

§ 7.3 静电场中的导体

静电场 场量 \vec{E} U

基本性质方程

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{\sum_i q_i}{\epsilon_0}$$

$$\oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

本节讨论：导体带电和它周围的电场的关系，即介绍静电场的一般规律在有导体存在时的具体应用。本节只限于讨论各向同性的均匀的金属导体在电场中的情况。

一、导体的静电平衡

(一) . 导体的静电平衡条件

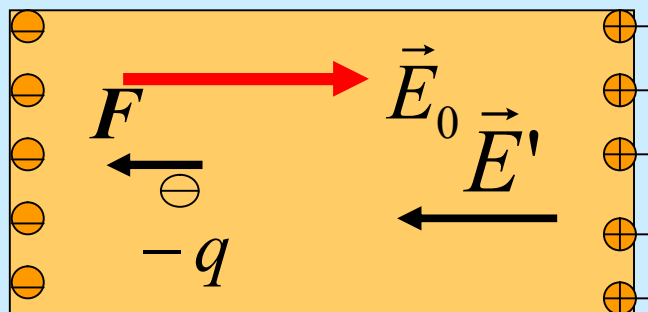
1、电场对导体内带电粒子的影响

导体内部有两种带电粒子：

- 正离子：组成晶格点阵
- 自由电子：可自由移动

无外场时：正负电荷分布均匀，导体不显电性；

有外场时：



$$\vec{E}_0 + \vec{E}' = 0$$

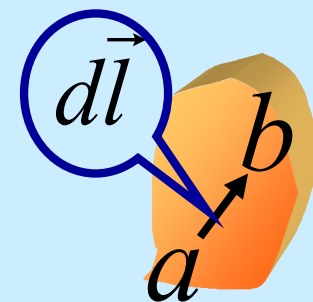
此时电子的定向运动消失
称为静电平衡

2、静电平衡条件

静电平衡状态：当导体内部的电场 $\vec{E} = 0$ 时，此时导体达到静电平衡状态。也就是导体内部和表面都无自由电荷的定向移动的状态。

导体处于静电平衡的条件：

$$\vec{E}_{\text{内}} = 0 \quad \vec{E}_{\text{表面}} \perp \text{表面}$$



导体静电平衡时，导体各点电势相等，即导体是**等势体**，表面是**等势面**。这是静电平衡条件的另一种说法。

证：在导体上任取两点 a 和 b

$$U_a - U_b = \int_{(a)}^{(b)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

$$U_a = U_b$$

导体达到静电平衡时，导体内部和导体表面都没有自由电荷的定向移动，那么电荷在导体内和导体表面是怎样分布的？

(二) . 静电平衡时导体上电荷的分布

1、电荷分布

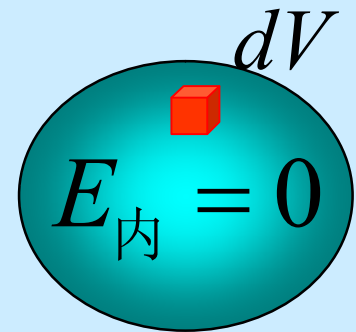
导体可分为实心导体和空腔导体

1) 实心导体

在导体内任取体积元 dV

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = 0 \xrightarrow{\text{由高斯定理}} \sum_i q_i = \int_V \rho dV = 0$$

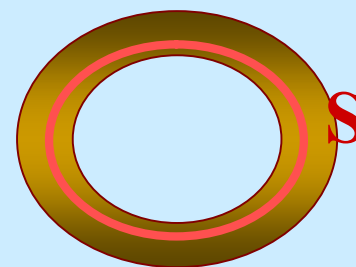
$$\because \text{体积元任取} \longrightarrow \rho = 0$$



结论：导体内的净电荷处处为零(即导体内没有净电荷)，电荷只分布在导体的外表面

2) 空腔导体

由高斯定理可证明空腔内表面的**净电荷**为零

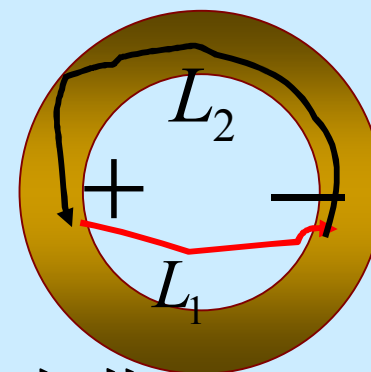


证明： 在导体壳内紧贴内表面作高斯面S

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = 0 \xrightarrow{\text{高斯定理}} \sum_i q_i = 0 \longrightarrow Q_{\text{内表面}} = 0$$

两种可能 1、空腔内表面不带电荷

2、空腔内表面带等量异号电荷



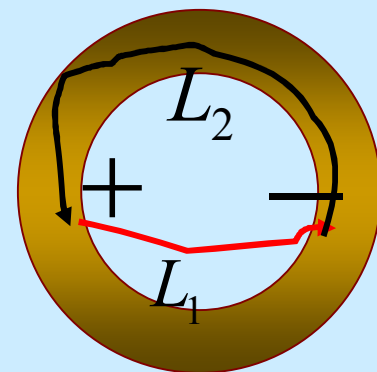
对第二种：则必有电力线从正电荷通向负电荷。

做一闭合路径L，使L₁沿电力线，L₂沿导体内部，则：

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{L_1} \vec{E} \cdot d\vec{l} + \int_{L_2} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{L_1} \vec{E} \cdot d\vec{l} + \int_{L_2} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

