5 自底向上解析

徐辉, xuh@fudan.edu.cn

本章学习目标:

- 了解自底向上解析思路
- 掌握 SLR 文法和解析方法
- 了解 LR(1)、LALR、GLR 解析方法

5.1 自底向上解析

自底而上解析指的是从句子开始,逐步将其规约为语法规则初始符号的方法。本章主要讲解 LR(left-to-right, right-most) 的自底向上解析方法,该方法包括包括两种基本操作:

- 移进 (shift): 读入句子中的下一个标签到解析栈
- 规约 (reduce): 根据语法规则 $X \mapsto \beta$ 将当前解析栈顶的 β 规约为 X

该问题的难点在于实际解析过程中可能同时存在多种操作可能,需要选择恰当的操作才能正确解析。 本章以 SLR 文法为主详细讲解 LR 解析方法,并在此基础上进一步探讨更多的扩展方法。

5.2 SLR 文法和解析

SLR 文法是一种特殊的 CFG 文法,要求构建的 SLR 解析表不存在冲突。对于一套 SLR 文法,其解析方法构造包括两个步骤: 1) 构造 LR(0) 自动机; 2) 创建 SLR 解析表。下面以计算器文法为例讲解 SLR 解析方法。

5.2.1 构造 LR(0) 自动机

由于计算器语法规则中初始符号对应的规则不唯一,为便于分析,我们在原始文法基础上增加一条目标文法 $S \mapsto E$ 。更新后的文法规则如文法 5.1所示。

```
\mathtt{E} \mapsto \ \mathtt{E} \ \mathtt{OP1} \ \mathtt{E1}
   E \mapsto \ E1
 E1 \mapsto E1 OP2 E2
 E1 \mapsto E2
 E2 \mapsto E3 OP3 E2
 E2 \mapsto E3
 \texttt{E3} \mapsto \texttt{NUM}
                                                                                               (5.1)
 E3 \mapsto '('E')'
NUM \mapsto \langle UNUM \rangle
NUM \mapsto '-' <UNUM>
OP1 → '+'
OP1 → '-'
OP2 → '*'
OP2 → '/'
0P3 → '^'
```

从规范项 $S \mapsto \circ E$ 开始,应用规范族生成算法 1计算 RegularSet($S \mapsto \circ E$),我们可以得到一个规范族 5.2,即 LR(0) 自动机的初始状态 S0。

算法 1 规范族生成算法

```
procedure RegularSet(Q)

hasChanged \leftarrow TRUE

while hasChanged do

hasChanged \leftarrow FALSE

for each A \mapsto \beta \circ C\delta \in Q do

for each C \mapsto \lambda \in G do

if C \mapsto \circ \lambda \notin Q then

Q \leftarrow Q \cup \{C \mapsto \circ \lambda\}
hasChanged \leftarrow TRUE

end if

end for
end for
end while
end procedure
```

 $S\mapsto \circ E$ $E\mapsto \circ E \text{ OP1 E1}$ $E\mapsto \circ E1$ $E1\mapsto \circ E1 \text{ OP2 E2}$ $E1\mapsto \circ E2$ $E2\mapsto \circ E3 \text{ OP3 E2}$ $E2\mapsto \circ E3$ $E3\mapsto \circ \text{ NUM}$ $E3\mapsto \circ \text{ '(' E ')'}$ $NUM\mapsto \circ \text{ UNUM}>$

LR(0) 自动机指的是规范族之间的状态转移关系。其构造方式是从 S0 开始,分析其读入每个符号后得到的新的规范族,即新的状态;迭代该过程直至没有新的规范族和状态转移关系产生为止。图 5 展示了文法 5.1对应的 LR(0) 自动机。

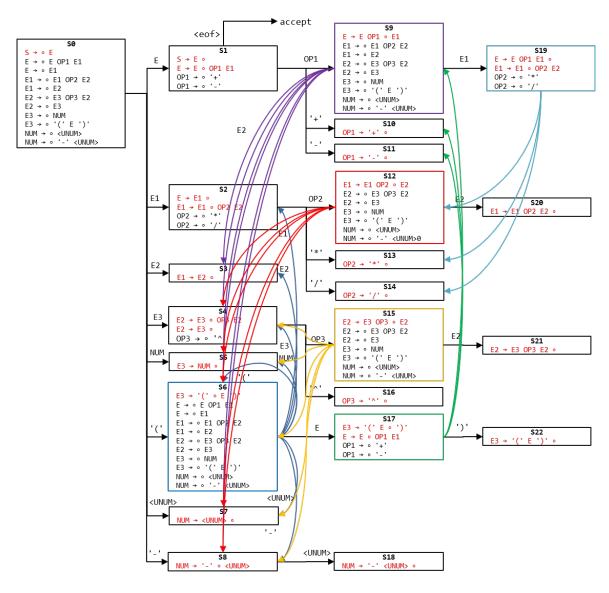


图 5.1: 计算器文法对应的 LR(0) 自动机

5.2.2 创建 SLR 解析表

根据 LR(0) 自动机便可以构造 SLR 解析表。如表 5.1所示,每一行表示一个 LR(0) 自动机状态,每一列表示一个语法规则符号,每一个单元格表示 LR(0) 自动机读入特定符号后的目标状态。另外,还有一些单元格表示可应用的规约规则,如 R[2] 表示可将规范族中的规范项 $E \mapsto E1 \circ$ 规约为 E。该规约并非在所有情况下都是对的,应满足的前提条件是下一个待读入的终结符属于 Follow(E)。因此,每个状态可应用的规约操作只出现在 SLR 解析表特定的列中。一般根据语法规则符号是否为终结符将 SLR 表分为左右两部分:Goto(对应非终结符)和 Action(对应终结符)。仅 SLR 表的 Action 部分有规约操作。

