## Specialeforsvar

Johannes Jensen

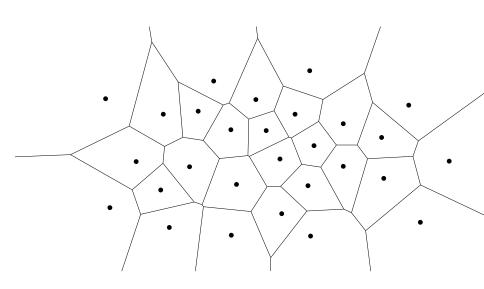
Aarhus Universitet

24. juni 2022

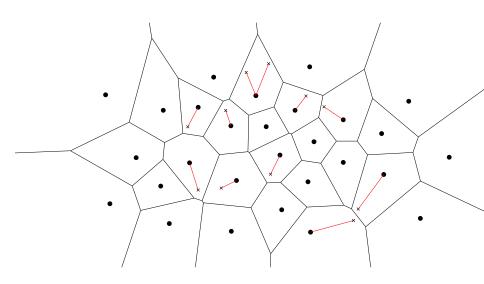
## Introduktion

Lad  $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\} \subset \mathbb{R}^2$  betegne en endelig mængde af *sites*.

101401421421 2 000



Vi ønsker så at beregne Vor(P),  $Voronoi\ diagrammet$  for P.



Hvad kan Voronoi diagrammet? Givet et  $\times$  i en *Voronoi celle* angiver diagrammet hvilket punkt fra P som er tættest på!

Men hvordan beregner man det?

Men hvordan beregner man det?

Man bruger en sweep line algorithm! (En fejende linje algoritme...?)

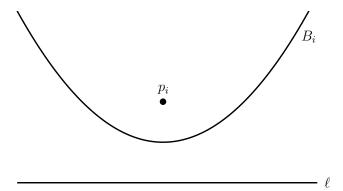
Men hvordan beregner man det?

Man bruger en sweep line algorithm! (En fejende linje algoritme...?)

Demo tid!

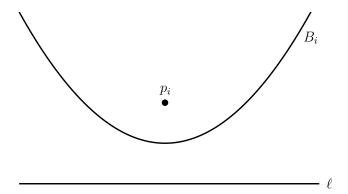
Hvorfor virker det?

## Hvorfor virker det?

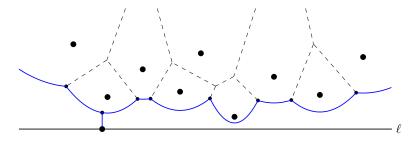


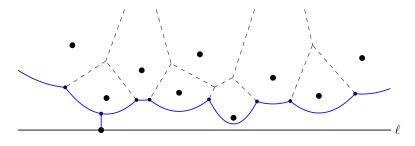
Vi kan separere ethvert site  $p_i \in P$  og vores sweep line  $\ell$  med en andengradskurve  $B_i$ 

## Hvorfor virker det?

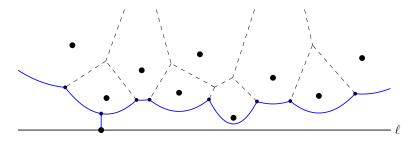


Vi kan separere ethvert site  $p_i \in P$  og vores sweep line  $\ell$  med en andengradskurve  $B_i$ , således at for alle  $q \in B_i$  så  $\operatorname{dist}(q, p_i) = \operatorname{dist}(q, \ell)$ .



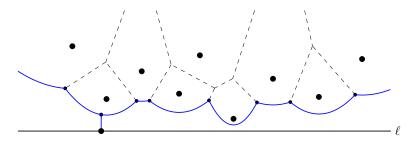


Den blå kurve kalder vi for the beach line (kystlinjen) for  $\ell$  mht. P.



Den blå kurve kalder vi for the beach line (kystlinjen) for  $\ell$  mht. P.

At sweep line metoden virker følger så fra at skæringerne mellem forskellige  $B_i$  og  $B_j$ 



Den blå kurve kalder vi for the beach line (kystlinjen) for  $\ell$  mht. P.

At sweep line metoden virker følger så fra at skæringerne mellem forskellige  $B_i$  og  $B_j$  optegner Voronoi diagrammet når vi fejer  $\ell$  fra " $y=\infty$ " til " $y=-\infty$ ".

Nøgleindsigt: Vi behøver kun at holde øje med de positioner for  $\ell$  hvor kystlinjens topologiske struktur ændrer sig!

Nøgleindsigt: Vi behøver kun at holde øje med de positioner for  $\ell$  hvor kystlinjens topologiske struktur ændrer sig!

Vi vil finde de positioner for  $\ell$  hvor der bliver  $\emph{tilføjet}$  en kurve til kystlinjen

Nøgleindsigt: Vi behøver kun at holde øje med de positioner for  $\ell$  hvor kystlinjens topologiske struktur ændrer sig!

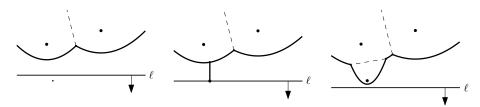
Vi vil finde de positioner for  $\ell$  hvor der bliver tilføjet en kurve til kystlinjen, og de tidspunkter hvor der bliver fjernet en kurve fra kystlinjen.

Nøgleindsigt: Vi behøver kun at holde øje med de positioner for  $\ell$  hvor kystlinjens topologiske struktur ændrer sig!

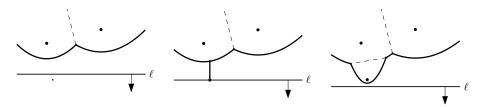
Vi vil finde de positioner for  $\ell$  hvor der bliver tilføjet en kurve til kystlinjen, og de tidspunkter hvor der bliver fjernet en kurve fra kystlinjen.

Dette kan illustreres med blot 3 punkter (Demo tid!)

Vi så at der bliver tilføjet en kurve til kystlinjen når  $\ell$  rammer en site.

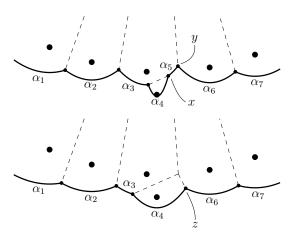


Vi så at der bliver tilføjet en kurve til kystlinjen når  $\ell$  rammer en site.

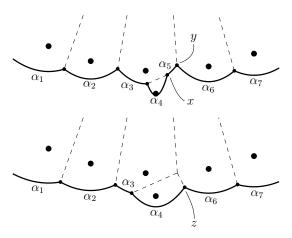


Dette kalder vi for en site begivenhed.

