# Основы теории случайных процессов

#### Основные понятия марковских процессов

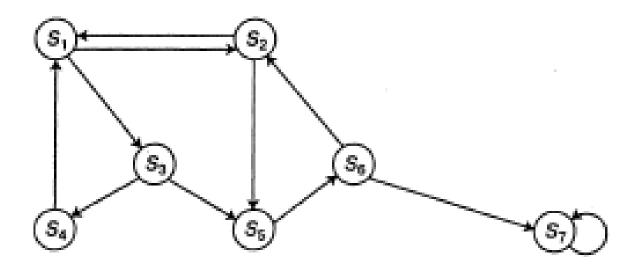
- Функция X(t) называется *случайной*, если ее значение при любом аргументе t является случайной величиной.
- Случайная функция X(t), аргументом которой является время, называется случайным процессом.

Определение. Случайный процесс, протекающий в какойлибо системе S, называется марковским (или процессом без последействия), если он обладает следующим свойством: для любого момента времени t₀ вероятность любого состояния системы в будущем (при t > t₀ зависит, только от ее состояния в настоящем (при t =t₀) и не зависит от того, когда и каким образом система S пришла в это состояние.

## Классификация марковских процессов.

- с дискретными состояниями и дискретным временем (цепь Маркова);
- с непрерывными состояниями и дискретным временем (марковские последовательности);
- с дискретными состояниями и непрерывным временем (непрерывная цепь Маркова);
- с непрерывным состоянием и непрерывным временем.

# Граф состояний



# Марковские цепи

- Марковский случайный процесс с дискретными состояниями и дискретным временем называют марковской цепью.
- Для такого процесса моменты t<sub>1</sub>, t<sub>2</sub>, ..., когда система S может менять свое состояние, рассматривают как последовательные шаги процесса, а в качестве *аргумента*, от которого зависит процесс, выступает не время *номер шага* 1,2,...,k. Случайный процесс в этом случае характеризуется последовательностью состояний S(0), S(1), ..., S(k).
- Событие {S(k) = Si}, состоящее в том, что сразу после k-то шага система находится в состоянии i, является случайным событием.
- S(0), S(1), ..., S(k) последовательность случайных событий (марковская цепью), если для каждого шага вероятность перехода из любого состояния Si в любое Sj не зависит от того, когда и как система пришла в состояние Si.

• Вероятностями состояний цепи Маркова называются вероятности Рj(k) того, что после k-го шага (и до (к + 1)-го) система S будет находиться в состоянии Si (i =1,2, ..., n).

$$\sum_{i=1}^{n} P_i(k) = 1$$

• Начальным распределением вероятностей марковской цепи называется распределение вероятностей состояний в начале процесса

$$P_1(0), P_2(0), ..., P_i(0), ..., P_n(0).$$

Вероятностью перехода (переходной вероятностью) на k-м шаге из состояния Si в состояние Sj называется условная вероятность того, что система S после k-го шага окажется в состоянии Sj при условии, что непосредственно перед этим (после k — 1 шага) она находилась в состоянии Si.

### Матрица переходных вероятностей

$$\left\| P_{ij} \right\| = egin{pmatrix} P_{11} & \dots & P_{1j} & \dots & P_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ P_{i1} & \dots & P_{ij} & \dots & P_{in} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ P_{n1} & \dots & P_{nj} & \dots & P_{nn} \end{pmatrix}$$

• Если переходные вероятности не зависят от номера шага (от времени), а зависят только от того, из какого состояния в какое осуществляется переход, то соответствующая цепь Маркова называется однородной.

## Свойства матрица переходных вероятностей

- 1. Каждая строка характеризует выбранное состояние системы, а ее элементы представляют собой вероятности всех возможных переходов за один шаг из выбранного (из іго) состояния, в том числе и переход в самое себя;
- 2. Элементы столбцов показывают вероятности всех возможных переходов системы за один шаг в заданное (j-e) состояние;
- 3. Сумма вероятностей каждой строки равна единице, так как переходы образуют полную группу несовместных событий.
- 4. По главной диагонали матрицы переходных вероятностей стоят вероятности Ріі того, что система не выйдет из состояния Si, а останется в нем.