等于零



只能： $\int_{L_1} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$ 等势，无电力线

所以空腔内表面没有电荷分布，电荷只能分布在外表面

结论：导体静电平衡时，导体内无电荷，内表面无电荷，
从而只能分布在导体外表面。

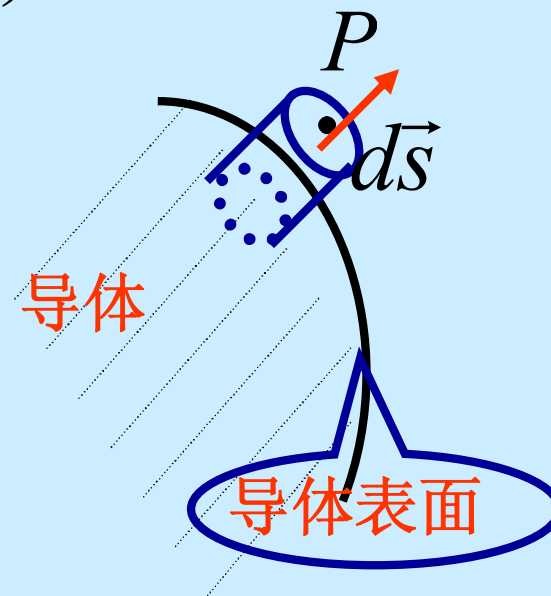
既然导体静电平衡时电荷只能分布在导体的外表面，那么，在导体外表面电荷时怎样分布的？

2. 导体表面电荷

设导体表面电荷面密度为 $\sigma(x, y, z)$

相应的电场强度为 $\vec{E}_{\text{表}}(x, y, z)$

设P是导体外紧靠导体表面的一点，取一柱形高斯面，一底面过P点



$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \int_{\text{底面}} \vec{E}_{\text{表}} \cdot d\vec{S} + \int_{\text{侧面}} \vec{E} \cdot d\vec{S}$$
$$= E_{\text{表}} dS = \frac{\sigma dS}{\epsilon_0}$$

$$E_{\text{表}} = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$$

$$\vec{E}_{\text{表}} = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \hat{n}$$

\hat{n} : 外法线方向

3. 孤立带电导体表面电荷分布

一般情况较为复杂:

孤立的带电导体, 电荷分布由实验测定。

分布有简单的规律:

(1) 在表面凸出的尖锐部分(曲率是正值且较大)电荷面密度较大,

(2) 在比较平坦部分(曲率较小)电荷面密度较小,

(3) 在表面凹进部分带电荷面密度最小。

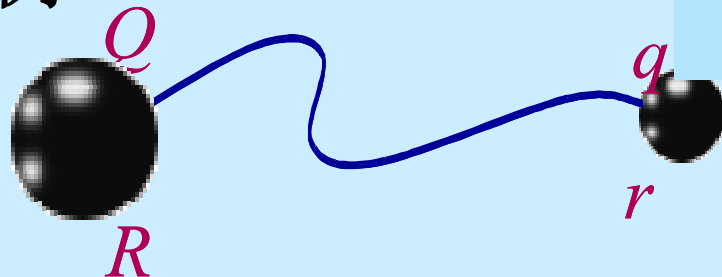
导体球表面的电荷面密度与
该处的表面曲率成正比

尖端放电

孤立导体

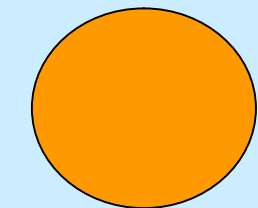
孤立带电
导体球

例



$$U = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{R} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r}$$

$$\frac{Q}{R} = \frac{q}{r} \quad \text{或} \quad \frac{\sigma_R}{\sigma_r} = \frac{r}{R}$$



$$\sigma = C$$

总结：导体处于静电平衡时：

1、导体是等势体；导体表面为等势面

2、导体内部场强处处为0

3、电荷只分布在导体表面

4、导体球表面的电荷面密度与该处的表面曲率成正比

5、导体表面附近的场强 $\vec{E} = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \hat{n}$

6、有导体时，高斯定理与环路定理仍然成立

6、电荷守恒

二、有导体存在时静电场场量的计算

三个原则:

1. 静电平衡的条件

$$E_{\text{内}} = 0$$

$$\text{or } U = c$$

2. 基本性质方程

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{\sum_i q_i}{\epsilon_0}$$

$$\oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

3. 电荷守恒定律

$$\sum_i Q_i = \text{const.}$$

例1 无限大的带电平面 σ 的场中
 平行放置一无限大金属平板

求：金属板两面电荷面密度

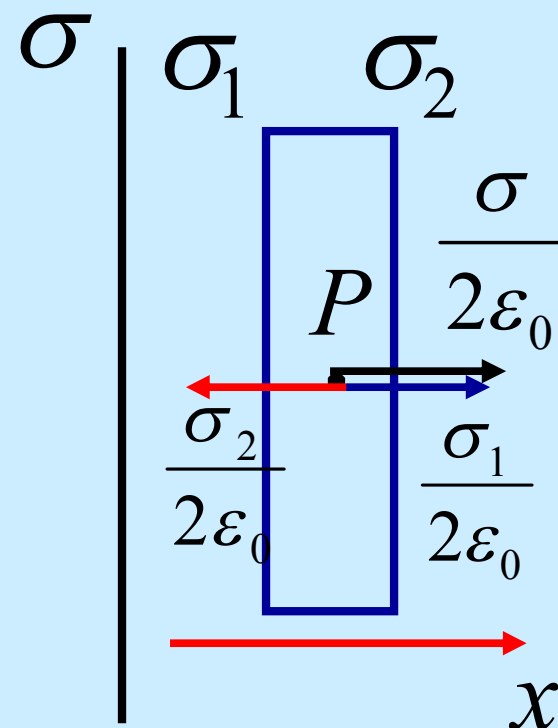
解：设金属板面电荷密度 σ_1, σ_2

由对称性和电量守恒

$$\sigma_1 = -\sigma_2$$

导体体内任一点P场强为零

$$\frac{\sigma}{2\epsilon_0} + \frac{\sigma_1}{2\epsilon_0} - \frac{\sigma_2}{2\epsilon_0} = 0$$



$$\sigma_1 = -\frac{1}{2}\sigma$$

$$\sigma_2 = \frac{1}{2}\sigma$$

****例2.** 已知：导体板A，面积为S、带电量Q，在其旁边
相距很近的地方平行地放入面积也为S的导体B

求：1、A、B上的电荷分布及空间的电场分布

2、将B板接地，求电荷分布

A板

$$\sigma_1 S + \sigma_2 S = Q$$

B板

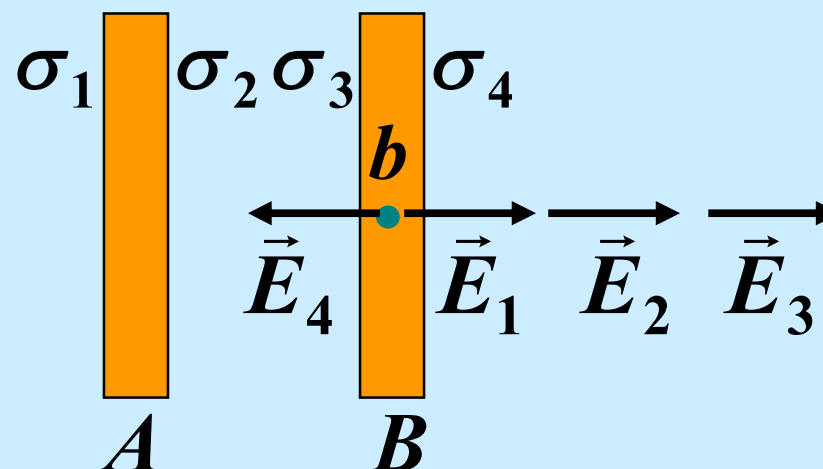
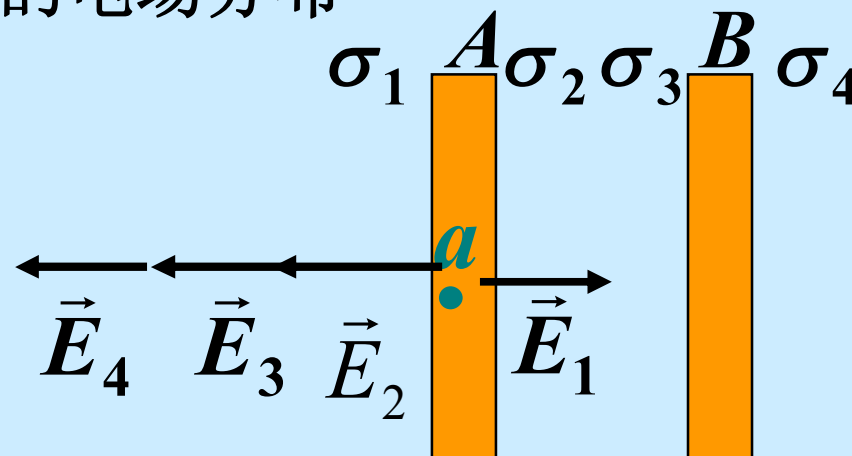
$$\sigma_3 S + \sigma_4 S = 0$$

a点

$$\frac{\sigma_1}{2\epsilon_0} - \frac{\sigma_2}{2\epsilon_0} - \frac{\sigma_3}{2\epsilon_0} - \frac{\sigma_4}{2\epsilon_0} = 0$$

b点

$$\frac{\sigma_1}{2\epsilon_0} + \frac{\sigma_2}{2\epsilon_0} + \frac{\sigma_3}{2\epsilon_0} - \frac{\sigma_4}{2\epsilon_0} = 0$$

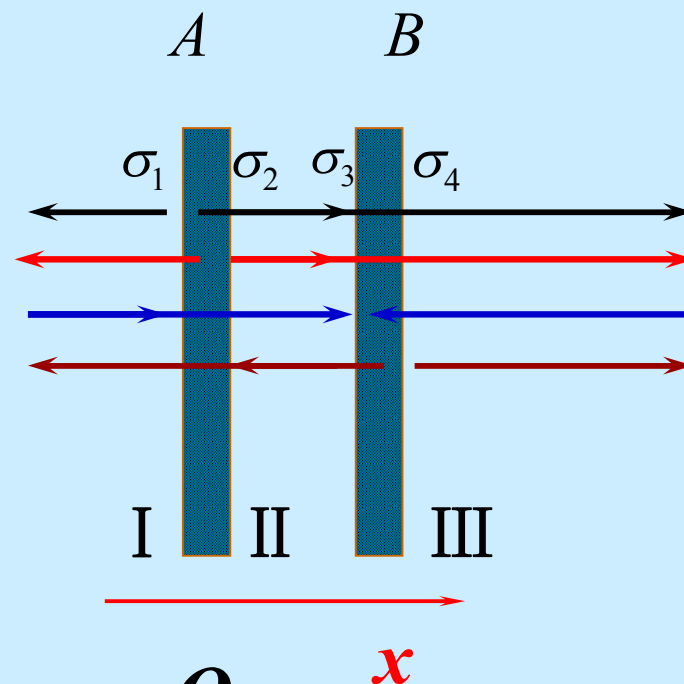


解方程得:

