

Analisi 2 per id c.d.s AIDA

A.A. 2022/2023

Scritto - 26 Giugno 2023

① • Convergenza puntuale.

Ad ogni $\bar{x} \in \mathbb{R}$ fissato si ha che $f_n(\bar{x}) = \frac{\bar{x} + n}{\bar{x}^2 + n} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 1$

Dunque la successione converge puntualmente ad $f(x) = 1$

• Convergenza uniforme

Stimiamo $|f_n(x) - f(x)| = \left| \frac{x^2 - x}{x^2 + n} \right|$

Osserviamo che $\lim_{x \rightarrow +\infty} \left| \frac{x^2 - x}{x^2 + n} \right| = 1 \quad \forall n \in \mathbb{N}$

di conseguenza $\sup_{x \in \mathbb{R}} |f_n(x) - f(x)| = \sup_{x \in \mathbb{R}} \left| \frac{x^2 - x}{x^2 + n} \right| \geq 1 \quad \forall n$

e dunque non si può avere convergenza uniforme su \mathbb{R} .

② • Cerchiamo i punti critici

$\nabla f(x, y) = (3x^2 + y, 3y^2 + x)$

$\nabla f(x, y) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} 3x^2 = -y \\ 3y^2 = -x \end{cases} \Leftrightarrow (x, y) = (0, 0) \vee (x, y) = \left(-\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}\right)$

Calcoliamo la matrice Hessiana $Hf(x, y) = \begin{pmatrix} 6x & 1 \\ 1 & 6y \end{pmatrix}$

• $Hf(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \det Hf(0, 0) = -1 < 0$
 $\Rightarrow (0, 0)$ punto di sella

• $Hf\left(-\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}\right) = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \quad \det Hf\left(-\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}\right) = 3 > 0$
 $e_{11} = -2 < 0 \Rightarrow \left(-\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}\right)$ pto
 di max
 relativo.

③ Consideriamo

2

$$f(x, y) = 1 + \cos(y) + t^2$$

Perché f è continua su \mathbb{R}^2 e $\frac{\partial f}{\partial y} = -\sin(y)$ è anch'essa una funzione continua per il Teorema di C-L si ha esistenza e unicità locale.

Inoltre perché per ogni compatto $H \subseteq \mathbb{R}^2$ esistono $\alpha, \beta \in [0, +\infty[$ tali che

$$|f(x, y)| = |1 + \cos(y) + t^2| \leq |1 + t^2| + |\cos(y)| \leq |1 + t^2| + 1 \\ \leq \alpha |y| + \beta$$

(con $\alpha = 0$ e $\beta = \max_H |1 + t^2| + 1$) allora per il teorema di esistenza globale la soluzione è definita su \mathbb{R} .

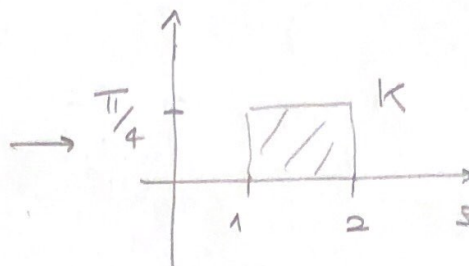
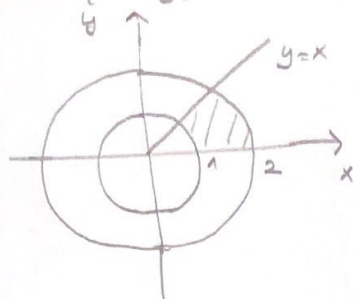
Inoltre possiamo $z(t) = -y(-t)$. Si ha che

$$\begin{aligned} \dot{z}(t) &= \dot{y}(-t) = 1 + \cos(y(-t)) + (-t)^2 = 1 + \cos(-z(t)) + t^2 = \\ &= 1 + \cos(z(t)) + t^2 \end{aligned}$$

$$z(0) = -y(0) = 0$$

Risulta che z è soluzione del (PC) e d'essendo la soluzione unica si ha che $y(t) = z(t) = -y(-t)$ dunque y è dispari.

④ $E = \{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x^2 + y^2 \leq 4, 0 \leq y \leq x \}$



Conviene passare a coordinate polari $\begin{cases} x = \rho \cos(\vartheta) \\ y = \rho \sin(\vartheta) \end{cases}$

det matrice

Jacobiana

$$\iint_E (x^2 + xy) dx dy = \iint_K (\rho^2 \cos^2 \vartheta + \rho^2 \cos \vartheta \cdot \sin \vartheta) \cdot \rho \cdot d\rho d\vartheta =$$

$$= \int_0^{\pi/4} \left(\int_1^2 (\rho^4 \cos^2 \vartheta + \rho^3 \cos \vartheta \cdot \sin \vartheta) d\rho \right) d\vartheta =$$

$$= \int_0^{\pi/4} \left(\int_1^2 \rho^4 \cos^2 \vartheta d\rho \right) d\vartheta + \int_0^{\pi/4} \left(\int_1^2 \rho^3 \cos \vartheta \sin \vartheta d\rho \right) d\vartheta =$$

$$= \int_0^{\pi/4} \cos^2 \vartheta \cdot \left[\frac{1}{5} \rho^5 \right]_1^2 d\vartheta + \int_0^{\pi/4} \cos \vartheta \sin \vartheta \cdot \left[\frac{1}{4} \rho^4 \right]_1^2 d\vartheta =$$

$$= \frac{31}{5} \int_0^{\pi/4} \cos^2 \vartheta (1 - \sin^2 \vartheta) d\vartheta + \frac{15}{4} \int_0^{\pi/4} \cos \vartheta \sin \vartheta d\vartheta =$$

$$= \frac{31}{5} \frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{31}{15} \left(\frac{\sqrt{2}}{3} \right)^3 + \frac{15}{8} \left(\frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2.$$