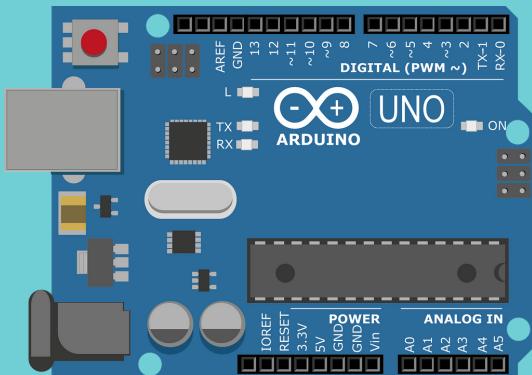


2

# ଶ୍ରୀମତୀ କୁମାରୀ ଦେବାଟେଜା

ମିଶାଲ ଇସଲାମ

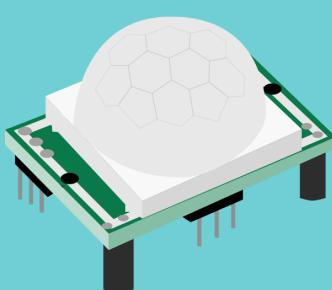
# প্রজেক্ট ১ঃ পিআইআর সেন্সর দিয়ে নড়াচড়া শনাক্ত করা



আরডুইনো উনো



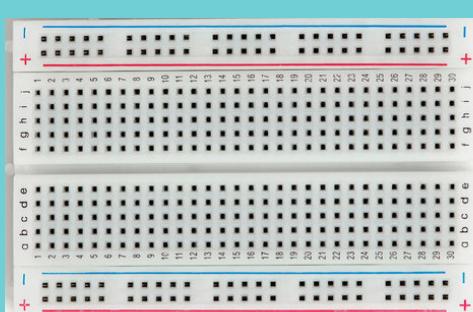
যেকোন রঙের  
এলইডি



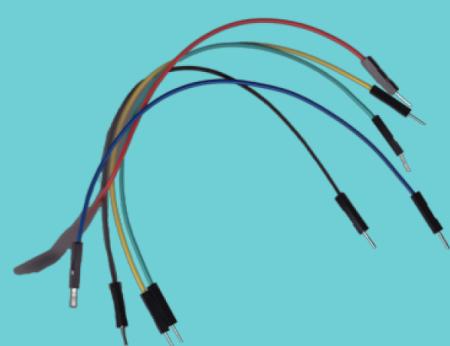
পিআইআর সেন্সর

রেজিস্টর

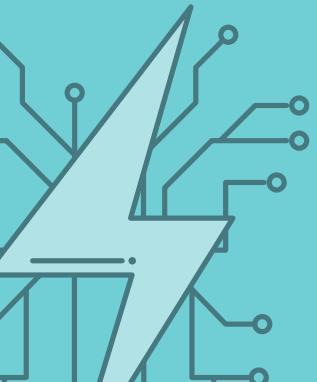
৮৭০ ওহম বা তার কম



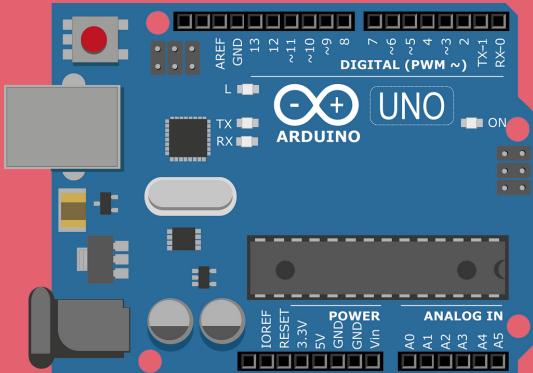
ব্রেডবোর্ড



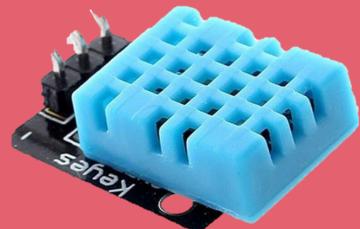
জাম্পার তার



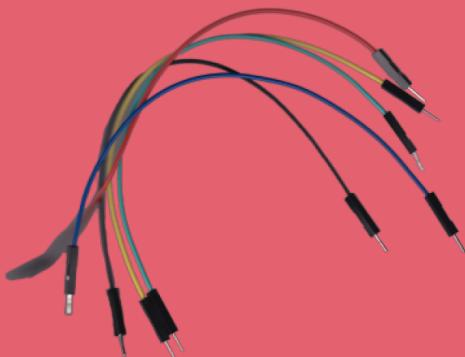
# প্রজেক্ট ২ঃ DHT11 দিয়ে আবহাওয়ায় উপাদান পরিমাপ



