Mapeos Discretos

Rodrigo Fritz March 1, 2021

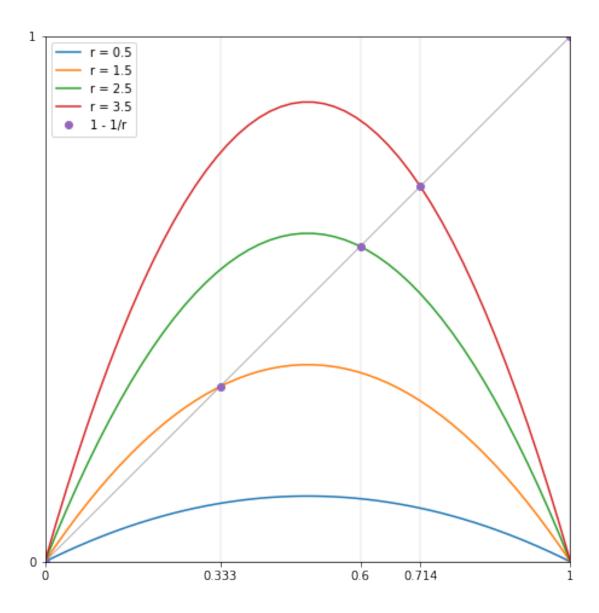
1 Mapeos Discretos

1.1 1. Mapeo Logístico

https://ipython-books.github.io/121-plotting-the-bifurcation-diagram-of-a-chaotic-dynamical-system/

```
[3]: def logistic(r,x):
          return r*x*(1 - x)
 [2]: import numpy as np
      import matplotlib.pyplot as plt
[81]: x = np.linspace(0,1)
      plt.figure(figsize=(8,8))
      a = []
      for i in range(4):
          plt.plot( x, logistic(i+0.5,x), label=f'r = \{i+0.5:.1f\}')
          a.append(1 - 1/(i+0.5))
      print(a)
      a[0] = 0
      a.append(1)
      plt.plot(x,x,'k',lw=0.3)
      plt.plot(a,a,'o',label='1 - 1/r')
      plt.axis('scaled')
      plt.xticks(a,[0,0.333,0.6,0.714,1])
      plt.yticks([0,1])
      plt.xlim(0,1)
      plt.ylim(0,1)
      plt.legend()
      plt.grid(lw=0.3)
```

[-1.0, 0.33333333333333337, 0.6, 0.7142857142857143]

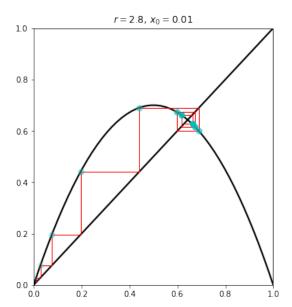


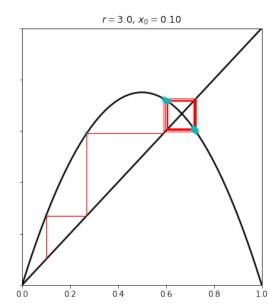
Los puntos fijos de f(x) = rx(1-x) se encuentran en 0 y 1 - $\frac{1}{r}$ y son estables para 1 < r < 3, así que hay bifurcaciones en r = 1 y r = 3

```
[95]: def plot_system(r, x0, n, ax=None):
    # Plot the function and the y=x diagonal line.
    t = np.linspace(0,1)
    ax.plot(t, logistic(r, t), 'k', lw=2)
    ax.plot([0, 1], [0, 1], 'k', lw=2)

# Recursively apply y=f(x) and plot two lines:
# (x, x) -> (x, y)
# (x, y) -> (y, y)
```

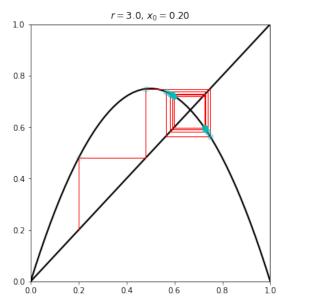
```
x = x0
    for i in range(n):
        y = logistic(r, x)
        # Plot the two lines.
        ax.plot([x, x], [x, y], 'r', lw=1)
        ax.plot([x, y], [y, y], 'r', lw=1)
        # Plot the positions with increasing opacity.
        ax.plot([x], [y], 'oc', ms=7,
                alpha=(i+1)/n)
        x = y
    ax.set_xlim(0, 1)
    ax.set_ylim(0, 1)
    ax.set_title(f"$r={r:.1f}, \ x_0={x0:.2f}$")
fig, (ax1, ax2) = plt.subplots(1, 2, figsize=(12, 6), sharey=True)
plot_system(2.8, .01, 10, ax=ax1)
plot_system(3, .1, 10, ax=ax2)
```

