Synthèse d'images

TD4



Moteur 3D



Contenu d'un moteur 3D

- Très variable selon les fabricants
 - Obligatoirement :
 - Couche haut niveau d'accès à l'affichage, aux GPUs
 - Performance temps réel
 - En option :
 - Chargement des données graphiques à partir de données
 - Moteur d'éclairage, de physique, son, particules, animations, cycle jour/nuit, ciel, nuage, mer/océan, météo, etc.
 - Éditeur de scène / de niveaux / de cinématiques
 - Scripting
 - Modelling
 - Exporteur/plugin depuis un modeleur
 - Etc.



Objectif d'un moteur 3D

- Simplifier le travail des développeurs
 - En fournissant des fonctionnalités clé-en-main
 - Systèmes (hardware) de plus en plus complexes
 - Innovations et algorithmes (software) de plus en plus pointus
 - Concentration de l'expertise dans un produit intermédiaire (middleware)
- Mutualisation des coûts
 - Économie d'échelle
 - Concentration du marché



Exemples de fonctionnalités

- Géométries, maillages (TD2)
- Matériaux, shaders (TD3)
- Brefs aperçus (TD4)
 - Scenegraph/structure d'accélération
 - Shadow map
 - Moteur d'animation
 - Moteur de particules
 - Moteur de physique
- Non abordés
 - Météo/environnement,GUI, son, réseaux, scripting, éditi

Scénographie



Organiser sa scène

- Relation entre les objets
 - Le stylo au bout des doigts
 - Les roues d'une voiture
 - La chaise sur le sol
- Les objets s'organisent les uns par rapport aux autres



Structurer ses données

- Data-driven
- Bon pour le cerveau
 - Permet de s'y retrouver
- Bon pour le CPU
 - Permet d'optimiser les performances
- Bon pour le GPU
 - Permet d'optimiser les performances



Structurer ses données

- Tuples
- Tableaux (1 à n dimensions)
- Listes
- Ensembles
- Dictionnaires (map)
- Arbres
- Graphes
- Etc.



Graphe de scène



Graphe de scène (scene graph)

- « Structure » habituellement usitée dans la manipulation de scène 3D
- Mais pas de réelle définition !
 - Un tableau ou une liste est un graphe de scène
- Vous pouvez jeter toute la littérature dessus
 - Chacun a sa propre définition, sa propre interprétation et sa propre implémentation



Exemples d'implémentation

- OpenSceneGraph
- OpenSG
- Middleware (moteurs 2D/3D, de jeu)
- Three.js Object3D



Que retenir?

- C'est un graphe
 - Constitué de nœuds (node)
 - Généralement acyclique
 - Souvent arborescent (tree): relation de parenté
 - Logique d'association : 2 nœuds du graphe qui sont connectés ont une relation particulière
- Il gère le contenu de la scène
 - Le contenu est représenté par les nœuds du graphe
- C'est une sorte de patron de conception (designature)

Architecture habituelle

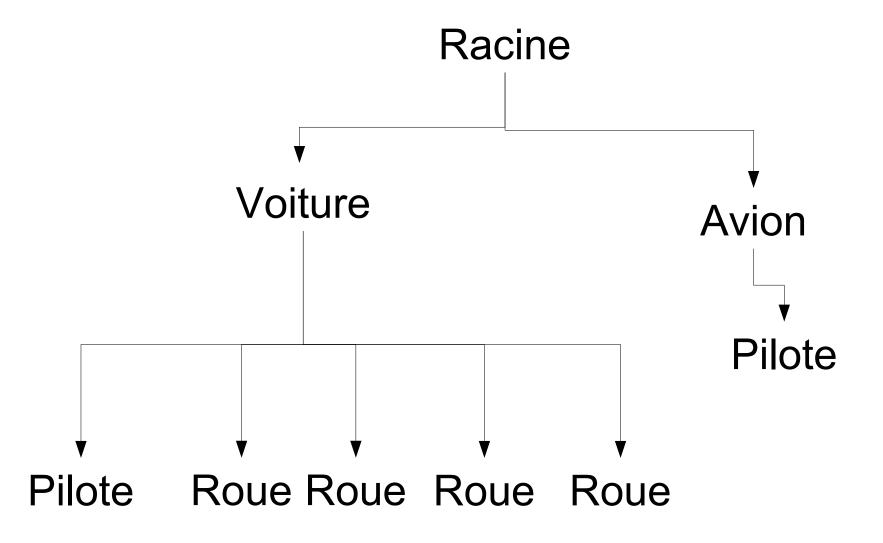
- La relation de parenté est associée à la spatialité
 - Les nodes roues (d'une voiture) seront enfants du node chassis (de la voiture)
- La structure du graphe est dynamique
 - Le stylo sur la table change de parent quand il est pris en main
- Le design pattern Traversal permet de parcourir le graphe
 - Le graphe n'est que les données
 - Les opérations fonctionnelles sont exécutées par les objets
 Traversal :
 - ex : (query) récupérer la liste des nœuds de type chassis