Vi så at der bliver fjernet en kurve fra kystlinjen når to Voronoi diagram kanter mødes.

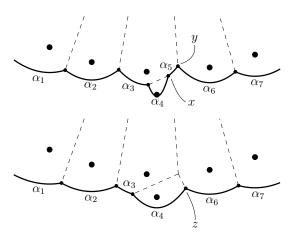


Vi så at der bliver fjernet en kurve fra kystlinjen når to Voronoi diagram kanter mødes.



Dette kalder vi for en cirkel begivenhed.

Vi så at der bliver fjernet en kurve fra kystlinjen når to Voronoi diagram kanter mødes.



Dette kalder vi for en *cirkel begivenhed*...indtil videre. Det er lidt mere teknisk og kommer senere.

Ved en site begivenhed begynder en ny kant fra Voronoi diagrammet at vise sig.

Ved en site begivenhed begynder en ny kant fra Voronoi diagrammet at vise sig.

Ved en cirkel begivenhed bliver to kanter forbundet, og vi får en ny knude for Voronoi diagrammet, og en ny kant fortsættes. Ved en site begivenhed begynder en ny kant fra Voronoi diagrammet at vise sig.

Ved en cirkel begivenhed bliver to kanter forbundet, og vi får en ny knude for Voronoi diagrammet, og en ny kant fortsættes.

Når vores sweep line  $\ell$  har været i gennem alle begivenhederne i ordnet rækkefølge opdager vi da hele strukturen på Voronoi diagrammet.

Vi kommer til at se at for P med n punkter at der kun er  $\mathcal{O}(n)$  site og cirkel begivenheder.

Vi kommer til at se at for P med n punkter at der kun er  $\mathcal{O}(n)$  site og cirkel begivenheder.

Vi behøver altså kun at flytte  $\ell$  et endeligt antal steder hen, for at opdage strukturen på Voronoi diagrammet.

Vi kommer til at se at for P med n punkter at der kun er  $\mathcal{O}(n)$  site og cirkel begivenheder.

Vi behøver altså kun at flytte  $\ell$  et endeligt antal steder hen, for at opdage strukturen på Voronoi diagrammet.

Nu til de tekniske detaljer...

# Matematisk teori

Lad dist(p,q) betegne den Euklidiske afstand mellem  $p,q\in\mathbb{R}^2$ .

Lad dist(p,q) betegne den Euklidiske afstand mellem  $p,q\in\mathbb{R}^2$ . Dvs.

$$\mathsf{dist}(p,q) = \|p - q\|$$

Lad dist(p,q) betegne den Euklidiske afstand mellem  $p,q\in\mathbb{R}^2$ . Dvs.

$$dist(p, q) = ||p - q||, \text{ hvor } ||(x, y)|| = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

Lad dist(p, q) betegne den Euklidiske afstand mellem  $p, q \in \mathbb{R}^2$ . Dvs.

$$dist(p, q) = ||p - q||, \text{ hvor } ||(x, y)|| = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

#### Definition (Voronoi celle)

Lad dist(p,q) betegne den Euklidiske afstand mellem  $p,q \in \mathbb{R}^2$ . Dvs.

$$dist(p, q) = ||p - q||, \text{ hvor } ||(x, y)|| = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

#### Definition (Voronoi celle)

For  $p_i \in P$  definerer vi Voronoi cellen for  $p_i$ 

Lad dist(p,q) betegne den Euklidiske afstand mellem  $p,q \in \mathbb{R}^2$ . Dvs.

$$dist(p,q) = ||p-q||, \text{ hvor } ||(x,y)|| = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

#### Definition (Voronoi celle)

For  $p_i \in P$  definerer vi Voronoi cellen for  $p_i$  til at være

$$\mathcal{V}(p_i) = \{q \in \mathbb{R}^2 \mid \operatorname{dist}(q, p_i) < \operatorname{dist}(q, p_i) \text{ for alle } i \neq j\}.$$

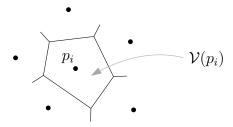
Lad dist(p,q) betegne den Euklidiske afstand mellem  $p,q \in \mathbb{R}^2$ . Dvs.

$$dist(p, q) = ||p - q||, \text{ hvor } ||(x, y)|| = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

#### Definition (Voronoi celle)

For  $p_i \in P$  definerer vi Voronoi cellen for  $p_i$  til at være

$$\mathcal{V}(p_i) = \{q \in \mathbb{R}^2 \mid \operatorname{dist}(q, p_i) < \operatorname{dist}(q, p_i) \text{ for alle } i \neq j\}.$$



$$Vor(P) = \bigcup_{i=1}^{n} \mathcal{V}(p_i).$$

$$Vor(P) = \bigcup_{i=1}^{n} \mathcal{V}(p_i).$$

# Definition (Voronoi graph)

$$Vor(P) = \bigcup_{i=1}^{n} \mathcal{V}(p_i).$$

#### Definition (Voronoi graph)

$$Vor_{\mathsf{G}}(P) = \mathbb{R}^2 - Vor(P)$$
.

$$Vor(P) = \bigcup_{i=1}^{n} \mathcal{V}(p_i).$$

#### Definition (Voronoi graph)

$$Vor_{\mathsf{G}}(P) = \mathbb{R}^2 - Vor(P).$$

Strengt set, så er de knuder og kanter vi har lyst til at beregne en del af  $Vor_G(P)$ .

Definition (Bisector)

## Definition (Bisector)

For  $p, q \in \mathbb{R}^2$  definerer vi

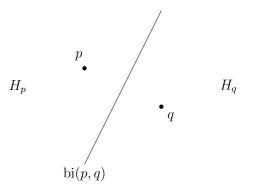
$$\mathsf{bi}(p,q) = \{ r \in \mathbb{R}^2 \mid \mathsf{dist}(r,p) = \mathsf{dist}(r,q) \}.$$

#### Definition (Bisector)

For  $p, q \in \mathbb{R}^2$  definerer vi

$$\mathsf{bi}(p,q) = \{r \in \mathbb{R}^2 \mid \mathsf{dist}(r,p) = \mathsf{dist}(r,q)\}.$$

En sådan bisector splitter planen i to halvplaner,  $H_p$  og  $H_q$ .



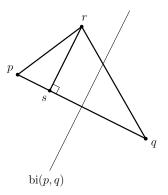
# Proposition

# Proposition

 $r \in h(p, q)$  hvis og kun hvis dist(r, p) < dist(r, q).

