A, B \in \mathcal{M}_{m \times n}, C \in \mathcal{M}_{n \times p}$ y $\alpha \in \mathbb{R}$ se cumple que:

- 1. $(A+B)^t = A^t + B^t \ y \ (\alpha A)^t = \alpha A^t$.
- 2. $(AC)^t = C^t A^t$.
- 3. $(A^t)^t = A$.
- 4. $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(A^t)$.
- 5. Si $A \in \mathcal{M}_n \Longrightarrow \operatorname{tr}(A) = \operatorname{tr}(A^t) \ y \ |A| = |A^t|$.
- 6. Si $A \in \mathcal{M}_n$ y es invertible $\Longrightarrow (A^{-1})^t = (A^t)^{-1}$.
- 7. $Si A^t A = 0_n \Longrightarrow A = 0_n$.
- 8. $Si \operatorname{tr}(A^t A) = 0 \Longrightarrow A = 0_n$.
- 9. $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(A^t A) = \operatorname{rg}(AA^t)$. En particular, si m > n y $\operatorname{rg}(A) = n$, la matriz $A^t A$ es no singular.

Definición 1.10. Sea A_n una matriz cualquiera, se denomina determinante de la matriz A, a la aplicación

$$f: \quad \mathcal{M}_n \quad \longrightarrow \quad \mathbb{R}$$

$$A \quad \longrightarrow \quad \alpha \in \mathbb{R} \quad ,$$

y se denota por |A| o det(A).

Nota 1.6 (Propiedades de los determinantes). Dadas $A_n, B_n, C_n \in \mathcal{M}_n$ y $\alpha \in \mathbb{R}$, se verifica que

- i) Si las matrices $A, B \ y \ C$ difieren exclusivamente en los elementos de la columna j_0 siendo los elementos de esta columna para la matriz C la suma de los respectivos elementos de la columna j_0 de las matrices $A \ y \ B$, entonces |A| + |B| = |C|. El mismo resultado se cumple cuando las tres matrices difieren de igual forma en una fila.
- ii) Si se multiplica sólo una fila (o columna) de A por un escalar α , el valor del determinante también queda multiplicado por α .
- $iii) |\alpha A| = \alpha^n |A|.$
- iv) Si $A = 0_n \Longrightarrow |A| = 0.$
- v) Si A es una matriz con una fila (o columna) cuyos elementos son todos nulos, entonces |A|=0.
- vi) La suma de los productos de los elementos de una fila (o columna) de una matriz A por los adjuntos de una fila (o columna) paralela diferente es igual a cero.
- vii) Si en una matriz A a una de sus filas (o columnas) se le suma una combinación lineal de las filas (o columnas) paralelas, el determinante de la matriz resultante es también |A|.
- viii) Se tiene que:
 - a) |AB| = |A||B|.
 - b) $|A^k| = |A|^k$, $\forall k \in \mathbb{N}$.
 - c) Si A es no singular, entonces $|A^{-1}| = \frac{1}{|A|}$.

Definición 1.11. Dadas dos matrices, $A_{m \times n}$ y $B_{m \times n}$, se dice que son equivalentes si existen matrices invertibles, $P_{m \times m}$ y $Q_{n \times n}$, tales que

$$A = PBQ \quad (B = P^{-1}AQ^{-1}).$$

Definición 1.12. Dadas dos matrices, A_n y B_n , se dice que son semejantes si existe una matriz invertible Q_n tal que

$$A = QBQ^{-1}$$
 $(B = Q^{-1}AQ).$

Definición 1.13. Dada una matriz A_n , se dice que es triangular superior si $a_{ij} = 0, \forall i > j, i, j = 1, ..., n$. Se dice que A_n es triangular inferior si $a_{ij} = 0, \forall i < j, i, j = 1, ..., n$. Se dice que A_n es diagonal si $a_{ij} = 0, \forall i \neq j, i, j, = 1, ..., n$.

