# Examen de Teoría de Percepción - Primer Parcial

ETSINF, Universitat Politécnica de Valéncia, 11 de mayo de 2020

## Apellidos: Díaz-Alejo León Nombre: Stéphane

Profesor: □ Jorge Civera □ Carlos Martínez

### Problemas (4 puntos, 90 minutos, con apuntes)

- 1. (1 punto) Calcula el espacio en memoria de las siguientes representaciones:
  - a) Representación global directa de una imagen a 256 niveles de gris con resolución 1536 × 2560 píxeles (0.15 puntos)
  - b) Representación local de una imagen de  $150 \times 200$  píxeles, usando ventanas de  $25 \times 25$  píxeles y una rejilla de desplazamiento horizontal y vertical de 2 píxeles sobre una imagen de 128 niveles de gris, usando representación por histograma de cada ventana (0.35 puntos)
  - c) Señal de audio mono de 15 minutos de duración, muestreada a 8KHz y 16 bits (0.2 puntos)
  - d) Conjunto de 500 documentos de 200 palabras máximo cada uno, con un vocabulario de 3500 palabras, representado por  $term\ frequency\$ (0.3 puntos)

#### Solución:

- a) 3932160 bytes = 3840 Kb
- b) 1419264 bytes = 1386 Kb
- c)  $14400000 \text{ bytes} \approx 13.7 \text{ Mb}$
- d) 1750000 bytes  $\approx 1.67 \text{ Mb}$
- 2. (1.5 puntos) Se dispone de un conjunto de muestras en  $\mathbb{R}^3$  clasificadas en dos clases:

n	1	2	3	4	5	6	7
$\overline{x_1}$	-3	0	-2	2	-1	3	1
$x_2$	-3	0	-2	2	-1	3	1
$x_3$	0	-3	-1	-2	3	1	2
c	A	A	A	В	-1 -1 3 B	В	В

#### Se pide:

- a) Calcula los vectores de proyección PCA del conjunto de muestras (0.5 puntos).
- b) Calcula la proyección de las muestras mediante PCA a  $\mathbb{R}^2$  (0.5 puntos).
- c) Considerando las muestras proyectadas mediante PCA a  $\mathbb{R}^2$ , ¿sería suficiente un clasificador lineal para obtener un error de clasificación igual a cero? Justifica la respuesta (0.5 puntos).

#### Solución:

a) Para calcular los vectores de proyección PCA primero es necesario obtener la matriz de covarianzas de los datos. En este caso, como  $\bar{\mathbf{x}} = (0\ 0\ 0)^t$ , la matriz de covarianzas es:

$$\Sigma = \frac{1}{7} \left( \mathbf{x}_1 \cdot \mathbf{x}_1^t + \mathbf{x}_2 \cdot \mathbf{x}_2^t + \mathbf{x}_3 \cdot \mathbf{x}_3^t + \mathbf{x}_4 \cdot \mathbf{x}_4^t + \mathbf{x}_5 \cdot \mathbf{x}_5^t + \mathbf{x}_6 \cdot \mathbf{x}_6^t + \mathbf{x}_7 \cdot \mathbf{x}_7^t \right) = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 0 \\ 4 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Calculamos los valores propios de la matriz de covarianzas

$$\begin{vmatrix} 4-\lambda & 4 & 0\\ 4 & 4-\lambda & 0\\ 0 & 0 & 4-\lambda \end{vmatrix} = 0 \quad \text{donde} \quad \lambda_1 = 8, \quad \lambda_2 = 4 \quad \text{y} \quad \lambda_3 = 0.$$

Los vectores propios asociados son

$$\lambda_1 = 8 \quad \rightarrow \quad w_1 = \left(\frac{\sqrt{2}}{2} \quad \frac{\sqrt{2}}{2} \quad 0\right)^t$$

$$\lambda_2 = 4 \quad \rightarrow \quad w_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^t$$

$$\lambda_3 = 0 \quad \rightarrow \quad w_3 = \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \end{pmatrix}^t.$$