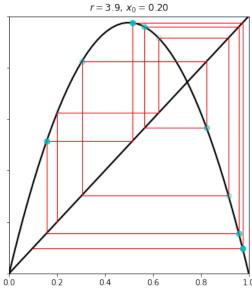




Cambiando el valor inicial a $x_0 = 0.2$

```
[106]: fig, (ax1, ax2) = plt.subplots(1, 2, figsize=(12, 6), sharey=True)
plot_system(3, .2, 10, ax=ax1)
plot_system(3.9, .2, 10, ax=ax2)
```

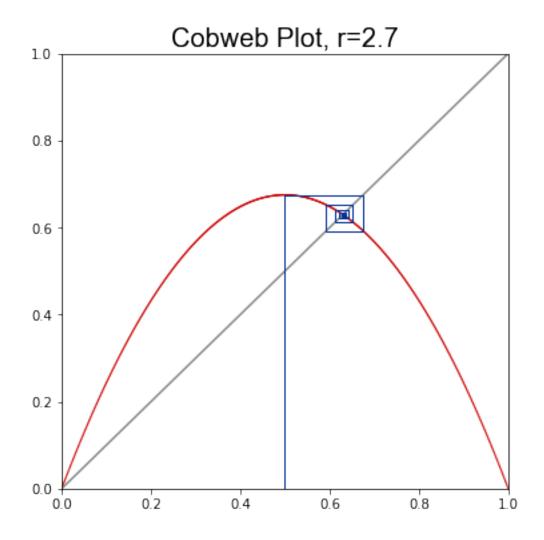




https://notebook.community/gboeing/pynamical/examples/pynamical-demo-cobweb-plots

[108]: from pynamical import cobweb_plot import pandas as pd, numpy as np, matplotlib.pyplot as plt, IPython.display as □ → IPdisplay, glob from PIL import Image

[118]: cobweb_plot(r=2.7,cobweb_x=0.5)



1.1.1 Animación

```
cobweb_plot(r=r, filename=filename, folder=save_folder, dpi=90, 

→title=title, show=False)

plt.close()
```

```
[142]: # create a tuple of display durations, one for each frame
first_last = 100 #show the first and last frames for 100 ms
standard_duration = 10 #show all other frames for 10 ms
durations = tuple([first_last] + [standard_duration] * (len(rates) - 2) +

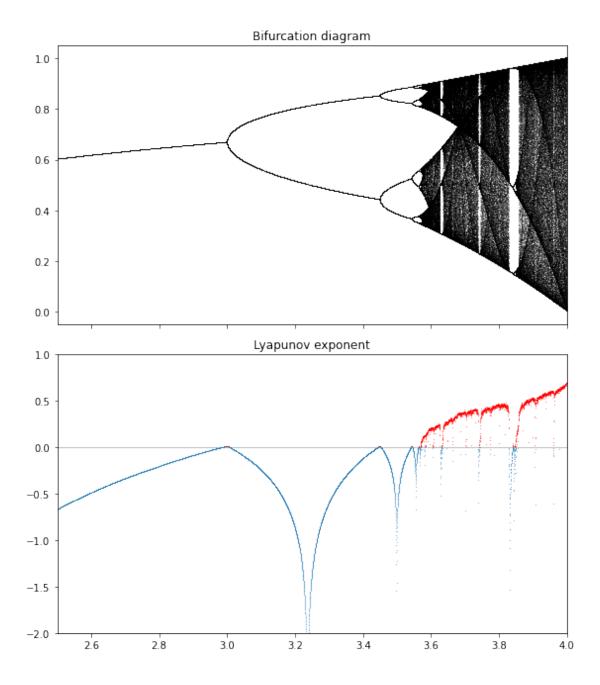
→ [first_last])
```

```
[144]: IPdisplay.Image(url=gif_filepath)
```