Limitations

- Architecture lourde
 - Les objets node sont des « gros » objets informatiquement parlant
 - Pas adapté pour les performances brutes
- Le graphe acyclique ne gère pas tous les cas
 - Le stylo sur la table qu'on pousse avec un doigt : est-il le nœud fils de la table (association par la gravité) ou du doigt (actionneur du mouvement) ?
 - Le projectile est-il associé au tireur, ou à la cible, ou indépendant ?
- Le design pattern Traversal est pénible
 - Un peu comme le pattern Visitor



Exemple



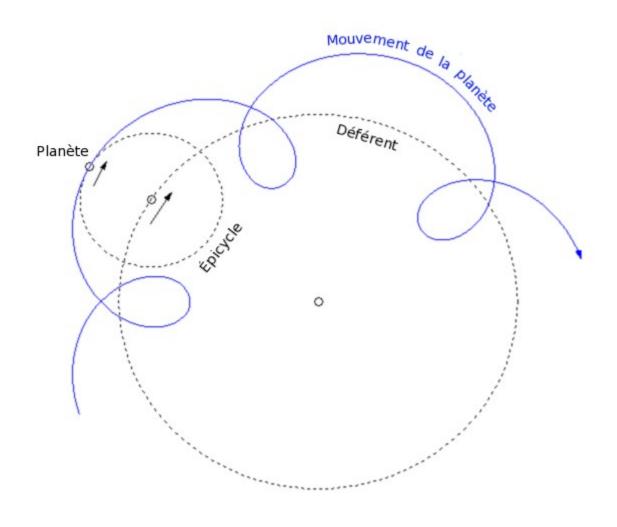


Chaînage des transformations

- La représentation en arbre se prête bien à la cumulation de transformations
 - L'objectif est au final de connaître les positions par rapport à la caméra
 - La position de certains objets peut être complexe dans un repère absolu
 - Comment calculer la position de la Lune par rapport au Soleil ?
 - Mais simple dans d'autres repères
 - Lune = Trajectoire circulaire autour de la Terre
 - Terre = Trajectoire circulaire autour du Soleil



Chaînage des transformations





Chaînage des transformations (suite)

- Outil mathématique : la matrice
 - Chaîner 2 transformations revient à une multiplication de matrices
 - C'est super cool
 - C'est ce qu'on a déjà fait dans le vertex shader
- Généralement implémenté dans les scene graph
 - Le calcul de position se fait automatiquement du moment que les objets sont dans un scene graph avec une relation parent/enfant
 - C'est le cas dans Three.js

Structure d'accélération



Problématique

- Une scène peut être très conséquente
 - Ex : Open world
- Selon le traitement effectué la quantité d'objets à traiter peut être un goulot de performance
 - Affichage
 - Calcul de collisions
 - Mise à jour de l'état des agents/acteurs
 - Etc.



Solution

- Ne traiter qu'une partie des objets!
- Comment réduire efficacement le champ des objets à traiter ?
- Les structures d'accélération permettent cela dans le cas des traitements relatifs à l'organisation spatiale



Confusion courante

- Dans beaucoup de moteurs, les notions de graphe de scène et de structure d'accélération se superposent bien que les 2 concepts répondent à 2 problématiques séparées
 - Graphe de scène : problématique d'organisation des données
 - Structure d'accélération : problématique de performance

Exemple d'usage

- Occlusion culling : éliminer du traitement tout ce qui n'est pas visible
 - Hors champ
 - Caché par des murs/montagnes
 - Utilisé pour l'affichage
- Détection de collision
- Ray tracing/casting :
 - Picking/sélection au clic de souris