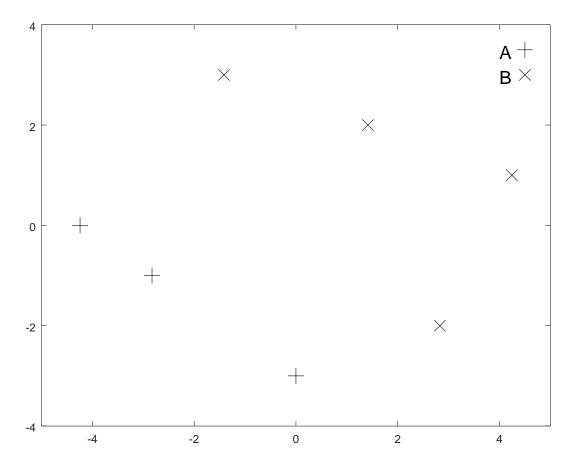


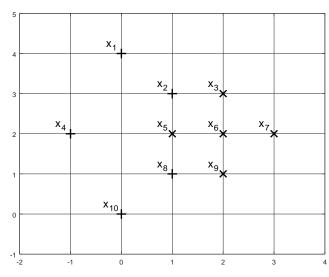
Figura 1: Proyección de las muestras mediante PCA a  $\mathbb{R}^2$ .

b) Proyectamos sobre los dos vectores propios de mayor valor propio asociado

n	1	2	3	4	5	6	7
$x_1$	$-3\sqrt{2}$	0	$-2\sqrt{2}$	$2\sqrt{2}$	$-\sqrt{2}$	$3\sqrt{2}$	$\sqrt{2}$
$x_2$	0	-3	-1	-2	3	1	2
c	A	$\mathbf{A}$	$\mathbf{A}$	В	В	В	В

- c) Como se puede observar en la Figura 1, sí es posible separar las muestras de la clase A de la clase B mediante una frontera lineal.
- 3. (1.5 puntos) Se tiene el siguiente conjunto de datos, cuya representación gráfica se ve en la parte derecha:

$$\mathbf{x}_1 = (0,4)$$
  $\mathbf{x}_6 = (2,2)$   $\mathbf{x}_2 = (1,3)$   $\mathbf{x}_7 = (3,2)$   $\mathbf{x}_3 = (2,3)$   $\mathbf{x}_8 = (1,1)$   $\mathbf{x}_4 = (-1,2)$   $\mathbf{x}_9 = (2,1)$   $\mathbf{x}_5 = (1,2)$   $\mathbf{x}_{10} = (0,0)$ 



Se pide:

- a) Aplica una iteración del algoritmo de edición de Wilson sobre el conjunto de datos. El orden de recorrido será **ascendente** según el índice. Se debe emplear la distancia L1 y vecino más cercano. En caso de empate de distancias, siempre se elige la clase incorrecta. (0.5 puntos)
- b) Aplica sobre los datos originales el algoritmo de condensado CNN, siguiendo los mismos criterios que en el apartado anterior. Muestra la evolución de los conjuntos S y G en todos los pasos. (0.75 puntos)

c) En este caso, ¿habría sido conveniente aplicar edición antes que condensado? Razona la respuesta. (0.25 puntos)

#### Solución:

La matriz de distancias entre prototipos es:

$ \mathbf{x}_1 $	$\mathbf{x}_1$								
$\mathbf{x}_2$	2	$\mathbf{x}_2$							
$\mathbf{x}_3$	3	1	$\mathbf{x}_3$						
$\mathbf{x}_4$	3	3	4	$\mathbf{x}_4$					
$\mathbf{x}_5$	3	1	2	2	$\mathbf{x}_5$				
$\mathbf{x}_6$	4	2	1	3	1	$\mathbf{x}_6$			
$\mathbf{x}_7$	5	3	2	4	2	1	$\mathbf{x}_7$		
$\mathbf{x}_8$	4	2	3	3	1	2	3	$\mathbf{x}_8$	
$\mathbf{x}_9$	5	3	2	4	2	1	2	1	$\mathbf{x}_9$
$\mathbf{x}_{10}$	4	4	5	3	3	4	5	2	3

