Discriminantes de Fisher Lección 22

Dr. Pablo Alvarado Moya

CE5506 Introducción al reconocimiento de patrones Área de Ingeniería en Computadores Tecnológico de Costa Rica

II Semestre, 2019

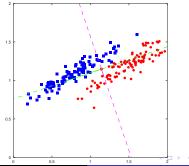


Contenido

- Introducción
- 2 Discriminante de Fisher
- 3 Extensión a múltiples clases

Introducción

- El Análisis de Componentes Principales (ACP, o PCA)
 permitió hacer una reducción de dimensiones no supervisada.
- PCA es en general no adecuado para pre-procesar tareas de clasificación
- Reducción no necesariamente favorecerá separabilidad de clases:

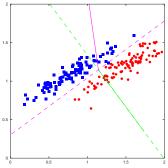


Discriminantes lineales

- Vimos métodos discriminantes y generativos para clasificación
- Varias estrategias separan clases linealmente:
 - Regresión logística
 - Perceptron
 - GDA
 - SVM con kernel lineal
- Queremos encontrar una transformación $y = \underline{\mathbf{w}}^T \underline{\mathbf{x}}$ tal que la clasificación se realice con un solo umbral.

Discriminantes de Fisher

- Presentamos aquí el Análisis de Discriminantes de Fisher, un tipo particular de análisis de discriminantes lineales.
- Esta es una tarea supervisada
- Objetivo es encontrar ejes que maximicen separabilidad de clases:



Planteamiento del problema

- Sea $(\underline{\mathbf{x}}^{(i)}, y^{(i)})$, $i = 1 \dots m$ un conjunto de datos etiquetado con $y^{(i)} \in \{0,1\}$
- ullet Tenemos m_0 datos para la clase 0 y m_1 datos para la clase 1

$$m_0 = \sum_{i=1}^m 1\{y^{(i)} = 0\}$$
 $m_1 = \sum_{i=1}^m 1\{y^{(i)} = 1\}$

- Todos los datos con $y^{(i)}=0$ se agrupan en \mathcal{C}_0 y todos los datos en $y^{(i)}=1$ en \mathcal{C}_1
- Además, para las medias de cada clase se cumple:

$$\underline{\mu}_0 = \frac{1}{m_0} \sum_{i=1}^m 1 \left\{ y^{(i)} = 0 \right\} \underline{\mathbf{x}}^{(i)} \qquad \underline{\mu}_1 = \frac{1}{m_1} \sum_{i=1}^m 1 \left\{ y^{(i)} = 1 \right\} \underline{\mathbf{x}}^{(i)}$$

Separación de clases

• La proyección de $\underline{\mathbf{x}}^{(i)}$ sobre un vector unitario $\underline{\mathbf{w}}$ es

$$y = \underline{\mathbf{w}}^T \underline{\mathbf{x}}^{(i)}$$

 Una primera idea: elijamos <u>w</u> tal que maximice la distancia entre las medias

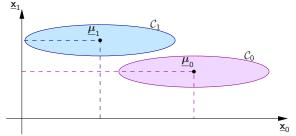
$$d_{\mu} = \underline{\mathbf{w}}^{\mathsf{T}} (\underline{\mu}_1 - \underline{\mu}_0)$$

sujeto a que $\|\underline{\mathbf{w}}\| = 1$

A esta técnica se le llama PCA de medias

PCA de medias

- ullet Luego de maximizar d_{μ} se obtiene que ${f w} \propto ({f \mu}_1 {f \mu}_0)$
- La siguiente figura ilusta el problema de PCA de medias:



- En el eje $\underline{\mathbf{x}}_0$ la separación de medias d_μ es mayor que la proyección en \mathbf{x}_1
- Sin embargo, ¡la separación entre clases es mejor en eje $\underline{\mathbf{x}}_1$!
- El problema surge puesto que la dispersión intra-clase a lo largo de x₀ es grande.

Idea de Fisher

- Fisher propuso maximizar una función asociada a la diferencia entre medias normalizadas por una medida de dispersión intra-clase a lo largo de <u>w</u>
- La dispersión de los datos de la clase k proyectados por w será:

$$s_k^2 = \sum_{i=1}^m 1\left\{y^{(i)} = k\right\} \left(\underline{\mathbf{w}}^T (\underline{\mathbf{x}}^{(i)} - \underline{\boldsymbol{\mu}}_k)\right)^2$$

- La dispersión total intra-clase es $s_0^2 + s_1^2$.
- Notemos la similitud entre dispersión y varianza: solo se omite división por m o m_k.
- El criterio de Fisher es

$$J(\underline{\mathbf{w}}) = \frac{\left(\underline{\mathbf{w}}^T (\underline{\mu}_1 - \underline{\mu}_0)\right)^2}{s_0^2 + s_1^2} = \frac{d_\mu^2}{s_0^2 + s_1^2}$$

