

# 弦横波的速度

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{T}{\mu} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \quad \text{波动方程}$$

$$\frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial t^2} \quad \text{波动方程}$$

由此可见波速（相速度）：

$$v = \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

$$v = \frac{\omega}{k}$$



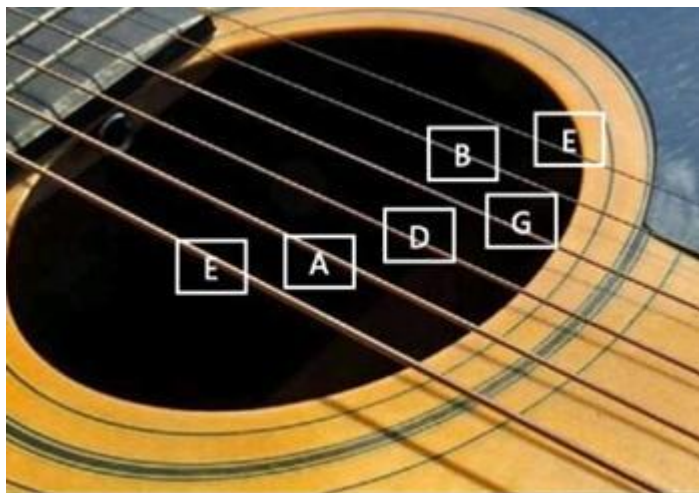
鸟栖息在电线上，波的传播速度由左式决定。

机械波的速度：

$$v = \sqrt{\frac{\text{系统回到平衡位置的回弹力}}{\text{回到平衡位置的惯性阻力}}}$$

# 吉他

通过旋钮调整张力



琴弦粗细：线密度不同



# 波动方程

波动方程：
$$\left( \frac{\partial^2}{\partial x^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) u(x, t) = 0$$

通解：
$$u_1(x, t) = F\left(t - \frac{x}{v}\right) \quad \text{and} \quad u_2(x, t) = G\left(t + \frac{x}{v}\right)$$

一般解：
$$u(x, t) = c_1 F\left(t - \frac{x}{v}\right) + c_2 G\left(t + \frac{x}{v}\right)$$

三维：
$$\left( \nabla^2 - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \psi(\mathbf{r}, t) = 0 \quad \nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

通解：
$$\psi_{\pm}(\mathbf{r}, t) = \psi\left(t \pm \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{r}}{v^2}\right)$$

一般解：
$$\psi(\mathbf{r}, t) = c_+ \psi\left(t + \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{r}}{v^2}\right) + c_- \psi\left(t - \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{r}}{v^2}\right)$$

# 波动方程

平面波：  $u(r, t) = a \cos(\omega t - kx + \phi_0)$

$$\phi = \omega t - kx + \phi_0$$

柱面波：  $u(r, t) = \frac{a}{\sqrt{\rho}} \cos(\omega t - k\rho + \phi_0)$

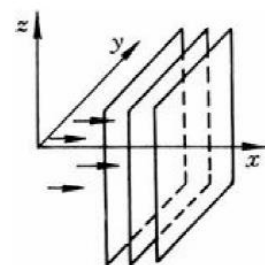
$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\phi = \omega t - k\rho + \phi_0$$

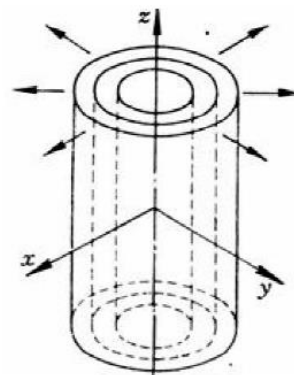
球面波：  $u(r, t) = \frac{a}{r} \cos(\omega t - kr + \phi_0)$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

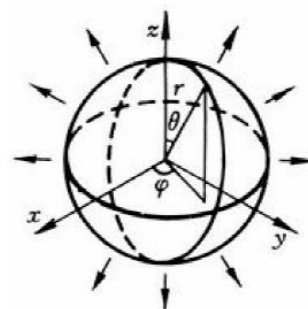
$$\phi = \omega t - kr + \phi_0$$



平面波



柱面波



球面波

# 复习 振动和波

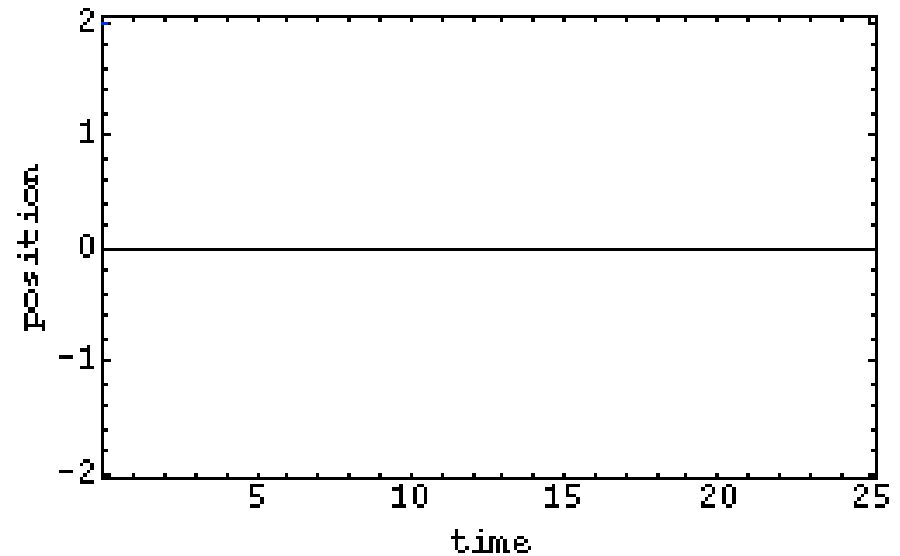
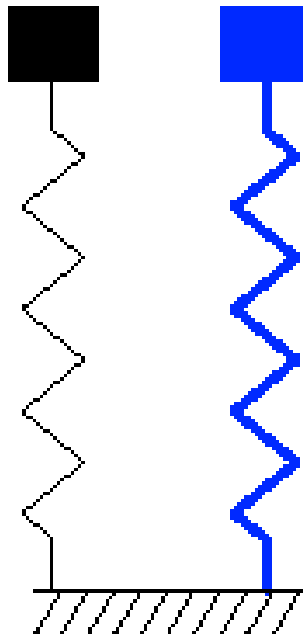
周期性的振动

