第 31 卷第 18 期 JOURNAL OF VIBRATION AND SHOCK Vol. 31 No. 18 2012

基于 LMD 的谱峭度方法在齿轮故障诊断中的应用

程军圣,杨怡,杨宇

(湖南大学 汽车车身先进设计制造国家重点实验室 长沙 410082)

摘 要: 针对齿轮故障振动信号的非平稳调制特性以及传统共振解调方法不易确定滤波器参数的缺点 提出了一种基于局部均值分解(Local Mean Decomposition ,LMD) 时频分析的谱峭度(Spectrum Kurtosis ,SK) 分析方法 ,并将其应用于齿轮故障诊断。该方法首先利用 LMD 对齿轮故障振动信号进行分析得到时频分布 ,然后将时频分布按照不同的尺度分成若干不同的频段 ,计算每一频段内信号的谱峭度值 ,并得到相应的峭度图 ,再根据峭度最大原则选取滤波频段 ,对滤波后的信号进行包络分析以获得齿轮振动信号的故障信息。利用该方法分别对仿真信号以及齿轮故障振动信号进行了分析 ,结果表明 基于 LMD 的谱峭度分析方法能够有效地提取齿轮故障振动信号特征。

关键词: 局部均值分解; 时频分析; 谱峭度; 齿轮故障诊断

中图分类号: TH165; TN911.3; TN911.7 文献标识码: A

Application of spectral kurtosis approach based on local mean decomposition (LMD) in gear fault diagnosis

CHENG Jun-sheng , YANG Yi , YANG Yu

(State key Laboratory of Advanced Design and Manufacturing for Vehicle Body, Hunan University, Changsha 410082, China)

Abstract: Aiming at the nonstationary modulation characteristic of a gear fault vibration signal and the drawback that filter parameters could not be determined effectively with traditional resonance-demodulation method, the spectral kurtosis approach based on local mean decomposition (LMD) was introduced for gear fault diagnosis. In this approach, firstly, LMD method was used to analyze a gear vibration signal and its time-frequency distribution was obtained; then, the time-frequency distribution was decomposed into some frequency bands with different scales and the kurtogram was obtained by calculating the spectral kurtosis of each frequency band; finally, the filtering frequency band was selected with the max kurtosis and the fault characteristic frequencies of the signal were extracted with envelope analysis for the filtered signal. The proposed approach was used to analyze simulated signals and gear fault vibration signals. The results showed that the spectral kurtosis approach based on LMD can extract the characteristics of gear fault vibration signals efficiently.

Key words: local mean decomposition (LMD); time-frequency analysis; spectral kurtosis; gear fault diagnosis

常见的齿轮故障振动信号往往表现为调制形式,获取幅值或频率调制信息是提取故障特征的关键。包络解调技术是齿轮故障诊断中的常用方法,但其解调过程中的滤波参数取决于操作者的经验或历史数据^[1-2] 这对于诊断结果的准确性会产生一定的影响。采用 EMD(Empirical Mode Decomposition,简称 EMD)等自适应信号分解方法可以自动地将齿轮故障振动信号分解为若干个分量,然后选择合适的分量进行解调

分析^[3] ,但是如何选择合适的分量仍然需要进行研究。 当齿轮发生局部故障时会引起齿轮振动信号中产生瞬态冲击脉冲,而该脉冲频率通常即为齿轮信号的故障 特征频率^[4]。 谱峭度的概念由 Dwyer^[5] 提出,其实质 是在时频分析后反映原始信号在每个谱段上的峭度大小,它能够有效地反映非平稳性的存在,检测含噪信号 中的瞬态成分^[6],对故障脉冲信号非常敏感,并明确地 指出瞬态成分所在的频带,为滤波参数的选取提供 依据。

最早的谱峭度是基于短时傅里叶变换(STFT)提出的 具有一定时间长度的窗口在时间轴上按一定的步长移动 计算移动窗口内的频谱则得到不同时段信号的频谱 然后对不同的频带计算其峭度即得到所谓的谱峭度。Antoni^[7-8]将谱峭度方法规范化,并提出了谱