Criterio de Fisher

Puede demostrarse que lo anterior es equivalente a:

$$J(\underline{\mathbf{w}}) = \frac{\underline{\mathbf{w}}^T \mathbf{S}_B \underline{\mathbf{w}}}{\underline{\mathbf{w}}^T \mathbf{S}_W \underline{\mathbf{w}}}$$

con S_B la matrix de dispersión inter-clase (between-class scatter):

$$\mathbf{S}_B = (\underline{\mu}_1 - \underline{\mu}_0)(\underline{\mu}_1 - \underline{\mu}_0)^T$$

y S_W la dispersión total intra-clase (within-class scatter):

$$\mathbf{S}_{W} = \sum_{i=1}^{m} \left(\underline{\mathbf{x}}^{(i)} - \underline{\boldsymbol{\mu}}_{y^{(i)}} \right) \left(\underline{\mathbf{x}}^{(i)} - \underline{\boldsymbol{\mu}}_{y^{(i)}} \right)^{T}$$

 Calculando el gradiente e igualando a cero se encuentra máximo de J(w) si

$$\left(\underline{\mathbf{w}}^{T} \mathbf{S}_{B} \underline{\mathbf{w}}\right) \mathbf{S}_{W} \underline{\mathbf{w}} = \left(\underline{\mathbf{w}}^{T} \mathbf{S}_{W} \underline{\mathbf{w}}\right) \mathbf{S}_{B} \underline{\mathbf{w}}$$

Derivación de dirección de separación

- Con $\mathbf{S}_B = (\underline{\mu}_1 \underline{\mu}_0)(\underline{\mu}_1 \underline{\mu}_0)^T$ entonces $\mathbf{S}_B \underline{\mathbf{w}}$ siempre tiene la dirección de $(\underline{\mu}_1 \underline{\mu}_0)$, puesto que $(\underline{\mu}_1 \underline{\mu}_0)^T \underline{\mathbf{w}}$ es un escalar
- Solo estamos interesados en la dirección de w, por lo que considerando que los términos cuadráticos son escalares:

• Esta dirección se conoce como discriminante de Fisher



Extensión a más de una dirección

- Solo hemos calculado una única dirección <u>w</u> para discriminar.
- Nuestro interés es reducir dimensión de datos de entrada, pero posiblemente necesitemos más de una dirección.
- A partir $\underline{\mathbf{w}}$ buscamos una matriz de transformación que proyecte los datos $\underline{\mathbf{x}}^{(i)}$ a otra base, donde el primer vector de esa base debe ser \mathbf{w} .
- Esa transformación no es única. Una selección común usa transformaciones de Householder, donde se modifica el signo de la última columna para convertirla de una reflexión a una rotación.
- Una vez proyectados los datos, eliminamos la primera dimensión y repetimos el proceso en el subespacio.
- Resultado no será necesariamente ortogonal



Extensión a múltiples clases

- Vamos a extender conceptos a más de dos clases.
- Supondremos que el número n de dimensiones de los datos es mayor que el número c de clases (n > c).
- Buscamos proyectar los datos a un nuevo espacio de n' < n dimensiones, elegidas para facilitar la clasificación:

$$\hat{\mathbf{\underline{x}}}^{(i)} = \mathbf{W} \underline{\mathbf{x}}^{(i)}$$

• La generalización de la matriz de dispersión intra-clase es

$$\mathbf{S}_{W} = \sum_{i=1}^{m} (\underline{\mathbf{x}}^{(i)} - \underline{\boldsymbol{\mu}}_{y^{(i)}}) (\underline{\mathbf{x}}^{(i)} - \underline{\boldsymbol{\mu}}_{y^{(i)}})^{T}$$

con

$$\underline{\mu}_{k} = \frac{1}{m_{k}} \sum_{i=1}^{m} 1 \left\{ y^{(i)} = k \right\} \underline{\mathbf{x}}^{(i)} \qquad m_{k} = \sum_{i=1}^{m} 1 \left\{ y^{(i)} = k \right\}$$

La matriz de dispersión total es:

$$\mathbf{S}_T = \sum_{i=1}^m (\underline{\mathbf{x}}^{(i)} - \underline{\mu}) (\underline{\mathbf{x}}^{(i)} - \underline{\mu})^T$$

con

$$\underline{\mu} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \underline{\mathbf{x}}^{(i)} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{c} m_k \underline{\mu}_k \qquad m = \sum_{k=1}^{c} m_k$$

 Si asumimos que la matriz de dispersión total se descompone en las matrices de dispersión intra- e interclase:

$$S_T = S_W + S_B$$

entonces podemos despejar

$$\mathbf{S}_B = \sum_{k=1}^{c} m_k (\underline{\mu}_k - \underline{\mu}) (\underline{\mu}_k - \underline{\mu})^T$$