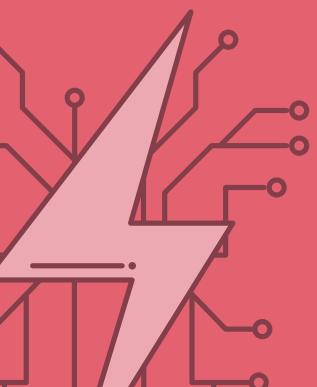
আরডুইনো উনো



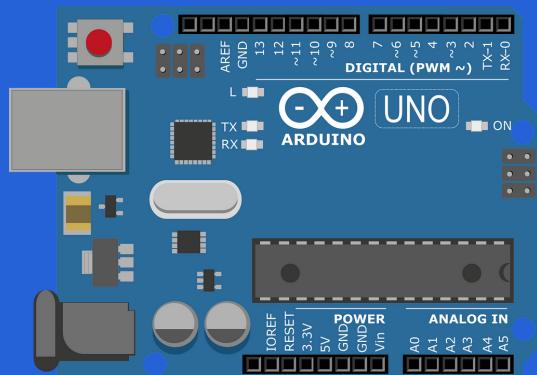
DHT11



জাম্পার তার



# প্রজেক্ট ৩ঃ এলডিআর দিয়ে আলোর তীব্রতা মেপে এলইডি নিয়ন্ত্রণ



আরডুইনো উনো



যেকোন রঙের  
এলইডি



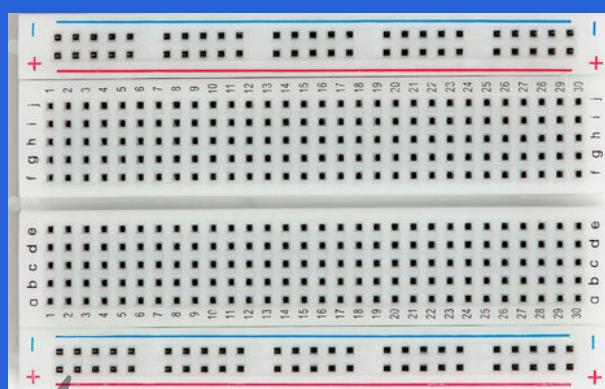
LDR



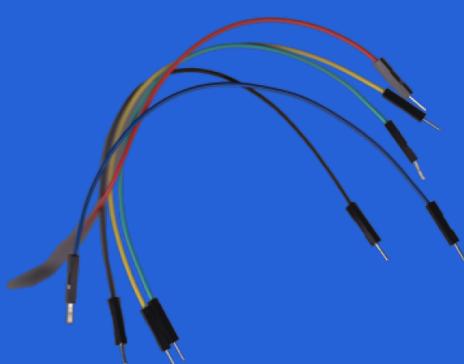
রেজিস্টর  
২২০ ওহম



রেজিস্টর  
১০কে ওহম



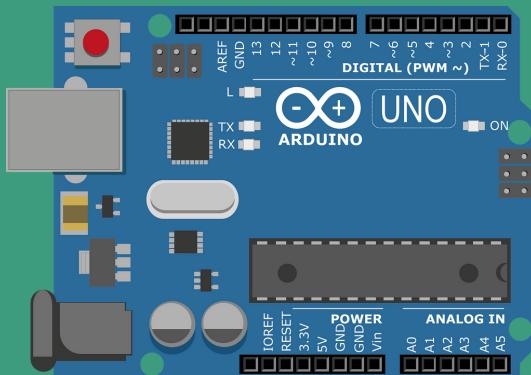
ব্রেডবোর্ড



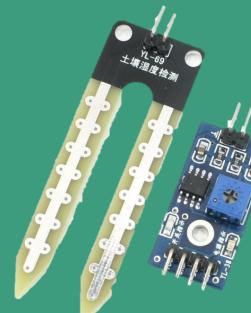
জাম্পার তার



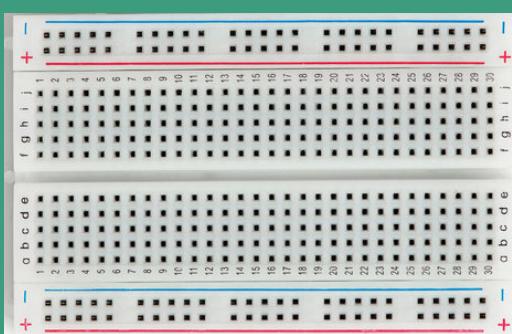
# প্রজেক্ট ৪ঃ সয়েল ময়েশার সেন্সর দ্বারা মাটির আর্দ্রতা পরিমাপ



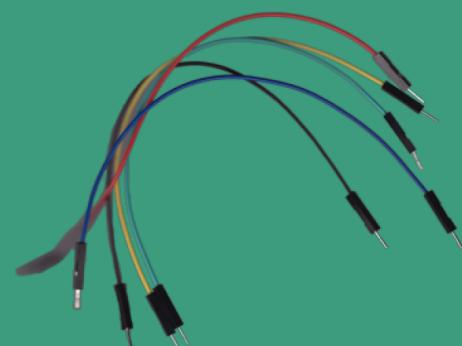
আরডুইনো উনো



সয়েল ময়েশার সেন্সর



ব্রেডবোর্ড



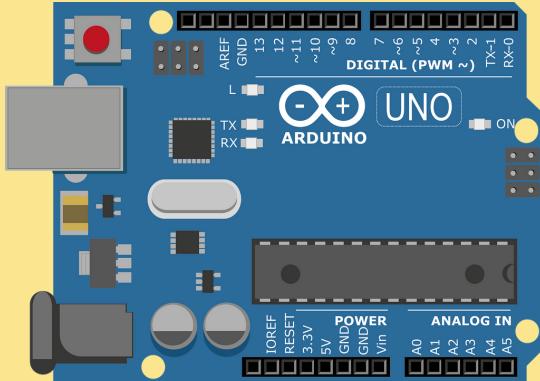
জাম্পার তার



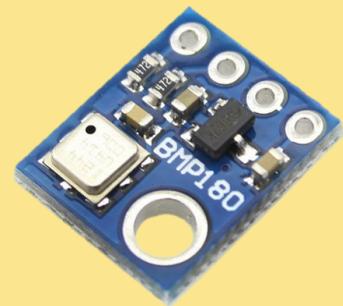
কিছু মাটি



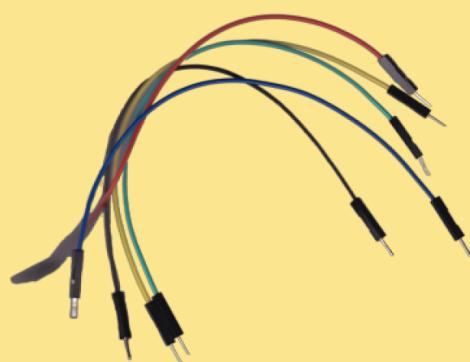
# প্রজেক্ট ৫: **BMP180** দিয়ে আবহাওয়ার নানা উপাদান পরিমাপ