电荷分布

$$\sigma_1 = \sigma_4 = \frac{Q}{2S}$$

$$\sigma_2 = -\sigma_3 = \frac{Q}{2S}$$



场强分布

A 板左侧

$$E_{\text{I}} = \frac{\sigma_1}{\varepsilon_0} = \frac{Q}{2\varepsilon_0 S}$$

两板之间

$$E_{\text{II}} = \frac{\sigma_2}{\varepsilon_0} = \frac{\sigma_3}{\varepsilon_0} = \frac{Q}{2\varepsilon_0 S}$$

B 板右侧

$$E_{\text{III}} = \frac{\sigma_4}{\varepsilon_0} = \frac{Q}{2\varepsilon_0 S}$$

2、将B板接地，求电荷及场强分布

##接地时 $\sigma'_4 = 0$

a点

$$\frac{\sigma'_1}{2\varepsilon_0} - \frac{\sigma'_2}{2\varepsilon_0} - \frac{\sigma'_3}{2\varepsilon_0} = 0$$

b点

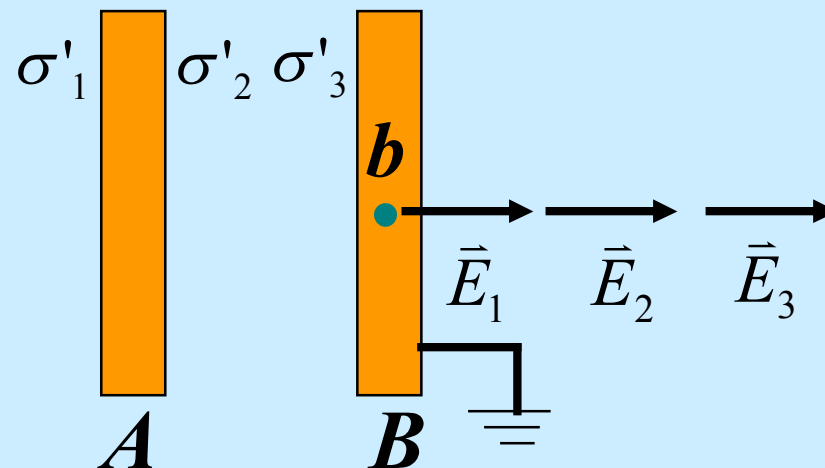
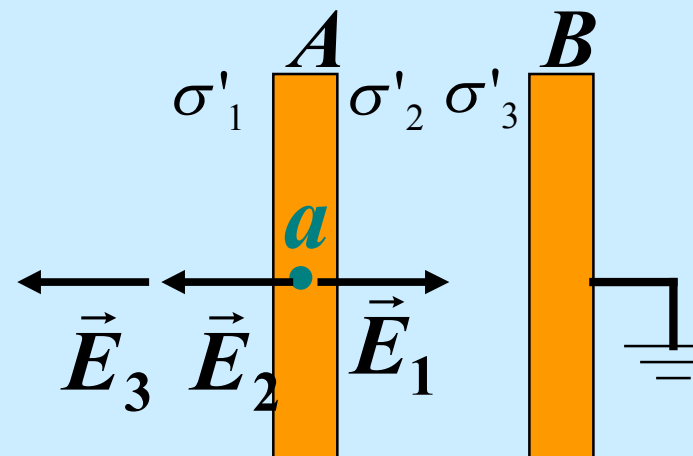
$$\frac{\sigma'_1}{2\varepsilon_0} + \frac{\sigma'_2}{2\varepsilon_0} + \frac{\sigma'_3}{2\varepsilon_0} = 0$$

