Fourier

FrankZhou-jun*

2019年9月18日

1 傅里叶变换

公式定义如下:

$$F(\omega) = \mathcal{F}(f(t)) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-jwt}dt \tag{1}$$

单纯看公式比较复杂,强烈推荐 http://users.rowan.edu/~polikar/WTtutorial.html ,该网站详细介绍傅里叶变换,目前正在拜读中

之前一直困扰我的问题在这里得到解决,**什么叫平稳信号?这里的平稳其实是相对频域来说的,指的是信号频域内的频率成分不随时间变化**。爱思考的小朋友可能会问,什么是频率成分,这里举例说明一下,假设 x(t) 的组成如下:

$$x(t) = \sin(2\pi * 10 * t) + \sin(2\pi * 50 * t) + \sin(2\pi * 150 * t) + \sin(2\pi * 300 * t)$$
(2)

这里信号的频率成分包含 10hz,50Hz,150Hz,300Hz, 当然时域内波形你什么都看不出的。但是如果经过公式1变换就可以看到频率啦,不管时间如何变化,频率有且只有 4 中,不包含其他频率成分,我们就叫他稳定信号啦,如果频率成分在随着时间有变动,叫做非稳定信号。当然,在频率成分稳定的时候,时域信号表现出来的波形也是就是稳定的。

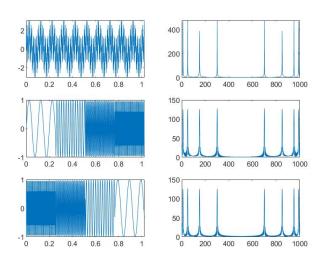


图 1: 时域波形图

图1可以看到第一张图时域(区间现象一下去无穷),对应的频域成分不变,所以是稳定信号。第一列第二张可以看到随着时间增加,波形越来越密集,频率越来越大,频率成分随着在发生改变,所以叫非平稳信号。公式2中频率 10hz,50hz,150hz,300hz 在整个时域段内都是一直存在,而非平稳信号就不一样了,可能在这个时间段存在 10hz,下一个时间段存在 50hz,在整个时间段不会一直存在,这里就表现出非平稳性。这里可以发现傅里叶变换只能表示信号中的频率成分,但何时出现什么频率,在频谱上来看不出来。如果把其中的某个频率干掉,则对应的时域波形就少了对应的波形成分,就叫滤波。信号的频谱可以展示在信号中包含的频谱成分,当然,图中所给的信号很简单,实际工况中的

^{*}研究方向:信号处理,机械故障诊断,深度学习,强化学习,邮箱:zhoujun14@yeah.net

信号是很复杂的,常常表现出非平稳状态,如果我们不但想知道信号的频率成分,还要了解其在哪个时间段出现,则傅里叶变换就不适合了。后来有出现短时傅里叶变换,小波变换等。

2 向量运算

这里专门拿来写向量之间的运算,通常包含两种**点积和叉积** 两个向量经过点积之后是一个数, 所以又叫数量积, 类似的两个向量经过叉积后为一个向量,则又叫向量积。

在线性代数中,点积叫内积,叉积叫外积,点积和叉积是根据它们在数学公式中的**符号**(•,×)来叫的。同一个东西为啥要叫这么多名字。

下面简单介绍一下什么叫**内积** 假设两个向量 \vec{a} 和 \vec{b}

$$\vec{\boldsymbol{a}} = [a_1, a_2, ..., a_n] \tag{3}$$

$$\vec{\boldsymbol{b}} = [b_1, b_2, \dots, b_n] \tag{4}$$

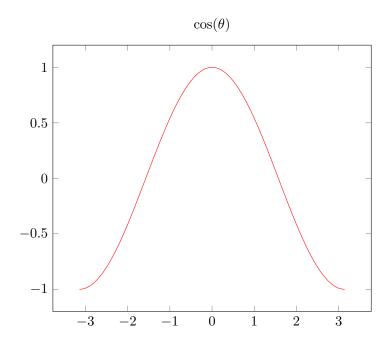
向量内积一般要求的是两个向量的维度是一样的,则坐标表示下向量的内积的计算公式为:

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1 * b_1 + a_2 * b_2 + \dots + a_n * b_n \tag{5}$$

内积的另一个公式:

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta \tag{6}$$

式中 θ 为两向量的夹角,推导过程可看https://blog.csdn.net/zhangyingjie09/article/details/88375120这篇 博客解释的很详细。内积有啥意义呢,其中之一就是表征两向量间的夹角,在公式7中可以看到向量 \vec{a} 和向量 \vec{b} 均取绝对值,内积的正负取决于 θ ,下图为 $\cos\theta$ 的图形



可以看到在 $0<|\theta|<\frac{\pi}{2}$ 内大于零,在 $|\theta|=\frac{\pi}{2}$ 内等于零,在 $-\pi<\theta<-\frac{\pi}{2}<$ 和 $\frac{\pi}{2}<\theta<\pi$ 小于零。

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \tag{7}$$

两向量内积 =0 是一个非常重要的性质,表示两个向量互相**垂直**。空间中的基就要求所有基向量之间两两内积为零,即两两垂直。

接下来讲一讲什么叫**外积** ,假设一个三维向量 \vec{a} 和 \vec{b} 的坐标为:

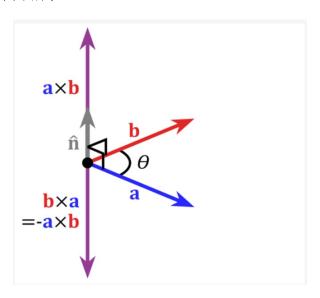
$$\vec{a} = [x_1, y_1, z_1] \tag{8}$$

$$\vec{\boldsymbol{b}} = [x_2, y_2, z_2] \tag{9}$$

则:

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = (y_1 * z_2 - z_1 * y_2) * i + (z_1 * x_2 - x_1 * z_2) * j + (x_1 * y_2 - y_1 * x_2) * k$$
 (10)

方向为: \vec{a} , \vec{b} , $\vec{a} \times \vec{b}$ 右手系, 如下图¹所示:



什么叫线性信号?这个问题也一致困扰这我,应该是指信号具有叠加性,总觉得和系统有关。假设采集信号过程中的系统为线性系统,而我们采集的信号是经过线性系统"某种处理"后得到,得到的结果等于输入信号的叠加,这样的信号称为线性信号。

 $^{^{1} \}rm https://www.cnblogs.com/lzhu/p/10405091.html$