INSTITUTO TECNOLOGICO DE COSTA RICA INGENIERIA ELECTRONICA PROF. ING. JUAN CARLOS JIMENEZ TOTAL 33 PUNTOS 1-2018 NOMBRE

III PARCIAL DE DISEÑO LÓGICO

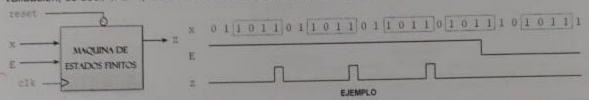
TIEMPO PROBABLE 2.5 Horas FECHA: 12 de junio de 2018

Instrucciones:

- trabaje en forma clara y ordenada, numere la respuesta de cada problema, así como las hojas.
- debe aparecer el procedimiento seguido para solución de cada problema
- debe utilizar lápiz de colores para identificar cada grupo en un mapa K
- 4. si escribe con lápiz de carbón, con letra ilegible o incumple los puntos anteriores, no hay derecho a reclamo

valor 10 puntos diseño de máquinas de estado PROBLEMA No. 1

Diseñar una máquina de Mealy con FF J-K que genere una salida z=1 cuando ella detecte la secuencia 1011 a través de una linea de entrada de datos serie llamada x. Una vez que la secuencia es detectada el circuito debe ser capaz de buscar una nueva secuencia. Debe tenerse en cuenta que al recibir un bit fuera de secuencia no hay que desechar todos los valores recogidos hasta ese momento. Es posible que parte de la secuencia siga siendo válida. De acuerdo con el diagrama de primer nivel mostrado, la entrada adicional E es una entrada de validación, es decir si E=1, la entrada x es válida, de otra manera es inválida.



obtener el diagrama de estados con la mínima cantidad de estados posible

Análisis de máquinas de estado e ingeniería inversa

- obtener la tabla de estados completa para FF JK
 - dibujar el circuito lógico correspondiente simplificado al máximo
- 4 pts 1 pts
- 5 pts

valor 7 puntos

PROBLEMA No. 2

- Si Q, es el MSB, determine lo siguiente: a la tabla de estados completa
 - b. el diagrama de estados

3pts 4pts

reset clk.



PROBLEMA No. 3 máquina de Richard valor 7 puntos

Se desea diseñar un sistema de iluminación para un pasillo, de manera que cumpla con las siguientes especificaciones:

- El pasillo dispone de dos pulsadores, uno al lado de cada puerta, de manera que se pueda encender y apagar la luz desde cada extremo. Cada pulsador produce un '1' lógico mientras está pulsado, y un '0' lógico cuando no lo está.
- Se desea que, cada vez que se pulse cualquier pulsador, la luz cambie de estado: si está apagada se debe encender, y viceversa.
- Se debe tener en cuenta el caso en el que, mientras se pulsa un interruptor, se pulse el otro. Por ejemplo, si
 estando apagada la luz, alguien pulsa P1 se enciende la luz. Pero si mientras está pulsado P1 alguien pulsa P2,
 entonces se apagará nuevamente la luz.
- Sin embargo, se puede considerar que la frecuencia del reloj es lo suficientemente alta como para que sea imposible un cambio simultáneo de los dos pulsadores (en el mismo ciclo de reloj).
 - Dibuje el diagrama de flujo correspondiente

2pts

b. Dibuje el circuito lógico de la máquina usando la arquitectura de Richard 5pts



PROBLEMA No. 4 sistema de control micriprogramado

valor 9 puntos

Para el control de un sistema electromecánico se utiliza una máquina de estados. La figura muestra el diagrama de estados correspondiente.

Escriba el microprograma completo que implemente el diagrama de estados mediante una máquina microprogramada, Use estrictamente el formato mostrado en la figura 2. Nota. Si no salta, en la dirección de salto se pone 000.

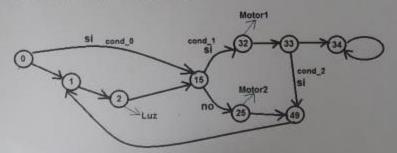
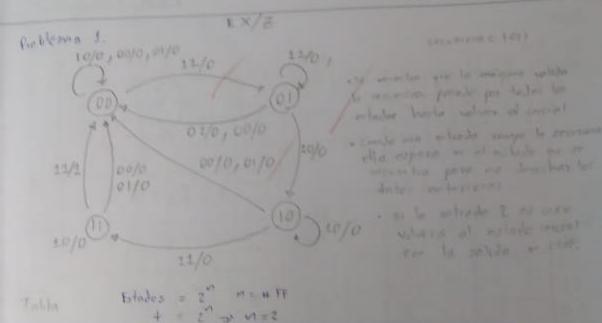


Figura 1. Diagrama de Estados del problema 4

false -0 cond 0 - M	HEX	motor2	motorf	Luz	LD sel	Dir. salto
cond_1 - U						
true 4	1000			ii)		