- a) Aplicación de Wilson:
  - $\mathbf{x}_1 \to \mathbf{x}_2$ , acierto, X no cambia
  - $\mathbf{x}_2 \to \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_5, \text{ error}, X = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3 \mathbf{x}_{10}}$
  - $\mathbf{x}_3 \to \mathbf{x}_6$ , acierto, X no cambia
  - $\mathbf{x}_4 \to \mathbf{x}_5$ , error,  $X = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_5 \mathbf{x}_{10}}$
  - $\mathbf{x}_5 \to \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_8$ , empate (error),  $X = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_6 \mathbf{x}_{10}}$
  - $\mathbf{x}_6 \to \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_7, \mathbf{x}_9, \text{ acierto}, X \text{ no cambia}$
  - $\mathbf{x}_7 \to \mathbf{x}_6$ , acierto, X no cambia
  - $\mathbf{x}_8 \to \mathbf{x}_9$ , error,  $X = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7, \mathbf{x}_9, \mathbf{x}_{10}}$
  - $\mathbf{x}_9 \to \mathbf{x}_6$ , acierto, X no cambia
  - $\mathbf{x}_{10} \to \mathbf{x}_9$ , error,  $X = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7, \mathbf{x}_9}$
- b) Aplicación de CNN Fase 1:  $S = {\mathbf{x}_1}, G = {}$ 
  - $\mathbf{x}_2 \to \mathbf{x}_1$ , acierto,  $S = {\mathbf{x}_1}$ ,  $G = {\mathbf{x}_2}$
  - $\mathbf{x}_3 \to \mathbf{x}_1$ , error,  $S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3}$ ,  $G = {\mathbf{x}_2}$
  - $\mathbf{x}_4 \to \mathbf{x}_1$ , acierto,  $S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3}$ ,  $G = {\mathbf{x}_2, \mathbf{x}_4}$
  - $\mathbf{x}_5 \to \mathbf{x}_3$ , acierto,  $S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3}, G = {\mathbf{x}_2, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5}$
  - $\mathbf{x}_6 \to \mathbf{x}_3$ , acierto,  $S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3}$ ,  $G = {\mathbf{x}_2, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_6}$
  - $\mathbf{x}_7 \to \mathbf{x}_3$ , acierto,  $S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3}$ ,  $G = {\mathbf{x}_2, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7}$
  - $\mathbf{x}_8 \to \mathbf{x}_3$ , error,  $S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_8}$ ,  $G = {\mathbf{x}_2, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7}$
  - $\mathbf{x}_9 \to \mathbf{x}_8$ , error,  $S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_8, \mathbf{x}_9}$ ,  $G = {\mathbf{x}_2, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7}$
  - $\mathbf{x}_{10} \to \mathbf{x}_8$ , acierto,  $S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_8, \mathbf{x}_9}, G = {\mathbf{x}_2, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7, \mathbf{x}_{10}}$

Fase 2, iteración 1:

- $\mathbf{x}_2 \to \mathbf{x}_3$ , error,  $S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_8, \mathbf{x}_9}, G = {\mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7, \mathbf{x}_{10}}$
- $\mathbf{x}_4 \to \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_8, \text{ acierto, } S \neq G \text{ no cambian}$
- $\mathbf{x}_5 \to \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_8, \text{ error}, S = {\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_8, \mathbf{x}_9}, G = {\mathbf{x}_4, \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7, \mathbf{x}_{10}}$
- $\mathbf{x}_6 \to \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_9$ , acierto, S y G no cambian
- $\mathbf{x}_7 \to \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_9$ , acierto, S y G no cambian
- $\mathbf{x}_{10} \to \mathbf{x}_8$ , acierto, S y G no cambian

Fase 2, iteración 2:

- $\mathbf{x}_6 \to \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_9$ , acierto,  $S \ y \ G$  no cambian
- $\mathbf{x}_7 \to \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_9$ , acierto, S y G no cambian
- $\mathbf{x}_{10} \to \mathbf{x}_8$ , acierto, S y G no cambian

Fase 3, iteración 3:

- $\mathbf{x}_6 \to \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_9$ , acierto, S y G no cambian
- $\mathbf{x}_7 \to \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_9, \text{ acierto, } S \neq G \text{ no cambian}$
- $\mathbf{x}_{10} \to \mathbf{x}_8$ , acierto, S y G no cambian

Resultado final:  $S = \{ \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_8, \mathbf{x}_9 \}, G = \{ \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7, \mathbf{x}_{10} \}$ 

c) En este caso, al no haber "huecos" en las regiones de decisión, el algoritmo de edición previo al condensado tiene el efecto de eliminar los prototipos cercanos a la frontera de decisión, que son los que trata de mantener el algoritmo de condensado; por tanto, al menos con este nivel de vecindad (k = 1, puede que con k > 1 sí hubiese mantenido prototipos cercanos a las fronteras), no es conveniente aplicar edición antes que condensado.