A板

$$\sigma'_1 S + \sigma'_2 S = Q$$

电荷分布

$$\sigma'_1 = 0 \quad \sigma'_2 = -\sigma'_3 = \frac{Q}{S}$$



电荷分布

$$\sigma'_1 = 0 \quad \sigma'_2 = -\sigma'_3 = \frac{Q}{S}$$

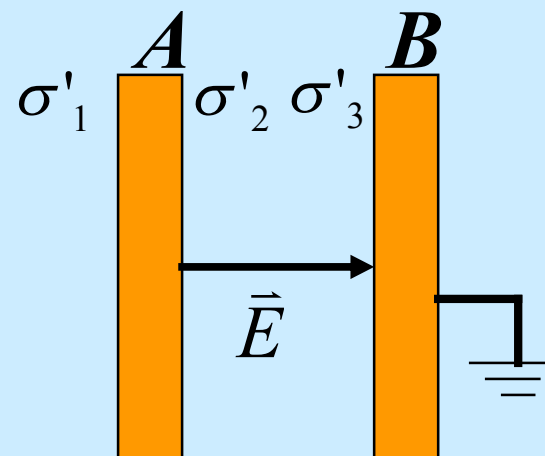
场强分布

两板之间

$$E = \frac{Q}{\epsilon_0 S}$$

两板之外

$$E = 0$$



例3 接地导体球附近有一点电荷, 如图所示。

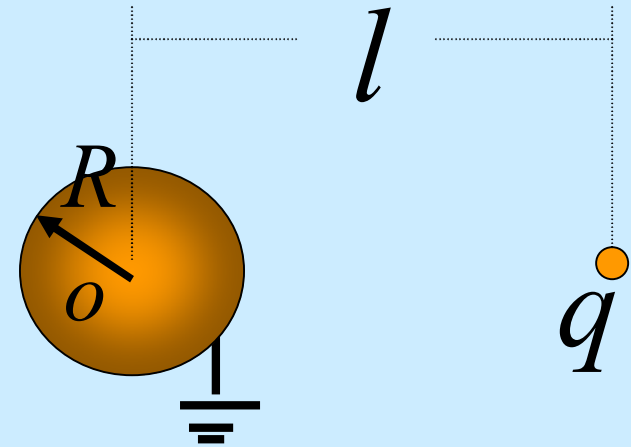
求: 导体上感应电荷的电量

解: 接地 即 $U = 0$

设: 感应电量为 Q

由导体是个等势体

O点的电势为0 则



$$\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R} + \frac{q}{4\pi\epsilon_0 l} = 0$$

$$Q = -\frac{R}{l} q$$

****例4、已知 R_1 R_2 R_3 q Q**

求:1、电荷及场强分布; 球心的电势
2、如用导线连接A、B, 再作计算

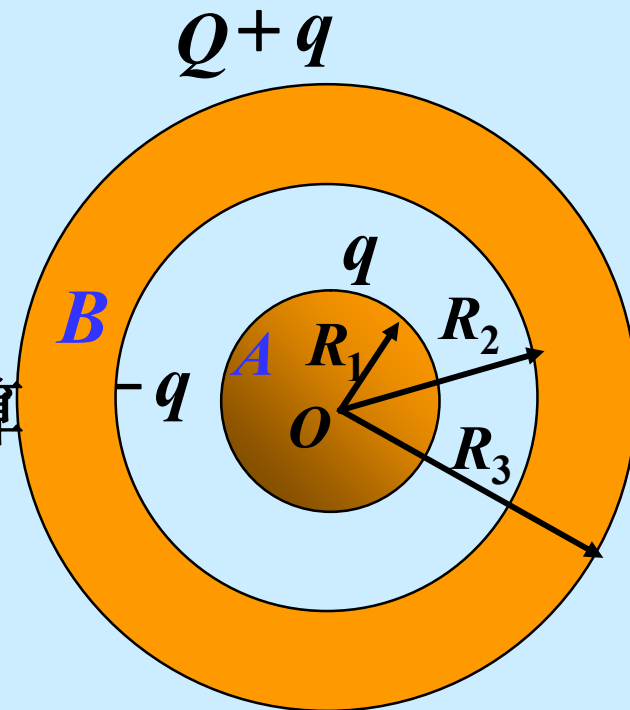
解: 电荷分布: 球A表面 q

球壳B内表面 $-q$; 高斯定理求得

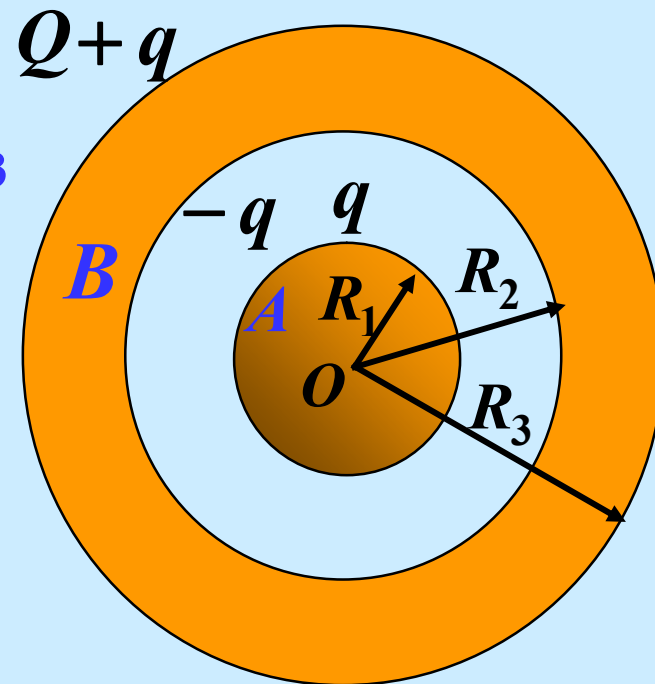
球壳B外表面 $Q+q$; 电荷守恒得

电场分布
由高斯定理得

$$E = \begin{cases} 0 & r < R_1 \\ \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} & R_1 < r < R_2 \\ \frac{Q+q}{4\pi\epsilon_0 r^2} & R_2 < r < R_3 \\ \frac{Q+q}{4\pi\epsilon_0 r^2} & r > R_3 \end{cases}$$



$$\mathbf{E} = \begin{cases} \mathbf{0} & r < R_1 \quad R_2 < r < R_3 \\ \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} & R_1 < r < R_2 \\ \frac{Q+q}{4\pi\epsilon_0 r^2} & r > R_3 \end{cases}$$