振幅  $A$

周期  $T$

频率  $f=1/T$

角频率  $\omega = 2\pi f$



©1996 - V.Sparrow  
modified by D.Russell, 1997

# 简谐振动

$$F_x = -kx \quad (3)$$

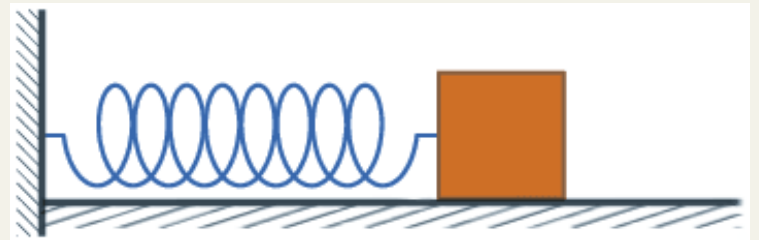
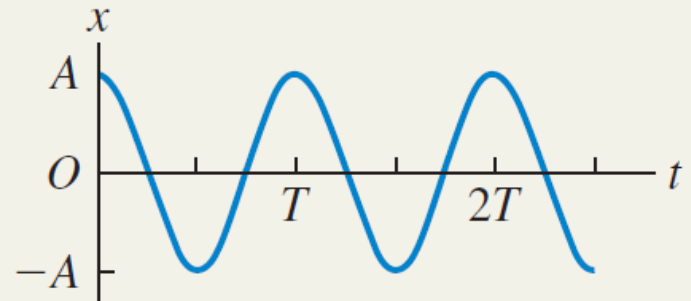
$$a_x = \frac{F_x}{m} = -\frac{k}{m}x \quad (4)$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad (10)$$

$$f = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}} \quad (11)$$

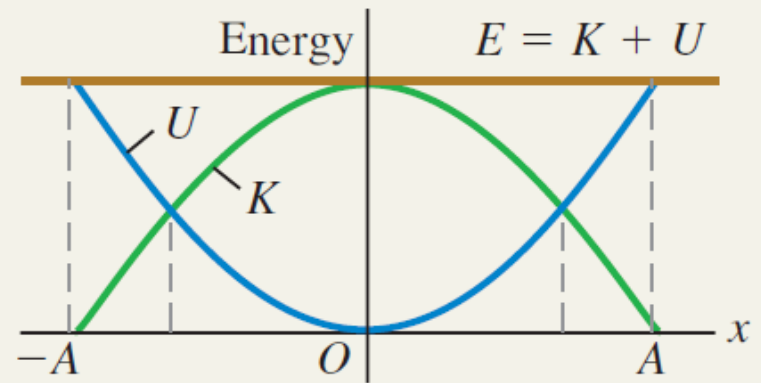
$$T = \frac{1}{f} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \quad (12)$$

$$x = A \cos(\omega t + \phi) \quad (13)$$



# 简谐振动的能量

$$E = \frac{1}{2}mv_x^2 + \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}kA^2 = \text{constant} \quad (21)$$



# 单摆的简谐运动

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{L}}$$

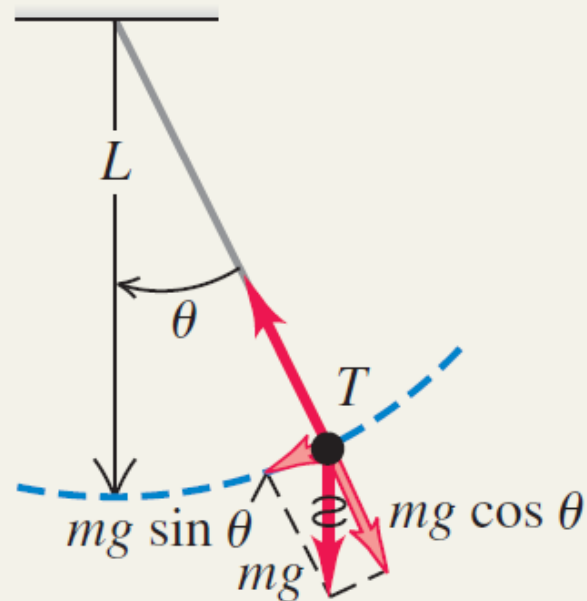
(32)

$$f = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{L}}$$

(33)

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{1}{f} = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

(34)



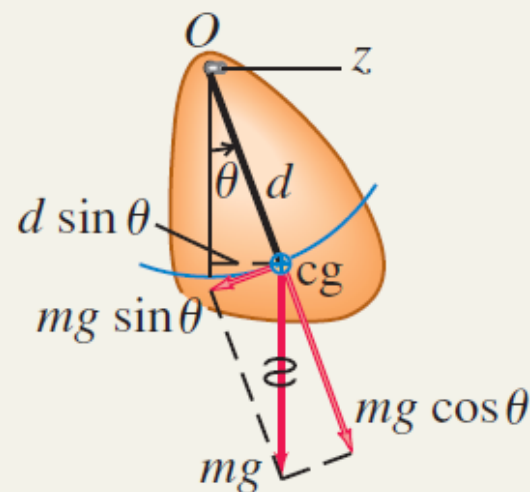
$$\omega = \sqrt{\frac{mgd}{I}}$$

## 复摆

(38)

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgd}}$$

(39)

