

# 理论力学

第一篇

《静力学》

第二篇

《运动学》

▶ 第三篇

《动力学》

# 理论力学

## 第二篇 《动力学》

# 引言

## 一、动力学的任务：

研究物体的机械运动与作用力之间的关系

## 二、物体的简化模型：质点和质点系

**1.质点：**具有一定质量而不考虑其形状大小的物体。

例如： 研究卫星的轨道时，卫星  $\longrightarrow$  质点；

刚体作平动时，刚体  $\longrightarrow$  质点。

**2.质点系：**由有限或无限个有着一定联系的质点组成的系统。

**刚体**是一个特殊的质点系，由无数个相互间保持距离不变的质点组成。又称为不变质点系。

自由质点系：质点系中各质点的运动不受约束的限制。

非自由质点系：质点系中的质点的运动受到约束的限制。

质点系是力学中最普遍的抽象化模型：包括刚体,弹性体,流体。

三、动力学分类 { 质点动力学  
质点系动力学

质点动力学是质点系动力学的基础。

四、动力学的基本问题：大体上可分为两类：

第一类：已知物体的运动情况，求作用力；

第二类：已知物体的受力情况，求物体的运动。

综合性问题：已知部分力，部分运动求另一部分力、部分运动。

已知主动力，求运动，再由运动求约束反力。

# 第三篇 《动力学》

第九章 质点动力学的基本方程

第十章 动量定理

第十一章 动量矩定理

第十二章 动能定理

第十三章 达朗贝尔原理

第十四章 虚位移原理

# 第九章 质点动力学的基本方程

§ 9-1 动力学的基本定律

§ 9-2 质点的运动微分方程

## § 9-1 动力学的基本定律

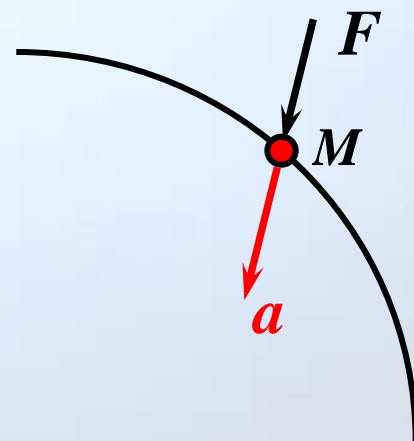
# 质点动力学的牛顿三定律

第一定律（惯性定律）

第二定律（力与加速度之间的关系定律）

$$m\bar{a} = \bar{F}$$

第三定律（作用与反作用定律）

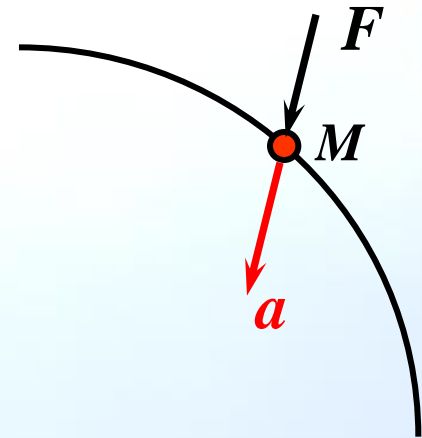


## § 9-2 质点的运动微分方程

将动力学基本方程 ( $m\bar{a} = \bar{F}$ ) 表示为微分形式的方程, 称为质点的运动微分方程。

### 1. 矢量形式

$$m \frac{d^2 \bar{r}}{dt^2} = \sum \bar{F}$$



(式中  $\bar{r} = \bar{r}(t)$  为质点矢径形式的运动方程)



## 2.直角坐标形式

$$\begin{cases} m \frac{d^2 x}{dt^2} = \sum F_x \\ m \frac{d^2 y}{dt^2} = \sum F_y \\ m \frac{d^2 z}{dt^2} = \sum F_z \end{cases}$$

(式中  $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$  为质点直角坐标形式运动方程)

### 3.自然轴坐标形式

$$\left\{ \begin{array}{l} m \frac{d^2 s}{dt^2} = \sum F_t \\ m \frac{v^2}{\rho} = \sum F_n \end{array} \right.$$

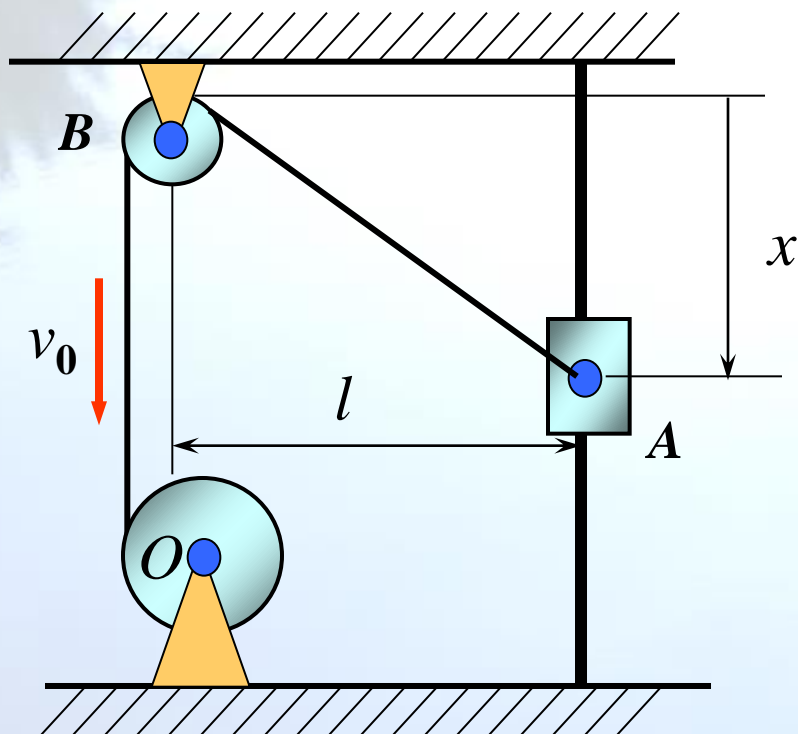
(式中 $s = s(t)$ 为质点的弧坐标形式的运动方程。

$F_t$ 、 $F_n$ ,分别为力 $\vec{F}$ 在自然轴系 $\tau$ 轴、 $n$ 轴上的投影

质点运动微分方程除以上三种基本形式外,还可有极坐标形式,柱坐标形式等等。

[例] 已知套管A的质量为 $m$ ， $v_0$ （常数），  
求绳子拉力与与距离 $x$ 的关系。

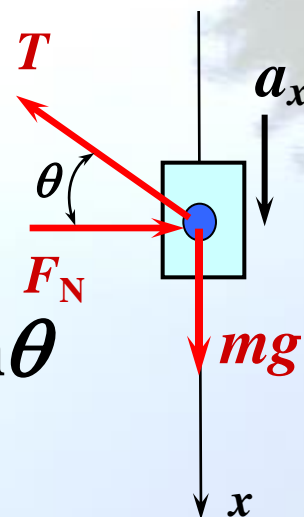
解：受力图如图，由题5-5得



$$a_x = -\frac{v_0^2 l^2}{x^3}$$

$$ma_x = mg - T \sin \theta$$

$$\therefore T = \frac{m(g - a_x)}{\sin \theta}$$



$$= m\left(g + \frac{l^2 v_0^2}{x^3}\right) \sqrt{1 + \left(\frac{l}{x}\right)^2}$$

# 第九章 結束

