

Universidade do Minho

Aula 8: Procura num Espaço de Soluções/Estados

OBJECTIVOS:

 Solucionar Problemas que envolvam uma procura num espaço de soluções/estados



Procura num Espaço de Soluções/Estados:

Resolver problemas de procura onde existem estados e transições.

Muitos do **problemas** em ciências da computação podem ser definidos como:

- •Um conjunto S de ESTADOS (possivelmente infinito);
- ■Um estado INICIAL s ∈ S;
- •Uma relação de TRANSIÇÃO T ao longo deste espaço de estados, e
- ■Um conjunto de estados FINAIS (objectivos): G ⊆ S;

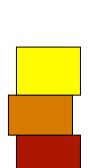
Ora, isto pode ser representado por um **GRAFO**, onde os **nodos** representam **estados** e os **arcos** (ou **conexões**) os pares da relação de **transição**;



EXEMPLOS:

- O estado inicial corresponde a um robot e alguns materiais. O objectivo é encontrar um estado em que os materiais formam um produto final;
- O estado inicial corresponde a avião em Sidney e possíveis rotas de viagem. O objectivo é encontrar a rota mais curta entre Sidney e Paris;
- •O estado inicial corresponde a uma pilha de caixas onde a base contém B, A está por cima de B e C por cima de A. O objectivo é **rearranjar** as caixas de modo que a caixa A fique acima da caixa B, ficando esta acima da caixa C. Uma caixa só pode ser tirada por de cima de outra e viceversa.







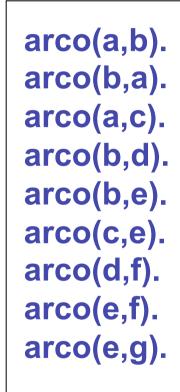
Grafos

- Um grafo é constituído por um conjunto de nodos e arcos/ conexões entre os nodos;
- Os arcos podem ter sentidos (grafo orientado) e pesos (grafo pesado);
- Existem diversas formas de representar grafos em lógica.
- A título de exemplo, será utilizada a seguinte notação:

arco(nodo1,nodo2). % arco entre o nodo1 e nodo2



Exemplo de um Grafo:





Q1: Desenhe o grafo e mostre quais os caminhos entre a e g

In-Class Teams 2 min

-Grupos de 3 elementos, o que for mais novo é o representante (caneta e papel).



Sistema de Inferência: Caminho em Grafos

- Encontrar o caminho entre dois nodos é uma operação muito comum em grafos;
- Sejam X e Z dois nodos de um grafo. Um método para achar o Caminho consiste em:

```
caminho(X,Z,C) ←caminho(X,Z,[X],Caminho).
caminho(X,X,Caminho,Caminho).
caminho(X,Z,Visitado,Caminho)
← arco(X,Y),
não(membro(Y,Visitado)),
caminho(Y,Z,[Y | Visitado],Caminho).
```

Caminho entre a e g?

¬ caminho(a,g,Caminho).



Sistema de Inferência: caminho.pl (em Prolog)

```
% caminho.pl
caminho(X,Z,C):-caminho(X,Z,[X],Caminho).
caminho(X,X,Caminho,Caminho).
caminho(X,Z,Visitado,Caminho)
         :- arco(X,Y),
           \+ member(Y,Visitado),
      caminho(Y,Z,[Y | Visitado],Caminho).
Caminho entre a e g?
?-caminho(a,g,Caminho).
```



Universidade do Minho

Estradas do Norte de Portugal:



A cidade do **Porto**, famosa pelo seu vinho, tem boas estradas até Famalicão e Esposende (e vice-versa);

Famalicão, famosa pelos seus doces, tem boas ligações a Barcelos, Braga e Porto (e vice-versa);

Braga, capital religiosa do Minho, tem uma auto-estrada que liga a Valença, Famalicão e Barcelos (e vice-versa);

Barcelos (famosa pelo seu Galo), tem estradas para Viana, Famalicão, Braga e Esposende (e vice-versa);

No norte do Minho, fica **Viana** (junto ao mar), com ligação a Valença, Esposende e Barcelos (e vice-versa);

Q2: Represente a BC e questione sobre quais os caminhos possíveis entre Viana e Famalicão?

(In-Class Teams 2 min)

-Grupos de 3 elementos, o que for mais velho é o representante (caneta e papel).





O Problema dos Missionários e Canibais!