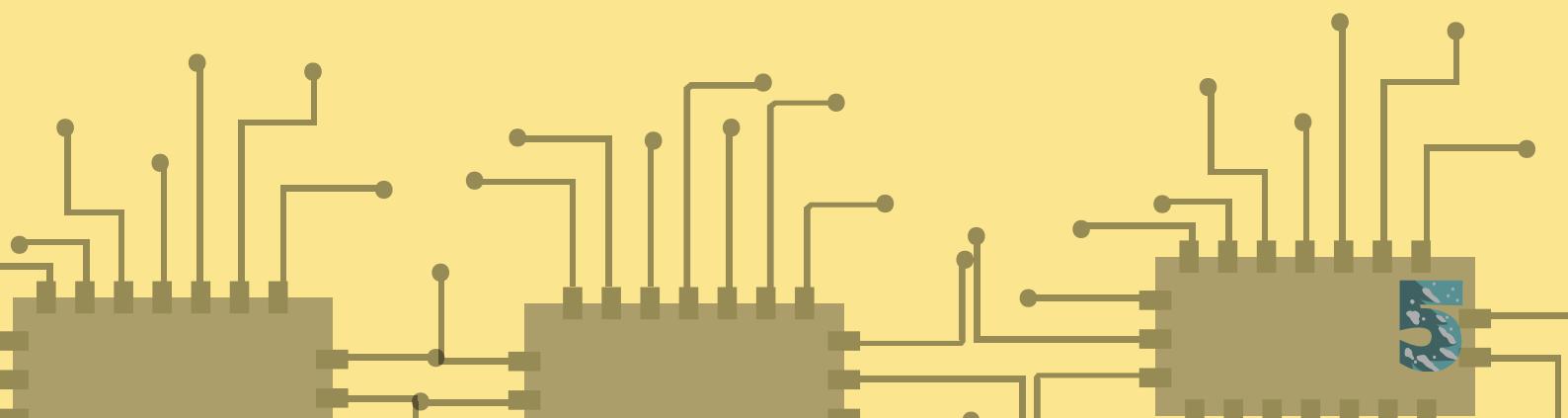
আরডুইনো উনো



BMP180



জাম্পার তার



# প্রজেক্ট ৬ঃ TinkerCad দিয়ে এলাইডি লিংক করা



কম্পিউটার  
বা  
ট্যাবলেট

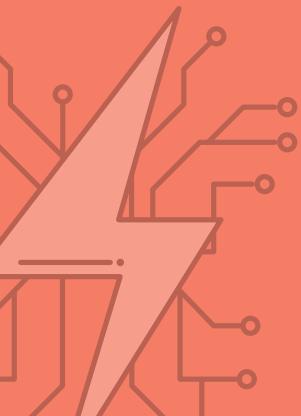


ইন্টারনেট

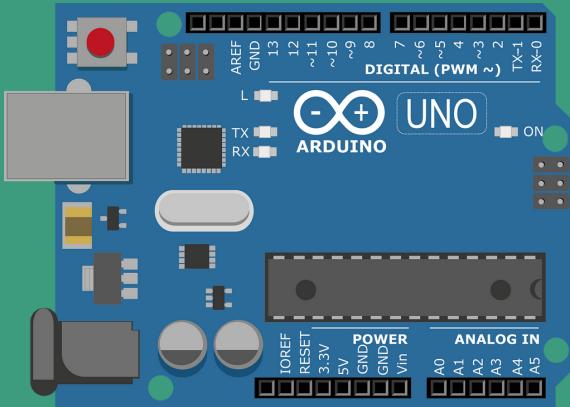
ইন্টারনেট  
ব্রাউজার



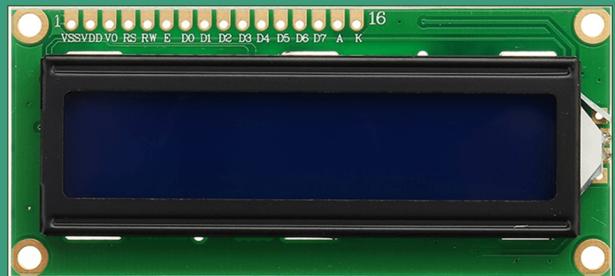
TinkerCad  
<https://www.tinkercad.com/>



