## Cálculo Multivariable

## 11/03/2024

## Lista 3

- 1.- Sea  $\vec{f}(t) = e^{-t}\hat{i} \ln(t^2 + 1)\hat{j} \tan t\hat{k}$ . Encuentre a)  $\vec{f}(t)'$ , b)  $\vec{f}(t)''$  en t = 0, así como su magnitud.
- 2.- Suponga que una partícula se mueve a lo largo de la curva  $x=2\sin 3t,$   $y=2\cos 3t$  y z=8t, en cualquier momento t>0.
  - a) Encuentre la velocidad y aceleración de la partícula.
  - b) Calcule las magnitudes de la velocidad y la aceleración.
- 3.- Sea  $\vec{f}(u) = \sin u \hat{i} + \cos u \hat{j} + u \hat{k}$ ,  $\vec{g}(u) = \cos u \hat{i} \sin u \hat{j} 3 \hat{k}$  y  $\vec{h}(u) = 2\hat{i} + 3\hat{j} \hat{k}$ . Encuentre  $\frac{d}{du} (\vec{f}(u) \times (\vec{g}(u) \times \vec{h}(u)))$ .
- 4.- Sean  $\vec{f}(s), \vec{g}(s)$  funciones vectoriales derivables de s. Mostrar que

a)

$$\frac{d}{ds}\big(\vec{f}(s)\cdot\frac{d\vec{g}(s)}{ds}-\frac{d\vec{f}(s)}{ds}\cdot\vec{g}(s)\big)=\vec{f}(s)\cdot\frac{d^2\vec{g}(s)}{ds^2}-\frac{d^2\vec{f}(s)}{ds^2}\cdot\vec{g}(s)$$

b)

$$\frac{d}{ds} \left( \vec{f}(s) \times \frac{d\vec{g}(s)}{ds} - \frac{d\vec{f}(s)}{ds} \times \vec{g}(s) \right) = \vec{f}(s) \times \frac{d^2 \vec{g}(s)}{ds^2} - \frac{d^2 \vec{f}(s)}{ds^2} \times \vec{g}(s)$$

- 5.- Si  $\vec{f}=uvw\hat{i}+uw^2\hat{j}-v^3\hat{k}$ y <br/>  $\vec{g}=u^1\hat{i}-uvw\hat{j}+u^2w\hat{k}.$  Calcular:
  - a)  $\frac{\partial^2 \vec{f}}{\partial u \partial v}$  en el origen.

- b)  $\frac{\partial^2 \vec{f}}{\partial v^2} \times \frac{\partial^2 \vec{g}}{\partial u^2}$  en el punto (1,1,0).
- 6.- Hallar la longitud de las curvas representadas por las siguientes funciones vectoriales:
  - a)  $\vec{r}(t) = \cos t \hat{i} + \sin t \hat{j} + \sin t \hat{k}$ , para  $0 \le t \le 2\pi$ .
  - b)  $\vec{r}(t) = t\hat{i} + \sin 2\pi t\hat{j} + \cos 2\pi t\hat{k}$ , para  $0 \le t \le 1$ .
- 7.- Hallar el vector unitario  $\vec{T}$  tangente a las curvas representadas por las siguientes funciones vectoriales en los puntos especificados.
  - a)  $\vec{r}(t) = (t \frac{t^3}{3})\hat{i} + t^2\hat{j} + (t + \frac{t^3}{3})\hat{k}$ , en t = 1.
  - b)  $\vec{r}(t) = a(t \sin t)\hat{i} + a(1 \cos t)\hat{k}$ , en cualquier punto t.
- 8.- Hallar la derivada direccional de  $\phi(x,y,z)=z^2y+y^2z+z^2x$  en (1,1,1) en la dirección de C representada por  $\vec{r}(t)=t\hat{i}+t^2\hat{j}+t^3\hat{k}$ .
- 9.- Hallar la divergencia y el rotacional de  $\vec{f}=(x-y)\hat{i}+(y-z)\hat{j}+(z-x)\hat{k}$  y  $\vec{g}=(x^2+yz)\hat{i}+(y^2+zx)\hat{j}+(z^2+xy)\hat{k}$ .
- 10.- Si  $\phi = 3x^2 yz$  y  $\vec{f} = 3xyz^2\hat{i} + 2xy^3\hat{j} x^2yz\hat{k}$ , hallar en (1, 1, 1),
  - a)  $\vec{f} \cdot \nabla \phi$ .
  - b)  $\nabla \times \vec{f}$ .
  - c)  $\nabla^2 \phi$ .
  - d)  $\nabla \cdot (\phi \vec{f})$  y  $\nabla \times (\phi \vec{f})$
- 11. Si  $\nabla \times \vec{f} = \vec{0}$ , donde  $\vec{f} = (xyz)^m (x^n \hat{i} + y^n \hat{j} + z^n \hat{k})$ , mostrar que m = 0 o bien n = -1.