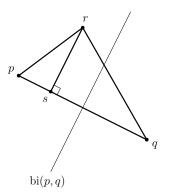
#### Proposition

 $r \in h(p,q)$  hvis og kun hvis dist(r,p) < dist(r,q).



#### Proposition

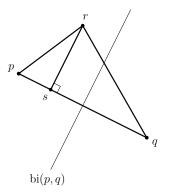
 $r \in h(p,q)$  hvis og kun hvis dist(r,p) < dist(r,q).



#### Korollar 1

#### Proposition

 $r \in h(p, q)$  hvis og kun hvis dist(r, p) < dist(r, q).



#### Korollar 1

$$\mathcal{V}(p_i) = \bigcap_{i \neq i} h(p_i, p_j).$$

Da  $h(p_i, p_j)$  er konveks for alle  $i \neq j$ , har vi at  $\mathcal{V}(p_i) = \bigcap_{j \neq i} h(p_i, p_j)$  også er konveks.

Da  $h(p_i, p_j)$  er konveks for alle  $i \neq j$ , har vi at  $\mathcal{V}(p_i) = \bigcap_{j \neq i} h(p_i, p_j)$  også er konveks.

Dvs. at Voronoi celler er konvekse "polygoner" med højst n-1 knuder og højst n-1 kanter.

Da  $h(p_i, p_j)$  er konveks for alle  $i \neq j$ , har vi at  $\mathcal{V}(p_i) = \bigcap_{j \neq i} h(p_i, p_j)$  også er konveks.

Dvs. at Voronoi celler er konvekse "polygoner" med højst n-1 knuder og højst n-1 kanter.

Nu ved vi hvordan diagrammet ser ud lokalt, men hvad med globalt?

Dvs. at hele Voronoi diagrammet består af linjestykker, stråler og linjer, som alle ligger på forskellige bisectors bi $(p_i, p_j)$ .

Dvs. at hele Voronoi diagrammet består af linjestykker, stråler og linjer, som alle ligger på forskellige bisectors bi $(p_i, p_j)$ .

Vi viser nu:

Dvs. at hele Voronoi diagrammet består af linjestykker, stråler og linjer, som alle ligger på forskellige bisectors bi $(p_i, p_i)$ .

Vi viser nu:

# Sætning 1

Dvs. at hele Voronoi diagrammet består af linjestykker, stråler og linjer, som alle ligger på forskellige bisectors bi $(p_i, p_i)$ .

Vi viser nu:

# Sætning 1

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer.

Dvs. at hele Voronoi diagrammet består af linjestykker, stråler og linjer, som alle ligger på forskellige bisectors bi $(p_i, p_i)$ .

Vi viser nu:

# Sætning 1

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis. Antag at alle punkter i P ligger på den samme linje.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis. Antag at alle punkter i P ligger på den samme linje. Ved at anvende en isometri på punkterne i P,

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

*Bevis.* Antag at alle punkter i P ligger på den samme linje. Ved at anvende en isometri på punkterne i P, dvs. en afbildning  $\varphi\colon\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2$  som opfylder at

$$\mathsf{dist}(p,q) = \mathsf{dist}(\varphi(p), \varphi(q))$$

for alle  $p,q\in\mathbb{R}^2$ 

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

*Bevis.* Antag at alle punkter i P ligger på den samme linje. Ved at anvende en isometri på punkterne i P, dvs. en afbildning  $\varphi\colon\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2$  som opfylder at

$$\mathsf{dist}(p,q) = \mathsf{dist}(\varphi(p), \varphi(q))$$

for alle  $p,q\in\mathbb{R}^2$ , hvor vi bemærker at den topologiske struktur af Voronoi diagrammet dermed ikke ændres

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

*Bevis.* Antag at alle punkter i P ligger på den samme linje. Ved at anvende en isometri på punkterne i P, dvs. en afbildning  $\varphi\colon\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2$  som opfylder at

$$\mathsf{dist}(p,q) = \mathsf{dist}(\varphi(p), \varphi(q))$$

for alle  $p, q \in \mathbb{R}^2$ , hvor vi bemærker at den topologiske struktur af Voronoi diagrammet dermed ikke ændres, og ved dernæst at sortere punkterne

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

*Bevis.* Antag at alle punkter i P ligger på den samme linje. Ved at anvende en isometri på punkterne i P, dvs. en afbildning  $\varphi\colon\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2$  som opfylder at

$$\mathsf{dist}(p,q) = \mathsf{dist}(\varphi(p), \varphi(q))$$

for alle  $p,q\in\mathbb{R}^2$ , hvor vi bemærker at den topologiske struktur af Voronoi diagrammet dermed ikke ændres, og ved dernæst at sortere punkterne, kan vi uden tab af generalitet antage at

$$P = \{(x_1,0),(x_2,0),\ldots,(x_n,0)\},\$$

for  $x_1 < x_2 < \cdots < x_n$ .

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Lad  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  så  $x_i < x < x_{i+1}$  for et i < n.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Lad  $(x,y) \in \mathbb{R}^2$  så  $x_i < x < x_{i+1}$  for et i < n. Bemærk så at hvis  $(x,y) \in Vor_G(P)$ 

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Lad  $(x,y) \in \mathbb{R}^2$  så  $x_i < x < x_{i+1}$  for et i < n. Bemærk så at hvis  $(x,y) \in Vor_G(P)$  så gælder at

$$\|(x,y)-(x_i,0)\|=\|(x,y)-(x_{i+1},0)\|$$

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Lad  $(x,y) \in \mathbb{R}^2$  så  $x_i < x < x_{i+1}$  for et i < n. Bemærk så at hvis  $(x,y) \in Vor_G(P)$  så gælder at

$$||(x,y) - (x_i,0)|| = ||(x,y) - (x_{i+1},0)||$$
  
$$\iff \sqrt{(x-x_i)^2 + y^2} = \sqrt{(x-x_{i+1})^2 + y^2}$$

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Lad  $(x,y) \in \mathbb{R}^2$  så  $x_i < x < x_{i+1}$  for et i < n. Bemærk så at hvis  $(x,y) \in Vor_G(P)$  så gælder at

$$||(x,y) - (x_i,0)|| = ||(x,y) - (x_{i+1},0)||$$

$$\iff \sqrt{(x-x_i)^2 + y^2} = \sqrt{(x-x_{i+1})^2 + y^2}$$

$$\iff |x-x_i| = |x-x_{i+1}|.$$

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Lad  $(x,y) \in \mathbb{R}^2$  så  $x_i < x < x_{i+1}$  for et i < n. Bemærk så at hvis  $(x,y) \in Vor_G(P)$  så gælder at

$$||(x,y) - (x_i,0)|| = ||(x,y) - (x_{i+1},0)||$$

$$\iff \sqrt{(x-x_i)^2 + y^2} = \sqrt{(x-x_{i+1})^2 + y^2}$$

$$\iff |x-x_i| = |x-x_{i+1}|.$$

Dvs. at hvis  $(x,0) \in Vor_G(P)$  så er  $(x,y) \in Vor_G(P)$  for alle  $y \in \mathbb{R}$ .

