### Temas Tratados en el Trabajo Práctico 1

- Diferencia entre Inteligencia e Inteligencia Artificial.
- Concepto de omnisciencia, aprendizaje y autonomía.
- Definición de Agente y sus características. Clasificación de Agentes según su estructura.
- Identificación y categorización del Entorno de Trabajo en tabla REAS.
- Caracterización del Entorno de Trabajo.

### **Anotaciones**

"Acordarse de la definición de agente"

## Ejercicios Teóricos

- 1. Defina con sus propias palabras inteligencia natural, inteligencia artificial y agente.
- Inteligencia Natural: Capacidad de los seres vivos de actuar, pensar y tomar decisiones por su propia cuenta.
- Inteligencia Artificial: Decisiones y acciones que un sistema toma en base a información provista por su entorno y condiciones definidas por el humano.
- Agente: Todo aquello capaz de percibir su entorno por medio de sensores y proceder mediante actuadores sobre el mismo.
- 2. ¿Qué es un agente racional?

Un **Agente Racional** es un agente que actúa tratando de maximizar su rendimiento. Por ejemplo: un robot aspiradora que busque limpiar el piso lo más eficientemente posible.

3. ¿Un agente es siempre una computadora?

No necesariamente. Un agente es cualquier cosa capaz de percibir su entorno y actuar sobre este. Un ejemplo de agente podría ser incluso un apagavelas, que percibe que la vela se ha derretido hasta cierto punto y la apaga.

- 4. Defina Omnisciencia, Aprendizaje y Autonomía.
- La **Omnisciencia** es la cualidad de saber absolutamente todo.

- El **Aprendizaje** es el proceso de actuar y luego aprender de los resultados.
- La **Autonomía** es la capacidad del agente de actuar a partir de la información obtenida sin depender de instrucciones externas.
- 5. Defina cada tipo de agente en función de su estructura y dé un ejemplo de cada categoría.
- **Agente Simple**: Toma una acción definida luego de recibir una cierta entrada. Por ejemplo: una puerta automática.
- Agente Basado en Modelos: Trabaja sobre su entorno en base a simplificaciones de la realidad (datos predictivos) y datos obtenidos en instantes previos o cargados en el modelo.
- Agente Basado en Objetivos: Agentes que trabajan enfocandose en cumplir la función para la que fueron creados, sin importar el rendimiento o las preferencias. Por ejemplo: un sistema de envío de paquetes.
- Agente Basado en Utilidad: Agentes que trabajan enfocandose en alcanzar un objetivo pero según preferencias definidas. Por ejemplo: un GPS que defina una ruta y diga el medio de transporte más cómodo, rápido o barato.
- Agente Aprendiz: Mejora su rendimiento con el tiempo a través de experiencia y aprendizaje.
- Multiagente: Un conjunto de agentes especializados que trabajan juntos.
- 6. Para los siguientes entornos de trabajo indique sus **propiedades**:
  - a. Una partida de ajedrez.
  - Totalmente observable.
  - Secuencial.
  - Estocástica.
  - Estático.
  - Discreto.
  - Multiagente.
  - b. Partido de Baloncesto
  - Totalmente observable.
  - Secuencial.
  - Estocástico.
  - Dinámico.
  - Continuo.
  - Multiagente
  - c. El juego Pacman :v
  - Observable.
  - Determinista.

- Secuencial
- Dinámico.
- Continuo.
- Agente Individual
- d. El truco.
- Parcialmente Observable.
- Secuencial.
- Dinámico.
- Estocástico.
- Discreto.
- Multiagente.
- e. Las damas.
- Completamente Observable.
- Secuencial.
- Estático.
- Discreto.
- Estocástico.
- Multiagente.
- f. El juego tres en raya.
- Completamente observable.
- Secuencial.
- Estático.
- Discreto.
- Estocástico.
- Multiagente.
- g. Un jugador de Pokémon Go.
- Parcialmente observable.
- Episódico.
- Continuo.
- Dinámico.
- Estocástico.
- Multiagente.
- h. Un robot explorador autónomo EN MARTE.
- Parcialmente observable.
- Secuencial.
- Continuo.
- Dinámico.
- Estocástica.
- Agente individual.

#### 7. Elabore una tabla REAS para los siguientes entornos de trabajo:

- a. Crucigrama.
- Agente: Jugador
- Medidas de Rendimiento: Tiempo de resolución, conocimiento de las palabras.
- Entorno: Papel.
- Actuadores: manos.
- Sensores: ojos.
- b. Taxi circulando.
- Agente: Conductor.
- Medidas de Rendimiento: Maximizar velocidad, conformidad de cliente y seguridad
- Entorno: Calles, peatones, semáforos, clientes.
- Actuadores: Pies, manos.
- Sensores: Ojos, tacto.
- c. Robot clasificador de piezas.
- Agente: Robot
- Medidas de Rendimiento: Velocidad y eficacia de clasificación.
- Entorno: Cinta transportadora, objetos a clasificar.
- Actuadores: Pistones, Servomotores.
- Sensores: Control de corriente, encoders, Sensor infrarrojo.

Haz doble clic (o pulsa Intro) para editar

### Ejercicios Prácticos

- 8. La Hormiga de Langton es un agente capaz de modificar el estado de la casilla en la que se encuentra para colorearla o bien de blanco o de negro. Al comenzar, la ubicación de la hormiga es una casilla aleatoria y mira hacia una de las cuatro casillas adyacentes. Si...
- ... la casilla sobre la que está es blanca, cambia el color del cuadrado, gira noventa grados a la derecha y avanza un cuadrado.
- ... la casilla sobre la que está es negra, cambia el color del cuadrado, gira noventa grados a la izquierda y avanza un cuadrado.

Caracterice el agente con su tabla REAS y las propiedades del entorno para después programarlo en Python:

¿Observa que se repite algún patrón? De ser así, ¿a partir de qué iteración?

Empieza a programar o a crear código con IA.

- 9. El Juego de la Vida de Conway consiste en un tablero donde cada casilla representa una célula, de manera que a cada célula le rodean 8 vecinas. Las células tienen dos estados: están *vivas* o *muertas*. En cada iteración, el estado de todas las células se tiene en cuenta para calcular el estado siguiente en simultáneo de acuerdo a las siguientes acciones:
- Nacer: Si una célula muerta tiene exactamente 3 células vecinas vivas, dicha célula pasa a estar viva.
- Morir: Una célula viva puede morir sobrepoblación cuando tiene más de tres vecinos alrededor o por aislamiento si tiene solo un vecino o ninguno.
- Vivir: una célula se mantiene viva si tiene 2 o 3 vecinos a su alrededor.
   Caracterice el agente con su tabla REAS y las propiedades del entorno para después programarlo en Python:

Empieza a programar o a crear código con IA.

# Bibliografía

Russell, S. & Norvig, P. (2004) *Inteligencia Artificial: Un Enfoque Moderno*. Pearson Educación S.A. (2a Ed.) Madrid, España

<u>Poole, D. & Mackworth, A. (2023) Artificial Intelligence: Foundations of Computational Agents.</u>

<u>Cambridge University Press (3a Ed.) Vancouver, Canada</u>