Proposición 1.4. Dadas $A, B \in \mathcal{M}_{m \times n}$ matrices triangulares superiores (inferiores) y $\alpha \in \mathbb{R}$, se verifica:

- 1) A + B y αA son triangulares superiores (inferiores).
- 2) AB es triangular superior (inferior).
- 3) Si A tiene inversa, A^{-1} es triangular superior (inferior).
- 4) El rango de A es siempre mayor o igual al número de elementos de la diagonal principal de A no nulos.
- $5) |A| = \prod_{i=1}^{n} a_{ii}$

Nota 1.7. Se debe tener en cuenta que:

- a) En general, el resultado que se indica en la cuarta propiedad no se verifica con igualdad.
- b) De la cuarta propiedad se puede extraer la siguiente proposición: "A es regular o invertible \iff $a_{ii} \neq 0, \forall i = 1, ..., n$ ".
- c) Al verificarse la primera propiedad, el conjunto de las matrices triangulares superiores (inferiores, diagonales) forman un subespacio vectorial sobre el cuerpo K.

Proposición 1.5. Toda matriz cuadrada se puede descomponer como producto de una matriz triangular superior por una matriz triangular inferior.

Definición 1.14. Dada una matriz A_n , se dice que es simétrica si $A = A^t$. Por contra, se dirá que es antisimétrica si $A = -A^t$.

Proposición 1.6. Sean las matrices A_n y B_n , y $\alpha \in \mathbb{R}$. Si A y B son simétricas, se verifica que:

- 1) A + B y αA son simétricas.
- 2) A es simétrica si, y sólo si, $A = A^t$.
- 3) Cuando $AB = BA \Longrightarrow AB$ es simétrica. Sin embargo, esto no es cierto si A y B no conmutan en el producto.
- 4) Si A es invertible, entonces A^{-1} es simétrica.
- 5) Dada una matriz cualquiera $C_{m \times n} \Longrightarrow CC^t \ y \ C^t C \ son \ simétricas.$

Si A y B son antisimétricas, se cumple que:

- 6) A + B y αA son antisimétricas.
- 7) A es antisimétrica si, y sólo si, $A = -A^t$.
- 8) Cuando $AB = BA \Longrightarrow AB$ es antisimétrica. Sin embargo, esto no es cierto si A y B no conmutan en el producto.
- 9) Si A es invertible, entonces A^{-1} es antisimétrica.
- 10) $|A| = (-1)^n |A|$ y, en particular, para n impar, |A| = 0.

Nota 1.8. Al cumplirse las propiedades primera y sexta, se tiene que las matrices simétricas o antisimétricas del mismo orden forman un subespacio vectorial sobre \mathbb{K} .

Proposición 1.7. Toda matriz se puede expresar como suma de una matriz simétrica y una matriz antisimétrica.

Proposición 1.8. Si A_n es una matriz antisimétrica, entonces $x^t A x = 0, \forall x \in \mathbb{K}^n$.

Definición 1.15. Dada una matriz A_n , se dice que es hermítica si $m_{ij} = \bar{m}_{ji}$, i, j = 1, ..., n, donde \bar{m}_{ij} es el conjugado del número complejo m_{ij} .

Proposición 1.9. Sean A_n y B_n matrices hermíticas y $\alpha \in \mathbb{R}$. Entonces,

- 1) A + B y αA son hermiticas.
- 2) Si AB = BA, la matriz AB es hermítica. Sin embargo, si A y B no son conmutativas en el producto, en general AB no es hermítica.
- 3) A^t es hermítica.
- 4) La matriz conjugada de A, esto es \(\bar{A}\), es hermítica.
- 5) Si A es invertible, su matriz inversa, A^{-1} , es hermítica.
- 6) El determinante de A es un número real.

Nota 1.9. Cabe destacar que

- a) Por cumplirse la primera propiedad, el conjunto de matrices hermíticas forman un subespacio vectorial sobre el cuerpo K.
- b) Los elementos de la diagonal principal han de ser números reales, ya que deben cumplir la definición $(a = \bar{a} \Longrightarrow a \in \mathbb{R}).$

Definición 1.16. Dada una matriz $A_{m \times n}$, se dice que es no negativa si $a_{ij} \geq 0, \forall i, j$. Se denota por $A_{m \times n} \geq 0_{m \times n}$.

Se dice que $A_{m\times n}$ es semipositiva si $a_{ij} \geq 0, \forall i, j \ y \ A_{m\times n} \neq 0_{m\times n}$. Lo denotaremos por $A_{m\times n} > 0_{m\times n}$. Se dice que $A_{m\times n}$ es positiva si $a_{ij} > 0, \forall i, j$. Se denota como $A_{m\times n} >> 0_{m\times n}$.

