# Delimitazioni inferiori e superiori di algoritmi e problemi - IntegerSort

#### Definizione

Un algoritmo A ha complessità (costo di esecuzione) O(f(n)) rispetto ad una certa risorsa di calcolo, se la quantità r(n) di risorsa usata da A nel caso peggiore su istanze di dimensione n verifica la relazione r(n) = O(f(n)).

## Definizione

Un algoritmo A ha complessità (costo di esecuzione)  $\Omega(f(n))$  rispetto ad una certa risorsa di calcolo, se la quantità r(n) di risorsa usata da A nel caso peggiore su istanze di dimensione n verifica la relazione  $r(n) = \Omega(f(n))$ .

#### Definizione

Un problema P ha una complessità O(f(n)) rispetto ad una risorsa di calcolo se esiste un algoritmo che risolve P il cui costo di esecuzione rispetto quella risorsa è O(f(n)).

# Definizione

Un problema P ha una complessità  $\Omega(f(n))$  rispetto ad una risorsa di calcolo se ogni algoritmo che risolve P ha costo di esecuzione nel caso peggiore  $\Omega(f(n))$  rispetto quella risorsa.

# Ottimalità di un algoritmo:

Dato un problema P con complessità  $\Omega(f(n))$  rispetto ad una risorsa di calcolo, un algoritmo che risolve P è (asintoticamente) ottimo se ha costo di esecuzione O(f(n)) rispetto a quella risorsa.

Per esempio quando si tratta del problema dell'ordinamento possiamo trovare diversi upper bound e lower bound:

- **Upper bound:**  $O(n^2)$  ----> Insertion Sort, Selection Sort, Quick Sort, Bubble Sort.
- Un Upper bound migliore: O(nlog(n)) ----> Merge Sort, Heap Sort.
- Lower bound:  $\Omega(n)$  ----> un algoritmo per ordinare deve vedere tutti gli elementi.

Quindi abbiamo un gap tra il nostro upper bound e lower bound.

# Lower bound per Algoritmi di ordinamento per confronto

**Algoritmi di ordinamento per confronto:** Tutti gli algoritmi in cui per ordinare gli elementi vengono effettuate delle operazioni di confronto.



Ogni algoritmo basato su confronti che ordina n elementi deve fare nel caso peggiore  $\Omega(nlog(n))$  confronti.

Possiamo anche dire che il numero di confronti che un algoritmo esegue è un lower bound al numero di passi elementari che esegue.

**⊘** Corollario

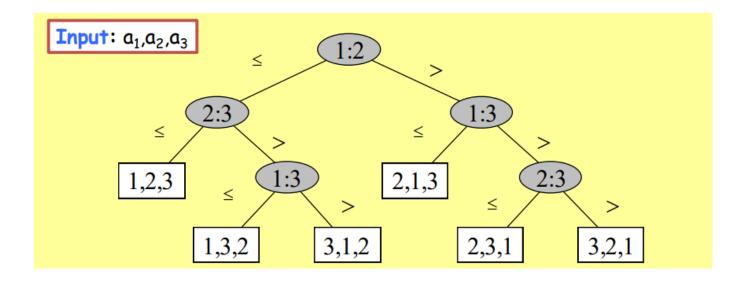
Il Merge Sort e l'Heap Sort sono algoritmi ottimi.

# Albero di decisione

Gli algoritmi di confronto possono essere descritti tramite un albero di decisione che descrive i confronti che l'algoritmo esegue quando opera su un input di una determinata dimensione. I movimenti dei dati e tutti gli altri aspetti dell'algoritmo sono ignorati.

Quindi descrive le diverse sequenze di confronti che A potrebbe fare su istanze di dimensione n.

- Nodo interno (non foglia): i:j confronto tra  $a_i,a_j$ .
- Nodo foglia: Output dell'algoritmo, nonché permutazione degli oggetti.



#### **△ Osservazioni:**

- L'albero di decisione NON è associato ad un problema.
- L'albero di decisione NON è associato solo ad un algoritmo.
- L'albero di decisione è associato ad un algoritmo e a una dimensione dell'istanza.
- L'albero di decisione descrive le diverse sequenze di confronti che un certo algoritmo può eseguire su istanze di una data dimensione.
- L'albero di decisione è una descrizione alternativa dell'algoritmo (customizzato per istanze di una certa dimensione).