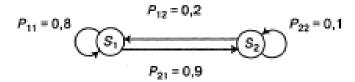
## Вероятности состояний системы

• Если для однородной марковской цепи заданы начальное распределение вероятностей и матрица переходных вероятностей, то вероятности состояний системы определяются по рекуррентной формуле:

$$P_i(k) = \sum_{j=1}^{n} P_j(k-1) \cdot P_{ji}, \quad (i = \overline{1,n}, j = \overline{1,n})$$

#### Пример 1.

Рассмотрим процесс функционирования системы автомобиля.
 Пусть автомобиль (система) в течение одной смены (суток)
 может находиться в одном из двух состояний: исправном (S<sub>1</sub>) и неисправном (S<sub>2</sub>). Граф состояний системы



• В результате проведения массовых наблюдений за работой автомобиля составлена следующая матрица вероятностей перехода:  $\|P_{ij}\| = \begin{pmatrix} 0.8 & 0.2 \\ 0.9 & 0.1 \end{pmatrix}$ 

• Вектор начальных вероятностей состояний автомобиля задан  $P(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 

• Требуется определить вероятности состояний автомобиля через трое суток.

• Используя матрицу переходных вероятностей, определим вероятности состояний  $P_i(k)$  после первого шага (после первых суток):  $P_1(1) = P_1(0)P_{11} + P_2(0)P_{21} = 0 \cdot 0.8 + 1 \cdot 0.9 = 0.9$   $P_2(1) = P_1(0)P_{12} + P_2(0)P_{21} = 0 \cdot 0.2 + 1 \cdot 0.1 = 0.1$ 

• Вероятности состояний после второго шага (после вторых суток) таковы:  $P_1(2) = P_1(1)P_{11} + P_2(1)P_{21} = 0.9 \cdot 0.8 + 0.1 \cdot 0.9 = 0.81$ 

• Вероятности состояний после третьего шага (после третьих суток) равны

$$P_1(3) = P_1(2)P_{11} + P_2(2)P_{21} = 0.81 \cdot 0.8 + 0.19 \cdot 0.9 = 0.819$$
  
 $P_2(3) = P_1(2)P_{12} + P_2(2)P_{21} = 0.81 \cdot 0.2 + 0.19 \cdot 0.1 = 0.181$ 

 $P_2(2) = P_1(1)P_{12} + P_2(1)P_{21} = 0.9 \cdot 0.2 + 0.1 \cdot 0.1 = 0.19$ 

#### Пример 2.

В процессе эксплуатации ЭВМ может рассматриваться как физическая система S, которая в результате проверки может оказаться в одном из следующих состояний:

- S<sub>1</sub> ЭВМ полностью исправна;
- S<sub>2</sub> ЭВМ имеет неисправности в оперативной памяти, при которых она может решать задачи;
- S<sub>3</sub> ЭВМ имеет существенные неисправности и может решать ограниченный класс задач;
- S<sub>4</sub> ЭВМ полностью вышла из строя.

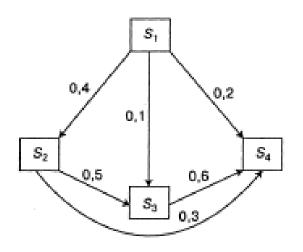
В начальный момент времени ЭВМ полностью исправна (со стояние  $S_1$ ).

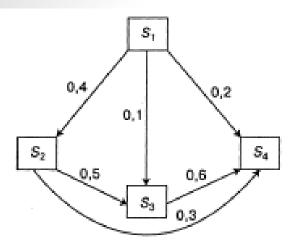
$$||P_{ij}|| = \begin{pmatrix} 0.3 & 0.4 & 0.1 & 0.2 \\ 0 & 0.2 & 0.5 & 0.3 \\ 0 & 0 & 0.4 & 0.6 \\ 0 & 0 & 0 & 1.0 \end{pmatrix}$$

Определите вероятности состояний ЭВМ после трех проверок.

#### Матрица вероятностей перехода

$$\|P_{ij}\| = \begin{pmatrix} 0.3 & 0.4 & 0.1 & 0.2 \\ 0 & 0.2 & 0.5 & 0.3 \\ 0 & 0 & 0.4 & 0.6 \\ 0 & 0 & 0 & 1.0 \end{pmatrix}$$





Начальные вероятности состояний P<sub>1</sub>(0) = 1; P<sub>2</sub>(0) = P<sub>3</sub>(0) = P<sub>4</sub>(0) = 0.

#### Решение

$$P_1(1) = P_1(0)P_{11} = 1 \cdot 0,3 = 0,3$$

$$P_2(1) = P_1(0)P_{12} = 1 \cdot 0,4 = 0,4$$

$$P_3(1) = P_1(0)P_{13} = 1 \cdot 0,1 = 0,1$$

$$P_4(1) = P_1(0)P_{14} = 1 \cdot 0,2 = 0,2$$

$$P_1(2) = P_1(1)P_{11} = 0.3 \cdot 0.3 = 0.09$$

$$P_2(2) = P_1(1)P_{12} + P_2(1)P_{22} = 0.3 \cdot 0.4 + 0.4 \cdot 0.2 = 0.20$$

$$P_3(2) = P_1(1)P_{13} + P_1(1)P_{23} + P_1(1)P_{33} = 0.27$$

$$P_4(2) = P_1(1)P_{14} + P_1(1)P_{24} + P_1(1)P_{34} + P_1(1)P_{44} = 0.44$$

$$P_1(3) = P_1(2)P_{11} = 0.09 \cdot 0.3 = 0.027$$

$$P_2(3) = P_1(2)P_{12} + P_2(2)P_{22} = 0.09 \cdot 0.4 + 0.2 \cdot 0.2 = 0.076$$