Nota 1.10. La suma de matrices no negativas sigue siendo una matriz no negativa del mismo tipo. Sin embargo, esta propiedad no se verifica con el producto de matrices.

Proposición 1.10. Si A_n y B_n son positivas y $\alpha \in \mathbb{R}^+$, se tiene que:

- 1) A + B y αA son positivas.
- 2) AB es una matriz positiva.
- 3) $\forall k \in \mathbb{N}, A^k \text{ es positiva.}$
- 4) A^t es una matriz positiva.

Nota 1.11. Los coeficientes de las matrices no negativas siempre pertenecen al cuerpo de los números reales, ya que en los complejos no está definido un orden total.

Definición 1.17. Dada una matriz A_n , se dice que es ortogonal si $AA^t = A^tA = I_n$.

Proposición 1.11. Sean A_n y B_n matrices ortogonales, entonces

- 1) AB y BA son matrices ortogonales, pero en general, no lo son A + B y $\alpha A, \alpha \in \mathbb{R}$.
- 2) El valor de |A| es igual a-1 ó 1.
- 3) El rango de A es n.
- 4) A es invertible, su inversa, A^{-1} , es ortogonal y $A^{-1} = A^t$.

- 5) Si C es una matriz cuadrada tal que $CC^t = I_n$ entonces, $C^tC = I_n$ y, recíprocamente, si $C^tC = I_n$ se tiene también que $CC^t = I_n$. Por tanto, basta que C cumpla una de las dos condiciones para que sea ortogonal.
- 6) Si C_n es antisimétrica entonces, $A = (I_n C)(I_n + C)^{-1}$ es una matriz ortogonal.
- 7) Si $h^t h = 1$ entonces, $A = I_n 2hh^t$ es una matriz ortogonal. Las matrices así definidas se les denomina matrices Householder.

Definición 1.18. Dada una matriz A_n , se dice que es

- idempotente si $A^2 = A$.
- unipotente si $A^2 = I_n$.
- nilpotente si $A^2 = 0_n$.

Proposición 1.12. Sean A_n y B_n

- a) Si A y B son idempotentes, se verifica que
 - 1. AB es idempotente siempre que AB = BA.
 - 2. Dada cualquier C_n , si $C^tC = C$, la matriz C es simétrica e idempotente.
 - 3. El valor de |A| es 0 ó 1. Si |A| = 1 se tiene que $A = I_n$.
 - 4. $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{tr}(A)$.
 - 5. Si A es simétrica con rg(A) = r, entonces existe $C_{n \times r}$ con rg(C) = r tal que $A = CC^t$ y $C^tC = I_r$.
 - 6. $I_n A$ es una matriz idempotente y $\operatorname{rg}(I_n A) = n \operatorname{rg}(A)$. Sin embargo, $A I_n$ no es idempotente.
 - 7. Si $C_{n \times k}$ con k < n y $\operatorname{rg}(C) = k$, entonces la matriz $A = C(C^tC)^{-1}C^t$ es simétrica e idempotente, al igual que $\tilde{A} = I_n A$.
- b) Sea A_n una matriz unipotente, entonces se verifica que
 - 8. |A| = 1 $\delta |A| = -1$.
 - 9. $\operatorname{rg}(A) = n$ y, por tanto, existe A^{-1} y, además, $A^{-1} = A$.
- c) Sea A_n una matriz nilpotente, entonces se verifica que
 - 10. |A| = 0 y, por tanto, nunca existe A^{-1} y $\operatorname{rg}(A) < n$.
 - 11. La matriz $I_n A$ es invertible y su inversa es $(I_n A)^{-1} = I_n + A$.

Definición 1.19. Una matriz $A_n \ge 0$ se dice que es estocástica si la suma de los elementos de cada fila es igual a la unidad, es decir,

$$A\begin{pmatrix}1\\1\\\vdots\\1\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}1\\1\\\vdots\\1\end{pmatrix}$$

Se dice que es doblemente estocástica si A y A^t son estocásticas.

Proposición 1.13. Si A_n y B_n son estocásticas (doblemente estocásticas) se verifica

- 1. AB es estocástica (doblemente estocástica).
- 2. $\forall k \in \mathbb{N}, A^k$ es estocástica (doblemente estocástica).
- 3. Cuando A es doblemente estocástica, A^t también lo es.