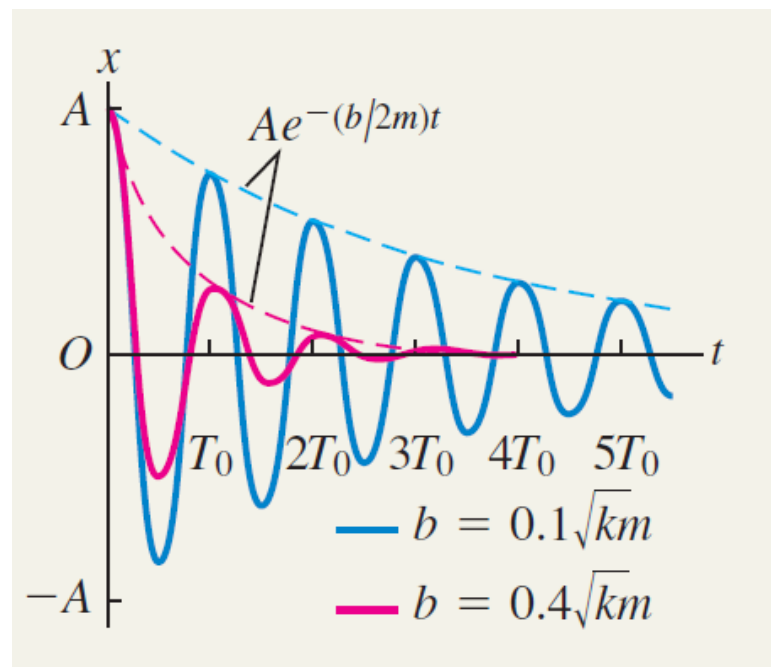




## 阻尼振动

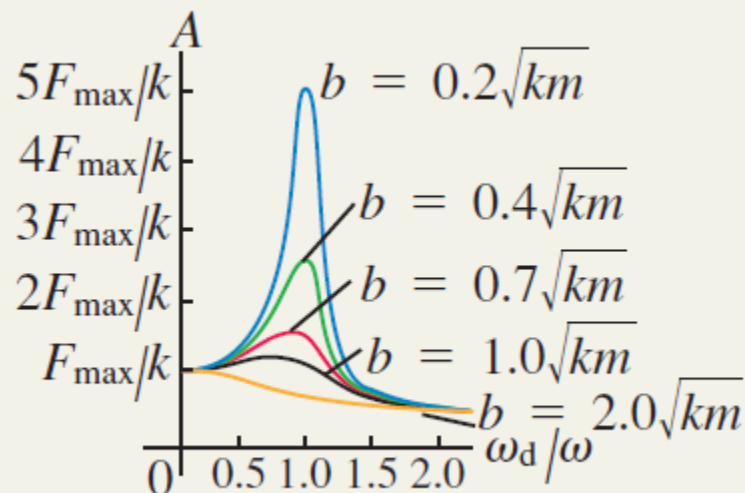
$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{\gamma}{m} \frac{dx}{dt} + \frac{k}{m} x = 0$$

阻尼振动



$$\frac{d^2 x}{dt^2} + 2\beta \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = F \cos(\omega t)$$

受迫振动

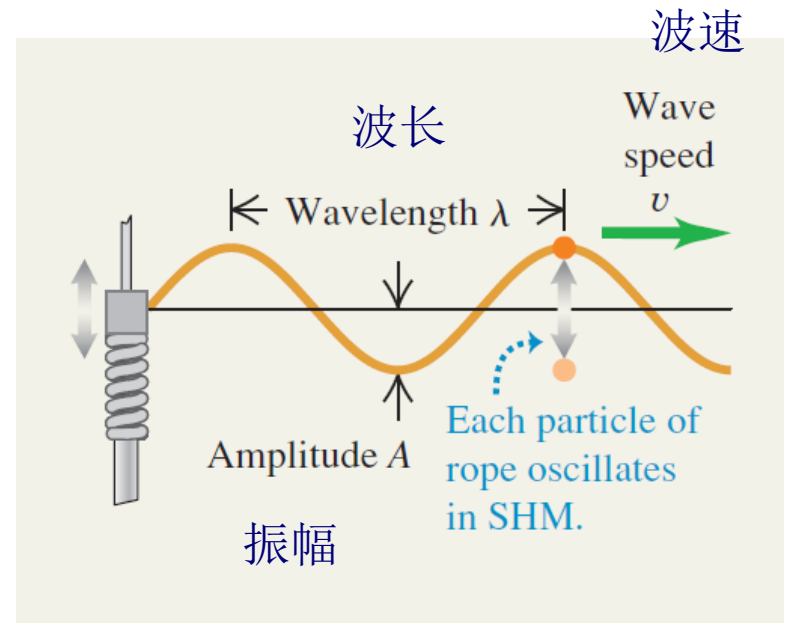


# 波

$$k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

$$\omega = 2\pi f$$

$$v = \lambda f$$



# 波函数

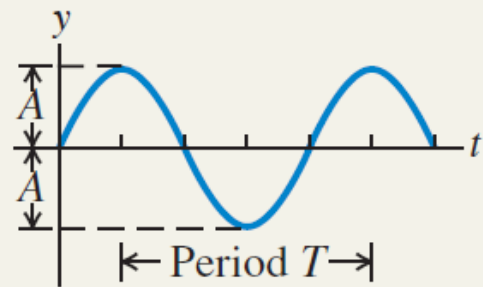
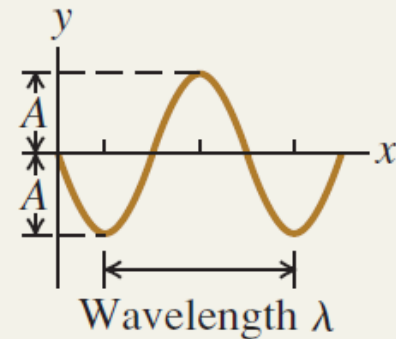
$$y(x, t) = A \cos(kx - \omega t)$$

where  $k = 2\pi/\lambda$  and  $\omega = 2\pi f = vk$

$$\frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial t^2}$$

$$v = \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

弦横波的相速度



介质中的波速

纵波的相速度?

横波的相速度?

# 弹性体的应力与应变



拉伸应变



体积应变



剪应变

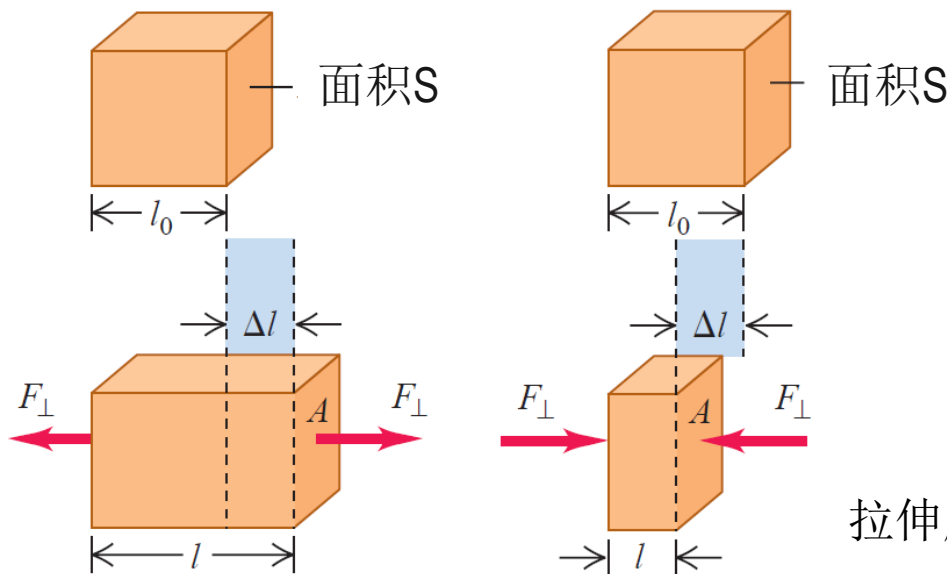
$$\frac{\text{应力}}{\text{应变}} = \text{弹性模量 (胡克定律)}$$