# প্রজেক্ট ৭: LCD ডিসপ্লেতে ক্যারেক্টার প্রিন্ট করা



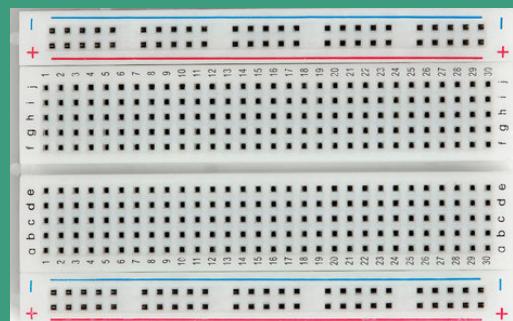
আরডুইনো উনো



16X2 LCD



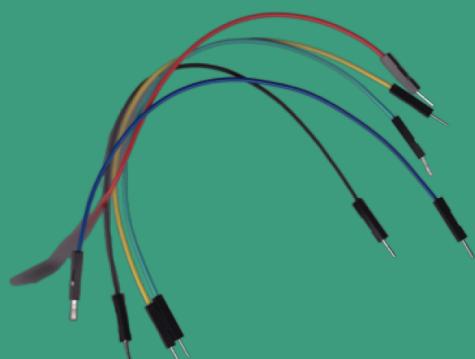
পটেনশিমিটার  
১০কে ওহম



ব্রেডবোর্ড

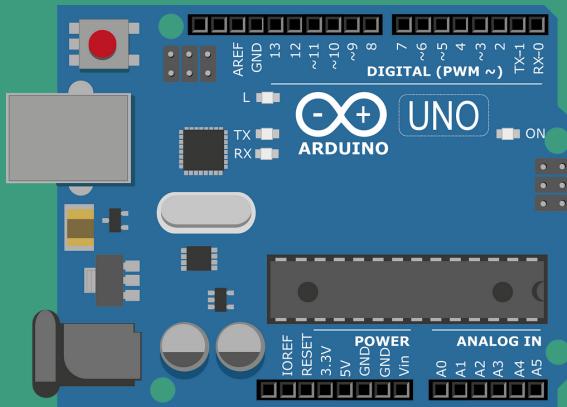


রেজিস্টর  
২২০ ওহম

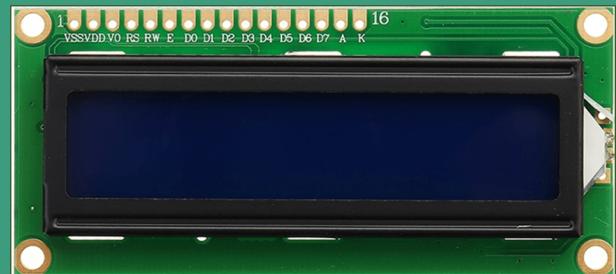


জাম্পার তার

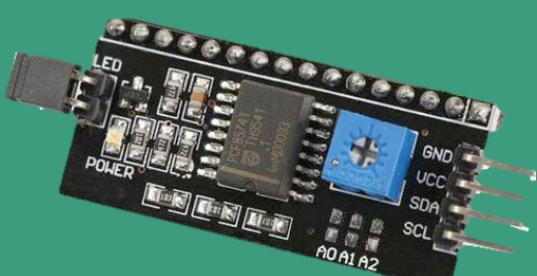
# প্রজেক্ট ৮: i2c অ্যাডাপ্টার ব্যবহার করে LCD ডিসপ্লে চালানো