Definición 1.20. Una matriz $A_n \geq 0$ se dice que es primitiva si existe $k \in \mathbb{N}$ tal que $A^k >> 0$.

Nota 1.12. Es obvio que si la matriz es positiva, también será primitiva.

Definición 1.21. Una matriz cuadrada, A_n , con coeficientes reales, se dice que tiene diagonal dominante si

$$|a_{jj}| > \sum_{i=1, i \neq j}^{n} |a_{ij}|, \forall j.$$

2. Autovalores y autovectores.

Definición 2.1. Un escalar $\lambda \in \mathbb{K}$ se dice que es un autovalor de la matriz $A_{n \times n}$, si existe un vector $v, v \neq 0$, tal que

$$Av = \lambda v$$
.

 $Al\ vector\ v\ se\ le\ denomina\ autovector\ o\ vector\ propio.$

Nota 2.1. Cabe destacar que

- a) El autovector v asociado a un autovalor λ no es único, ya que si $Av = \lambda v$, entonces, $\forall \alpha \in \mathbb{K}$ se verifica que $A(\alpha v) = \lambda(\alpha v)$ y, por tanto, αv es también un vector propio de A asociado a λ .
- b) Si λ es una autovalor de A, el conjunto $E(\lambda) = \{v/Av = \lambda v\}$ es un subespacio vectorial no trivial, $E(\lambda) \neq \{0\}$.
- c) Un autovector está asociado a un único valor propio.

Proposición 2.1. Las siguientes condiciones son equivalentes:

- i) $\lambda \in \mathbb{K}$ es autovalor de A.
- ii) El sistema homogéneo $(A \lambda I_n)x = 0$ es compatible indeterminado.
- $iii) |A \lambda I_n| = 0.$

Definición 2.2. Dada una matriz A cuadrada de orden n, se denomina polinomio característico de A al polinomio de orden n

$$P_n(\lambda) = |A - \lambda I_n|.$$

Siendo $P_n(\lambda) = 0$ la ecuación característica de la matriz A.

Nota 2.2. Cabe tener en cuenta que

- a) Es claro que los autovalores de una matriz $A \in \mathcal{M}_n$ son las raíces de su ecuación característica $P_n(\lambda) = |A \lambda I_n| = 0$.
- b) Si el polinomio característico $P_n(\lambda)$ de la matriz A se puede expresar en la forma $P_n(\lambda) = (\lambda \lambda_i)^r Q_{n-r}(\lambda)$, siendo $Q_{n-r}(\lambda)$ un polinomio de orden n-r, (r < n) tal que $Q_{n-r}(\lambda_i) \neq 0$. Entonces, se dice que λ_i es un autovalor de A con multiplicidad algebraica $m_i = r$.
- c) Dada una matriz A, si λ^* es uno de sus autovalores, todos los vectores no nulos solución del sistema homogéneo de n ecuaciones compatible indeterminado $(A-\lambda^*I_n)x=0$ serán autovectores asociados a λ^* .
- d) Si $P_n(\lambda) = |A \lambda I_n|$ es el polinomio característico de la matriz $A \in \mathcal{M}_n$, entonces, para cualquier $B \in \mathcal{M}_n$ no singular, se verifica que las matrices $C = BAB^{-1}$ y $D = B^{-1}AB$ tienen el mismo polinomio característico que A.

Teorema 2.1 (de Cayley-Hamilton). Toda matriz cuadrada A_n es raíz de su polinomio característico.

Proposición 2.2. Si A es una matriz de orden n, se tiene que

$$|A - \lambda I_n| = (-\lambda)^n + (-\lambda)^{n-1} \operatorname{tr}(A) + (-\lambda)^{n-2} \operatorname{tr}_2(A) + (-\lambda)^{n-3} \operatorname{tr}_3(A) + \dots + |A|,$$

siendo $\operatorname{tr}_i(A)$, $i=2,3,\ldots,n-1$, la suma de todos los menores de orden i que contienen en su diagonal principal i elementos de la diagonal principal de A.