应力类似于压强（单位面积所受的力）  
应变是弹性体在外力作用下发生的形状改变

# 拉伸应变与杨氏模量

拉伸

压缩



Material	Young's Modulus, $Y$ (Pa)
Aluminum	$7.0 \times 10^{10}$
Brass	$9.0 \times 10^{10}$
Copper	$11 \times 10^{10}$
Crown glass	$6.0 \times 10^{10}$
Iron	$21 \times 10^{10}$
Lead	$1.6 \times 10^{10}$
Nickel	$21 \times 10^{10}$
Steel	$20 \times 10^{10}$

拉伸应力 =  $\frac{F_{\perp}}{A}$

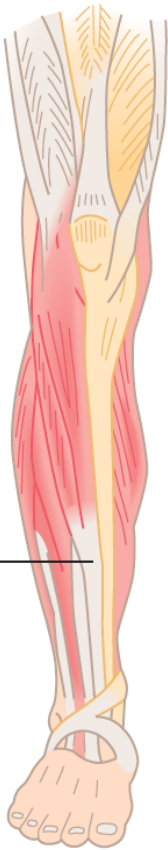
单位帕斯卡 ( $1 \text{ Pascal} = 1 \text{ Pa} = 1 \text{ N} / \text{m}^2$ )

$$\frac{F}{S} \propto \frac{\Delta l}{l} \Rightarrow \frac{F}{S} = E \frac{\Delta l}{l}$$

杨氏弹性模量

Anterior tibial tendon

杨氏模量小  
 $1.2 \times 10^9 \text{ Pa}$



# 杆内各处应力和应变的关系

介质棒内位移函数 $u(x)$ ，在 $x \rightarrow x + \Delta x$ 段质量元，  
位移量 $u \rightarrow u + \Delta u$

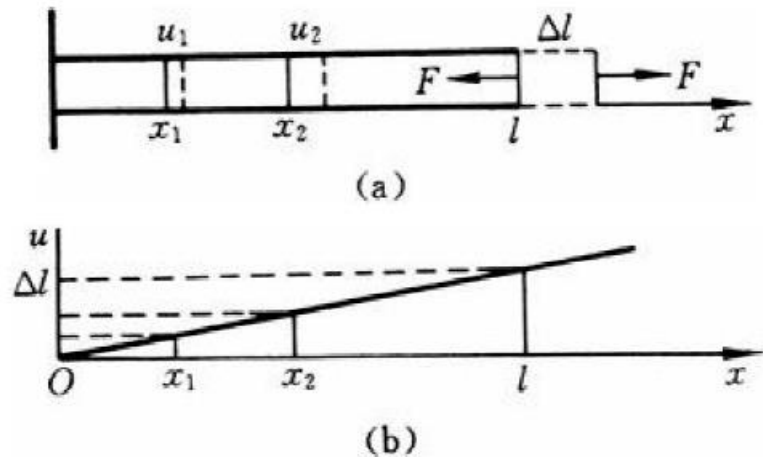
相对伸长率： $\Delta u / \Delta x$

相应弹性力：

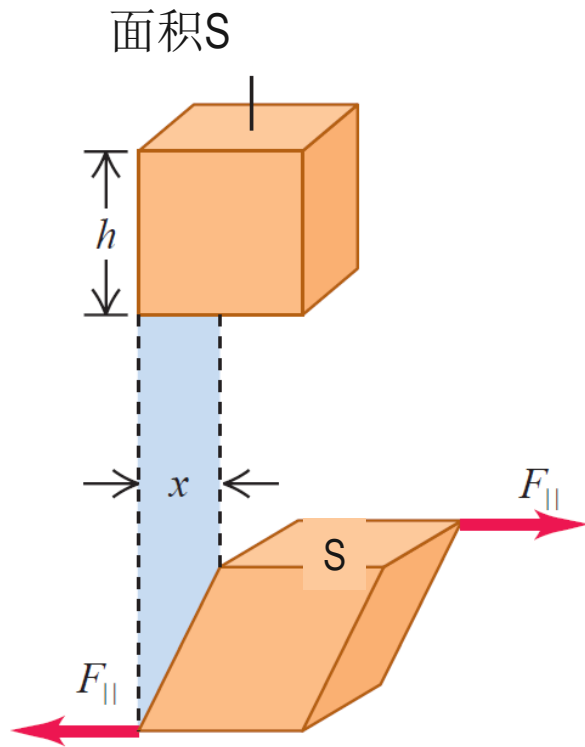
$$F(x) = ES \left( \frac{du}{dx} \right)$$