[144]: <IPython.core.display.Image object>

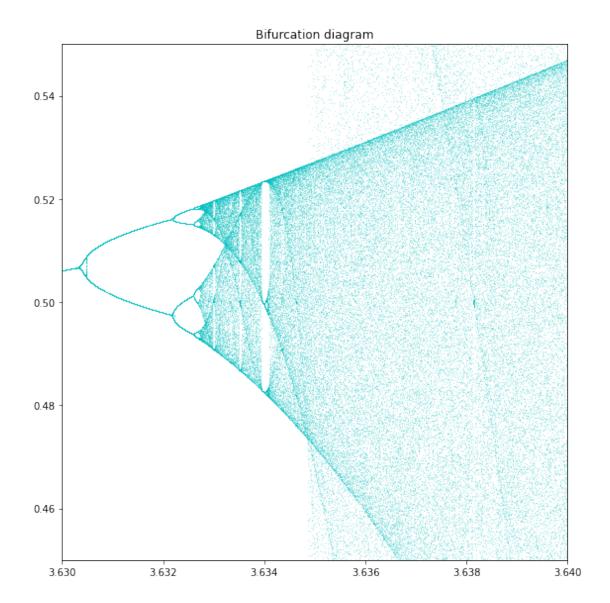
1.1.2 Diagrama de bifurcación

```
# Now, we simulate the system and plot the bifurcation diagram. The simulation \Box
→only involves the iterative evaluation of the logistic() function on our
→vector x. Then, to display the bifurcation diagram, we draw one pixel per
\rightarrow point x(r)n during the last 100 iterations:
fig, (ax1, ax2) = plt.subplots(2, 1, figsize=(8, 9),
                                sharex=True)
for i in range(iterations):
    x = logistic(r, x)
    # We compute the partial sum of the
    # Lyapunov exponent.
    lyapunov += np.log(abs(r - 2 * r * x))
    # We display the bifurcation diagram.
    if i >= (iterations - last):
        ax1.plot(r, x, ',k', alpha=.25)
ax1.set_xlim(2.5, 4)
ax1.set_title("Bifurcation diagram")
# We display the Lyapunov exponent.
# Horizontal line.
ax2.axhline(0, color='k', lw=.5, alpha=.5)
# Negative Lyapunov exponent.
ax2.plot(r[lyapunov < 0],</pre>
         lyapunov[lyapunov < 0] / iterations,</pre>
         ',', alpha=.5, ms=.5)
# Positive Lyapunov exponent.
ax2.plot(r[lyapunov >= 0],
         lyapunov[lyapunov >= 0] / iterations,
         ',r', alpha=.5, ms=.5)
ax2.set_xlim(2.5, 4)
ax2.set_ylim(-2, 1)
ax2.set_title("Lyapunov exponent")
plt.tight_layout()
```



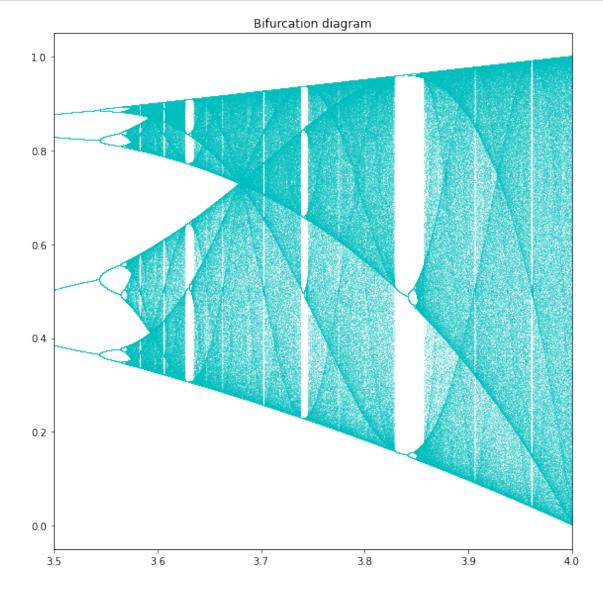
Si hacemos un zoom entre x=3.63 y 3.64 y f(x) entre 0.45 y 0.55, observamos que efectivamente el diagrama de bifurcación tiene una estructura fractal.

```
[155]: n = 10000
x0 = 3.63
xf = 3.64
r = np.linspace(x0,xf,n)
iterations = 1000
last = 100
```