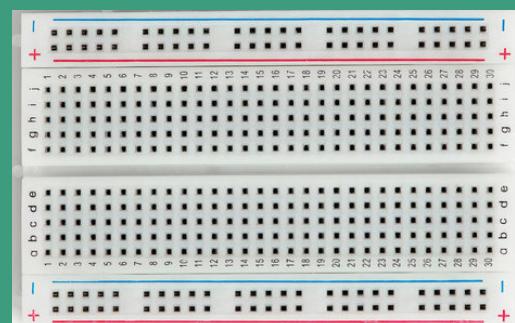
আরডুইনো উনো



16X2 LCD



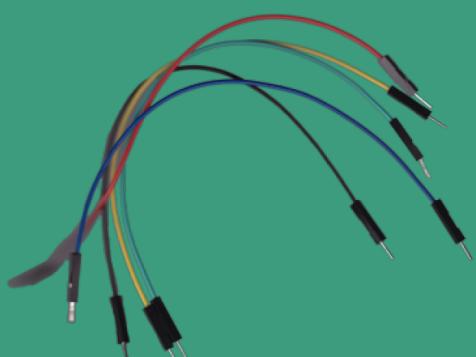
i2c অ্যাডাপ্টার



ব্রেডবোর্ড

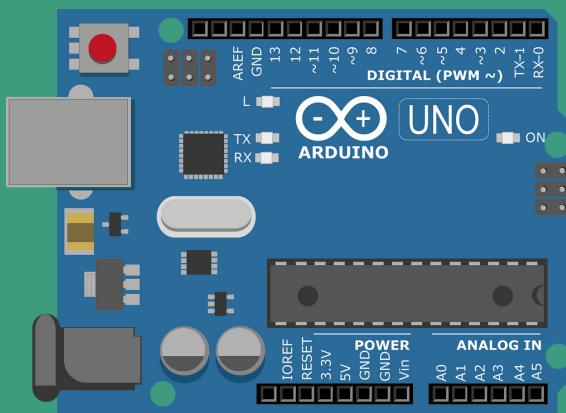


রেজিস্টর  
২২০ ওহম

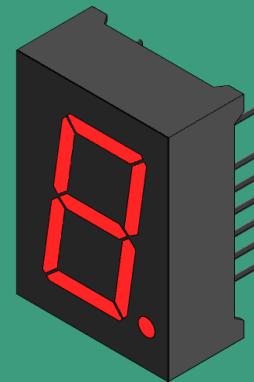


জাম্পার তার

# প্রজেক্ট নং: সেডেন সেগমেন্ট ডিসপ্লে দিয়ে লুডুর ছক্কা তৈরি



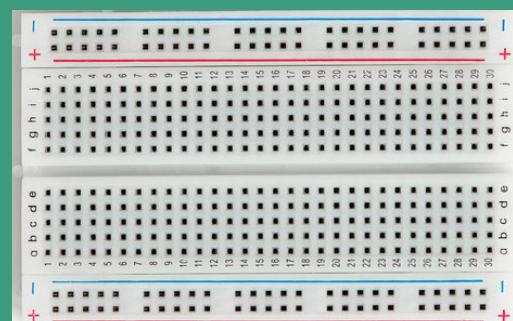
আরডুইনো উনো



7 সেগমেন্ট ডিসপ্লে



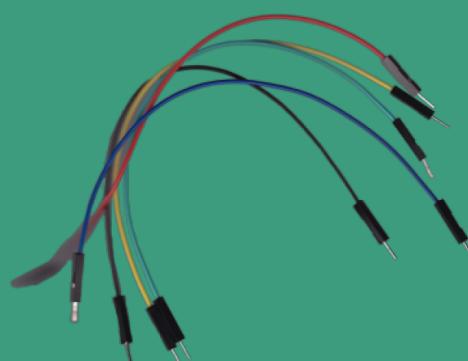
পুশ বাটন



ব্রেডবোর্ড

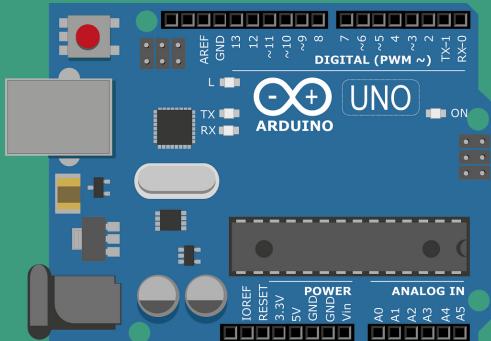


4 × রেজিস্টর  
220 ওহম



জাম্পার তার

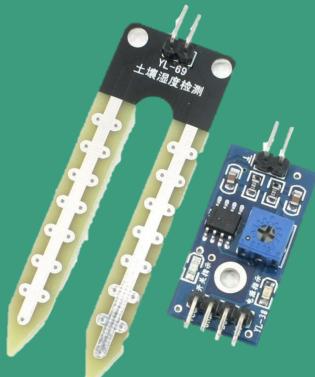
# প্রজেক্ট ১০: ওয়েদার স্টেশন



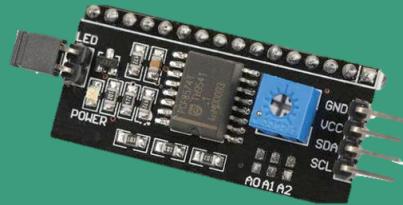
আরডুইনো উনো



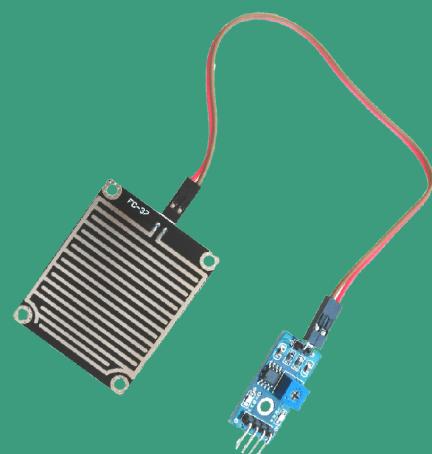
16X2 LCD



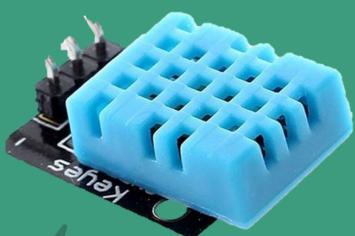
সয়েল ময়েশ্চার সেন্সর



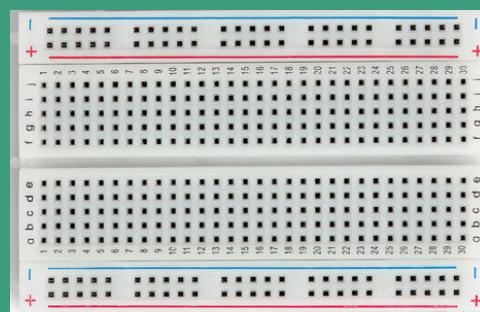
I2C অ্যাডাপ্টার



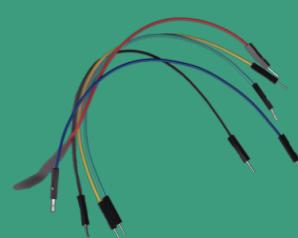
রেইন ড্রপ সেন্সর



DHT11

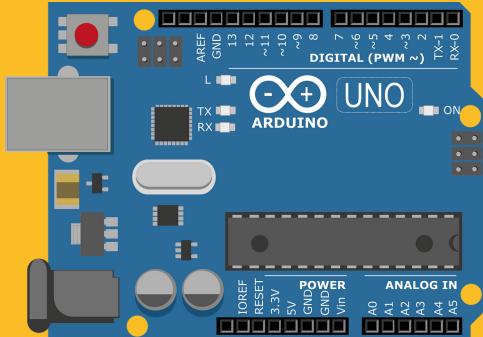


ব্রেডবোর্ড



জাম্পার তার

# প্রজেক্ট ১১: ডিসি মোটর দিয়ে চলমান রোবট



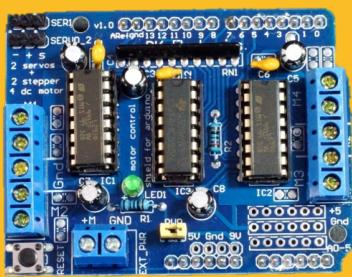
আরডুইনো উনো



2X ডিসি মোটর



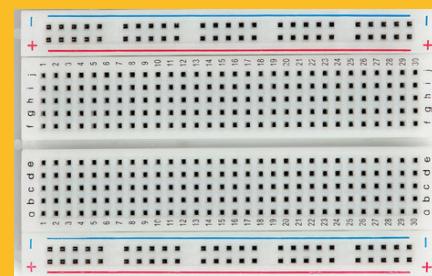
2WD কার চেসিস



মোটর শিল্ড  
L298D



2X চাকা



ব্রেডবোর্ড



মোটর ব্রাকেট



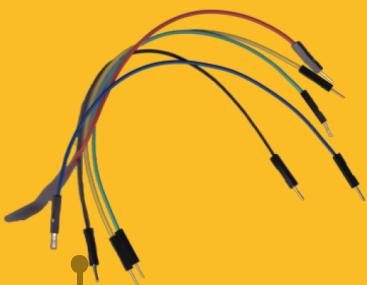
বল ক্লাস্টার



হেক্স স্পেসার



গ্লু গান এবং গ্লু স্টিক



জাম্পার তার



স্ক্রু / বোল্ট

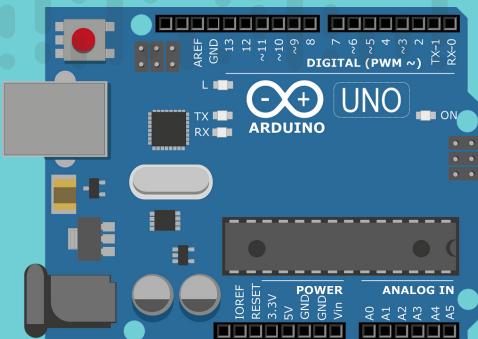


লিপো ব্যাটারি



স্ক্রু ড্রাইভার

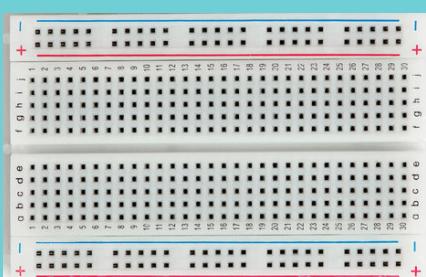
# প্রজেক্ট ১২ঃ অবস্টেকল এভিয়ডার রোবট তৈরি