基金项目: 国家自然科学基金(50775068 51075131); 湖南省自然科学基金(11JJ2026); 湖南大学汽车车身先进设计制造国家重点实验室自主研究课题(60870002)

峭度的快速算法 - 峭度图 ,并将该方法运用到故障诊 断中取得了较好的效果,但其主要还是基于 STFT 和有 限冲击响应(FIR)滤波器^[9] STFT 受固定窗口长度的 限制不能同时兼顾时间分辨率和频率分辨率,而 FIR 滤波器也不可能与每一种含特征波形的故障信号实现 最佳匹配 因此峭度图的应用有一定的局限性。国内 的石林锁等人提出了一种基于连续小波变换的谱峭度 改进包络分析方法,连续小波变换克服了 STFT 时频窗 口不能改变的缺点 ,自适应性更高 ,但其仍存在所得的 信号分解结果只与分析频率有关而与信号的本身频率 无关等缺点,直接影响到谱峭度方法对故障特征频段 的提取效果。针对这些不足,本文提出了基于 LMD 时 频分析的谱峭度故障诊断方法。LMD 是一种新的时频 分析方法[10] 较之 STFT、小波变换等方法具有更强的 自适应性 它能将一个复杂的多分量信号从高频至低 频自适应地分解为有限个有物理意义的乘积函数 (Product Function PF) 分量之和 较之现在常用的 EMD 方法,它的迭代次数更少,且能更好的抑制端点效应, 更加完整的保留信号信息[11] ,因此 ,将 LMD 方法与 Hilbert 变换相结合能够得到更加准确的信号时频分 布 再在时频分布的基础上将信号按照不同的尺度分 成若干频段,计算每一频段的谱峭度,根据谱峭度最大 原则选取出相关频段信号做包络分析,避免了滤波参 数选择对人的经验和历史数据的依赖性,有效地检测 到瞬态信号。实验结果表明,基于 LMD 时频分析的谱 峭度方法能够成功地提取齿轮故障特征达到齿轮故障 诊断的目的。

1 基于 LMD 时频分析的谱峭度齿轮故障诊断 方法

LMD 方法的实质就是将非平稳调制信号分解为若干由包络信号和纯调频信号乘积而得的 PF(Product Function)分量,根据文献 [11],对于任意原始信号x(t) 其经过 LMD 分解后每个 PF 分量均可写成如下形式:

$$PF_i(t) = a_i(t) s_i(t) \tag{1}$$

其中: 包络信号 $a_i(t)$ 为 PF 分量的瞬时幅值 ,而 PF 分量的瞬时频率可以通过纯调频信号 $s_i(t)$ 求得:

$$f_i(t) = \frac{1}{2\pi} \frac{\mathrm{d} \left[\arccos(s_i(t))\right]}{\mathrm{d}t}$$
 (2)

由式(1)、式(2)知 最后原始信号由下式表示:

$$x(t) = \sum_{i=1}^{n} a_i(t) \cos [2\pi \int f_i(t) dt]$$
 (3)

其中: $a_i(t) \setminus f_i(t)$ 分别为 PF 分量的瞬时幅值与瞬时频率,n 为 PF 分量的个数,这里忽略了余量。在式(3) 中由于每个 PF 分量的瞬时幅值与瞬时频率都是随时间变化的,因此借鉴 Hilbert 谱[10-11] 的思想,定义式(3)

右边部分为基于 LMD 的时频分布 记作:

$$S(f t) = \sum_{i=1}^{n} a_i(t) \cos [2\pi \int f_i(t) dt]$$
 (4)

式中: S(f,t) 反映了信号幅值随时间和频率的变化关系。

得到信号的 LMD 时频分布后 ,再按照不同的尺度 l 将时频信号分成一系列的若干频段 m_l^n ,其中 n 为每一尺度所对应的信号频段数 ,若信号的频率范围为 [0,f]则:

当 l = 1 时:

$$m_1^1 = [0, f/2], m_1^2 = [f/2 f]$$
 (5)

当 *l* = 2 时:

$$m_2^1 = [0, f/3], m_2^2 = [f/3, 2f/3],$$

 $m_2^3 = [2f/3, f]$
... (6)

具体每一尺度所对应的频段数可以根据实际情况确定,只要下一尺度的频段数多于其上一尺度即可,当信号的采样频率越高时,需要通过越多的尺度来进行分解,这样才足以细化频段从而寻找最佳滤波频段。通过时频分析得到一系列的频段后,再根据式(7)计算每一频段的谱峭度:

$$K_{l}^{n} = \frac{E[|S(m_{l}^{n} t)|^{4}]}{E^{2}[|S(m_{l}^{n} t)|^{2}]} - 2$$
 (7)

最后 .依据谱峭度最大原则选取最佳滤波频段 ,对 该频段信号进行包络分析后即可提取齿轮故障特征进 行故障诊断。

2 仿真信号分析

为了验证该方法的可行性 ,考察如式(8) 所示的仿真信号 x(t):

$$x(t) = [1 + \cos(40\pi t)] \cos[500\pi t + 2\cos(20\pi t)] + [1 + \sin(12\pi t)] \sin(160\pi t)$$
 (8)

该信号由两个调制分量组成,添加均值为 0,方差为 1 的白噪声序列。图 1(a)为信号的时域图 图 1(b)为信号经过 LMD 分解所得的前三个 PF 分量,由分量不能直接十分明显的看出调制信息。图 2 是信号基于LMD 时频分析的峭度图 从图中可知,在第 9 层第 7 频段出现峭度最大值,在第 11 层第 3 频段出现峭度次大值,分别以该两频段为第一滤波频段和第二滤波频段对信号进行 FIR 滤波后得到如图 3 所示的时域波形,其中图 3(a)为第一频段滤波时域波形 图 3(b)为第二频段滤波时域波形,图 4 为其对应的包络谱图,在图 3(a)、(b)中已经可以很明显的看出调制频率,而在图 4则是通过谱图直观地把调制频率表示出来,可以明显观察到两分量的幅值调制特征频率 6 Hz 和 20 Hz,证明基于 LMD 时频分析的谱峭度方法有效地提取出了仿真信号的调制信息。