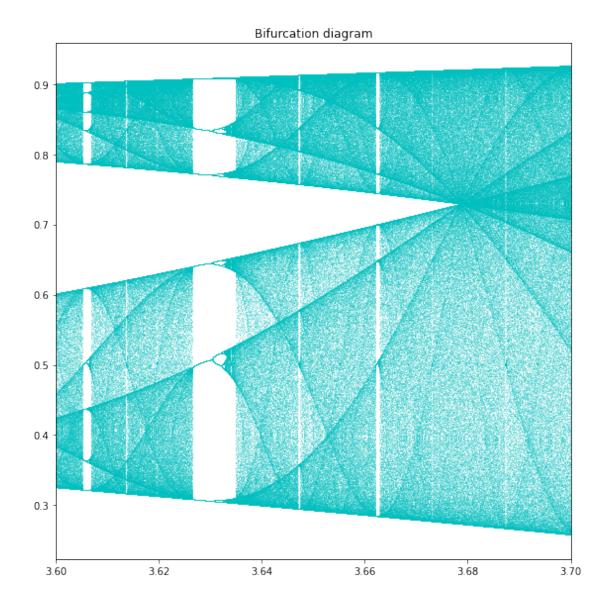


Veamos otros detalles

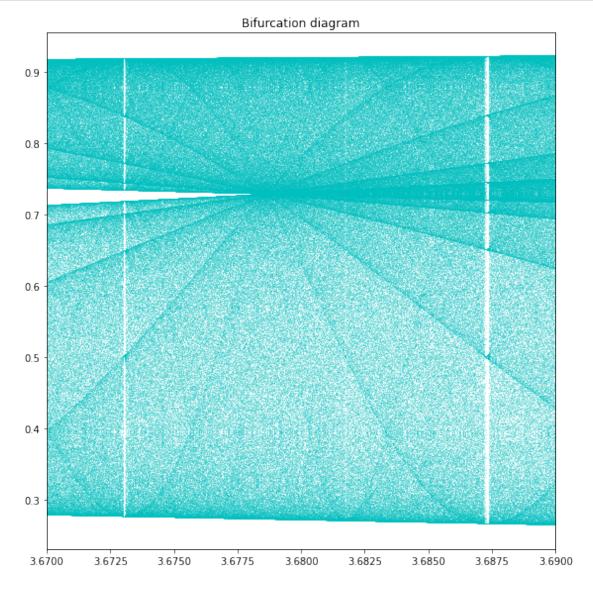
```
for i in range(iterations):
    x = logistic(r, x)
    # We compute the partial sum of the Lyapunov exponent.
    lyapunov += np.log(abs(r - 2*r*x))
    # We display the bifurcation diagram.
    if i >= (iterations - last):
        ax1.plot(r, x, ',c', alpha=.25)
ax1.set_xlim(x0,xf)
ax1.set_title("Bifurcation diagram")
plt.tight_layout()
```



```
[149]: n = 10000
      x0 = 3.6
      xf = 3.7
       r = np.linspace(x0,xf,n)
       iterations = 1000
       last = 100
       x = 1e-5 * np.ones(n)
       lyapunov = np.zeros(n)
       fig,ax1 = plt.subplots(1, 1, figsize=(8,8),
                                      sharex=True)
       for i in range(iterations):
          x = logistic(r, x)
           # We compute the partial sum of the Lyapunov exponent.
           lyapunov += np.log(abs(r - 2*r*x))
           # We display the bifurcation diagram.
           if i >= (iterations - last):
               ax1.plot(r, x, ',c', alpha=.25)
       ax1.set_xlim(x0,xf)
       ax1.set_title("Bifurcation diagram")
       plt.tight_layout()
```