#### Alcune proprietà:

- Per una particolare istanza, i confronti eseguiti dall'algoritmo su quella istanza rappresentano un cammino radice-foglie.
- L'algoritmo esegue un cammino diverso a seconda dell'istanza.
- Il numero di confronti nel caso peggiore è pari all'altezza dell'albero di decisione.
- Un albero di decisione di un algoritmo corretto che risolve il problema dell'ordinamento di n elementi deve avere necessariamente almeno n! foglie.

# Lemma

Un albero binario T con k foglie, ha altezza almeno  $log_2(k)$ 

## Dimostrazione per induzione su k:

Passo base: k=1 altezza almeno  $log_2(1)=0$ 

Passo induttivo: k > 1

Prendiamo in considerazione il nodo interno  $\boldsymbol{v}$  più vicino alla radice che ha due figli ( $\boldsymbol{v}$  deve

necessariamente esistere perché k > 1).

v ha almeno un figlio u che è radice si un sottoalbero che ha almeno k/2 foglie e < k foglie.

T ha altezza almeno:

$$1 + log_2(k/2) = 1 + log_2(k) - log_2(2) = log_2(k)$$

.

Considerando l'albero di decisione di un qualsiasi algoritmo di ordinamento di n elementi otteniamo che l'altezza, h, dell'albero di decisione è almeno  $log_2(n!)$ 

Formula di Stirling:  $n! \approx (2\pi n)^{1/2} * (n/e)^n$ .

Quindi:

$$h \geq log_2(n!) > log_2(n/e)^n = nlog_2(n/e) = nlog_2(n) - nlog_2(e) = \Omega(nlog(n))$$

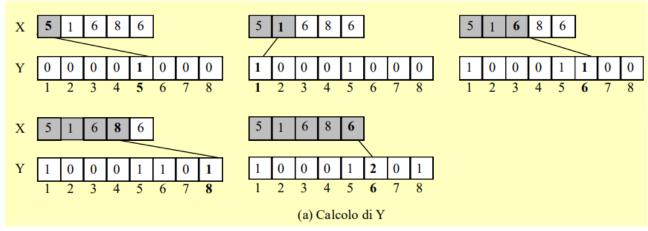
Dove alla seconda disuguaglianza teniamo conto che:  $n! > (n/e)^n$ .

# Algoritmi non basati su confronto: IntegerSort

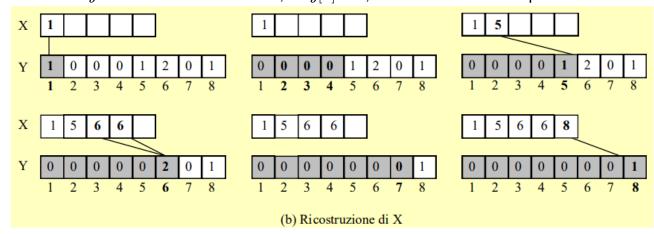
Un algoritmo basato su confronti non può ordinare n interi piccolo in asintoticamente meno di nlogn

Il primo algoritmo non basato su algoritmi che vediamo è IntegerSort, è diviso in due fasi:

1. Per ordinare n interi con valori da [1, k], manteniamo un array y di k contatori tale che y[x] = numero di volte che il valore x compare in X.



2. Scorriamo y da sinistra verso destra e, se y[x] = k, scrive in X il valore x per k volte.



#### Codice in python:

```
def IntegerSort(X, k):
    y = [0] * k  # Inizializza un array di k elementi a 0 0(1)
    for i in range(len(X)): # 0(n)
        y[X[i]] += 1  # Incrementa il counter array

j = 0  # Inizializza l'indice per l'array ordinato

for i in range(k): # 0(k)
    while y[i] > 0: # 0(n+k)
        X[j] = i
        j += 1
        y[i] -= 1
    return X
```

Possiamo calcolare la complessità facendo il calcolo della seguente sommatoria:

$$\sum_{i=1}^k (1+y[i]) = \sum_{i=1}^k 1 + \sum_{i=1}^k y[i] = k+n$$

#### Analisi:

- Tempo O(1) + O(k) = O(k) per inizializzare y a 0.
- Tempo O(1) + O(n) = O(n) per calcolare i valori dei contatori.
- Tempo O(k+n) per ricostruire X

Questo algoritmo è molto veloce per interi piccoli, infatti per n abbastanza piccolo la complessità è lineare, cioè k=O(n), il che non contraddice il lower bound  $\Omega(nlog(n))$  perché

IntegerSort non è un algoritmo di ordinamento per confronto.