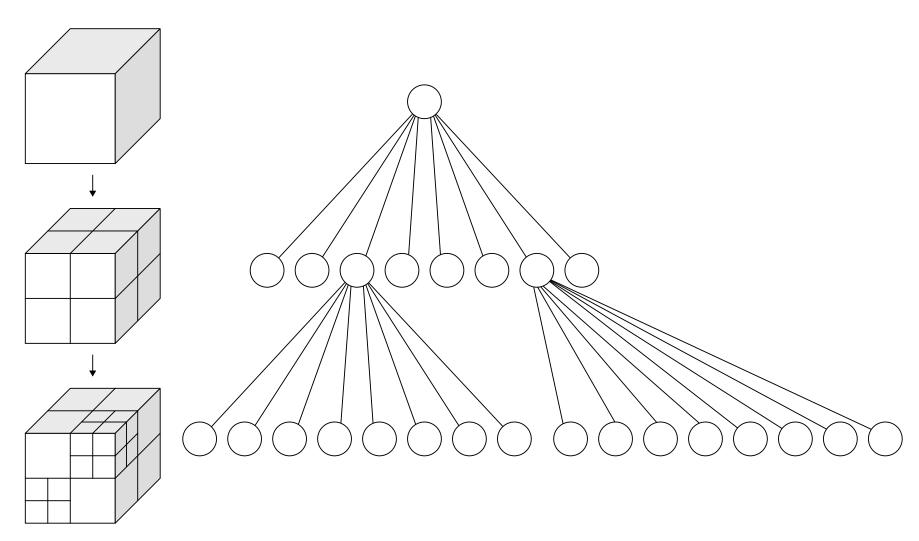


Construction habituelle

- Aux objets sont associés une représentation simplifiée
 - Généralement la boîte ou la sphère englobante
 - Le test d'intersection est peu coûteux (par rapport à tester les 30000 triangles du mesh)
 - Ces substituts doivent être conservatifs
 - Sinon artefacts visuels
- Ces versions simplifiées sont les briques élémentaires manipulées par la structure d'accélération



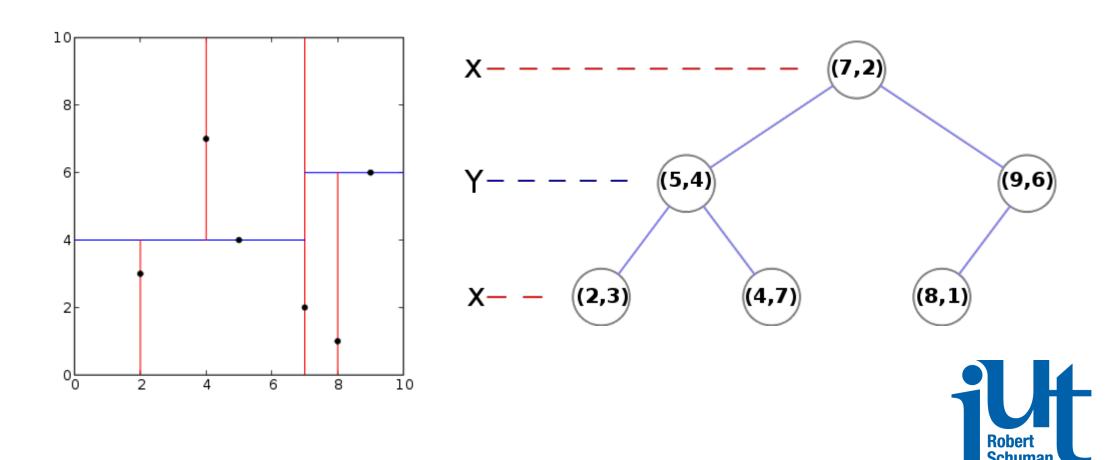
Octree





(source : wikipedia)