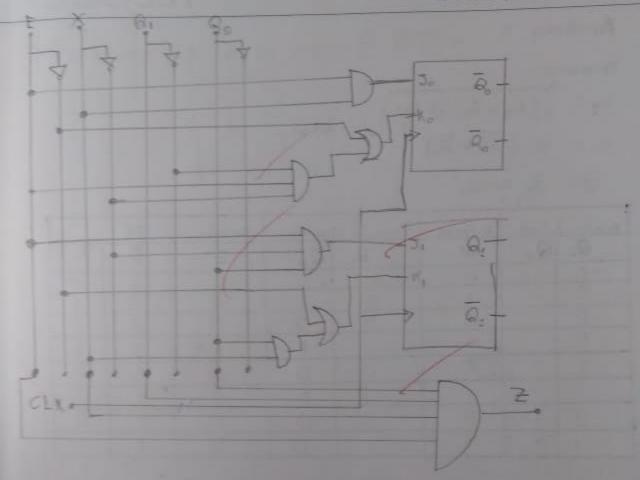
Figura 2. Formato



3	ATE		on FF	Estado.	Salida	gumb	tade si	Jas 1	Ente	Actual	stado
	00	Jo Ko	KL	2,	2	Q0	Q1	X	E	Q.	Qi
	0 1	OX	×	0		0	0	0	0	0	0
×	10	0 X	14	0		0	. 0	3	0		
	111	0 ×		0		0		0	13	0	
		1 ×	X	0		1		1	1	0	
		× 1		,8		0		0	0	1	0
		× 1			0	0		1	13	1	D
		× 1	X	1		0	1	R	1	1	
		X D				1		1	15	1	0
		O X	1	X				0	0	0	1
		OX		×	91			13	0	0:	
	1	0 X	0	X			1	0			
				- X		W	1	1			
		XI		- 1/	0	0		0.	C		
		× 1	- 1	20	0				0		
				X	0		1				
					1						

Mapas Jo Ex CO OI II 10 00 0 0 1 0 01 X X X X 11 X X X X 11 X X X X	200 01 11 19 210 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X
J. EX Q1Q, 00 01 11 10 00 0 0 0 0 0 01 0 0 0 0 11 X X X X 10 X X X X	K: Ex GO OI II 10 6:6: X X X X 0: X X X X X 0: X X X X X 0: X X X X X X 0: X X X X X X X X X X X X X X X X X X X
31 = E 7 · Q0 2 E 7 · Q0 30 0 0 0 0 0 00 0 0 0 0 0 01 0 0 0 0 0 01 0 0 0 0	KI = E + X-GO

ZE QIQ. EX

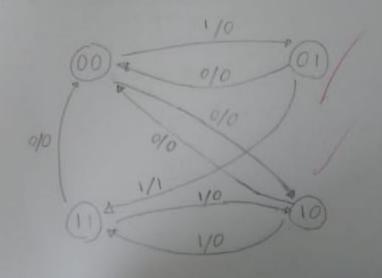


Preblema 2. Farada W

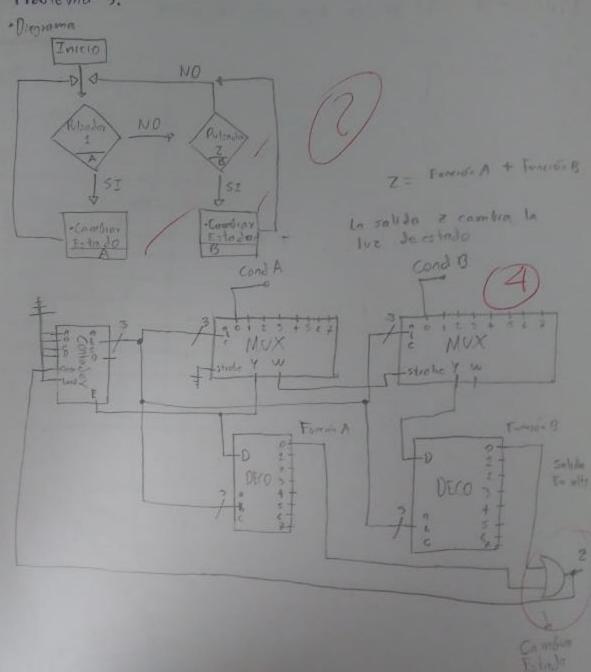
Ecociones

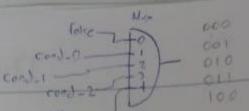
Z= Q, W. Q0

Estado }	Actual	Fatrada	Estado ·	Signeria	Salida	FF	- 0
Q1	Qo	W	Q,	Qo	7	Dı	y _o
0	0	0	1	0	0	1	0
0	0	1	0	1	0	0	1
0		0	0	0	0	D	0
0	1	1	1	1	1	1	1
1	0	0	0	0	0 (0	0
1	0	1		1	0	1	1
1		0	0	0	0	0	D
-	1	1	1	0	0	1	0



Problema 3.





TEC | Tecnológico de Costa Rica

Decimal	Dir. Salta	LD sel	Luz	motor 1	motor 2	Hex
Decimal	1111	001	0	0	0/	368
1	000	000	0	0	B	000
	1111	100	1	0	10	3E4
15	100000	010	0	0	0	810
16	11001	100		0	9	1560
25	110001	100	0	0	1/	C61
	0.00	000	0	1	0	002
33	110001	011	0	0	0	058
	1 00010	100	0	0	0	8A0
	001		0	0	9/	060