# Oscillazioni accoppiate

Francesco Tarantelli, Francesco Sacco, Giovanni Sucamelo

30 Febbraio 2017

# 1 Scopo dell'esperienza

lo scopo di questa esperienza é lo studi del moto di due pendoli accoppiati e, in particolare, del fenomeno dei battimenti

# 2 Cenni Teorici

# 2.1 Pendolo singolo

In questa prima parte si cerca di verificare semplicemente che la pulsazione angolare  $\omega_o$  del pendolo fisico senza attrito sia uguale a

$$\omega_o = \sqrt{\frac{mgl}{I}} \tag{1}$$

In seguito con lo smorzatore si é stimato il decadimento  $\tau$  dell'ampiezza si oscillazione

$$\theta_o(t) = \theta_o(0)e^{-\frac{t}{\tau}} \tag{2}$$

#### 2.2 Oscillazioni in fase e in controfase

Nelle oscillazioni in fase e in controfase si é in sostanza verificato l'equazione del moto dei pendoli nei due modi normali ottenuti dal sistema per un pendolo semplice:

$$\begin{cases}
m\ddot{\theta_1} = -\frac{mg}{l}\theta_1 + k(\theta_2 - \theta_1) - \frac{m}{\tau}\dot{\theta_1} \\
m\ddot{\theta_2} = -\frac{mg}{l}x_2 - k(\theta_2 - \theta_1) - \frac{m}{\tau}\dot{\theta_2}
\end{cases}$$
(3)

che equivale a:

$$\begin{bmatrix} m & 0 \\ 0 & m \end{bmatrix} \mathbf{q}'' = - \begin{bmatrix} \frac{mg}{l} + k & -k \\ -k & \frac{mg}{l} + k \end{bmatrix} \mathbf{q} - \begin{bmatrix} \frac{m}{\tau} & 0 \\ 0 & \frac{m}{\tau} \end{bmatrix} \mathbf{q}'$$
 (4)

dove q= $\begin{bmatrix} \theta_1 \\ \theta_2 \end{bmatrix}$  . La soluzione generale di questa equzione puó essere scritta nella forma:

$$\theta(t) = A_0 e^{-\frac{t}{\tau}} \left[ \cos(t\omega_f + \phi_1) + \sin(t\omega_c + \phi_2) \right]$$
 (5)

in particolare trascurando l'attrito,  $\omega_f$  e  $\omega_c$  sono uguali alle pulsioni angolari dei modi normali  $(\omega_f^2 = \frac{g}{l}\omega_c^2 = \frac{g}{l} + 2\frac{k}{m})$ . L'equazione 5 é molto importante perché viene utilizzata per descrivere i battimenti.

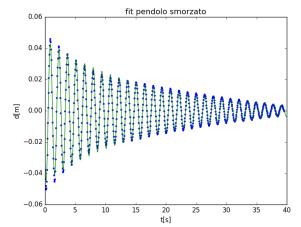
# 3 Apparato sperimentale

- Due pendoli
- Molla
- Due smorzatori
- Sistema di acquisizione

# 4 Analisi dati

### 4.1 Pendolo smorzato

Per prima misurazione abbiamo analizzato il moto di un pendolo con galleggiante e per trovare la costante di smorzamento  $\tau_0$ 

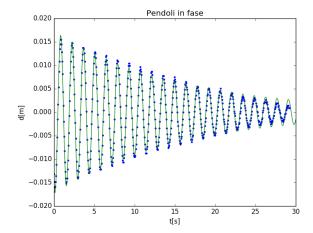


Dati	Parametri ottimali
$ au_0$	$16,24 \pm 0,02$
$A_0$	$4,51 \pm 6,01(10^{-6})$ cm
$\omega_0$	$4,42 \pm 2,7(10^{-7})$ s <sup>-1</sup>
$\phi_0$	$3,94 \pm 3,16$

Si osservi che i punti sperimentali non seguono perfettamente una curva esponenziale, poiché il modello teorico non tiene in considerazione distubi esterni come l'attrito del perno e rumore esterno, e a causa di ció il chi quadro risulta enorme, tuttavia la precisione sull'ampiezza e sul periodo é comunque parecchio elevata

### 4.2 Pendoli in fase

In seguito abbiamo raccolto i dati degli oscillatori in fase, come si puó notare  $\omega_1$  che  $\tau_1$  sono praticamente uguali a  $\omega_0$  e  $\tau_0$ , questo perché la molla resta alla sua posizione di riposo e quindi é come se non ci fosse

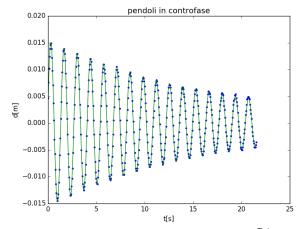


Dati	Parametri ottimali
$ au_f$	$15,72 \pm 0,02$
$A_f$	$17,29 \pm 6,75(10^{-7})$ cm
$\omega_f$	$4,17 \pm 2,41(10^{-5})$ s <sup>-1</sup>
$\phi_f$	$4,45\pm2,63(10^{-7})$

In questo grafico abbiamo traslato il centro dell'oscillazione a 0, perché la molla spostava la posizione d'equilibrio verso l'altro pendolo, inoltre abbiamo messo solo il grafico di uno dei due pendoli, visto che inserire l'altro risultava ridondante

### 4.3 Pendoli in controfase

Prima di effettuare la misura dei battimenti abbiamo fatto quella dei pendoli in controfase cosicché ottiniamo i valori di  $\omega_c$  per verificare che ció che é scritto nei cenni teorici

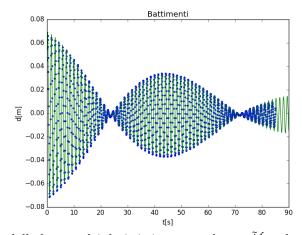


Dati	Parametri ottimali
$ au_c$	$17,27\pm0,03$
$A_c$	$1,53 \pm 4,89(10^{-7})$ cm
$\omega_c$	$6,51 \pm 2,11(10^{-5})$ s <sup>-1</sup>
$\phi_c$	$4,61 \pm 2,87(10^{-7})$

La prima cosa che salta all'occhio é che  $\omega$  ÃÍ aumentato come si ci aspettava, mentr $\tau$ non cambia di molto é

### 4.4 Battimenti

Dulcis in fundu, abbiamo fatto la raccolta dati dei battimenti e fatto il fit. Questo fit  $\tilde{A}l$  risultato parecchio impegnativo perché sembrava non voler trovare il minimo  $\chi^2$ , ma alla fine cel'abbiamo fatta.



Dati	Parametri ottimali
$\tau$	$64,30 \pm 0,09$
A	$3,55 \pm strano(10^{-7})$ cm
$\omega_a$	$4,51 \pm 4,70(10^{-9}) \mathrm{s}^{-1}$
$\omega_b$	$6,48 \pm 6,64(10^{-9})$ s <sup>-1</sup>
$\phi_a$	$2,05 \pm 4,37 (10^{-6})$
$\phi_b$	$3,19 \pm 9,50(10^{-6})$

dalla lettura dei dati si ci accorge che  $\omega_a$  ÃÍ molto simile a  $\omega_0$  e  $\omega_b$  a  $\omega_c$ , ció é previsto dalla teoria.