

# 冯焱琦

出生年月： 2006.12  
电 话： (+86)138-4972-1323

本科院校： 西安交通大学  
邮 箱： fengyanqi@stu.xjtu.edu.cn

## 教育经历

- 
- 西安交通大学 保研成绩及排名：98.68, #1/195(自动化大类), #1/30(越杰班)** 2022 年 9 月至今
- 电子与信息学部自动化（越杰班）专业，钱学森书院 学业导师：韩德强教授
  - 越杰计划是西安交通大学独具特色的创新型拔尖人才培养计划，每年从新生中遴选 35 人左右，受蒲忠杰、张月娥伉俪亿元捐赠创办，率先创立“校友+”公益教育实践新模式
  - 基础课程：高等数学I-1/2(99/94)、线性代数(100)、大学物理II-1/2(100/98)、电路(100)
  - 专业课程：计算机网络原理(100)、运筹学(99)、自动控制原理(97)、数字信号处理(95)

## 奖项荣誉

- 
- 越杰奖学金**——基础奖学金 6 万元+国际交流奖学金 18 万元 2022 年 9 月至今  
**国家奖学金（全国前 0.2%）** 2023 年-2024 年  
**优秀学生** 2022 年-2023 年、2023 年-2024 年

## 竞赛经历

- 
- 2024 年美国大学生数学建模竞赛(MCM)** 2024 年 2 月  
指导老师：陈龙，西安交通大学计算机科学与技术学院 队长/论文位
- 队伍荣获 Finalist 奖项（前 2%）
  - 在复杂深海环境下，建立失事潜水器的位置预测模型，并结合 A\*算法提出一种两阶段搜索策略
  - 主要负责论文写作、LaTex 排版、图片绘制，并辅助建模工作，同时安排备赛计划、协调队内交流、把握比赛节奏
  - 赛后进一步优化搜索算法，以第一作者身份撰写的论文“A Two-Stage Search Algorithm for Static Target in A 2D Unknown Complex Environment”已被 ACTCE 2025 国际会议录用

- 2024 中国机器人大赛暨 RoboCup 机器人世界杯中国赛** 2024 年 11 月  
指导老师：郭苓、陈强 电控位
- 队伍荣获自动分拣机器人-智能投递赛项二等奖
  - 基于 STM32F103ZET6 开发板完成智能车的信息处理、运动控制与行为逻辑设计，可实现不同颜色邮件的分拣与投递
  - 主要负责智能车运动规划和通信方面的控制工作与实际调试

## 2 项省级奖项，6 项校级奖项

- 中国国际大学生创新大赛(2024)陕西赛区省级银奖 2024 年 9 月
- 第十五届全国大学生数学竞赛（非数学 A 类）陕西省二等奖 2023 年 12 月
- 2023 外研社·国才杯校赛阅读赛项二等奖、写作赛项三等奖 2023 年 9 月
- 西安交通大学第六十一届运动会 1 分钟 8 人长绳集体跳全校第七 2024 年 5 月
- 2024 年西安交通大学春季跳绳比赛 3 分钟 10 人跳大绳一等奖等 2024 年 4 月

## 科研经历

- 
- 有限缓冲区-两阶段装配-无等待置换流水车间的死锁问题及调度算法** 2024 年 2 月至今  
指导老师：冯彦翔副教授，西安交通大学自动化科学与技术学院 独立开展
- 应对两阶段装配无等待置换流水车间在缓冲区有限时的死锁问题

- 提出一种改进 DPSO 算法，引入 Q 学习动态选择离散问题的粒子群进化方式，并提出 VND+IG 两阶段局部搜索算法以增强跳出局部最优的能力

- 目前研究处于实验后期阶段，改进算法在该问题上的表现明显优于 HSSA、HGA、ABC 等算法

#### 基于九轴 IMU 与水压计的扩展卡尔曼滤波(EKF)算法

2025 年 8 月

指导老师：何建平教授，上海交通大学自动化与感知学院

独立开展

- 基于 IWIN-FINS 实验室水下机器人平台，优化水下机器人姿态解算算法

- 构建基于九轴 IMU 和水压计的扩展卡尔曼滤波姿态解算模型，并完成嵌入式代码的撰写

- 实验表明，相比仅基于 IMU 的 Mahony 算法，融合 IMU 和水压计数据的 EKF 姿态解算算法具有更好的稳定性

#### 基于深度学习算法的油田智能终端的设计与开发

2024 年 4 月-2025 年 4 月

指导老师：张翠翠，西安交通大学电子与信息学部

队员

- 2024 年国家级大学生创新训练项目

- 引入卷积神经网络和优化算法，实现油井示功图的自动分类，得到油井工况、动液面、单井产液量，并将算法移植到 RK3568 嵌入式设备上，形成一款智慧终端，实现抽油机的自动间抽，提升采油工程的效率和效益

- 主要负责异常示功图数据集的构建

## 能力认证

语言能力

四级 613/六级 547

编程能力

C, MATLAB, Python

软件工具

LaTex, Visio, Keil, Multisim, Proteus

## 校园经历

#### 智能飞行器创新创业俱乐部副社长

2024 年 5 月至今

- 主持社团招新、技术培训、备赛管理等工作

- 应对中国机器人大赛赛制改革，构建“招新-培训-组队-备赛”新模式，社团参赛队伍预计 2025 年 10 月较 2024 年翻番，影响力显著提升

## 自我评价

- 学习方面，秉持实干求知的理念，不仅重视课内理论知识的学习，还积极在各项竞赛中开拓未知

- 性格方面，追求严谨与高效，具备较强的逻辑思维能力和团队责任感，善于在复杂任务中拆解目标、协调分工

- 生活中，注重时间管理与目标分解，善于平衡课程学习、竞赛备赛、科研实验与日常休息