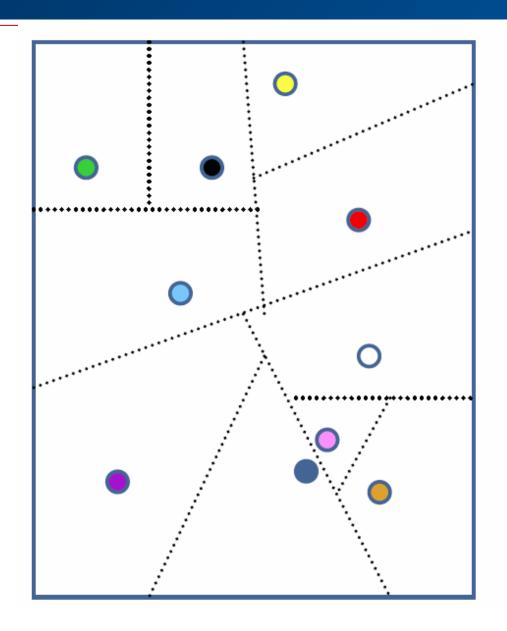
k-d tree

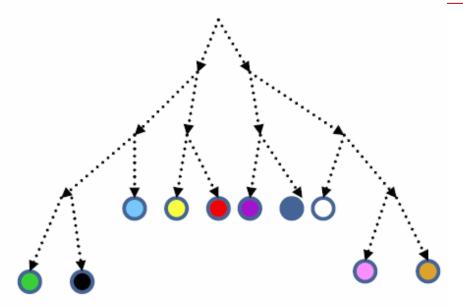


UNIVERSITÉ DE STRASBOURG

(source : wikipedia)

BSP tree

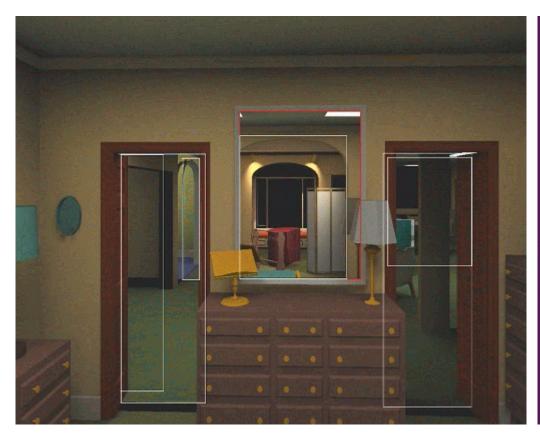


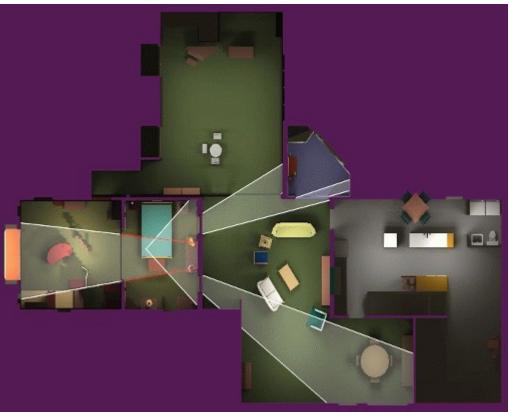




(source : robotics.stackexchange.com)

Portal / PVS







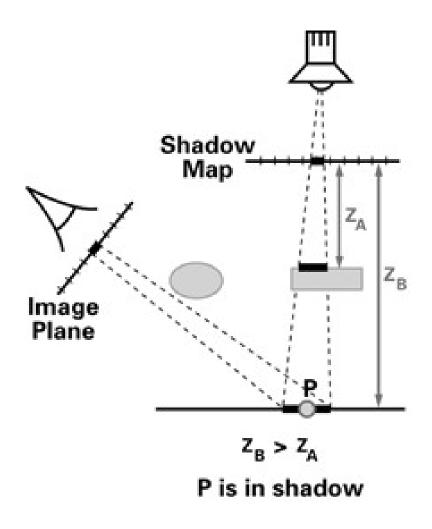
Shadow mapping

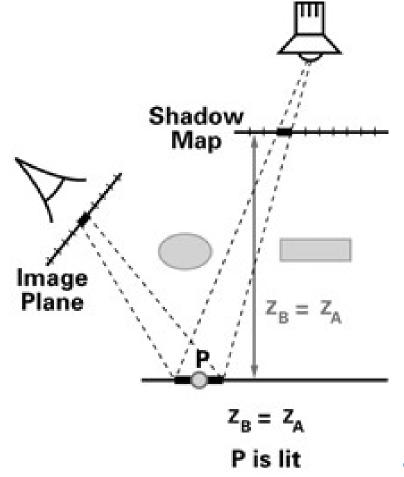


Problématique : les ombres

- Ombre = absence de lumière
 - Occlusion par des objets
- Comment savoir si l'on est dans l'ombre ?
 - Force brute : vérifier tous les objets pour voir s'il y en a qui bloque la lumière → impossible en temps réel
 - Moyen plus économique : shadow mapping
 - Il existe aussi la technique des shadow volumes

Explications







Pourquoi le shadow mapping?