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Lad  $(x,y) \in \mathbb{R}^2$  så  $x_i < x < x_{i+1}$  for et i < n. Bemærk så at hvis  $(x,y) \in Vor_G(P)$  så gælder at

$$||(x,y) - (x_i,0)|| = ||(x,y) - (x_{i+1},0)||$$

$$\iff \sqrt{(x-x_i)^2 + y^2} = \sqrt{(x-x_{i+1})^2 + y^2}$$

$$\iff |x-x_i| = |x-x_{i+1}|.$$

Dvs. at hvis  $(x,0) \in Vor_G(P)$  så er  $(x,y) \in Vor_G(P)$  for alle  $y \in \mathbb{R}$ .

Det følger at  $Vor_G(P) = \bigcup_{i=1}^{n-1} bi((x_i, 0), (x_{i+1}, 0))$ , og disse er alle parallelle linjer.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

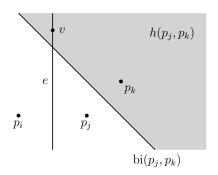
Bevis fortsat. Antag nu at punkterne i P ikke ligger på den samme linje.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Antag nu at punkterne i P ikke ligger på den samme linje. Vi viser først at alle kanterne i  $Vor_G(P)$  enten er linjestykker eller stråler.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

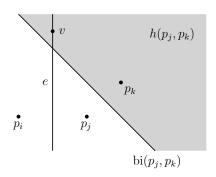
Bevis fortsat. Antag nu at punkterne i P ikke ligger på den samme linje. Vi viser først at alle kanterne i  $Vor_G(P)$  enten er linjestykker eller stråler.



Antag for modstrid at dette ikke er tilfældet

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

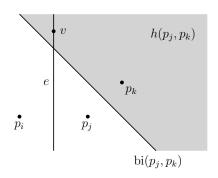
Bevis fortsat. Antag nu at punkterne i P ikke ligger på den samme linje. Vi viser først at alle kanterne i  $Vor_G(P)$  enten er linjestykker eller stråler.



Antag for modstrid at dette ikke er tilfældet, hvormed der findes en kant  $e \subset \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j)$  som er en hel linje.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

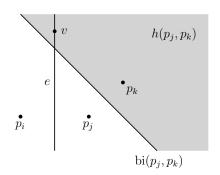
Bevis fortsat. Antag nu at punkterne i P ikke ligger på den samme linje. Vi viser først at alle kanterne i  $Vor_G(P)$  enten er linjestykker eller stråler.



Antag for modstrid at dette ikke er tilfældet, hvormed der findes en kant  $e \subset \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j)$  som er en hel linje. Lad  $p_k$  være et punkt som ikke ligger på  $\overline{p_i p_j}$ .

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

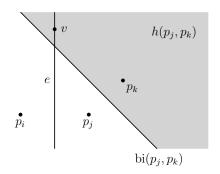
Bevis fortsat. Antag nu at punkterne i P ikke ligger på den samme linje. Vi viser først at alle kanterne i  $Vor_G(P)$  enten er linjestykker eller stråler.



Antag for modstrid at dette ikke er tilfældet, hvormed der findes en kant  $e \subset \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j)$  som er en hel linje. Lad  $p_k$  være et punkt som ikke ligger på  $\overline{p_ip_j}$ . Så er bi $(p_j, p_k)$  og e ikke parallelle

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

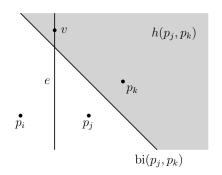
Bevis fortsat. Antag nu at punkterne i P ikke ligger på den samme linje. Vi viser først at alle kanterne i  $Vor_G(P)$  enten er linjestykker eller stråler.



Antag for modstrid at dette ikke er tilfældet, hvormed der findes en kant  $e \subset \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j)$  som er en hel linje. Lad  $p_k$  være et punkt som ikke ligger på  $\overline{p_ip_j}$ . Så er bi $(p_j,p_k)$  og e ikke parallelle, hvormed de har et skæringspunkt.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Antag nu at punkterne i P ikke ligger på den samme linje. Vi viser først at alle kanterne i  $Vor_G(P)$  enten er linjestykker eller stråler.



Antag for modstrid at dette ikke er tilfældet, hvormed der findes en kant  $e \subset \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j)$  som er en hel linje. Lad  $p_k$  være et punkt som ikke ligger på  $\overline{p_ip_j}$ . Så er bi $(p_j, p_k)$  og e ikke parallelle, hvormed de har et skæringspunkt. Dette giver at der findes et punkt  $v \in e \cap {}^{\circ}h(p_k, p_i)$ .

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Så  $v \in \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j) \cap {}^{\circ}h(p_k, p_j)$ .

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Så  $v \in \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j) \cap {}^{\circ}h(p_k, p_j)$ . Da  $v \in h(p_k, p_j)$  har vi at

$$\operatorname{dist}(v, p_k) < \operatorname{dist}(v, p_j).$$

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Så  $v \in \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j) \cap {}^{\circ}h(p_k, p_j)$ . Da  $v \in h(p_k, p_j)$  har vi at

$$\operatorname{dist}(v, p_k) < \operatorname{dist}(v, p_j).$$

Men da  $v \in \partial \mathcal{V}(p_j)$  gælder

$$\operatorname{dist}(v, p_k) \geq \operatorname{dist}(v, p_j),$$

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Så  $v \in \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j) \cap {}^{\circ}h(p_k, p_j)$ . Da  $v \in h(p_k, p_j)$  har vi at

$$\operatorname{dist}(v, p_k) < \operatorname{dist}(v, p_j).$$

Men da  $v \in \partial \mathcal{V}(p_j)$  gælder

$$\operatorname{dist}(v, p_k) \geq \operatorname{dist}(v, p_j),$$

og vi har en modstrid.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Så  $v \in \partial \mathcal{V}(p_i) \cap \partial \mathcal{V}(p_j) \cap {}^{\circ}h(p_k, p_j)$ . Da  $v \in h(p_k, p_j)$  har vi at

$$\operatorname{dist}(v, p_k) < \operatorname{dist}(v, p_j).$$

Men da  $v \in \partial \mathcal{V}(p_j)$  gælder

$$\operatorname{dist}(v, p_k) \geq \operatorname{dist}(v, p_j),$$

og vi har en modstrid. (Bemærk fejl i speciale på s. 8!)