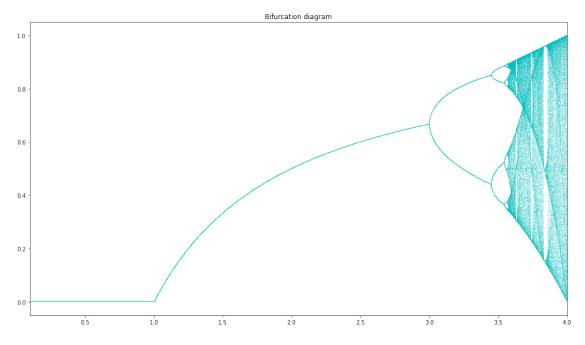


```
# We compute the partial sum of the Lyapunov exponent.
lyapunov += np.log(abs(r - 2*r*x))
# We display the bifurcation diagram.
if i >= (iterations - last):
    ax1.plot(r, x, ',c', alpha=.25)
ax1.set_xlim(x0,xf)
ax1.set_title("Bifurcation diagram")
plt.tight_layout()
```



Veamos el mapeo completo

```
xf = 4
r = np.linspace(x0,xf,n)
iterations = 1000
last = 100
x = 1e-5 * np.ones(n)
lyapunov = np.zeros(n)
fig,ax1 = plt.subplots(1, 1, figsize=(14,8),
                               sharex=True)
for i in range(iterations):
    x = logistic(r, x)
    # We compute the partial sum of the
    # Lyapunov exponent.
    lyapunov += np.log(abs(r - 2*r*x))
    # We display the bifurcation diagram.
    if i >= (iterations - last):
        ax1.plot(r, x, ',c', alpha=.25)
ax1.set_xlim(x0,xf)
ax1.set_title("Bifurcation diagram")
plt.tight_layout()
```



\$\$

1.2 2. Conjunto de Mandelbrot

https://levelup.gitconnected.com/mandelbrot-set-with-python-983e9fc47f56

El conjunto de Mandelbrot es el conjunto de valores de c en el plano complejo para los cuales la órbita del punto crítico z=0 bajo la iteración del mapeo

$$z_{n+1} = z_n^2 + c$$

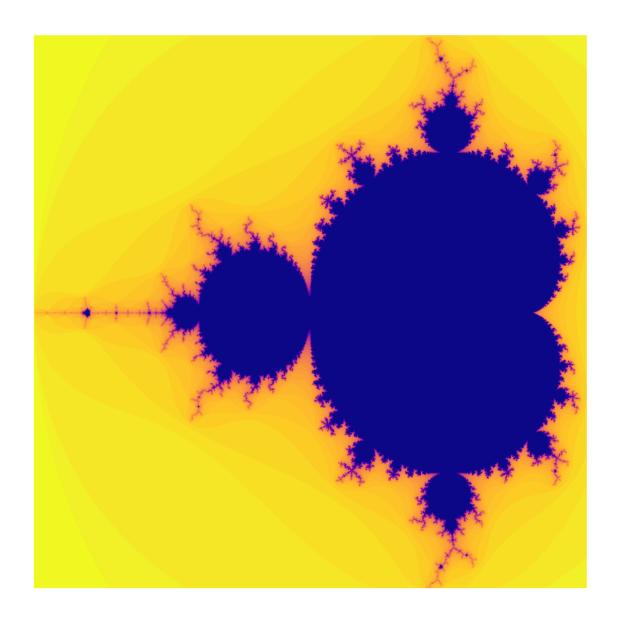
permanece acotada. Por lo tanto, un número complejo c pertenece al conjunto de Mandelbrot si, empezando con $z_0 = 0$ y aplicando la iteración, el valor absoluto de z_n permanece acotado para toda n > 0, donde esa cota es 2.

```
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

def get_iter(c:complex, thresh:int =4, max_steps:int=25) -> int:
    # Z_(n) = (Z_(n-1))^2 + c
    # Z_(0) = c
    z=c
    i=1
    while i<max_steps and (z*z.conjugate()).real<thresh:
        z = z*z + c
        i+=1
    return i</pre>
```