- Avantages :
 - Mêmes principes que la rastérisation de la scène pour l'affichage, mais vu de la lumière
 - Simplicité de l'algorithme (dans une certaine mesure)
- (Quelques) Inconvénients :
 - Crénelage
 - Imprécisions
 - Coût en mémoire et en performance :
 - Un rendu complet et un buffer par source lumineuse
 - Voir :
 - https://docs.microsoft.com/fr-fr/windows/win32/dxtecharts/common-techniques-to-improve-shadow-depth-maps
 - https://docs.microsoft.com/fr-fr/windows/win32/dxtecharts/cascaded-shadow-market

UNIVERSITÉ DE STRASBOURG

Y'a pas mieux pour le moment

Animation



Animer, c'est quoi?

- Faire évoluer dans le temps des valeurs
- Quelques valeurs à animer :
 - Position, rotation
 - → mouvement des objets
 - Couleurs, positionnement des textures
 - → change l'aspect des objets
 - Positions des sommets
 - → déformation des objets
 - Morphing
 - Skeletal animation / Skinning
 - Avec l'aide d'un squelette/d'une armature support

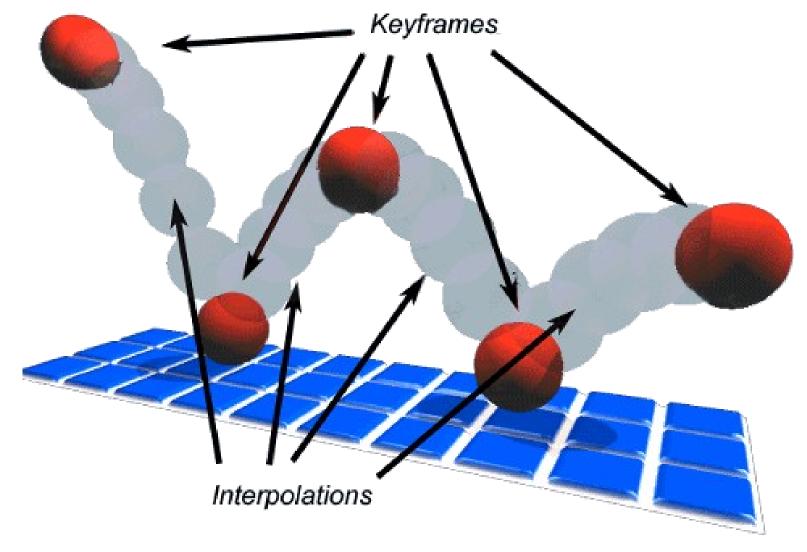


Comment animer?

- Animation procédurale
 - À partir de formules mathématiques, courbes, fonctions d'évolution dans le temps : x = f(t)
- Animation par keyframe
 - Valeurs prédéfinies à des instants t, avec une interpolation entre ces instants
- Motion capture
 - Valeurs extraites à partir de capture du monde réelle
- Cinématique inverse
 - Valeurs calculées à partir de contraintes mécaniques (on s'approche du moteur de physique)