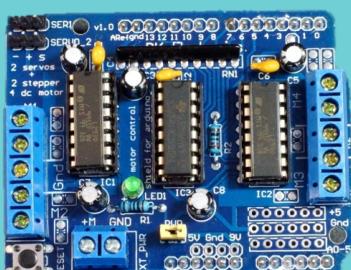
আরডুইনো উনো



2x DC মোটর



2WD কার চেসিস

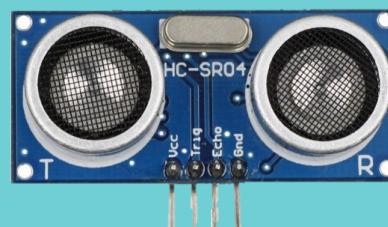


মোটর শিল্ড

L298D



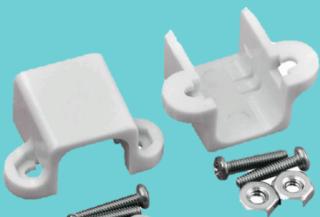
সারভো  
SG90



সোনার সেন্সর  
HC-SR04



সোনার সেন্সর ব্রাকেট



মোটর ব্রাকেট



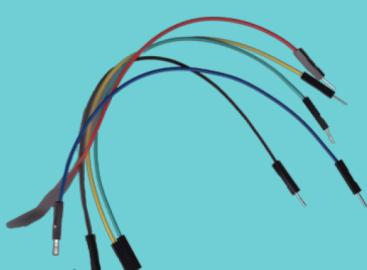
বল ক্লাস্টার



হেক্স স্পেসার



গ্লু গান এবং গ্লু স্টিক



জাম্পার তার



স্ক্রু / বোল্ট

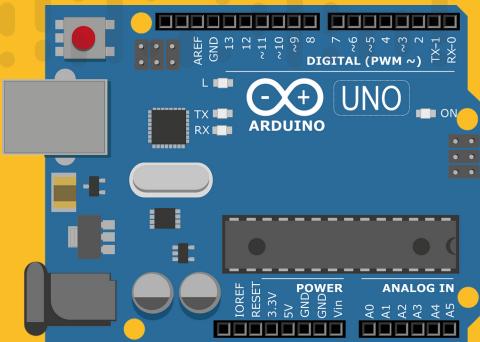


লিপো ব্যাটারি



স্ক্রু ড্রাইভার

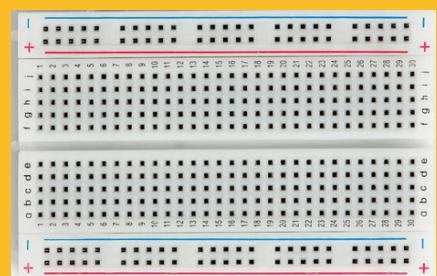
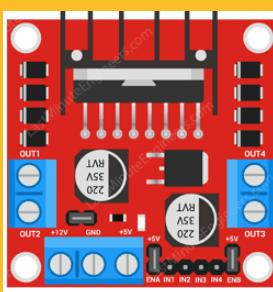
# প্রজেক্ট ১৩: লাইট ফলোয়ার রোবট