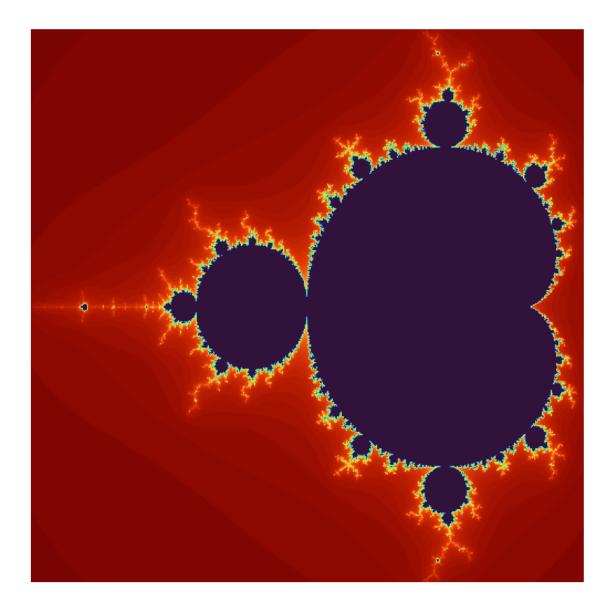
Código de colores plasma

```
[39]: n=1000
    img = plotter(n, thresh=4, max_steps=50)
    plt.figure(figsize=(15,15))
    plt.imshow(img, cmap="plasma")
    plt.axis("off")
    plt.show()
```



Código de colores turbo

```
[6]: n=500
   img = plotter(n, thresh=8, max_steps=100)
   plt.figure(figsize=(15,15))
   plt.imshow(img, cmap="turbo")
   plt.axis("off")
   plt.show()
```



1.3 3

La relación entre el mapeo logístico y el conjunto de Mandelbrot M está dada por la intersección de M con el eje real, la cual es el intervalo [-2,1/4]. Los parámetros a lo largo de este intervalo se pueden poner en correspondencia uno a uno con aquellos de la familia logística real

$$x_{n+1} = rx_n(1 - x_n), \quad r \in [1, 4]$$

La correspondencia está dada por

$$z = r\left(\frac{1}{2} - x\right), \quad c = \frac{r}{2}\left(1 - \frac{r}{2}\right)$$

De hecho, esto da una correspondencia entre el espacio de parámetros completo de la familia logística y la del conjunto de Mandelbrot.

1.4 4 La constante de Feigenbaum

La **constante de Feigenbaum** es la proporción entre cada intervalo de bifurcation y el siguiente entre cada dupliación de periodo, de un mapeo de 1 parámetro

$$x_{i+1} = f(x_i)$$

donde f(x) es una función parametrizada por el parámetro de bifurcación a.

Está dada por

$$\delta = \lim_{n \to \infty} \frac{a_{n-1} - a_{n-2}}{a_n - a_{n-1}} = 4.669\,201\,609\,\dots$$

donde a_n son valores discretos de a cuando se duplica el n-ésimo periodo.

En el caso del mapeo logístico:

n	Periodo	Parámetro de bifurcación a_n	Razón $\frac{a_{n-1} - a_{n-2}}{a_n - a_{n-1}}$
1	2	3	_
2	4	3.4494897	_
3	8	3.5440903	4.7514
4	16	3.5644073	4.6562
5	32	3.5687594	4.6683
6	64	3.5696916	4.6686
7	128	3.5698913	4.6692
8	256	3.5699340	4.6694

En el caso del **conjunto de Mandelbrot**, la constante de Feigenbaum es la razón entre los diámetros de círculos sucesivos en el eje real del plano complejo (como se observa en la siguiente animación).

n	Periodo	Parámetro de bifurcación c_n	Razón $\frac{c_{n-1} - c_{n-2}}{c_n - c_{n-1}}$
1	2	-0.75	
2	4	-1.25	_
3	8	-1.3680989	4.2337
4	16	-1.3940462	4.5515
5	32	-1.3996312	4.6458
6	64	-1.4008287	4.6639
7	128	-1.4010853	4.6682
8	256	-1.4011402	4.6689
9	512	-1.401151982029	÷
10	1024	-1.401154502237	÷
∞		$-1.4011551890\dots$	i:

El parámetro de bifurcación c_n converge al punto de Feigenbaum $c=-1.401155\ldots$ y la razón converge a la constante de Feigenbaum.

Otros mapeos también reproducen esta razón, así que la constante de Feigenbaum en teoría de bifurcaciones es análoga a en geometría y a e en cálculo.