- Um grande rio divide a missão (lado direito) e a aldeia de canibais (esquerda), existindo um pequeno barco com espaço para duas pessoas;
- Actualmente, o barco está do lado direito (missão), existindo na mesma margem 3 missionários e 3 canibais;
- •Todos querem atravessar o rio, mas se num dado momento existirem mais Canibais que missionários numa das margens, os canibais comem os missionários!
- •Como transportar toda a gente em segurança? (animação online em: http://www.plastelina.net/games/game2.html)

Q3: Encontre a solução (In-Class Teams, 2 min)

-Grupos de 3 elementos, o que for mais alto é o representante (caneta e papel).



Representação do Conhecimento: Estados

- Podemos representar este problema como uma travessia ao longo de um espaço de estados;
- Nesta solução, os estados serão representados por cm(CE,ME,CD,MD,boat). % se barco à direita cm(boat,CE,ME,CD,MD). % se barco à esquerda onde

CE/ME- canibais/missionários à esquerda e CD/MD – canibais/missionários à direita

- Estado inicial: initial(cm(0,0,3,3,boat)).
- •Estado final: final(cm(boat,3,3,0,0)).



Representação do Conhecimento: Transicões

•Uma Transição muda de um estado (E1) para outro (E2) via uma dada acção (Action): transition(E1,Action,E2)

```
Existem 10 transições:
```

- 1 Mover 2 Canibais para a esquerda: left(2,0)
- 2 Mover 1 canibal para a esquerda: left(1,0)
- 3 Mover 1 Canibal e 1 Missionário para a esq: left(1,1)
- 4 Mover 2 Missionários para a esquerda: left(0,2)
- 5 Mover 1 Missionário para a esquerda: left(0,1)
- 6 Mover 2 Canibais para a direita: right(2,0)
- 7 Mover 1 canibal para a direita: right(1,0)
- 8 Mover 1 Canibal e 1 Missionário para a dir: right(1,1)
- 9 Mover 2 Missionários para a direita: right(0,2)
- 10 Mover 1 Missionário para a direita: right(0,1)



Universidade do Minho

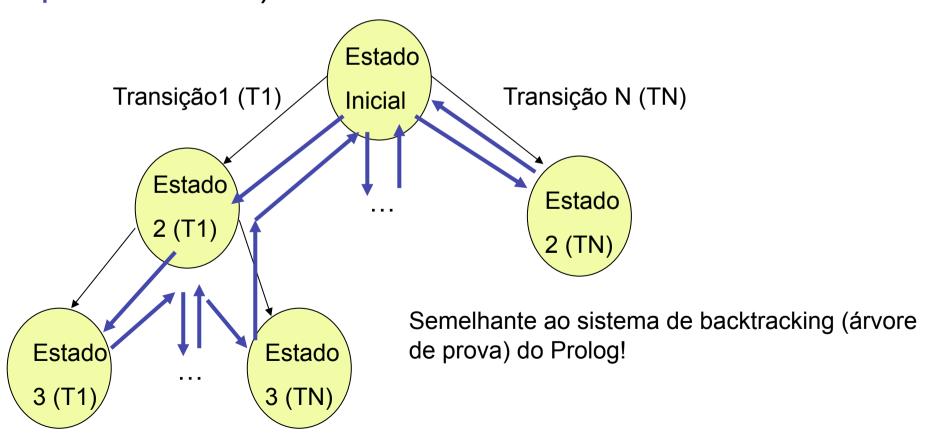
Representação do Conhecimento: Transicões

```
% predicado auxiliar, diz se o estado final é válido: legal(_, 0). legal(C, M):- C =< M.
```



Sistema de Inferência: em profundidade

•A forma mais simples de efectuar uma procura num grafo consiste no algoritmo de depth-first (em profundidade)





Sistema de Inferência: em profundidade

```
solvedf←initial(InitialState),
          solvedf(InitialState, [InitialState], Solution),
         escrever(Solution).
solvedf(State, _, []): ←
        final(State),!.
solvedf(State, History, [Move|Solution]) ←
        transition(State, Move, State1),
        não (membro(State1, History)),
        solvedf(State1, [State1|History], Solution).
```



Sistema de Inferência em Prolog:

```
% solvedf.pl
solvedf:-
initial(InitialState),
solvedf(InitialState, [InitialState], Solution),
write(Solution).
solvedf(State, _, []):-
final(State),!.
solvedf(State, History, [Move|Solution]):-
transition(State, Move, State1),
\+ member(State1, History),
solvedf(State1, [State1|History], Solution).
```