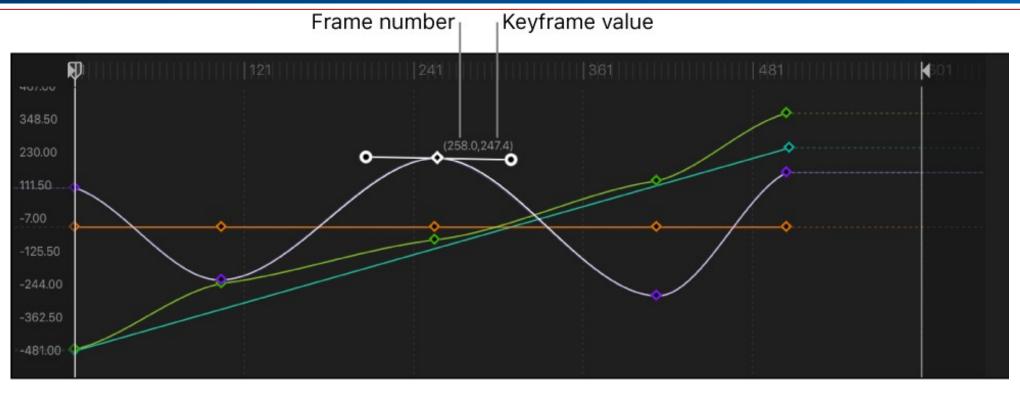


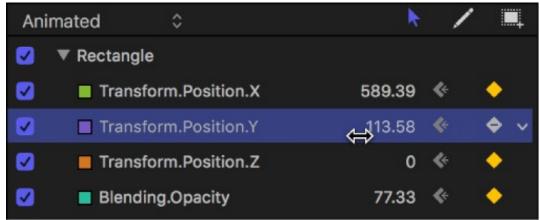
keyframing





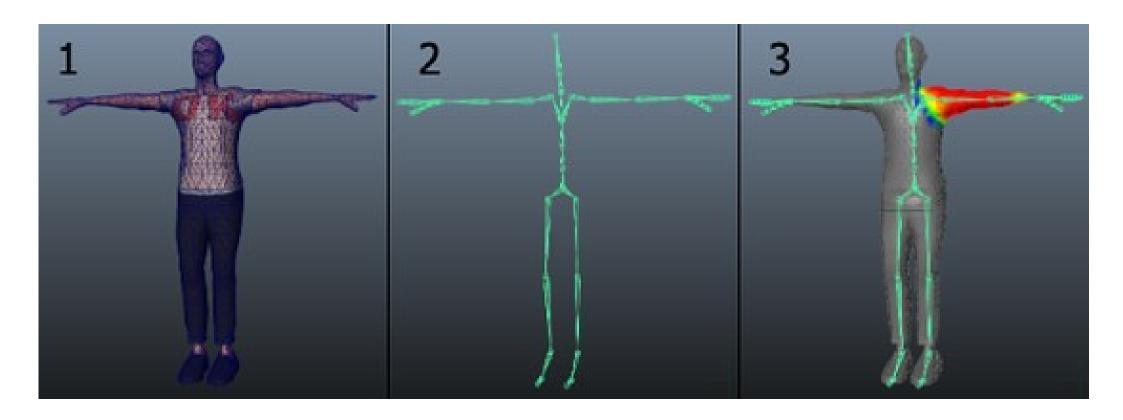
keyframing







Skinning/rigging





Moteur de particules



Pourquoi?

- Cas spécifiques difficiles à reproduire de manière directe
 - Particulaires : gouttes de pluies, feux d'artifices, étincelles
 - « Brumeux » : fumées, nuages
 - Filaires : herbes, poils
- « Simulation » basique
 - Simplification physique, modèle approximatif
- Habillage travaillé : textures, couleurs, randomness
 - Puff (nuage, fumée)
 - Flare, scintillements, bloom (sprites, billboards)

Moteur de physique



Toujours reproduire le monde réel

 Simuler les règles de la mécanique pour produire des animations réalistes



Quoi simuler?

- Collisions, collision detection
- Mécanique du solide indéformable, rigid body
- Solides déformables, soft body
- Mécanique des fluides, fluid
- Fracturations
- Tissus
- Poils, cheveux



Exemples

- http://brm.io/matter-js/demo/#mixed
- http://chandlerprall.github.io/Physijs/
- http://madebyevan.com/webgl-water/



Récapitulatif du module



Les grandes notions

- Les APIs et les middleware 3D
- Le pipeline du GPU
 - Rastérisation
 - Shaders
- La géométrie des objets : maillages
- L'aspect des objets : réflectance des surfaces



Pour aller plus loin

- Le module est une introduction succincte
 - Explorez par vous-même si ça vous intéresse
 - Étudiez, programmez!
 - Ce sont des connaissances que vous n'aurez pas l'occasion de développer dans un cursus d'enseignement standard (temps trop limité)
 - Ressources
 - Internet :
 - » http://www.realtimerendering.com/
 - Livres



Compléments



Modeleurs 3D

- Logiciels de création de données 3D
 - 3ds Max, Maya, Mudbox (Autodesk)
 - Sketchup
 - Rhino3D
 - ZBrush
 - Blender
 - •



Offline (non temps-réel)

- Applications médias passifs
 - cinéma, TV, animations, illustrations
- Domaine très différent du temps réel
 - Temps de calcul théoriquement illimité
 - Plus de possibilités d'effets
 - Global illumination
 - Caustics
 - Subsurface scattering
 - Participating media (effets volumétriques)
 - Fluides (Navier-Stokes)
- Algorithmes différents
 - Radiosité
 - Ray tracing
 - (bidirectional) path tracing, Photon mapping, MLT (Metropolis light transport