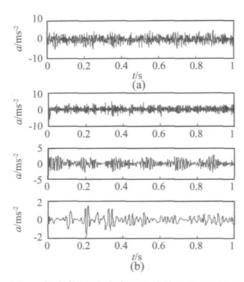


图 1 仿真信号时域波形及其前三个 PF 分量

Fig. 1 The simulation signal and its first three PF components

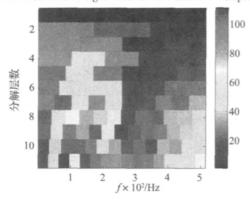


图 2 仿真信号 LMD 时频峭度图

Fig. 2 The spectrum kurtosis based on LMD of the simulation signal

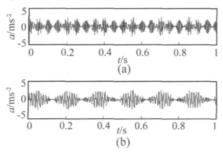


图 3 仿真信号第一、第二滤波频段时域波形

Fig. 3 The first and second filter band component of the simulation

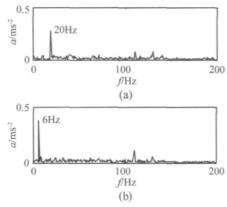


图 4 第一、第二滤波频段包络谱图

Fig. 4 The envelope spectrum of the first and second filter band

3 基于 LMD 时频分析的谱峭度方法在齿轮故障诊断中的应用

当齿轮出现断齿、裂纹、磨损等故障时,齿轮啮合振动信号的幅值和相位均会发生变化,产生幅值和相位调制 图 5 为一断齿故障齿轮的时域波形,齿轮信号采集实用装置及测量方法见文献 [12],其采样频率为1024 Hz 转频为7 Hz .该齿轮故障信号经 LMD 时频分析后的时频图如图 6 所示,在图上不能看出任何故障信息,图 7 是基于 LMD 时频分析所得到的峭度图,从该图中可以看出在第 11 层第 14 频段上谱峭度取得最大值,说明此频段包含了齿轮振动故障信息,以此为滤波频段对该信号进行滤波包络后得到如图 8 所示的齿轮断齿故障信号包络谱,在图中可以看到在 7Hz 处具有明显谱线,该频率刚好与齿轮的工作转频相吻合,证明该齿轮确实存在局部故障。基于 LMD 时频分析的谱峭度法成功地提取出齿轮故障特征。

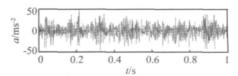


图 5 齿轮断齿故障信号时域波形

Fig. 5 The broken gear fault vibration signal

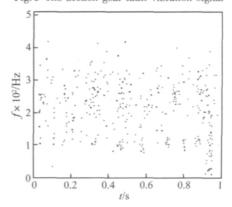


图 6 齿轮断齿故障信号 LMD 时频图 Fig. 6 The time-frequency distribution based on

LMD of the broken gear fault vibration signal

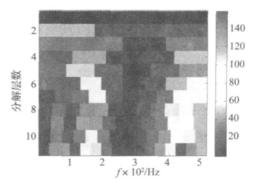


图 7 齿轮断齿故障信号 LMD 时频峭度图 Fig. 7 The spectrum kurtosis based on LMD of the broken gear fault vibration signal

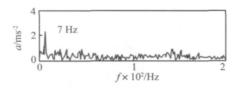


图 8 齿轮断齿故障信号滤波后包络谱图 Fig. 8 The envelope spectrum of filtered broken gear fault vibration signal

当将基于 LMD 时频分析的谱峭度方法用于正常齿轮时 齿轮的峭度图各频段峭度值明显小于断齿故障齿轮 ,且其经过滤波包络后谱图上也不会发现明显故障特征谱线。图 9 是一正常齿轮的时域波形 ,采样频率仍为 1 024 Hz ,转频仍是 7 Hz ,图 10 是其经过LMD 时频分析后得到的峭度图 ,由图可知 ,在第 9 层第 6 频段出现了相对较大谱峭度 ,且整个峭度图中的最大峭度值在 40 左右 ,对比图 7 的最大谱峭度值 150 其降低了很多 ,同时经过最优频段滤波包络后得到的谱图图 11 中也没有发现明显谱线。

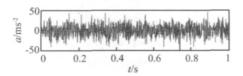


图 9 正常齿轮信号时域波形 Fig. 9 The normal gear vibration signal

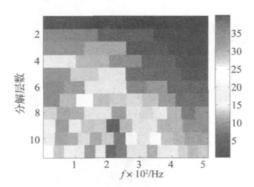


图 10 正常齿轮信号 LMD 时频峭度图 Fig. 10 The spectrum kurtosis based on LMD of the normal gear vibration signal

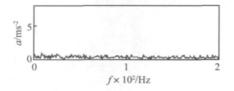


图 11 正常齿轮振动信号滤波后包络谱图

Fig. 11 The envelope spectrum of filtered normal gear vibration signal

为了证明 LMD 时频分析方法与谱峭度方法相结合的优越性 本文用基于 EMD 时频分析的谱峭度方法

对同一断齿故障齿轮信号做了对比分析。图 12 为断 齿故障信号的 EMD 时频分解 ,图 13 为经过 EMD 时频分析后得到的峭度图此时在第 10 层的第 12 频段取得了最大峭度值 ,以此为滤波频段对信号进行滤波包络后得到如图 14 所示谱图 ,图中也可以看见在 7Hz 处存在明显谱线 ,但不如图 8 突出 ,证明了基于 LMD 时频分析的谱峭度方法在齿轮故障诊断中的优越性。