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Vi viser nu at  $Vor_G(P)$  er sammenhængende.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Vi viser nu at  $Vor_G(P)$  er sammenhængende. Antag for modstrid at  $Vor_G(P)$  ikke er sammenhængende.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Vi viser nu at  $Vor_G(P)$  er sammenhængende. Antag for modstrid at  $Vor_G(P)$  ikke er sammenhængende. Så findes  $\partial \mathcal{V}(p_i)$  som ikke er stisammenhængende.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Vi viser nu at  $Vor_G(P)$  er sammenhængende. Antag for modstrid at  $Vor_G(P)$  ikke er sammenhængende. Så findes  $\partial \mathcal{V}(p_i)$  som ikke er stisammenhængende. Det kan kun ske hvis  $\partial \mathcal{V}(p_i)$  består af to parallelle linjer

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Vi viser nu at  $Vor_G(P)$  er sammenhængende. Antag for modstrid at  $Vor_G(P)$  ikke er sammenhængende. Så findes  $\partial \mathcal{V}(p_i)$  som ikke er stisammenhængende. Det kan kun ske hvis  $\partial \mathcal{V}(p_i)$  består af to parallelle linjer, hvilket er i modstrid med at  $Vor_G(P)$  ikke indeholder nogen linjer.

Hvis alle punkter i P ligger på den samme linje, så består  $Vor_G(P)$  af n-1 parallelle linjer. Hvis ikke, så er  $Vor_G(P)$  sammenhængende, og kanterne er enten linjestykker eller stråler.

Bevis fortsat. Vi viser nu at  $Vor_G(P)$  er sammenhængende. Antag for modstrid at  $Vor_G(P)$  ikke er sammenhængende. Så findes  $\partial \mathcal{V}(p_i)$  som ikke er stisammenhængende. Det kan kun ske hvis  $\partial \mathcal{V}(p_i)$  består af to parallelle linjer, hvilket er i modstrid med at  $Vor_G(P)$  ikke indeholder nogen linjer. Altså er  $Vor_G(P)$  sammenhængende. **QED.** 

Sætning 2

### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5

## Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

# Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis.

### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis. Hvis punkterne i P alle ligger på den samme linje, så giver Sætning 1 at  $Vor_G(P)$  opfylder de angivne øvre grænser.

### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis. Hvis punkterne i P alle ligger på den samme linje, så giver Sætning 1 at  $Vor_G(P)$  opfylder de angivne øvre grænser.

Antag nu at punkterne i P ikke alle ligger på den samme linje.

### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis. Hvis punkterne i P alle ligger på den samme linje, så giver Sætning 1 at  $Vor_G(P)$  opfylder de angivne øvre grænser.

Antag nu at punkterne i P ikke alle ligger på den samme linje. Vi vil benytte Eulers formel, som for en plan graf med

### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis. Hvis punkterne i P alle ligger på den samme linje, så giver Sætning 1 at  $Vor_G(P)$  opfylder de angivne øvre grænser.

Antag nu at punkterne i P ikke alle ligger på den samme linje. Vi vil benytte Eulers formel, som for en plan graf med V knuder,

### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis. Hvis punkterne i P alle ligger på den samme linje, så giver Sætning 1 at  $Vor_G(P)$  opfylder de angivne øvre grænser.

Antag nu at punkterne i P ikke alle ligger på den samme linje. Vi vil benytte Eulers formel, som for en plan graf med V knuder, E kanter

### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis. Hvis punkterne i P alle ligger på den samme linje, så giver Sætning 1 at  $Vor_G(P)$  opfylder de angivne øvre grænser.

Antag nu at punkterne i P ikke alle ligger på den samme linje. Vi vil benytte Eulers formel, som for en plan graf med V knuder, E kanter og F sideflader

### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n-5 og antallet af kanter er højst 3n-6.

Bevis. Hvis punkterne i P alle ligger på den samme linje, så giver Sætning 1 at  $Vor_G(P)$  opfylder de angivne øvre grænser.

Antag nu at punkterne i P ikke alle ligger på den samme linje. Vi vil benytte Eulers formel, som for en plan graf med V knuder, E kanter og F sideflader siger at

$$V - E + F = 2.$$

#### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis. Hvis punkterne i P alle ligger på den samme linje, så giver Sætning 1 at  $Vor_G(P)$  opfylder de angivne øvre grænser.

Antag nu at punkterne i P ikke alle ligger på den samme linje. Vi vil benytte Eulers formel, som for en plan graf med V knuder, E kanter og F sideflader siger at

$$V - E + F = 2$$
.

Vi har dog det problem at  $Vor_G(P)$  ikke er en plan graf i ovenstående forstand, da den har nogle uendelige kanter.

#### Sætning 2

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n-5 og antallet af kanter er højst 3n-6.

Bevis. Hvis punkterne i P alle ligger på den samme linje, så giver Sætning 1 at  $Vor_G(P)$  opfylder de angivne øvre grænser.

Antag nu at punkterne i P ikke alle ligger på den samme linje. Vi vil benytte Eulers formel, som for en plan graf med V knuder, E kanter og F sideflader siger at

$$V - E + F = 2$$
.

Vi har dog det problem at  $Vor_G(P)$  ikke er en plan graf i ovenstående forstand, da den har nogle uendelige kanter. Vi laver nu en transformation af  $Vor_G(P)$  som gør at vi kan benytte formlen.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i  $Vor_G(P)$ .