আরডুইনো উনো



2X ডিসি মোটর



মোটর ড্রাইভার  
L398N



ব্রেডবোর্ড



2X এলডিআর মডিউল

হেল্ক স্পেসার

গ্লু গান এবং গ্লু স্টিক



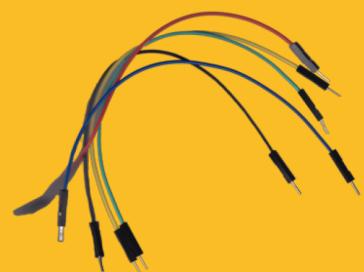
মোটর ব্রাকেট



স্কু / বোল্ট



বল ক্লাস্টার



জাম্পার তার

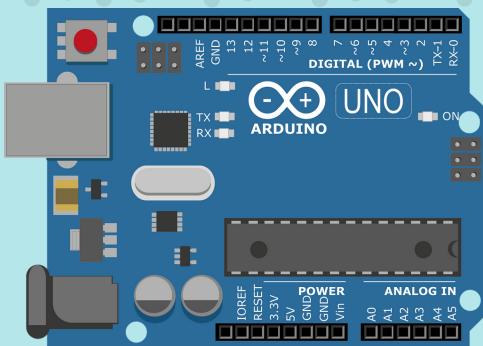


লিপো ব্যাটারি



স্কু ড্রাইভার

# প্রজেক্ট ১৪ঃ লাইন ফলোয়িং রোবট



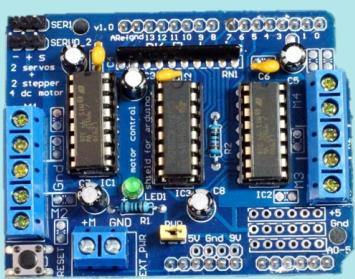
আরডুইনো উনো



2X ডিসি মোটর



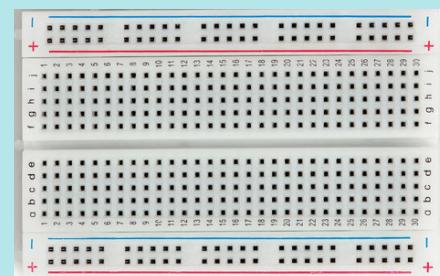
2WD কার চেসিস



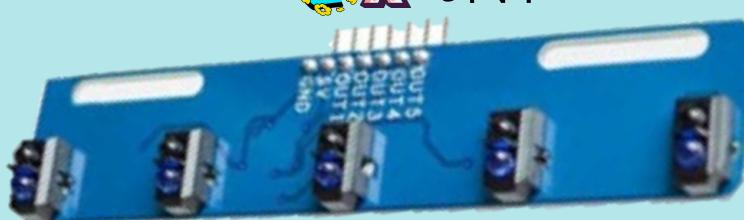
মোটর শিল্ড  
L298D



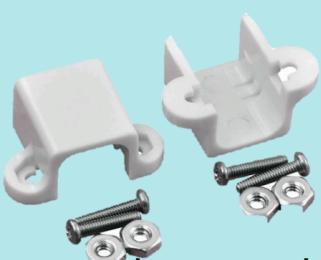
2X চাকা



ব্রেডবোর্ড



আইআর সেন্সর অ্যারে  
TCRT 5000 5 way IR sensor Array



মোটর ব্রাকেট



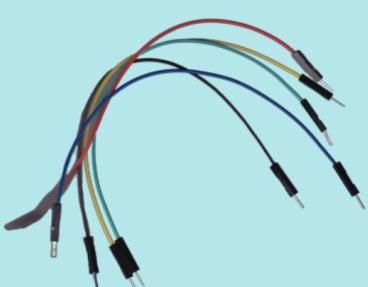
বল ক্লাস্টার



হেক্স স্পেসার



গ্লু গান এবং গ্লু স্টিক



জাম্পার তার



স্ক্রু / বোল্ট

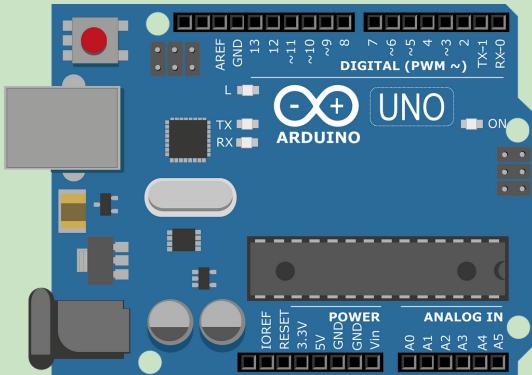


লিপো ব্যাটারি

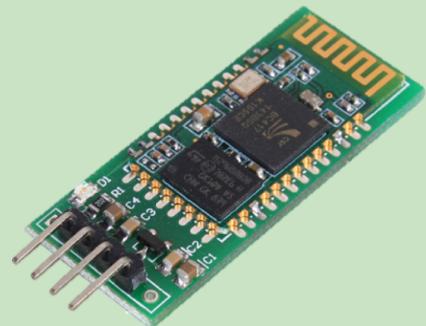


স্ক্রু ড্রাইভার

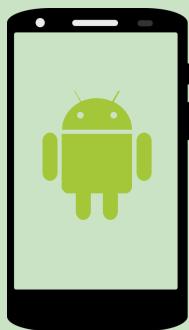
# প্রজেক্ট ১৫: স্লটুথ দিয়ে এলএডি নিয়ন্ত্রণ



আরডুইনো উনো



স্লটুথ মডিউল  
HC-05/06



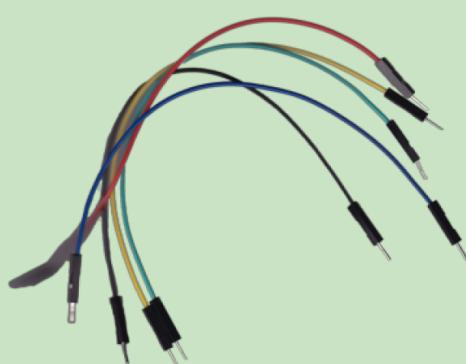
যেকোন অ্যান্ড্রয়েড  
ফোন



অ্যান্ড্রয়েড অ্যাপ

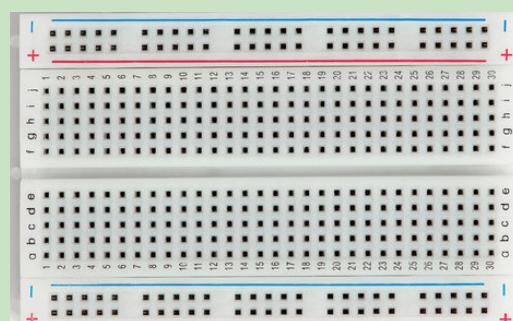


যেকোন রঙের  
এলইডি



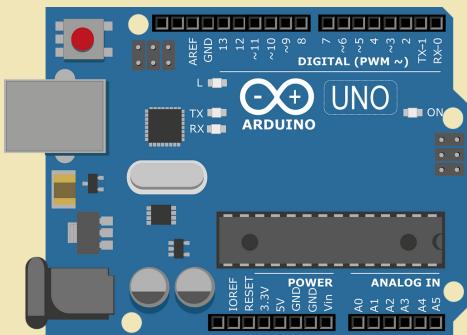
রেজিস্টর  
২২০ ওহম

জাম্পার তার



ব্রেডবোর্ড

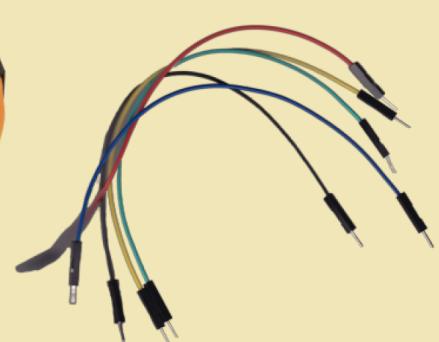
# প্রজেক্ট ১৬ঃ MIT app inventor-এ<sup>১</sup> সারভো নিয়ন্ত্রণ