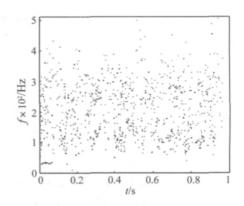


图 12 齿轮断齿故障信号 EMD 时频图 Fig. 12 The time-frequency distribution based on EMD of the broken gear fault vibration signal

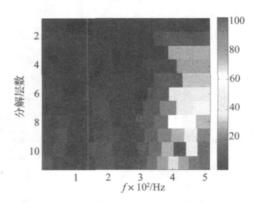


图 13 齿轮断齿故障信号 EMD 时频峭度图 Fig. 13 The spectrum kurtosis based on EMD of the broken gear fault vibration signal

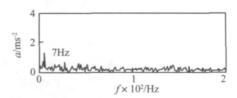


图 14 齿轮断齿故障信号滤波后包络谱图 Fig. 14 The envelope spectrum of filtered broken gear fault vibration signal

4 结 论

本文介绍了基于 LMD 时频分析的谱峭度方法,并将其引用到齿轮故障诊断中。谱峭度方法是基于信号时频分析提出的,其实质就是计算信号细小频段甚至(下转第54页)

- KUANG Xue-cheng, MA Guang-hua, ZHU Xiao-ping. Probing preliminary into deformation of polished tiles after polishing [J]. China Ceramics Industry 2000(1):18 20.
- [15] 汤迎红 吴运新 周 鹏. 陶瓷抛光机磨头凸轮的改进设计 [J]. 机械工程师 2006(3):58-60.

 TANG Ying-hong, WU Yun-xin, ZHOU Peng. Improved design for grinding head' CAD of ceramic polishing machine [J]. Mechanical Engineer 2006(3):58-60.
- [16] 吴南星 朱金贵 尚任贤. 陶瓷用抛光机磨头声 结构分析及噪声控制[J]. 陶瓷学报 2009 30(1):101 105. WU Nan-xing , ZHU jin-gui , XIAO ren-xian. Sound-structure analysis and noise control of ceramic polisher's grinding head [J]. Journal of Ceramics 2009 30(1):101 - 105.
- [17] 陈彩如,谭建平. 大规格陶瓷砖抛光过程仿真与实验研究 [J]. 中国陶瓷 2008(44):45-48.

 CHEN Cai-ru, TAN Jan-ping. Numerical and exper-imental investigation into polishing process of large tiles [J]. China Ceramics 2008(44):45-48.
- [18] 陈丽芬 吴运新 周 鹏 等. 功率谱分析在抛光机磨头故障诊断中的应用 [J]. 机械工程师 2006(2):119-121. CHEN Li-fen ,WU Yun-xin ZHOU Peng ,et al. Application of

- spectrum analysis in grinding head of polisher [J]. Mechanical Engineer 2006(2):119 121.
- [19] 程洪涛,尹小定,薜 丽,等. 陶瓷抛光机磨头主轴的模态分析[J]. 佛山陶瓷 2008(11):26-28.

 CHENG Hong-tao, YIN Xiao-ding, XUE Li, et al. Modal analysis of grinding head mainshaft of ceramic polishing machine [J]. FoShan Ceramics, 2008(11):26-28.
- [20] 陈 就. 抛光机磨头驱动部件的动态特性分析 [J]. 佛山陶瓷 2002(6):24-26.
 CHEN Jiu. Properties of driving part in polishing machine grinder [J]. FoShan Ceramics, 2002(6):24-26.
- [21] 聂陶荪 "冯 浩. 抛光机磨头主轴动力分析 [J]. 中国陶瓷工业 2000(7):16-18.

 NIE Tao-sun, FENG Hao. The dynamic analysis of the primary shaft of the polisher grinding wheel [J]. China Ceramic Industry, 2000(7):16-18.
- [22] Wang C Y , Clausen R. Marble cutting with single point cutting tool and diamond segments [J]. International Journal of Machine Tools&Manufacture , 2002 42(9):1045-1054.
- [23] 胡珊珊. 金刚石工具磨削脆硬材料的加工表面形成机理 [D]. 广东: 广东工业大学 2009.