$$P_3(3) = P_1(2)P_{13} + P_1(2)P_{23} + P_1(2)P_{33} = 0.217$$

$$P_4(3) = P_1(2)P_{14} + P_1(2)P_{24} + P_1(2)P_{34} + P_1(2)P_{44} = 0.680$$

 Итак, вероятности состояний ЭВМ после трех проверок следующие: P<sub>1</sub>(3) = 0,027; P<sub>2</sub>(3) = 0,076; P<sub>3</sub>(3) = 0,217; P<sub>4</sub>(3) = 0,680.

#### Непрерывные цепи Маркова

- Марковский случайный процесс с дискретными состояниями и непрерывным временем называется непрерывной цепью Маркова при условии, что переход системы из состояния в состояние происходит не в фиксированные, а в случайные моменты времени.
- Пусть система характеризуется п состояниями S<sub>0</sub>, S<sub>1</sub>, S<sub>2</sub>, ..., S<sub>n</sub>, а переход из состояния в состояние может осуществляться в любой момент времени. Обозначим через P<sub>i</sub>(t) вероятность того, что в момент времени t система S будет находиться в состоянии S<sub>i</sub> (i = 0,1, ..., n). Требуется определить для любого t вероятности состояний P<sub>0</sub>(t), P<sub>1</sub>(t), ..., P<sub>n</sub>(t).  $\sum_{i=0}^{n} P_i(t) = 1$

Для процесса с непрерывным временем вместо переходных вероятностей Р<sub>і</sub> рассматриваются плотности вероятностей перехода λ<sub>і</sub> представляющие собой предел отношения вероятности перехода системы за время Δt из состояния S<sub>i</sub> в состояние S<sub>j</sub> к длине промежутка Δt:

 $\lambda_{ij}(t) = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{P_{ij}(t; \Delta t)}{\Delta t}$ 

- Если  $\lambda_{ij}$  = const, то процесс называется однородным, если плотность вероятности зависит от времени  $\lambda_{ij}$ , то неоднородным.
- Потоком событий называется последовательность однородных событий следующих одно за другим через какие-то, вообще говоря, случайные интервалы времени. Плотность вероятности перехода интерпретируется как интенсивность λ<sub>ij</sub> соответствующих потоков событий. Если все эти потоки пуассоновские, то процесс, протекающий в системе S, будет марковским.

• Вероятности состояний P<sub>i</sub>(t) находят путем решения системы дифференциальных уравнений (уравнений Колмогорова)

$$\frac{dP_i(t)}{dt} = \sum_{j=1}^n \lambda_{ij} P_j(t) - P_i(t) \sum_{j=1}^n \lambda_{ij}$$

 $\lambda_{ij} P_i(t)$  называется потоком вероятности перехода из состояния  $S_i$  в  $S_j$  причем интенсивность потоков  $\lambda_{ij}$  может зависеть от времени или быть постоянной.

Уравнения составляют по размеченному графу состояний системы, пользуясь следующим мнемоническим правило: производная вероятности каждого состояния равна сумме всех потоков вероятности, идущих из других состояний в данное состояние, минус сумма всех потоков вероятности, идущих из данного состояния в другие.

Чтобы решить систему дифференциальных уравнений, нужно задать начальное распределение вероятностей Р₀(0), Р₁(0),..., Р₂(0), ..., Р₀(0). Для решения применяют численные методы.

## Финальные вероятности состояний

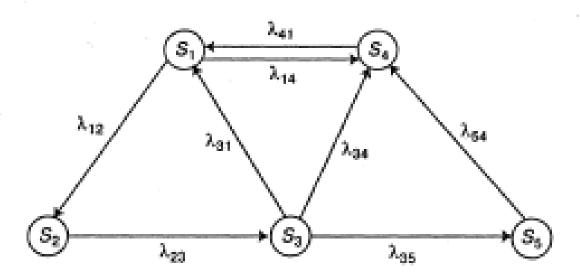
• Если процесс, протекающий в системе, длится достаточно долго, то имеет смысл говорить о предельном поведении вероятностей  $P_i(t)$  при  $t 
ightharpoonup \infty$ .  $P_i = \lim_{i \to \infty} P_i(t)$ 

не зависящие от того, в каком состоянии система S находилась в начальный момент. Говорят, что в системе S устанавливается предельный стационарный режим, в ходе которого она переходит из состояния в состояние, но вероятности состояний P, уже не меняются.