$du / dx = \text{常数}$ ，均匀应变

$du / dx$ 与 $x$ 有关，非均匀应变



# 切变模量



纵向伸长的杆  
必有横向的收缩

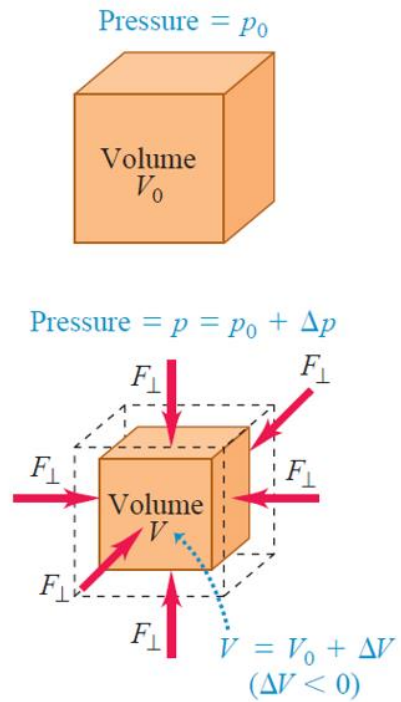
收缩和延伸率之比为泊松比 $\sigma$

$$G = \frac{E}{2(1 + \sigma)}$$

$$\frac{F}{S} \propto \frac{x}{h} \Rightarrow \frac{F}{S} = G \frac{x}{h}$$

切变模量

# 体变模量



$$\Delta p = -K \frac{\Delta V}{V} = K \frac{\Delta \rho}{\rho}$$

体变模量



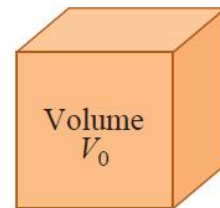
# 体变模量



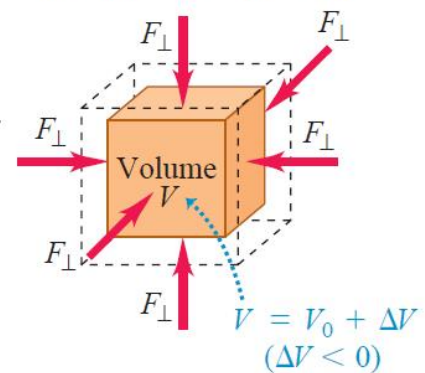
**Anglerfish**

生活在海底约1000米（100个大气压）

Pressure =  $p_0$



Pressure =  $p = p_0 + \Delta p$

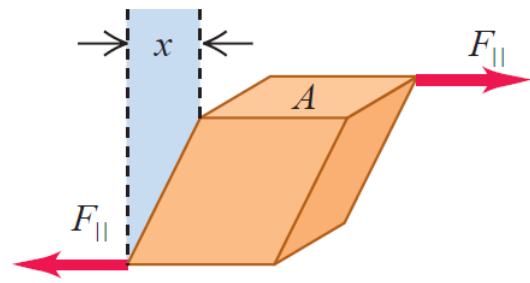
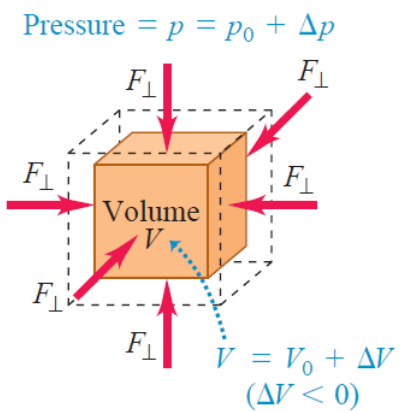
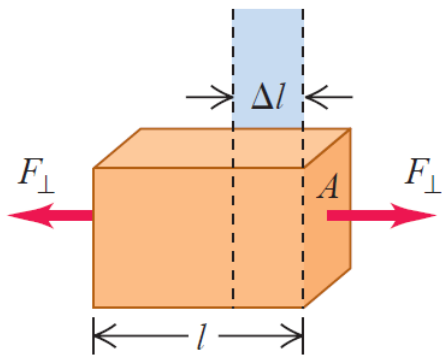


$$\Delta p = -K \frac{\Delta V}{V} = K \frac{\Delta \rho}{\rho}$$

体变模量

# 杨氏模量、切变模量和体变模量

Material	Young's Modulus, $E$ (Pa)	Bulk Modulus $K$ (Pa)	Shear Modulus, $G$ (Pa)
Aluminum	$7.0 \times 10^{10}$	$7.5 \times 10^{10}$	$2.5 \times 10^{10}$
Brass	$9.0 \times 10^{10}$	$6.0 \times 10^{10}$	$3.5 \times 10^{10}$
Copper	$11 \times 10^{10}$	$14 \times 10^{10}$	$4.4 \times 10^{10}$
Crown glass	$6.0 \times 10^{10}$	$5.0 \times 10^{10}$	$2.5 \times 10^{10}$
Iron	$21 \times 10^{10}$	$16 \times 10^{10}$	$7.7 \times 10^{10}$
Lead	$1.6 \times 10^{10}$	$4.1 \times 10^{10}$	$0.6 \times 10^{10}$
Nickel	$21 \times 10^{10}$	$17 \times 10^{10}$	$7.8 \times 10^{10}$
Steel	$20 \times 10^{10}$	$16 \times 10^{10}$	$7.5 \times 10^{10}$