球心的电势

$$\begin{aligned} U_o &= \int_0^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_0^{R_1} E dr + \int_{R_1}^{R_2} E dr + \int_{R_2}^{R_3} E dr + \int_{R_3}^{\infty} E dr \\ &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right) + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q+Q}{R_3} \end{aligned}$$

相当于三个带电球面在球心处电势的叠加

2、用导线连接A、B，再作计算 $Q+q$

连接A、B， $q + (-q)$ 中和

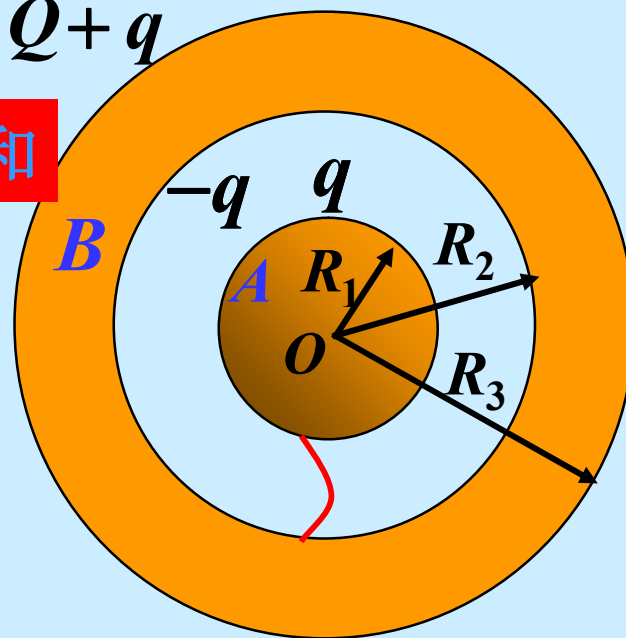
球壳外表面带电 $Q+q$

$$r < R_3 \quad E = 0$$

$$r > R_3 \quad E = \frac{Q + q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

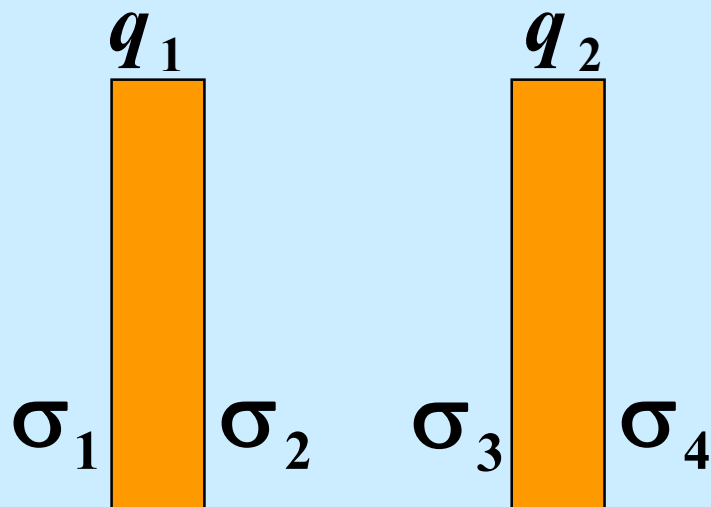
$$U_o = \int_0^{R_3} E dr + \int_{R_3}^{\infty} E dr = \frac{Q + q}{4\pi\epsilon_0 R_3}$$