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i  $Vor_G(P)$ . Lad

$$p = \frac{1}{k}(v_1 + v_2 + \cdots + v_k) \in \mathbb{R}^2$$

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i Vor<sub>G</sub>(P). Lad

$$p = \frac{1}{k}(v_1 + v_2 + \cdots + v_k) \in \mathbb{R}^2$$

og

$$r = 1 + \max\{\operatorname{dist}(p, v_1), \dots, \operatorname{dist}(p, v_k)\}.$$

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i Vor<sub>G</sub>(P). Lad

$$p = \frac{1}{k}(v_1 + v_2 + \cdots + v_k) \in \mathbb{R}^2$$

og

$$r = 1 + \max\{\operatorname{dist}(p, v_1), \dots, \operatorname{dist}(p, v_k)\}.$$

Vi har så at  $v_1, \ldots, v_k \in B_r(p)$ 

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n-5 og antallet af kanter er højst 3n-6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i Vor<sub>G</sub>(P). Lad

$$p = \frac{1}{k}(v_1 + v_2 + \cdots + v_k) \in \mathbb{R}^2$$

og

$$r = 1 + \max\{\operatorname{dist}(p, v_1), \dots, \operatorname{dist}(p, v_k)\}.$$

Vi har så at  $v_1, \ldots, v_k \in B_r(p)$  og enhver kant i  $Vor_G(P)$  som er en stråle skærer  $\partial B_r(p)$  i et entydigt punkt

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n-5 og antallet af kanter er højst 3n-6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i Vor<sub>G</sub>(P). Lad

$$p = \frac{1}{k}(v_1 + v_2 + \cdots + v_k) \in \mathbb{R}^2$$

og

$$r = 1 + \max\{\operatorname{dist}(p, v_1), \dots, \operatorname{dist}(p, v_k)\}.$$

Vi har så at  $v_1, \ldots, v_k \in B_r(p)$  og enhver kant i  $Vor_G(P)$  som er en stråle skærer  $\partial B_r(p)$  i et entydigt punkt, kald disse punkter  $s_1, s_2, \ldots, s_t$ .

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n-5 og antallet af kanter er højst 3n-6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i Vor<sub>G</sub>(P). Lad

$$p = \frac{1}{k}(v_1 + v_2 + \cdots + v_k) \in \mathbb{R}^2$$

og

$$r = 1 + \max\{\operatorname{dist}(p, v_1), \dots, \operatorname{dist}(p, v_k)\}.$$

Vi har så at  $v_1, \ldots, v_k \in B_r(p)$  og enhver kant i  $Vor_G(P)$  som er en stråle skærer  $\partial B_r(p)$  i et entydigt punkt, kald disse punkter  $s_1, s_2, \ldots, s_t$ . Definér så  $v_\infty$  som et vilkårligt element i  $\mathbb{R}^2 \setminus \overline{B_r(p)}$ .

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n-5 og antallet af kanter er højst 3n-6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i Vor<sub>G</sub>(P). Lad

$$p = \frac{1}{k}(v_1 + v_2 + \cdots + v_k) \in \mathbb{R}^2$$

og

$$r = 1 + \max\{\operatorname{dist}(p, v_1), \dots, \operatorname{dist}(p, v_k)\}.$$

Vi har så at  $v_1,\ldots,v_k\in B_r(p)$  og enhver kant i  ${\rm Vor}_{\sf G}(P)$  som er en stråle skærer  $\partial B_r(p)$  i et entydigt punkt, kald disse punkter  $s_1,s_2,\ldots,s_t$ . Definér så  $v_\infty$  som et vilkårligt element i  $\mathbb{R}^2\setminus\overline{B_r(p)}$ . Vi kan så forbinde enhver uendelig kant til  $v_\infty$ 

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i Vor<sub>G</sub>(P). Lad

$$p = \frac{1}{k}(v_1 + v_2 + \cdots + v_k) \in \mathbb{R}^2$$

og

$$r = 1 + \max\{\operatorname{dist}(p, v_1), \dots, \operatorname{dist}(p, v_k)\}.$$

Vi har så at  $v_1,\ldots,v_k\in B_r(p)$  og enhver kant i  ${\rm Vor}_{\sf G}(P)$  som er en stråle skærer  $\partial B_r(p)$  i et entydigt punkt, kald disse punkter  $s_1,s_2,\ldots,s_t$ . Definér så  $v_\infty$  som et vilkårligt element i  $\mathbb{R}^2\setminus\overline{B_r(p)}$ . Vi kan så forbinde enhver uendelig kant til  $v_\infty$ , ved at forbinde  $s_i$  til  $v_\infty$  med en sti

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad  $v_1, v_2, \ldots, v_k$  være knuderne i Vor<sub>G</sub>(P). Lad

$$p = \frac{1}{k}(v_1 + v_2 + \cdots + v_k) \in \mathbb{R}^2$$

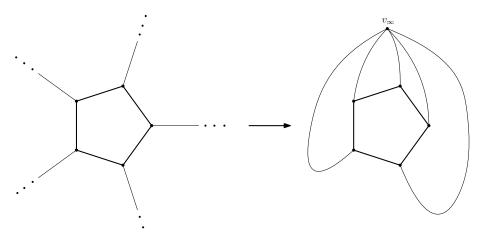
og

$$r = 1 + \max\{\mathsf{dist}(p, v_1), \dots, \mathsf{dist}(p, v_k)\}.$$

Vi har så at  $v_1,\ldots,v_k\in B_r(p)$  og enhver kant i  $\mathrm{Vor}_{\mathsf{G}}(P)$  som er en stråle skærer  $\partial B_r(p)$  i et entydigt punkt, kald disse punkter  $s_1,s_2,\ldots,s_t$ . Definér så  $v_\infty$  som et vilkårligt element i  $\mathbb{R}^2\setminus\overline{B_r(p)}$ . Vi kan så forbinde enhver uendelig kant til  $v_\infty$ , ved at forbinde  $s_i$  til  $v_\infty$  med en sti, og vi gør det i rækkefølge, startende med det  $s_i$  som ligger tættest på  $v_\infty$ .

Et eksempel på denne konstruktion er givet her:

Et eksempel på denne konstruktion er givet her:



For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ .

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G. Lad  $n_v$  betegne antallet af knuder i  $Vor_G(P)$ , og lad  $n_e$  betegne antallet af kanter.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n-5 og antallet af kanter er højst 3n-6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G. Lad  $n_v$  betegne antallet af knuder i  $Vor_G(P)$ , og lad  $n_e$  betegne antallet af kanter. Antallet af sideflader er n, da vi har én Voronoi celle for hvert site.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G. Lad  $n_v$  betegne antallet af knuder i  $Vor_G(P)$ , og lad  $n_e$  betegne antallet af kanter. Antallet af sideflader er n, da vi har én Voronoi celle for hvert site. Vi har kun tilføjet en enkelt knude, så ved indsættelse i Eulers formel får vi

$$(n_v + 1) - n_e + n = 2.$$
 (1)