Nota 2.3. Si $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ son las raíces de $P_A(\lambda)$ entonces,

$$P_A(\lambda) = (-\lambda)^n + (-\lambda)^{n-1}(\lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_n) + (-\lambda)^{n-2} \operatorname{tr}_2(A) + \dots + (\lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n).$$

Además, los coeficientes de $(-\lambda)^{n-k}$, $k=2,3,\ldots,n-1$, es la suma de los k productos distintos de las raíces.

Proposición 2.3. Sean $A \in \mathcal{M}_n$ y $B \in \mathcal{M}_m$ dos matrices cuyos autovalores son los escalares $\lambda_1, \ldots, \lambda_n$ y μ_1, \ldots, μ_m , respectivamente. Estos autovalores pueden ser reales o complejos, iguales o distintos. Se verifica que:

- i) Los autovalores de A^t coinciden con los de la matriz A.
- ii) El número de autovalores nulos de una matriz A de rango r < n es mayor o igual que n r.
- $|A| = \prod_{i=1}^n \lambda_i$.
- iv) tr(A) = $\sum_{i=1}^{n} \lambda_i$.
- v) Los autovalores de la matriz $\alpha A, \forall \alpha \in \mathbb{R} \ (o \ \mathbb{C}), \ con \ \alpha \neq 0 \ son \ \alpha \lambda_i, i = 1, \ldots, n.$
- vi) Si A es no singular, entonces los autovalores de A^{-1} son $\frac{1}{\lambda_i}$, $i=1,\ldots,n$.
- vii) Para cualquier número natural k no nulo, los autovalores de A^k son $\lambda_i^k, i=1,\ldots,n$.
- viii) Si A es una matriz de orden n con elementos pertenecientes a \mathbb{R} tal que sus autovalores $\lambda_i, i = 1, \ldots, n$, son reales, entonces para todo p, número natural impar, los autovalores de $A^{1/p}$ son $\lambda_i^{1/p}, i = 1, \ldots, n$. Si p es par esta propiedad se verifica siempre que $\lambda_i \geq 0, i = 1, \ldots, n$.
- ix) Si $\lambda_i \neq -1, i = 1, \ldots, n$, entonces $I_n + A$ es invertible, siendo $1 + \lambda_i, i = 1, \ldots, n$, sus autovalores $y \frac{1}{1 + \lambda_i}, i = 1, \ldots, n$, los de su inversa.

Nota 2.4. Dadas dos matrices A y B de orden n, la suma de un autovalor de A con uno de B en general no es un autovalor de A + B, a pesar de verificarse iv) y que tr(A + B) = tr(A) + tr(B).

Del mismo modo, aunque |AB| = |A||B| y se cumple la propiedad iii), no se verifica que si λ y μ son autovalores de A y B, respectivamente, entonces $\lambda\mu$ lo sea de AB.

Proposición 2.4. Sea $A \in \mathcal{M}_n$, $a_{ij} \in \mathbb{K}$ con i, j = 1, ..., n, una matriz de orden n cuyos autovalores son $\lambda_1, ..., \lambda_r \in \mathbb{K}$, con multiplicidades algebraicas $m_1, ..., m_r$, respectivamente, siendo $\sum_{i=1}^r m_i = n$. Se verifica que

- i) Los autovectores correspondientes a autovalores distintos son linealmente independientes.
- ii) Si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ y la matriz A tiene como autovalor $\lambda \in \mathbb{C}$ y su conjugado $\bar{\lambda}$ entonces, el autovector v asociado a λ es el conjugado del autovector w asociado a $\bar{\lambda}$.

Proposición 2.5. Dada una matriz A de orden n triangular superior (respectivamente inferior o diagonal), se verifica que los autovalores de A son los elementos de su diagonal principal, es decir, a_{ii} , $i = 1, \ldots, n$.

Proposición 2.6. Dada una matriz simétrica cuyos elementos son números reales y u, v son autovectores de A asociados con autovalores $\lambda, \mu, (\lambda \neq \mu)$ entonces, u, v son ortogonales $(u^t v = 0)$.

Proposición 2.7. Dada una matriz simétrica A, cuyos elementos son números reales, se verifica que sus autovalores son números reales.

Proposición 2.8. Dada una matriz A cuadrada de orden n se verifica que

- a) Si A es idempotente, entonces
 - 1. Sus autovalores son iguales a 0 ó a 1.
 - 2. $\operatorname{tr}(A) = \operatorname{rg}(A)$.