$$U = \int_r^{\infty} E dr = \frac{q + Q}{4\pi\epsilon_0 r}$$



****练习** 已知：两金属板带电分别为 q_1 、 q_2

求： σ_1 、 σ_2 、 σ_3 、 σ_4



$$\sigma_1 = \sigma_4 = \frac{q_1 + q_2}{2S}$$

$$\sigma_2 = -\sigma_3 = \frac{q_1 - q_2}{2S}$$

三、导体壳与静电屏蔽

静电平衡时导体内总的场强为零这一规律在技术上用来作静电屏蔽。

导体壳的几何结构

腔内、腔外、内表面、外表面

1、腔内无带电体

内表面没有电荷 腔内无电场

即

$$E_{\text{腔内}} = 0$$

腔内的场与腔外及壳的外表面的电量及分布无关

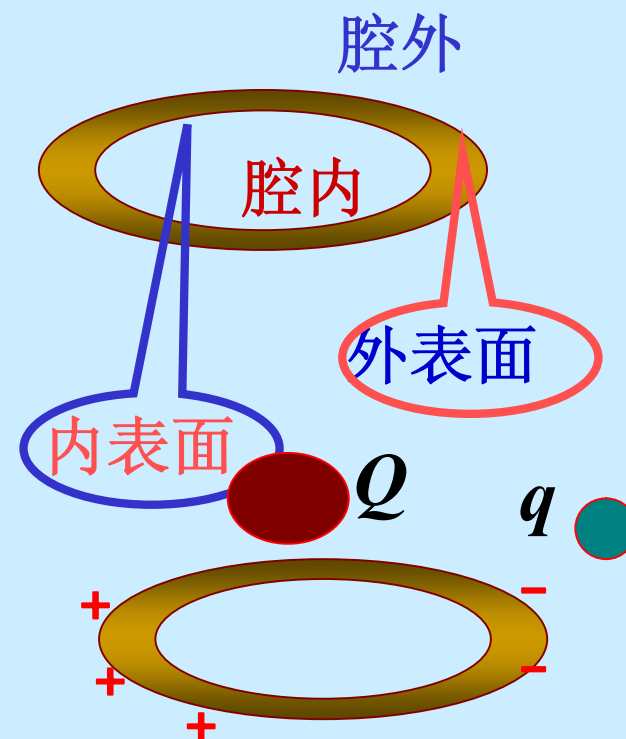
注意：未提及的问题

1) 导体壳外表面是否带电？在腔内

2) 腔外是否有带电体？

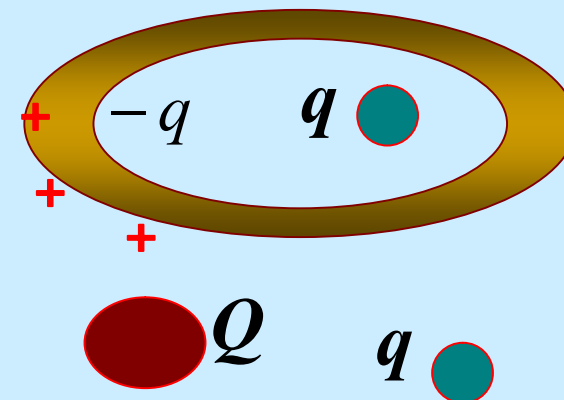
$$\vec{E}_{\text{壳外表面电量}} + \vec{E}_{\text{壳外带电体}} = 0$$

空心的金属导体会使其腔内的物体不受其任何外场的影响



(二). 腔内有带电体

电量分布 $Q_{\text{腔内表面}} = -q$ 用高斯定理可证



腔内的电场 1) 与电量 q 有关;
2) 与腔内带电体、几何因素、介质有关。

未提及的问题 1) 壳外表面是否带电? 2) 腔外是否有带电体?

结论: 腔内的场只与腔内带电体及腔内的几何因素、介质有关

或说

在腔内

$$\vec{E}_{\text{壳外表面电量}} + \vec{E}_{\text{壳外带电体}} = 0$$

结论:

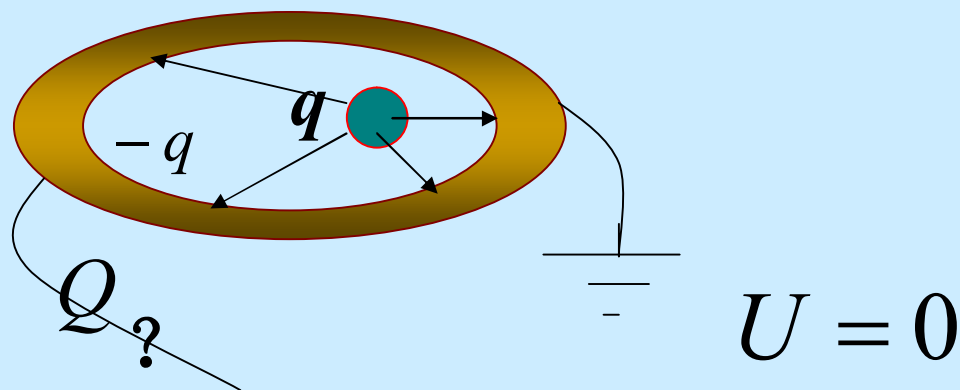
在腔内

$$\vec{E}_{\text{壳外表面电量}} + \vec{E}_{\text{壳外带电体}} = 0$$

屏蔽作用

思考: 腔外电荷发生变化, 如: 改变了位置; 改变了大小等, 腔内电场将会怎样?

(三). 静电屏蔽的装置——接地导体壳



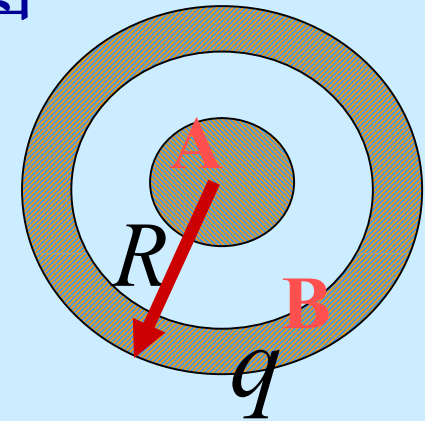
例：如图 导体 A和B 同心放置 如图

欲求壳B的电势

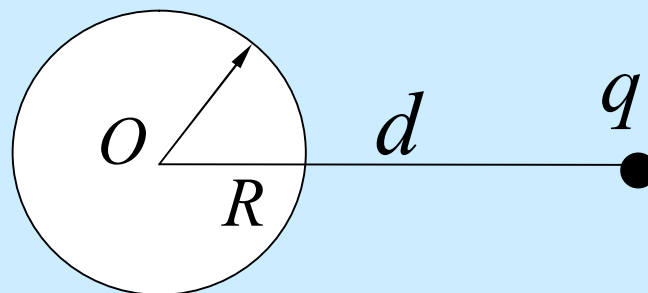
只需知壳外表面的带电量

和球壳B的外半径

则
$$U_B = \int_R^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R}$$



例题、如图所示，将一个电量为 q 的点电荷放在一个半径为 R 的不带电的导体球附近，点电荷距导体球心为 d 。设无穷远处为零电势，则在导体球心 O 点有[]