Uma solução para o problema:

```
% executar: ?- solvedf.

[left(2, 0), right(1, 0), left(2, 0), right(1, 0), left(0, 2), right(1, 1), left(0, 2), right(1, 0), left(2, 0), right(1, 0), left(2, 0)]
```



"Problema dos Canibais e Missionários Completo

```
% ler o sistema de inferencia
:-[solvedf].
% estados inicial e final
initial(cm(0,0,3,3,boat)).
final(cm(boat, 3, 3, 0, 0)).
% 10 transicoes: 5 para o left e 5 para o right
transition(cm(C1,M1,C2,M2,boat),left(2,0),cm(boat,NC1,M1,NC2,M2)):-
        C2 > 1,
        NC1 is C1 + 2,
        NC2 is C2 - 2,
        legal(NC1, M1),
        legal(NC2, M2).
transition(cm(C1,M1,C2,M2,boat),left(1,0),cm(boat,NC1,M1,NC2,M2)):-
        C2 > 0,
        NC1 is C1 + 1,
        NC2 is C2 - 1,
        legal(NC1, M1),
        legal(NC2, M2).
```



Problema dos Canibais e Missionários Completo

```
transition(cm(C1,M1,C2,M2,boat),left(1,1),cm(boat,NC1,NM1,NC2,NM2)):-
        C2 > 0, M2 > 0,
        NC2 is C2 - 1, NM2 is M2 - 1,
        NC1 is C1 + 1, NM1 is M1 + 1,
        legal(NC1, NM1), legal(NC2, NM2).
transition(cm(C1,M1,C2,M2,boat),left(0,2),cm(boat,C1,NM1,C2,NM2)):-
        M2 > 1.
        NM1 \text{ is } M1 + 2, NM2 \text{ is } M2 - 2,
        legal(C1, NM1), legal(C2, NM2).
transition(cm(C1,M1,C2,M2,boat),left(0,1),cm(boat,C1,NM1,C2,NM2)):-
        M2 > 0,
        NM1 \text{ is } M1 + 1, NM2 \text{ is } M2 - 1,
        legal(C1, NM1), legal(C2, NM2).
transition(cm(boat,C1,M1,C2,M2),right(2,0),cm(NC1,M1,NC2,M2,boat)):-
        C1 > 1.
        NC1 is C1 - 2, NC2 is C2 + 2,
        legal(NC1, M1), legal(NC2, M2).
```



<u> Problema dos Canibais e Missionários Completo</u>

```
transition(cm(boat,C1,M1,C2,M2),right(1,0),cm(NC1,M1,NC2,M2,boat)):-
       C1 > 0, NC1 is C1 - 1, NC2 is C2 + 1,
       legal(NC1, M1), legal(NC2, M2).
transition(cm(boat,C1,M1,C2,M2),right(1,1),cm(NC1,NM1,NC2,NM2,boat)):-
       C1 > 0, M1 > 0,
       NC1 is C1 - 1, NM1 is M1 - 1, NC2 is C2 + 1, NM2 is M2 + 1,
       legal(NC1, NM1), legal(NC2, NM2).
transition(cm(boat,C1,M1,C2,M2),right(0,2),cm(C1,NM1,C2,NM2,boat)):-
       M1 > 1, NM1 is M1 - 2, NM2 is M2 + 2,
       legal(C1, NM1), legal(C2, NM2).
transition(cm(boat,C1,M1,C2,M2),right(0,1),cm(C1,NM1,C2,NM2,boat)):-
       M1 > 0, NM1 is M1 - 1, NM2 is M2 + 1,
       legal(C1, NM1), legal(C2, NM2).
legal( , 0).
legal(C, M):- C =< M.
% buscar a solucao, executar: solvedf.
```



Limitações da Procura em Profundidade

- Em muitos problemas, o número de caminhos e de ramificações é de tal ordem que se torna impossível tentar todos os caminhos;
- A solução passa por utilizar um conjunto de heurísticas para reduzir o número potencial de caminhos;
- Em alternativa, pode utilizar-se a estratégia em extensão (breadth-first): percorre todos os caminhos de comprimento 1, depois de comprimento 2, etc... até encontrar a solução final;



Para saber mais...

Universidade do Minho

- Consultar o Capítulos 11,12, 13, Prolog –
 [Bratko, 1990]: Bratko, Ivan, Prolog Programming for Artificial Intelligence, Longman, 1990.
- •Mais exemplos de exercícios resolvidos de Procura via Transição de Estados na sebenta a disponibilizar na página da disciplina...