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G. Lad  $n_v$  betegne antallet af knuder i  $Vor_G(P)$ , og lad  $n_e$  betegne antallet af kanter. Antallet af sideflader er n, da vi har én Voronoi celle for hvert site. Vi har kun tilføjet en enkelt knude, så ved indsættelse i Eulers formel får vi

$$(n_{v}+1)-n_{e}+n=2. (1)$$

Bemærk så, at enhver knude v i G har  $deg(v) \ge 3$ 

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G. Lad  $n_v$  betegne antallet af knuder i  $Vor_G(P)$ , og lad  $n_e$  betegne antallet af kanter. Antallet af sideflader er n, da vi har én Voronoi celle for hvert site. Vi har kun tilføjet en enkelt knude, så ved indsættelse i Eulers formel får vi

$$(n_{v}+1)-n_{e}+n=2. (1)$$

Bemærk så, at enhver knude v i G har  $\deg(v) \geq 3$ , for ellers ville der være en  $\mathcal{V}(p_i)$  som ikke er konveks.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G. Lad  $n_v$  betegne antallet af knuder i  $Vor_G(P)$ , og lad  $n_e$  betegne antallet af kanter. Antallet af sideflader er n, da vi har én Voronoi celle for hvert site. Vi har kun tilføjet en enkelt knude, så ved indsættelse i Eulers formel får vi

$$(n_v + 1) - n_e + n = 2.$$
 (1)

Bemærk så, at enhver knude v i G har  $\deg(v) \geq 3$ , for ellers ville der være en  $\mathcal{V}(p_i)$  som ikke er konveks. Dvs.

$$\sum_{v \in V(G)} \deg(v)$$

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G. Lad  $n_v$  betegne antallet af knuder i  $Vor_G(P)$ , og lad  $n_e$  betegne antallet af kanter. Antallet af sideflader er n, da vi har én Voronoi celle for hvert site. Vi har kun tilføjet en enkelt knude, så ved indsættelse i Eulers formel får vi

$$(n_v + 1) - n_e + n = 2.$$
 (1)

Bemærk så, at enhver knude v i G har  $\deg(v) \geq 3$ , for ellers ville der være en  $\mathcal{V}(p_i)$  som ikke er konveks. Dvs.

$$\sum_{v \in V(G)} \deg(v) \ge 3 \, |V(G)|$$

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G. Lad  $n_v$  betegne antallet af knuder i  $Vor_G(P)$ , og lad  $n_e$  betegne antallet af kanter. Antallet af sideflader er n, da vi har én Voronoi celle for hvert site. Vi har kun tilføjet en enkelt knude, så ved indsættelse i Eulers formel får vi

$$(n_v + 1) - n_e + n = 2.$$
 (1)

Bemærk så, at enhver knude v i G har  $\deg(v) \geq 3$ , for ellers ville der være en  $\mathcal{V}(p_i)$  som ikke er konveks. Dvs.

$$\sum_{v \in V(G)} \deg(v) \ge 3 |V(G)| = 3(n_v + 1).$$

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Lad G være grafen der fremkommer ved at transformere  $Vor_G(P)$ . Vi kan nu anvende Eulers formel på G. Lad  $n_v$  betegne antallet af knuder i  $Vor_G(P)$ , og lad  $n_e$  betegne antallet af kanter. Antallet af sideflader er n, da vi har én Voronoi celle for hvert site. Vi har kun tilføjet en enkelt knude, så ved indsættelse i Eulers formel får vi

$$(n_{v}+1)-n_{e}+n=2. (1)$$

Bemærk så, at enhver knude v i G har  $\deg(v) \geq 3$ , for ellers ville der være en  $\mathcal{V}(p_i)$  som ikke er konveks. Dvs.

$$\sum_{v \in V(G)} \deg(v) \ge 3 |V(G)| = 3(n_v + 1).$$

Vi finder nu et udtryk for venstresiden.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Bemærk at deg(v) tæller antallet af kanter som rører v

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Bemærk at deg(v) tæller antallet af kanter som rører v, og i G så rører hver kant ved præcis 2 knuder

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Bemærk at  $\deg(v)$  tæller antallet af kanter som rører v, og i G så rører hver kant ved præcis 2 knuder, så  $\sum_{v \in V(G)} \deg(v) = 2n_e$ .

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Bemærk at  $\deg(v)$  tæller antallet af kanter som rører v, og i G så rører hver kant ved præcis 2 knuder, så  $\sum_{v \in V(G)} \deg(v) = 2n_e$ . Dvs.

$$2n_e \geq 3(n_v+1). \tag{2}$$

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Bemærk at  $\deg(v)$  tæller antallet af kanter som rører v, og i G så rører hver kant ved præcis 2 knuder, så  $\sum_{v \in V(G)} \deg(v) = 2n_e$ . Dvs.

$$2n_e \ge 3(n_v + 1).$$
 (2)

$$2(n_v + 1) - 2n_e + 2n = 4$$
 (Gang (1) med 2)

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Bemærk at  $\deg(v)$  tæller antallet af kanter som rører v, og i G så rører hver kant ved præcis 2 knuder, så  $\sum_{v \in V(G)} \deg(v) = 2n_e$ . Dvs.

$$2n_e \ge 3(n_v + 1). \tag{2}$$

$$2(n_v + 1) - 2n_e + 2n = 4$$
 (Gang (1) med 2)  
 $\iff 2n_e = (2n_v + 1) + 2n - 4$  (Isolér  $2n_e$ )

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Bemærk at  $\deg(v)$  tæller antallet af kanter som rører v, og i G så rører hver kant ved præcis 2 knuder, så  $\sum_{v \in V(G)} \deg(v) = 2n_e$ . Dvs.

$$2n_e \ge 3(n_v + 1). \tag{2}$$

$$2(n_v + 1) - 2n_e + 2n = 4 \quad (Gang (1) med 2)$$

$$\iff 2n_e = (2n_v + 1) + 2n - 4 \quad (Isolér 2n_e)$$

$$\implies 3(n_v + 1) \le 2(n_v + 1) + 2n - 4 \quad (Anvend (2))$$

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Bemærk at  $\deg(v)$  tæller antallet af kanter som rører v, og i G så rører hver kant ved præcis 2 knuder, så  $\sum_{v \in V(G)} \deg(v) = 2n_e$ . Dvs.

$$2n_e \ge 3(n_v + 1).$$
 (2)

$$2(n_{v}+1)-2n_{e}+2n=4 \quad (Gang (1) med 2)$$

$$\iff 2n_{e}=(2n_{v}+1)+2n-4 \quad (Isolér 2n_{e})$$

$$\implies 3(n_{v}+1) \leq 2(n_{v}+1)+2n-4 \quad (Anvend (2))$$

$$\implies n_{v} \leq 2n-5.$$

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Bemærk at  $\deg(v)$  tæller antallet af kanter som rører v, og i G så rører hver kant ved præcis 2 knuder, så  $\sum_{v \in V(G)} \deg(v) = 2n_e$ . Dvs.