A、 $E = 0, V = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 d}$

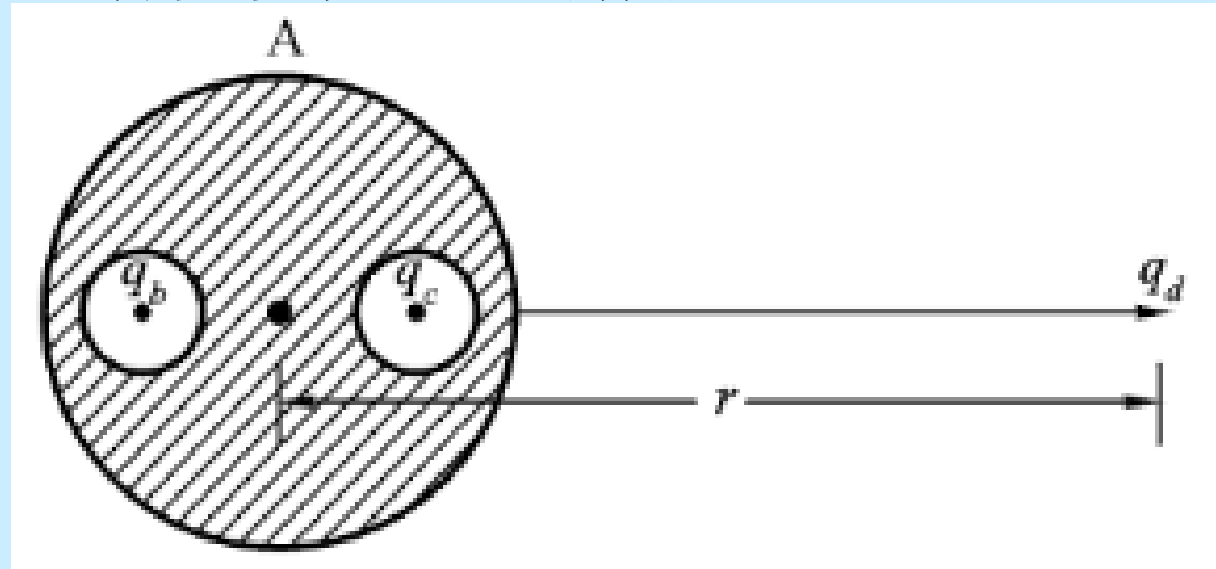
B、 $E = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 d^2}, V = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 d}$

C、 $E = 0, V = 0$

D、 $E = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 d^2}, V = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R}$

A

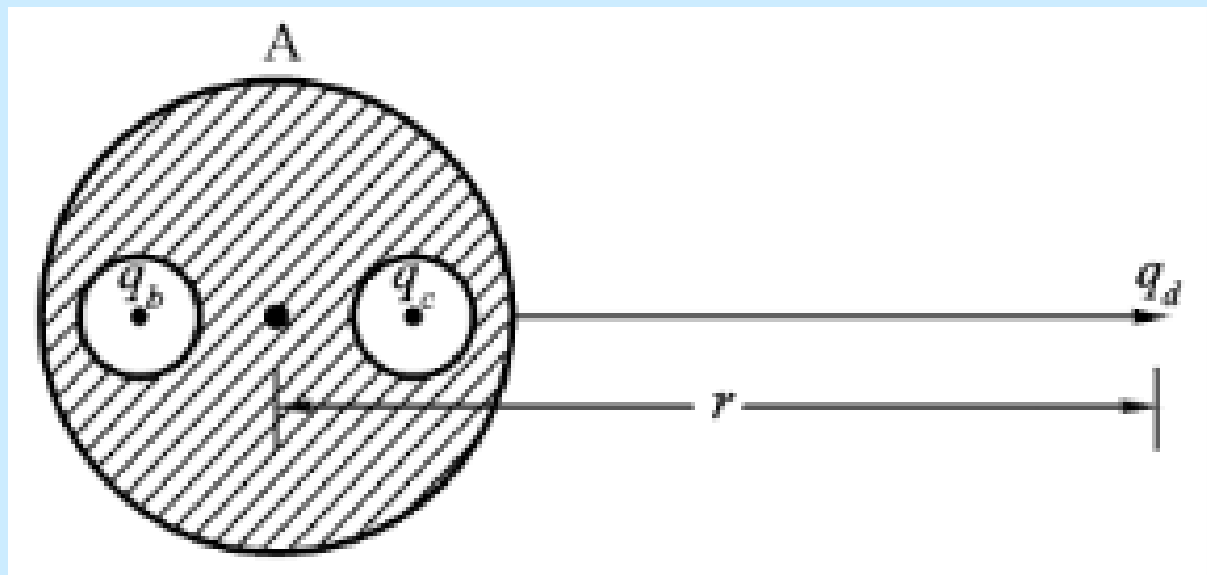
例题、 不带电的导体球A内含有两个球形空腔，两空腔中心分别有一点电荷 q_b 、 q_c 。导体球外距导体球较远的 r 处还有一个点电荷 q_d ，如图所示。试求点电荷 q_d, q_b, q_c 各受多大的电场力。



解：根据导体静电平衡时电荷分布的规律可知，空腔内点电荷的电场线终止于空腔内表面的感应电荷，而它们在导体A外表面的感应电荷可以近似看作均匀分布，因而可以近似看作均匀带电球面对点电荷 q_d 施加作用力，

所以

$$F_d = q_d \frac{(q_b + q_c)}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$



点电荷 q_d 与导体A外表面感应电荷在球形空腔内激发的电场为零，点电荷 q_b 、 q_c 处于球形空腔的中心，空腔内表面感应电荷均匀分布，所以点电荷 q_b 、 q_c 受到的作用力均为零。