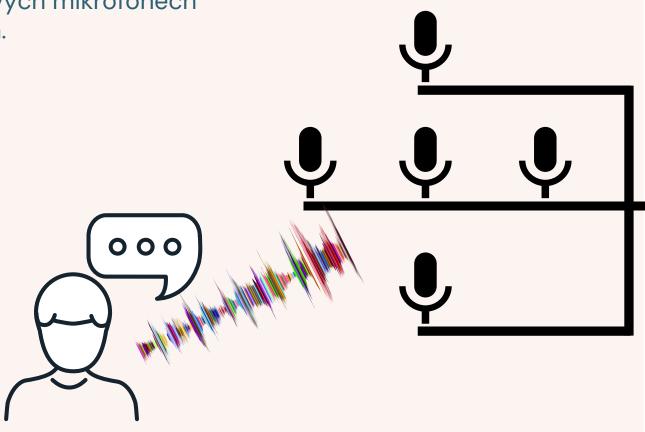
Autor práce: František Horázný Vedoucí práce: Ing. Igor Szöke, Ph.D.

# Akustická detekce pozice řečníka pomocí mikrofonního pole

### Mikrofonní pole

Sestava mikrofonů zachytí zvukový signál, který je na jednotlivých mikrofonech zpožděn.



## Příjem dat z mikrofonů

Data jsou zpracována sestavou ARM/SHARC. Jádra určená přímo pro zpracování signálů (DSP jádra) a ALSA driver zajišťují záznam zvuku a předání dat aplikaci.

#### Detekce řeči

Řeč je detekována při překročení implementovaného prahu. Tento práh je zvolen na základě průběhu energie signálů.

### Určení korelace signálů

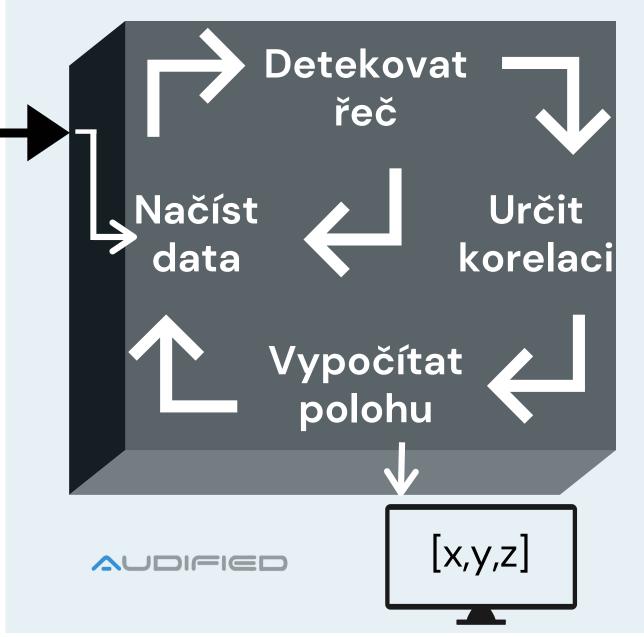
Vybraná korelační metoda NCC (normalized crosscorelation) vypočítá korelační koeficient pro možné posuny mikrofonů.

### Výpočet polohy

Polohu zdroje lze zjistit ze zpoždění přijmutí signálů. Je vybrán posun s nejvyšším korelačním koeficientem a rovnicemi hyperbol a Pythágorových vět vypočtena pozice v souřadném systému.

#### Sestava AMR/SHARC

Na zapůjčeném hardwaru běží aplikace v reálném čase zpracovávající signály z mikrofonů.



## Zásadní vlivy na výsledek určení polohy

Celý systém stojí a padá na správném výpočtu korelace. Proto bylo nutné zjistit vlivy na korelační metodu.

#### Ozvěna

Ozvěna v místnosti snižuje pravděpodobnost úspěšného výpočtu až o 90%, proto je nutné zatlumit co nejvíce prostor, kde se systém souští.

### **Aliasing**

Tento jev způsobuje, že korelační koeficient nabývá vysokých hodnot na více místech. Při kombinaci s ozvěnou znehodnotí výsledek.