Goto Action (Shift-Reduce) 规范族 1...1 E1 E2 E3 OP1 0P2 OP3 NUM <UNUM> 1+1 '/' ')' $\overline{S7}$ S1S0S2S4S5S6S3S8 S1S9S10 S11accept S2S12R[2]R[2]S13S14R[2]R[2]S3R[4] R[4]R[4]R[4]R[4]R[4]S4S15R[6] S16 R[6] R[6] R[6] R[6] R[6] S5R[7]R[7]R[7] R[7]R[7]R[7]R[7]S6S17S2S3S4S5S6S7R[9]R[9]R[9]R[9]R[9]R[9]R[9]S8S18S9S19 S3S4 S5S7 S8 S6 S10 R[11] R[11] R[11] S11 R[12]R[12]R[12]S12S20 S4S5S7S8S6S13R[13] R[13] R[13] S14 R[14] R[14] R[14] S21 S4 S7S8S6S15S5S16R[15] R[15]R[15] S17 S9S10 S11S22S18 R[10] R[10] R[10] R[10] R[10] S19 S12R[1]R[1]S13S14R[1]R[1]S20R[3]R[3]R[3]R[3]R[3]R[3]S21R[5] R[5] R[5] R[5]S22R[8] R[8] R[8]R[8] R[8] R[8]

表 5.1: 计算器文法对应的 SLR 解析表

5.2.3 应用 SLR 解析表

本节以乘法算式 <UNUM> '*' <UNUM> 的解析为例演示 SLR 解析方法。解析过程需要使用两个栈分别 记录状态和符号,每次根据栈顶状态以及下一个待读入标签选择具体的操作。具体的解析过程如表 5.2所示。

表 5.2: 应用 SLR 解析表解析乘法算式 <UNUM>'*'<UNUM>

状态栈	符号栈	待读人标签	操作
S0		<unum> '*' <unum> <eof></eof></unum></unum>	shift <unum>, goto S7</unum>
S0,S7	<unum></unum>	'*' <unum> <eof></eof></unum>	Reduce [9], back to S0, goto S5
S0,S5	NUM	'*' <unum> <eof></eof></unum>	Reduce [7], back to S0, goto S4
S0,S4	E3	'*' <unum> <eof></eof></unum>	Reduce [6], back to S0, goto S3
S0,S3	E2	'*' <unum> <eof></eof></unum>	Reduce [4], back to S0, goto S2
S0,S2	E1	'*' <unum> <eof></eof></unum>	Shift '*', goto S13
S0,S2,S13	E1 '*'	<unum> <eof></eof></unum>	Reduce [13], back to S2, goto S12
S0,S2,S12	E1 OP2	<unum> <eof></eof></unum>	Shift <unum>, goto S7</unum>
S0,S2,S12,S7	E1 OP2 <unum></unum>	<eof></eof>	Reduce [9], back to S12, goto S5
S0,S2,S12,S5	E1 OP2 NUM	<eof></eof>	Reduce [7], back to S12, goto S4
S0,S2,S12,S4	E1 OP2 E3	<eof></eof>	Reduce [6], back to S12, goto S20
S0,S2,S12,S20	E1 OP2 E2	<eof></eof>	Reduce [3], back to S0, goto S2
S0,S2	E1	<eof></eof>	Reduce [2], back to S0, goto S1
S0,S1	E	<eof></eof>	accept

5.3 更多 LR 解析方法

SLR 文法的能力比较有限,如果 SLR 解析表的单元格如果存在多个操作选项,则不适合采用 SLR 解析方法。LR(1) 是一种典型的能力更强的自底向下解析方法,相比 SLR 其增强的方法是在构造 LR(1) 自动机时即考虑每条规范项的 Follow 信息。如果两个规范族相同,但其中某条规范项的 Follow 信息不同,则创建一个新的 LR(1) 自动机状态,通过增加自动机状态有效避免操作冲突。为减小 LR(1) 状态增加带来的副作用,LALR 将规范族相同,但 Follow 信息不同的状态合并。LALR 相比 SLR 在 Follow 信息的使用上更为精准。

虽然 LR(1) 的能力很强,但依然无法应对所有的上下文无关文法。常见的通用上下文无关文法解析方法包括 GLR 和 CYK。GLR(Generalized LR) [1] 是 LR 解析方法的正交扩展,即在出现冲突时广序遍历所可能有的解析方案,可与 LALR、LR(1) 等方法搭配。CYK(Cocke-Younger-Kasami) [2] 则是有别于LR 的一种采用动态规划思想的解析方法。

练习

1. 已知下列上下文无关文法规则, 为其构造 SLR 解析表。

- 2. (多选题) 上述文法属于:
 - (a) LL(1)
 - (b) SLR
 - (c) LALR
 - (d) LR(1)
- 3. LL(1) 语法一定是 LR(1) 吗? 为什么?
- 4. LL(1) 一定是 LALR(1) 吗? 为什么?

Bibliography

- [1] Masaru Tomita. "An Efficient Context-Free Parsing Algorithm for Natural Languages." In IJCAI, vol. 85, pp. 756-764. 1985.
- [2] Daniel H. Younger. "Recognition and parsing of context-free languages in time n3." Information and control 10, no. 2 (1967): 189-208.