(上接第23页)

每条谱线的峭度值,谱峭度对瞬态信号及其敏感,因此能够有效地检测到信号的不平稳性,提取出齿轮信号的故障特征频段。LMD 时频分析方法相对于其他的常见时频方法(如 STFT,小波变换等) 具有更好的自适应性 因此能够更加真实的显现出信号的时频分布。基于LMD 时频分析的谱峭度方法能够通过峭度最大原则检测出包含故障特征信息的频段,对其进行包络分析后提取出故障特征频率。结果表明 基于LMD 时频分析的谱峭度方法能够有效地运用于齿轮故障诊断中。

参考文献

- [1] Nikolaou N G, Antoniadis I A. Demodulation of vibration signals generated by defects in rolling element bearings using complex shifted morlet wavelets [J]. Mechanical Systems and Signal Processing 2002, 16(4):677-694.
- [2] Yiakopoulos C T, Antoniadis I A. Wavelet based demodulation of vibration signals generated by defects in rolling element bearings [J]. Shock and Vibration ,2002 ,9 (6):293-306.
- [3] Parey A ,Guillet M E ,Tandon N. Dynamic modeling of spur gear pair and application of empirical mode decompositionbased statistical analysis for early detection of localized tooth defect [J]. Journal of Sound and Vibration ,2006 ,294 (3): 547 – 561.
- [4] Cheng J S, Yu D J, Yang Y. The application of energy operator demodulation approach based on EMD in machinery fault diagnosis [J]. Mechanical Systems and Signal Processing 2007 21(2):668-677.
- [5] Dwyer R F. Detection of non-gaussian signals by frequency domain kurtosis estimation [C]. Int. Conf. Accoustic Speech, and Signal Processing Boston, 1983: 607-610.

- [6] 蔡艳平 李艾华,石林锁,等. 基于 EMD 与谱峭度的滚动 轴承故障检测改进包络谱分析 [J]. 振动与冲击,2011,30(2): 167-172.
 - CAI Yan-ping , LI Ai-hua , SHI Lin-suo , et al. Roller bearing fault detection using improved envelope spectrum analysis based on EMD and spectrum kurtosis [J]. Vibration and Shock , 2011 , 30(2): 167 172.
- [7] Antoni J. The spectral kurtosis: a useful tool for characterizing non-stationary signals [J]. Mechanical Systems and Signal Processing, 2006, 20(2): 282-307.
- [8] Antoni J. Fast computation of the kurtogram for the detection of transient faults [J]. Mechanical Systems and Signal Processing, 2007, 21(1):108-124.
- [9] 王晓冬 何正嘉,訾艳阳. 滚动轴承故障诊断的多小波谱峭度方法[J]. 西安交通大学学报,2010,44(3):77-81. WANG Xiao-dong, HE Zheng-jia, ZI Yan-yang. Spectral kurtosis of multiwavelet for fault diagnosis of rolling bearing[J]. Journal of Xi'an Jiaotong University,2010,44(3):77-81.
- [10] Smith J S. The local mean decomposition and its application to EEG perception data [J]. Journal of the Royal Society Interface, 2005 2(5):443-454.
- [11] 程军圣 张 亢 杨 宇 等. 局部均值分解方法与经验模式分解的对比研究[J]. 振动与冲击,2009,28(5):13-16. CHENG Jun-sheng, ZHANG Kang, YANG Yu, et al. A comparison between the local mean decomposition and the empirical mode decomposition method [J]. Vibration and Shock,2009,28(5):13-16.
- [12] Yang Y , He Y , Cheng J S , et al. A gear fault diagnosis using Hilbert spectrum based on MODWPT and a comparison with EMD approach [J]. Measurement ,2009 ,42 (4): 542 -551.