• Система, для которой существуют финальные вероятности, называется *эргодической*, а соответствующий случайный процесс — *эргодическим*.

# Пример 3.

Имеется размеченный граф состояний системы S. Необходимо составить систему дифференциальных уравнений Колмогорова и записать начальные условия для решения этой системы, если известно, что в начальный момент система находилась в состоянии S<sub>1</sub>.



#### Решение

Система дифференциальных уравнений Колмогорова имеет

вид

$$\begin{cases} \frac{dP_{1}}{dt} = \lambda_{31}P_{3} + \lambda_{41}P_{4} - \lambda_{12}P_{1} - \lambda_{14}P_{1} \\ \frac{dP_{2}}{dt} = \lambda_{12}P_{1} - \lambda_{23}P_{2} \\ \frac{dP_{3}}{dt} = \lambda_{23}P_{2} - (\lambda_{31}P_{3} + \lambda_{34}P_{3} + \lambda_{35}P_{3}) \\ \frac{dP_{4}}{dt} = \lambda_{14}P_{1} + \lambda_{34}P_{3} + \lambda_{54}P_{5} - \lambda_{41}P_{4} \\ \frac{dP_{5}}{dt} = \lambda_{35}P_{3} + \lambda_{54}P_{5} \end{cases}$$

Начальные условия при t = 0,  $P_1=1$ ,  $P_2=P_3=P_4=P_5=0$ /

Финальные вероятности не зависят от времени. Поэтому в системе дифференциальных уравнений Колмогорова все левые части уравнений (производные) принимают равными нулю.

$$\begin{cases} 0 = \lambda_{31}P_3 + \lambda_{41}P_4 - \lambda_{12}P_1 - \lambda_{14}P_1 \\ 0 = \lambda_{12}P_1 - \lambda_{23}P_2 \\ 0 = \lambda_{23}P_2 - (\lambda_{31}P_3 + \lambda_{34}P_3 + \lambda_{35}P_3) \\ 0 = \lambda_{14}P_1 + \lambda_{34}P_3 + \lambda_{54}P_5 - \lambda_{41}P_4 \\ 0 = \lambda_{35}P_3 + \lambda_{54}P_5 \end{cases}$$

 Решая ее с учетом условия P<sub>1</sub>+P<sub>2</sub>+P<sub>3</sub>+P<sub>4</sub>+P<sub>5</sub> =1 получим все предельные вероятности. Эти вероятности представляют собой не что иное, как среднее относительное время пребывания системы в данном состоянии.

#### Задание для самостоятельного решения

- 1. Техническое устройство имеет два возможных состояния:
- S1 исправно, работает;
- S<sub>2</sub> неисправно, ремонтируется.

Матрица переходных вероятностей имеет вид:

Постройте граф состояний. Найдите вероятности состояний после третьего шага и в установившемся режиме, если в начальном состоянии техническое устройство исправно.

$$\left\|P_{ij}\right\| = \begin{pmatrix} 0.7 & 0.3 \\ 0.8 & 0.2 \end{pmatrix}$$

#### Задание для самостоятельного решения

- 2. Техническое устройство состоит из двух узлов и может находиться в одном из следующих состояний:
- оба узла исправны, работают;
- неисправен только первый узел;
- неисправен только второй узел;
- неисправны оба узла.

Вероятность выхода из строя (отказов) после месячной эксплуатации для первого узла — P<sub>1</sub> = 0,4; для второго узла — P<sub>2</sub> = 0,3, а вероятность совместного выхода их из строя — P<sub>1,2</sub> = 0,1. В исходном состоянии оба узла исправны, работают.

Запишите матрицу переходных вероятностей и найдите вероятности состояний после двухмесячной эксплуатации.

**CMO** 

#### Перечень рекомендуемой литературы:

- Орлова, И. В. Экономико-математическое моделирование: Практическое пособие по решению задач / И.В. Орлова. - 2-е изд., испр. и доп. - Москва: Вузовский учебник: НИЦ ИНФРА-М, 2020. - 140 c. - ISBN 978-5-16-105235-8. - Текст: электронный. - URL:
  - https://new.znanium.com/catalog/product/1057221
- Бережная Е.В., Бережной В.И. Математические методы моделирования экономических систем: Учеб. пособие. — 2-е изд., перераб. и доп. — М.: Финансы и статистика, 2006. - 432 с: ил. ISBN 5-279-02940-8

# Все вопросы отправляйте на электронную почту: e.kovaleva@mgutm.ru

# Спасибо за внимание!