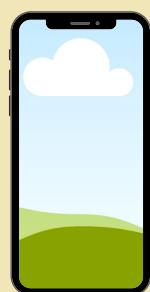
আরডুইনো উনো



সারভো  
SG90



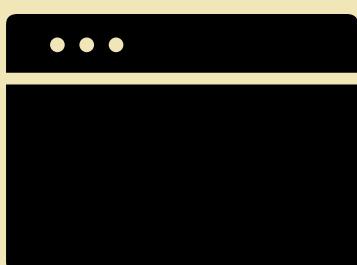
জাম্পার তার



কম্পিউটার / ট্যাবলেট / ফোন



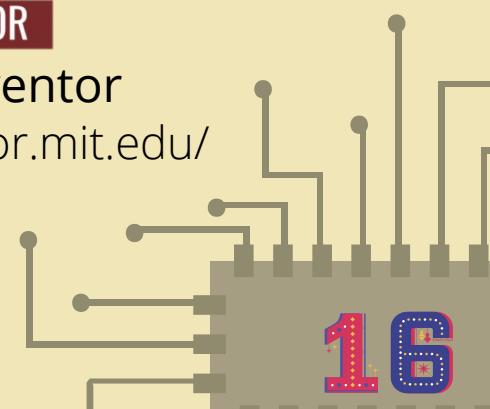
ইন্টারনেট



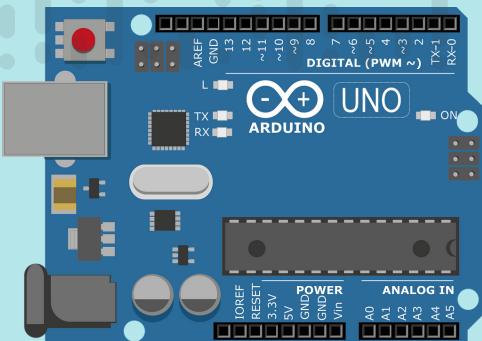
ইন্টারনেট  
ব্রাউজার



MIT APP inventor  
<https://appinventor.mit.edu/>



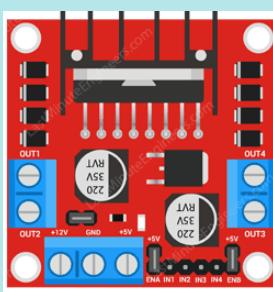
# প্রজেক্ট ১৭: সকার বট



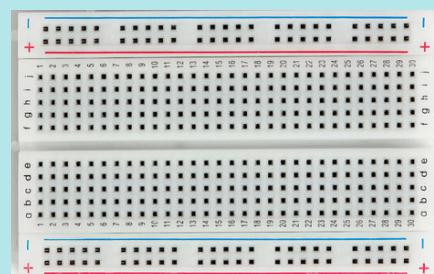
আরডুইনো উনো



2X ডিসি মোটর



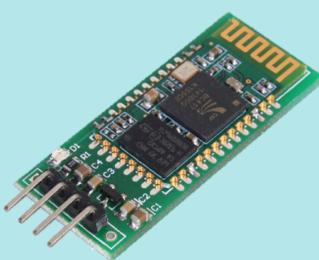
মোটর ড্রাইভার  
L398N



2WD কার চেসিস



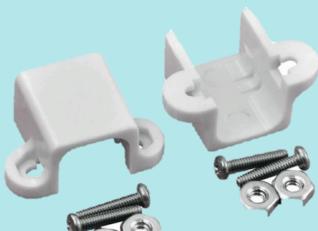
ব্রেডবোর্ড



ব্লুটুথ মডিউল  
HC-05/06



হেল্প স্পেসার  
প্লু গান এবং প্লু স্টিক



মোটর ব্রাকেট



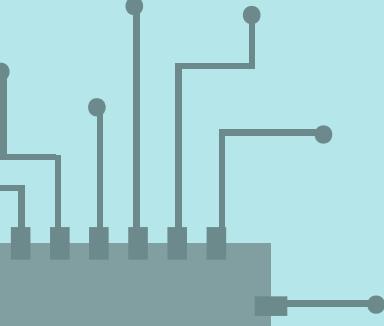
স্ক্রু / বোল্ট



বল ক্লাস্টার



জাম্পার তার

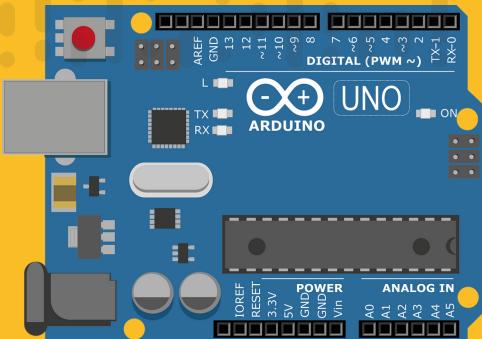


লিপো ব্যাটারি



স্ক্রু ড্রাইভার

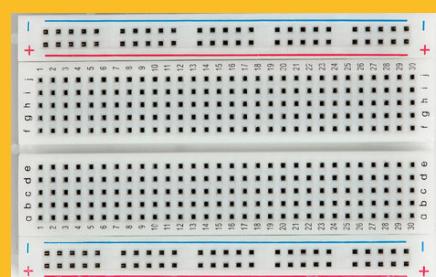
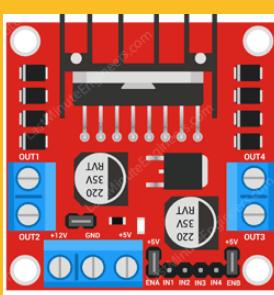
# প্রজেক্ট ১৮: ব্লুটুথ অ্যাপ দিয়ে ভয়েস কন্ট্রোল রোবট



আরডুইনো উনো



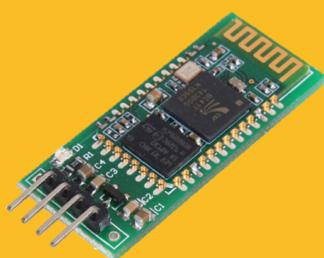
2X ডিসি মোটর



মোটর ড্রাইভার  
L398N

2X চাকা

ব্রেডবোর্ড



ব্লুটুথ মডিউল  
HC-05/06



গ্লু গান এবং গ্লু স্টিক



মোটর ব্রাকেট



স্ক্রু / বোল্ট



বল ক্লাস্টার



জাম্পার তার



লিপো ব্যাটারি



স্ক্রু ড্রাইভার