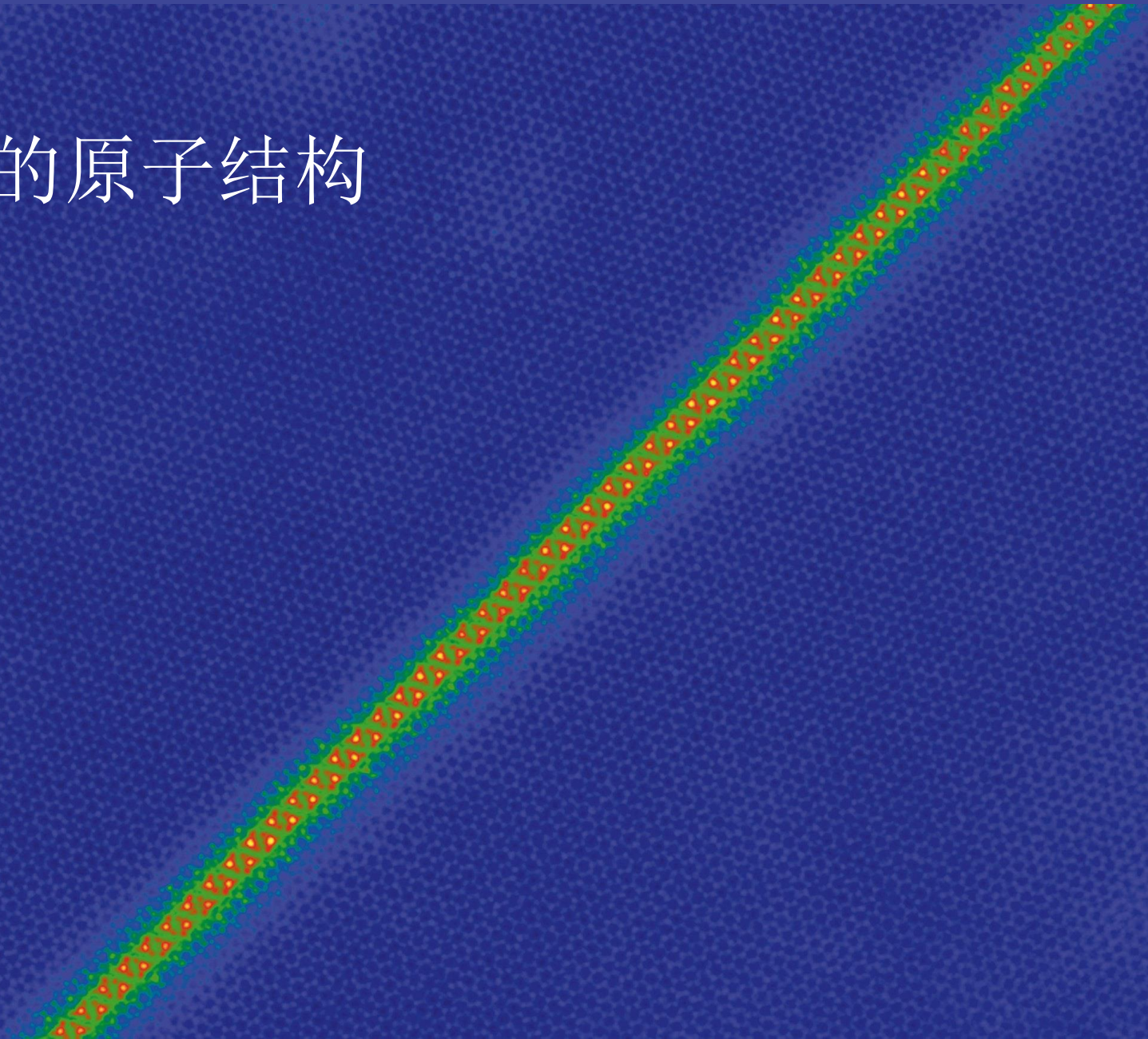


# 原子结构决定了宏观的凝聚态物理性质

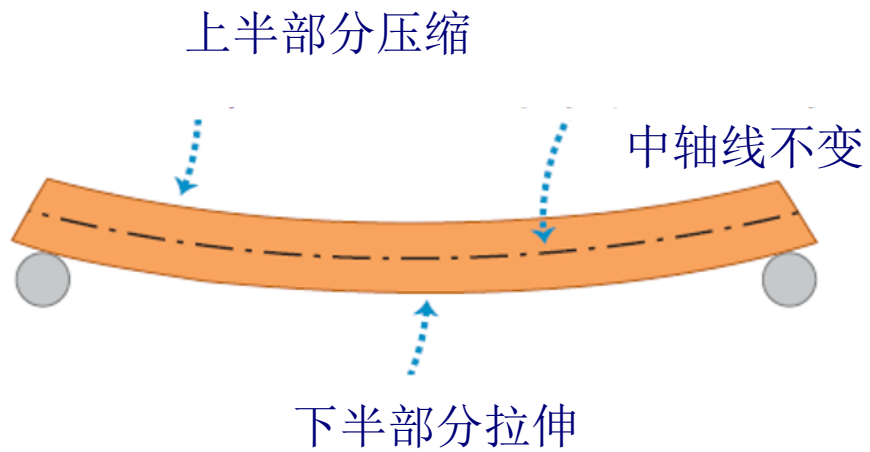




# 合金的原子结构



# 弯曲



工字形结构



# 介质中的波速

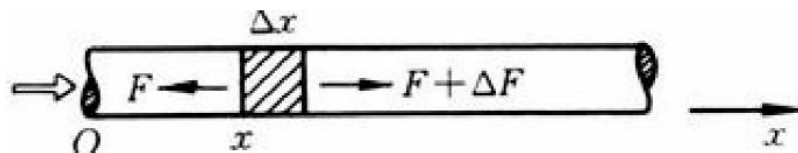
## 纵波的波速和波动方程

木棒敲击，纵向位移函数 $u(x, t)$ 。应力分布：

$$F(x, t) = ES \frac{\partial u}{\partial x}$$

$x \rightarrow x + dx$ 段质量为：

$$\Delta m = \rho \Delta V = \rho S \Delta x$$



由牛顿定律

$$F(x + \Delta x) - F(x) = \Delta m \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

所以

$$F(x + \Delta x) - F(x) = \Delta F = \frac{\partial F}{\partial x} \Delta x = ES \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \Delta x = \rho S \Delta x \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{\rho}{E} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0$$

波动方程

$$\text{波速 } v = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$



# 横波相速度

$$v = \sqrt{\frac{G}{\rho}}$$

$G$ 为切变模量

例题 对于铸铁 $\rho \approx 7.60 \times 10^3 \text{ kg/m}^3$ ,  $E \approx 10^{11} \text{ N/m}^2$ , 并且  
 $G \approx 5 \times 10^{10} \text{ N/m}^2$ , 求得铸铁中纵波和横波相速度分别为

$$v_p = \sqrt{\frac{10^{11}}{7.60 \times 10^3}} \text{ m/s} \approx 3800 \text{ m/s},$$

纵波

$$v_s = \sqrt{\frac{5 \times 10^{10}}{7.60 \times 10^3}} \text{ m/s} \approx 2560 \text{ m/s},$$

横波

若设一振动频率 $f = 3200 \text{ Hz}$ , 则相应的在铸铁中的纵波与横波波长为

$$\lambda_p = \frac{v_p}{f} \approx 1.2 \text{ m}, \quad \lambda_s = \frac{v_s}{f} \approx 0.8 \text{ m}.$$

# 固体中的声速

纵波：  $v_p = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$  杨氏模量

横波：  $v_s = \sqrt{\frac{G}{\rho}}$  切变模量

Material	Young's Modulus, (Pa)	Bulk Modulus, $B$ (Pa)	Shear Modulus, (Pa)
Aluminum	$7.0 \times 10^{10}$	$7.5 \times 10^{10}$	$2.5 \times 10^{10}$
Brass	$9.0 \times 10^{10}$	$6.0 \times 10^{10}$	$3.5 \times 10^{10}$
Copper	$11 \times 10^{10}$	$14 \times 10^{10}$	$4.4 \times 10^{10}$
Crown glass	$6.0 \times 10^{10}$	$5.0 \times 10^{10}$	$2.5 \times 10^{10}$
Iron	$21 \times 10^{10}$	$16 \times 10^{10}$	$7.7 \times 10^{10}$
Lead	$1.6 \times 10^{10}$	$4.1 \times 10^{10}$	$0.6 \times 10^{10}$
Nickel	$21 \times 10^{10}$	$17 \times 10^{10}$	$7.8 \times 10^{10}$
Steel	$20 \times 10^{10}$	$16 \times 10^{10}$	$7.5 \times 10^{10}$



# 弦横波的速度

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{T}{\mu} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \quad \text{波动方程}$$

$$\frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial t^2} \quad \text{波动方程}$$

