

# DICIONÁRIO DE DEMONSTRAÇÕES

Universidade Federal de Goiás (UFG) - Câmpus Jataí  
Bacharelado em Ciência da Computação  
Teoria da Computação  
Prof. Esdras Lins Bispo Jr.

## 1 Livro de Referência

- SIPSER, M. **Introdução à Teoria da Computação**, 2a Edição, Editora Thomson Learning, 2011. [Código Bib.: \[004 SIP/int\]](#).

### 1.1 Abreviaturas

**AFD**: Autômato Finito Determinístico;

**AFN**: Autômato Finito Não-Determinístico.

## 2 Definições e Demonstrações

---

**Definição 1.16:** Uma linguagem é chamada de uma linguagem regular se algum autômato finito a reconhece.

---

**Teorema 1.25:** A classe de linguagens regulares é fechada sob a operação da união.

**Prova:** Sejam  $A$  e  $B$  duas linguagens regulares. A classe de linguagens regulares é fechada sob a operação de união se  $A \cup B$  é regular.  $A \cup B$  é regular se for possível construir um AFD  $M$  que a reconheça (Definição 1.16).

Seja  $M_A = (Q_A, \Sigma, \delta_A, q_A, F_A)$  e  $M_B = (Q_B, \Sigma, \delta_B, q_B, F_B)$  os dois AFDs que reconhecem as linguagens  $A$  e  $B$ , respectivamente (Definição 1.16). Iremos construir o AFD  $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$  a partir de  $M_A$  e  $M_B$ .  $M$  pode ser construído como se segue:

1.  $Q = Q_A \times Q_B$ ;
2.  $\Sigma$  (o mesmo alfabeto para ambas as máquinas)<sup>1</sup>;
3.  $\delta$ , a função de transição, é definida da seguinte maneira. Para cada estado  $(r_1, r_2) \in Q$  e cada  $a \in \Sigma$ , faça

$$\delta((r_1, r_2), a) = (\delta(r_1, a), \delta(r_2, a));$$

4.  $q_0$  é o par  $(q_A, q_B)$ ;
5.  $F = \{(r_1, r_2) \mid r_1 \in F_A \vee r_2 \in F_B\}$ .

Como é possível construir  $M$ , então  $A \cup B$  é regular. Logo, a classe de linguagens regulares é fechada sob a operação de união. ■

---

**Teorema 1.25:** A classe de linguagens regulares é fechada sob a  
**[Modificado]** operação de intersecção.

**Prova:** Sejam  $A$  e  $B$  duas linguagens regulares. A classe de linguagens regulares é fechada sob a operação de intersecção se  $A \cap B$  é regular.  $A \cap B$  é regular se for possível construir um AFD  $M$  que a reconheça (Definição 1.16).

Seja  $M_A = (Q_A, \Sigma, \delta_A, q_A, F_A)$  e  $M_B = (Q_B, \Sigma, \delta_B, q_B, F_B)$  os dois AFDs que reconhecem as linguagens  $A$  e  $B$ , respectivamente (Definição 1.16). Iremos construir o AFD  $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$  a partir de  $M_A$  e  $M_B$ .  $M$  pode ser construído como se segue:

1.  $Q = Q_A \times Q_B$ ;
2.  $\Sigma$  (o mesmo alfabeto para ambas as máquinas);
3.  $\delta$ , a função de transição, é definida da seguinte maneira. Para cada estado  $(r_1, r_2) \in Q$  e cada  $a \in \Sigma$ , faça

---

<sup>1</sup>Embora seja admitido aqui que tanto  $M_1$  quanto  $M_2$  tem alfabetos iguais, o teorema ainda permanece verdadeiro caso contrário.

$$\delta((r_1, r_2), a) = (\delta(r_1, a), \delta(r_2, a));$$

4.  $q_0$  é o par  $(q_A, q_B)$ ;
5.  $F = \{(r_1, r_2) \mid r_1 \in F_A \wedge r_2 \in F_B\}$ .

Como é possível construir  $M$ , então  $A \cap B$  é regular. Logo, a classe de linguagens regulares é fechada sob a operação de intersecção. ■

**Teorema 1.39:** Todo autômato finito não-determinístico tem um autômato finito determinístico equivalente.

**Prova:** Seja  $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$  o AFN que reconhece alguma linguagem  $A$ . Construiremos o AFD  $M = (Q', \Sigma, \delta', q'_0, F')$  que reconhece  $A$ . Consideraremos, provisoriamente, o caso em que  $N$  não tem setas  $\epsilon$ . Retornaremos a este caso mais adiante.  $M$  pode ser construído como se segue:

1.  $Q' = \mathcal{P}(A)$ ;
2.  $\Sigma$  (o mesmo alfabeto de  $N$ );
3.  $\delta'$ , a função de transição, é definida da seguinte maneira. Para  $R \in Q'$  e  $a \in \Sigma$ , faça

$$\delta'(R, a) = \bigcup_{r \in R} \delta(r, a)$$

4.  $q'_0 = \{q_0\}$
5.  $F' = \{R \in Q' \mid R \text{ contém um estado de aceitação de } N\}$ .

Consideraremos agora o caso envolvendo as setas  $\epsilon$ . Para qualquer estado  $R$  de  $M$ , definimos  $E(R)$  como a coleção de estados que podem ser atingidos a partir de  $R$  indo somente ao longo de suas setas  $\epsilon$ , incluindo os próprios membros de  $R$ . Formalmente, para  $R \subseteq Q$  seja

$$E(R) = \{q \mid q \text{ pode ser atingido a partir de } R \text{ viajando-se ao longo de } 0 \text{ ou mais setas } \epsilon\}$$

Basta substituir na função de transição os termos  $\delta(r, a)$  por  $E(\delta(r, a))$ . Temos

$$\delta'(R, a) = \bigcup_{r \in R} E(\delta(r, a))$$

Também necessitamos modificar o estado inicial de  $\{q_0\}$  para  $E(\{q_0\})$ . Assim, conseguimos construir  $M$  que simula  $N$ . ■