P. Alvarado — TEC — 2019

Matrices en espacio de características

 La matriz de dispersión intra-clase en el espacio de características es

$$\mathbf{s}_W = \sum_{i=1}^m (\hat{\mathbf{\underline{x}}}^{(i)} - \underline{\mu}_{y^{(i)}}) (\hat{\mathbf{\underline{x}}}^{(i)} - \underline{\mu}_{y^{(i)}})^T$$

y la matriz inter-clase en el espacio de características:

$$\mathbf{s}_{B} = \sum_{k=1}^{c} m_{k} (\underline{\hat{\mu}}_{k} - \underline{\hat{\mu}}) (\underline{\hat{\mu}}_{k} - \underline{\hat{\mu}})^{T}$$

con

$$\underline{\hat{\mu}}_{k} = \frac{1}{m_{k}} \sum_{i=1}^{m} 1\left\{y^{(i)} = k\right\} \underline{\hat{\mathbf{x}}}^{(i)} \qquad \underline{\hat{\mu}} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} m_{k} \underline{\hat{\mu}}_{k}$$

Solución analítica

- Queremos de nuevo encontrar ejes en donde la dispersión interclase es grande y la dispersión intraclase es pequeña.
- El criterio de Fukunaga define la función a optimizar como

$$J(\mathbf{W}) = \operatorname{tr} \left\{ \mathbf{s}_{W}^{-1} \mathbf{s}_{B} \right\} = \operatorname{tr} \left\{ (\mathbf{W} \mathbf{S}_{W} \mathbf{W}^{T})^{-1} (\mathbf{W} \mathbf{S}_{B} \mathbf{W}^{T}) \right\}$$

- La solución analítica a dicho criterio está dada por los eigenvectores de S_W⁻¹S_B correspondientes a los n' eigenvalores mayores.
- La matriz \mathbf{S}_B tiene rango a lo sumo c-1, por lo que hay un máximo de c-1 eigenvalores no nulos.
- Esto implica que no es posible encontrar más de c-1 nuevas características con esta técnica.



- En general, la matriz $\mathbf{S}_W^{-1}\mathbf{S}_B$ no es simétrica, por lo que los eigenvectores no son ortogonales.
- Demostraremos que, pese a la asimetría, todos los eigenvalores son reales.
- Eso se debe a que S_B es simétrica, positiva definida, por lo que tiene eigenvalores reales positivos y se cumple:

$$S_B = U\Lambda U^T$$

con ${\bf U}$ los eigenvectores y ${\bf \Lambda}$ los eigenvalores (matriz diagonal).

• Si definimos $\mathbf{S}_{B}^{\frac{1}{2}} = \mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{\frac{1}{2}} \mathbf{U}^{T}$, entonces

$$\mathbf{S}_{B}^{\frac{1}{2}}\mathbf{S}_{B}^{\frac{1}{2}} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}^{\frac{1}{2}}\mathbf{U}^{T}\mathbf{U}\mathbf{\Lambda}^{\frac{1}{2}}\mathbf{U}^{T} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}^{\frac{1}{2}}\mathbf{\Lambda}^{\frac{1}{2}}\mathbf{U}^{T} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}\mathbf{U}^{T} = \mathbf{S}_{B}$$

18 / 21

• Si definimos ahora $\underline{\mathbf{v}} = \mathbf{S}_B^{\frac{1}{2}} \underline{\mathbf{w}}$ entonces

$$\begin{split} \mathbf{S}_W^{-1} \mathbf{S}_B \underline{\mathbf{w}} &= \lambda \underline{\mathbf{w}} \\ \mathbf{S}_W^{-1} \mathbf{S}_B^{\frac{1}{2}} \underline{\mathbf{v}} &= \mathbf{S}_B^{-\frac{1}{2}} \lambda \underline{\mathbf{v}} \\ \mathbf{S}_B^{\frac{1}{2}} \mathbf{S}_W^{-1} \mathbf{S}_B^{\frac{1}{2}} \underline{\mathbf{v}} &= \lambda \underline{\mathbf{v}} \end{split}$$

- La matriz $\mathbf{S}_B^{\frac{1}{2}}\mathbf{S}_W^{-1}\mathbf{S}_B^{\frac{1}{2}}$ es simétrica, positiva definida y por tanto tiene eigenvalores λ reales y eigenvectores ortogonales \mathbf{v} .
- Los eigenvectores de interés son $\underline{\mathbf{w}} = \mathbf{S}_B^{-\frac{1}{2}} \underline{\mathbf{v}}$

Resumen

- Introducción
- 2 Discriminante de Fisher
- 3 Extensión a múltiples clases

Este documento ha sido elaborado con software libre incluyendo LATEX, Beamer, GNUPlot, GNU/Octave, XFig, Inkscape, GNU-Make y Subversion en GNU/Linux



Este trabajo se encuentra bajo una Licencia Creative Commons Atribución-NoComercial-LicenciarIgual 3.0 Unported. Para ver una copia de esta Licencia, visite http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/ o envíe una carta a Creative Commons, 444 Castro Street, Suite 900, Mountain View, California, 94041, USA.

© 2017–2019 Pablo Alvarado-Moya Área de Ingeniería en Computadores Instituto Tecnológico de Costa Rica