由此可见波速（相速度）：

$$v = \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$



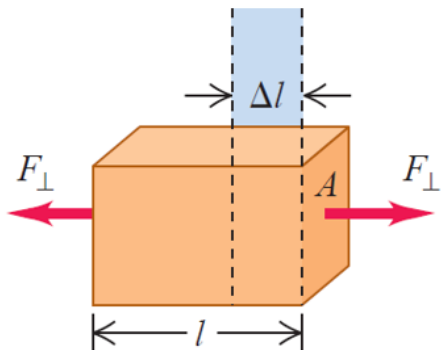
鸟栖息在电线上，波的传播速度由左式决定。

机械波的速度：

$$v = \sqrt{\frac{\text{系统回到平衡位置的回弹力}}{\text{回到平衡位置的惯性阻力}}}$$

# 气体中的声速

气体切变模量为0，仅有纵波。绝热过程：



$$V = \sqrt{\frac{E}{\rho_0}} = \sqrt{\frac{\gamma p_0}{\rho_0}} = \sqrt{\frac{\gamma RT}{\mu}}$$

$E$ : 杨氏模量       $E = \gamma p_0$

$\gamma$ : 气体绝热指数

$\rho_0$ : 气体密度

$\mu$ : 气体摩尔质量

空气：

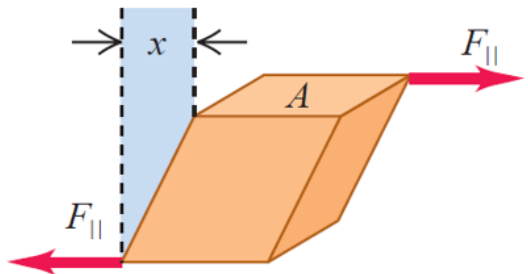
$$p_0 = 1.013 \times 10^5 \text{ N} / \text{m}^2$$

$$T = 273.16 \text{ K}$$

$$\rho_0 = 1.293 \text{ kg} / \text{m}^3$$

$$\text{绝热指数 } \gamma = 1.40$$

$$v = 331.2 \text{ m} / \text{s}.$$



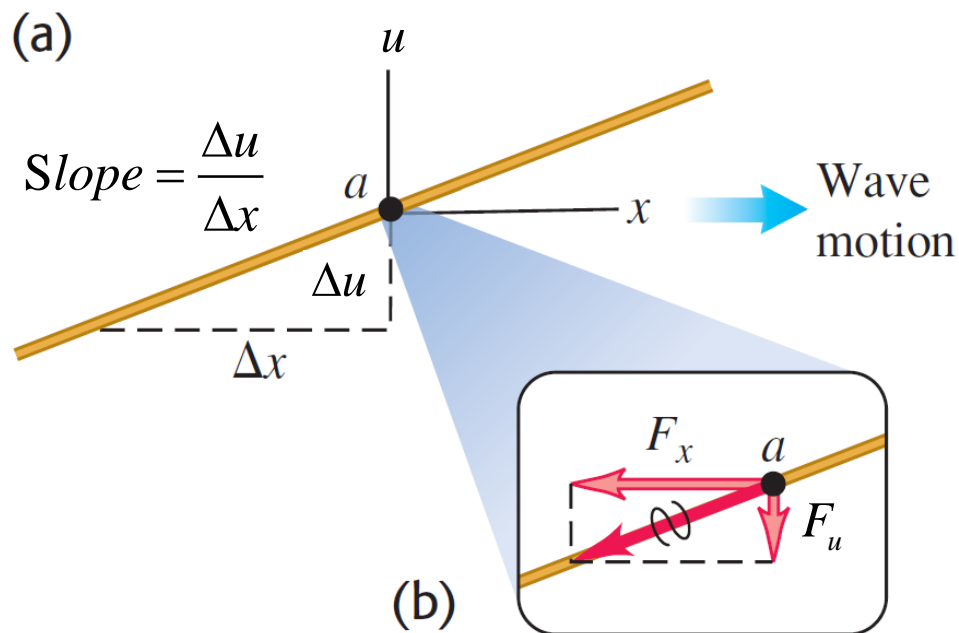
$$\lambda = \frac{v}{f} = \frac{331.2 \text{ m/s}}{300 \text{ Hz}} = 1.1 \text{ m}$$

$$G_a = 0$$

# 波的传播的能量（推导方式1）



波传播时，介质中每一点施加力，对相邻质点做功。



$F_u / F$  : 弦的斜率

$$F_u(x, t) = -F \frac{\partial u(x, t)}{\partial x}$$

$a$ 沿 $u$ 方向运动，力 $F_u$ 做的功功率 $P$ 为 $F_u$ 乘以横向速度：

$$P(x, t) = F_u(x, t)v_u(x, t) = -F \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} \frac{\partial u(x, t)}{\partial t}$$

# 波的传播的能量

$$P(x, t) = F_u(x, t)v_u(x, t) = -F \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} \frac{\partial u(x, t)}{\partial t}$$

$$u(x, t) = A \cos(kx - \omega t)$$

$$\frac{\partial u(x, t)}{\partial x} = -kA \sin(kx - \omega t)$$

$$\frac{\partial u(x, t)}{\partial t} = \omega A \sin(kx - \omega t)$$

$$P(x, t) = Fk\omega A^2 \sin^2(kx - \omega t)$$

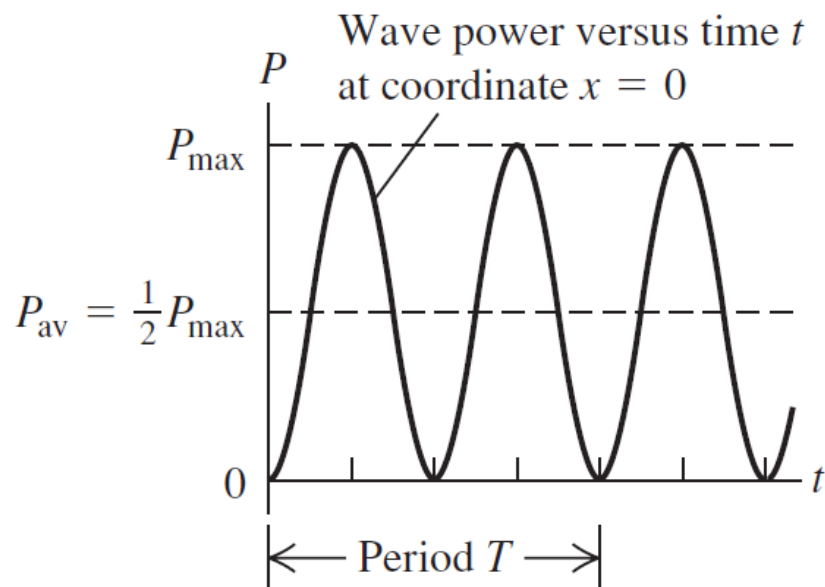
代入:

$$\omega = vk \text{ 及 } v^2 = F/\mu$$

$$P(x, t) = \sqrt{\mu F} \omega^2 A^2 \sin^2(kx - \omega t)$$

$$P_{\max} = \sqrt{\mu F} \omega^2 A^2$$

平均功率



$$P_{\text{av}} = \frac{1}{2} \sqrt{\mu F} \omega^2 A^2$$

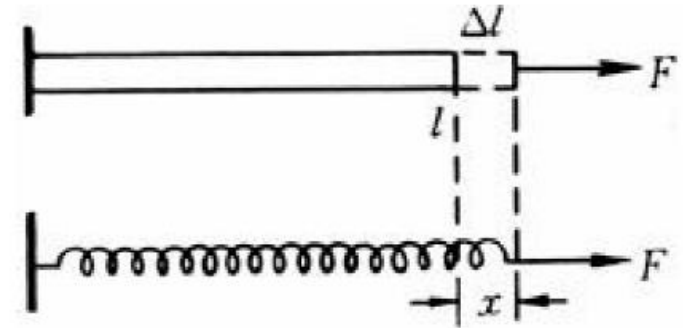
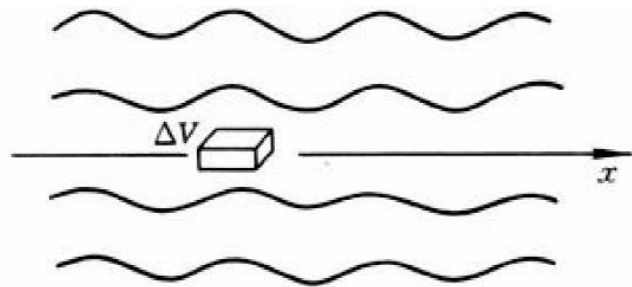
$$P_{\text{av}} = \frac{1}{2} \mu v \omega^2 A^2$$

# 波的传播的能量 (推导方式2)

$$u(x, t) = A \cos(\omega t - kx)$$

如何求势能？ 类比弹簧

介质元的振动动能和弹性势能



弹簧

介质棒

$$F = kx \quad \leftrightarrow \quad F = ES \frac{1}{l} \Delta l$$

$$x \quad \leftrightarrow \quad \Delta l$$

$$k \quad \leftrightarrow \quad k_c = \frac{ES}{l}$$

$$E_p = \frac{1}{2} kx^2 \quad \leftrightarrow \quad E_p = \frac{1}{2} k_c (\Delta l)^2 = \frac{1}{2} E \left( \frac{\Delta l}{l} \right)^2 V$$

介质元:  $\Delta m = \rho \Delta V$

振动动能  $\Delta E_k$  和弹性势能  $\Delta E_p$

位移函数 (波函数)  $u(x, t)$ , 则

$$\Delta E_k = \frac{1}{2} \rho \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 \Delta V$$

对波场代换:  $V \rightarrow \Delta V, \Delta l / l \rightarrow \partial u / \partial x$

# 波的能量

势能:

$$\text{纵波: } \Delta E_p = \frac{1}{2} E \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 \Delta V$$

$$\text{横波: } \Delta E_p = \frac{1}{2} G \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 \Delta V$$

$$\text{动能: } \Delta E_k = \frac{1}{2} \rho \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 \Delta V$$

$$u(x, t) = A \cos(\omega t - kx)$$

$$\frac{\partial u(x, t)}{\partial t} = -\omega A \sin(\omega t - kx)$$

$$\frac{\partial u(x, t)}{\partial x} = kA \sin(\omega t - kx)$$

$$\Delta E_p = \frac{1}{2} E k^2 A^2 \Delta V \sin^2(\omega t - kx)$$

$$\Delta E_k = \frac{1}{2} \rho \omega^2 A^2 \Delta V \sin^2(\omega t - kx)$$

$$\text{机械能: } \Delta E = \Delta E_k + \Delta E_p = \frac{1}{2} (\rho \omega^2 + E k^2) A^2 \Delta V \sin^2(\omega t - kx)$$

# 波的能量

机械能:  $\Delta E = \Delta E_k + \Delta E_p = \frac{1}{2}(\rho w^2 + Ek^2)A^2\Delta V \sin^2(\omega t - kx)$

由波相速度公式:  $v = \omega/k = \sqrt{E/\rho}$ , 得到  $\rho w^2 = Ek^2$  (动能等于势能)

因此  $\Delta V$  包含机械能:

$$\Delta E = \rho w^2 A^2 \Delta V \sin^2(\omega t - kx)$$

$$\begin{aligned}\Delta E_p &= \frac{1}{2} Ek^2 A^2 \Delta V \sin^2(\omega t - kx) \\ \Delta E_k &= \frac{1}{2} \rho w^2 A^2 \Delta V \sin^2(\omega t - kx)\end{aligned}$$

波场动能和势能同时达到最大或最小（和振动不同，  
振动时平衡位置动能最大，势能最小。最大位移时相反。）

波场平衡位置时动能最大，介质间单位元相距也是最远，势能最大。

# 平均能量密度与平均能流密度

平均能量密度：单位体积内蕴含的能量

$$w(x, t) = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\Delta E}{\Delta V} = \rho w^2 A^2 \sin^2(\omega t - kx)$$

时间平均的平均能量密度

$$\begin{aligned}\bar{w} &= \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\Delta E}{\Delta V} = \frac{1}{T} \int_0^T w(x, t) dt \\ &= \frac{1}{2} \rho w^2 A^2\end{aligned}$$

声音状态	声强/(W · m <sup>-2</sup> )
刚能听到的声音	1 × 10 <sup>-9</sup> ~ 10 <sup>-12</sup>
钟表的滴答声	1 × 10 <sup>-7</sup>
平和的谈话声	1 × 10 <sup>-5</sup>
中等强度的演讲声	1 × 10 <sup>-3</sup>
叫喊声	1 × 10 <sup>-1</sup>
流行乐队演唱声	1 × 10
震耳欲聋声	1 × 10 <sup>3</sup>

平均能流密度

$$I = \bar{w}v = \frac{1}{2} \rho w^2 A^2 v \text{ (W / m}^2\text{)}$$

$$P_{av} = \frac{1}{2} \mu \omega^2 A^2 v$$

$$P_{av} / \Delta S = I$$