$$2n_e \ge 3(n_v + 1).$$
 (2)

Vi får så:

$$2(n_v + 1) - 2n_e + 2n = 4 \quad (Gang (1) med 2)$$

$$\iff 2n_e = (2n_v + 1) + 2n - 4 \quad (Isolér 2n_e)$$

$$\implies 3(n_v + 1) \le 2(n_v + 1) + 2n - 4 \quad (Anvend (2))$$

$$\implies n_v \le 2n - 5.$$

Altså er antallet af knuder højst 2n - 5.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

$$3(n_v + 1) - 3n_e + 3n = 6 \pmod{1} \mod 3$$

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

$$3(n_v + 1) - 3n_e + 3n = 6$$
 (Gang (1) med 3)  
 $\iff 3(n_v + 1) = 3n_e - 3n + 6$  (Isoler  $3(n_v + 1)$ )

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

$$3(n_v + 1) - 3n_e + 3n = 6$$
 (Gang (1) med 3)  
 $\iff 3(n_v + 1) = 3n_e - 3n + 6$  (Isoler  $3(n_v + 1)$ )  
 $\implies 2n_e \ge 3n_e - 3n + 6$  (Anvend (2))

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

$$3(n_v + 1) - 3n_e + 3n = 6$$
 (Gang (1) med 3)  
 $\iff 3(n_v + 1) = 3n_e - 3n + 6$  (Isoler  $3(n_v + 1)$ )  
 $\implies 2n_e \ge 3n_e - 3n + 6$  (Anvend (2))  
 $\implies n_e \le 3n - 6$ .

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Mht. kanterne har vi:

$$3(n_v + 1) - 3n_e + 3n = 6$$
 (Gang (1) med 3)  
 $\iff 3(n_v + 1) = 3n_e - 3n + 6$  (Isoler  $3(n_v + 1)$ )  
 $\implies 2n_e \ge 3n_e - 3n + 6$  (Anvend (2))  
 $\implies n_e \le 3n - 6$ .

Altså er antallet af kanter højst 3n - 6.

For  $n \ge 3$  er antallet af knuder i  $Vor_G(P)$  højst 2n - 5 og antallet af kanter er højst 3n - 6.

Bevis fortsat. Mht. kanterne har vi:

$$3(n_v + 1) - 3n_e + 3n = 6$$
 (Gang (1) med 3)  
 $\iff 3(n_v + 1) = 3n_e - 3n + 6$  (Isoler  $3(n_v + 1)$ )  
 $\implies 2n_e \ge 3n_e - 3n + 6$  (Anvend (2))  
 $\implies n_e \le 3n - 6$ .

Altså er antallet af kanter højst 3n - 6. **QED.** 

Vi har altså set at selvom vi har  $\mathcal{O}(n^2)$  bisectors, så har vi kun  $\mathcal{O}(n)$  kanter.

Vi har altså set at selvom vi har  $\mathcal{O}(n^2)$  bisectors, så har vi kun  $\mathcal{O}(n)$  kanter. Vi vil nu karakterisere hvornår en del af en bisector faktisk udgør en knude eller kant i  $\mathrm{Vor}_{\mathsf{G}}(P)$ .

Definition (Største tomme cirkel)

### Definition (Største tomme cirkel)

For  $q \in \mathbb{R}^2$ 

### Definition (Største tomme cirkel)

For  $q \in \mathbb{R}^2$  definerer vi  $C_P(q)$  til at være *den største tommel cirkel for q mht. P* 

### Definition (Største tomme cirkel)

For  $q \in \mathbb{R}^2$  definerer vi  $C_P(q)$  til at være den største tommel cirkel for q mht. P, givet ved

$$C_P(q) = B_r(q)$$

#### Definition (Største tomme cirkel)

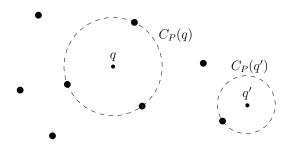
For  $q \in \mathbb{R}^2$  definerer vi  $C_P(q)$  til at være den største tommel cirkel for q mht. P, givet ved

$$C_P(q) = B_r(q)$$
, hvor  $r = \sup\{\lambda \in \mathbb{R}^+ \mid B_\lambda(q) \cap P = \emptyset\}$ .

#### Definition (Største tomme cirkel)

For  $q \in \mathbb{R}^2$  definerer vi  $C_P(q)$  til at være den største tommel cirkel for q mht. P, givet ved

$$C_P(q) = B_r(q), \text{ hvor } r = \sup\{\lambda \in \mathbb{R}^+ \mid B_\lambda(q) \cap P = \emptyset\}.$$





Vi har følgende:

Vi har følgende:

 $oldsymbol{0} q \in \mathbb{R}^2$  er en knude i  $\operatorname{Vor}_{\mathsf{G}}(P)$ 

Vi har følgende:

 $oldsymbol{0} q \in \mathbb{R}^2$  er en knude i  $\mathsf{Vor}_\mathsf{G}(P)$  hvis og kun hvis

$$|\partial C_P(q) \cap P| \ge 3.$$

### Vi har følgende:

 $\mathbf{0}$   $q \in \mathbb{R}^2$  er en knude i  $Vor_{\mathsf{G}}(P)$  hvis og kun hvis

$$|\partial C_P(q) \cap P| \ge 3.$$

bi $(p_i, p_j)$  definerer en kant i  $Vor_G(P)$ 

#### Vi har følgende:

**1**  $q \in \mathbb{R}^2$  er en knude i  $Vor_G(P)$  hvis og kun hvis

$$|\partial C_P(q) \cap P| \geq 3.$$

 $\circ$  bi $(p_i, p_j)$  definerer en kant i  $Vor_G(P)$  hvis og kun hvis

$$\exists q \in \mathsf{bi}(p_i, p_j) \colon \partial C_P(q) \cap P = \{p_i, p_j\}.$$

Vi har følgende:

 $\mathbf{0}$   $q \in \mathbb{R}^2$  er en knude i  $Vor_{\mathsf{G}}(P)$  hvis og kun hvis

$$|\partial C_P(q) \cap P| \geq 3.$$

 $\circ$  bi $(p_i, p_j)$  definerer en kant i  $Vor_G(P)$  hvis og kun hvis

$$\exists q \in \mathsf{bi}(p_i, p_j) \colon \partial C_P(q) \cap P = \{p_i, p_j\}.$$

Beviset består af nogle simple observationer og modstrider, så vi præsenterer det ikke her.

Vi har følgende:

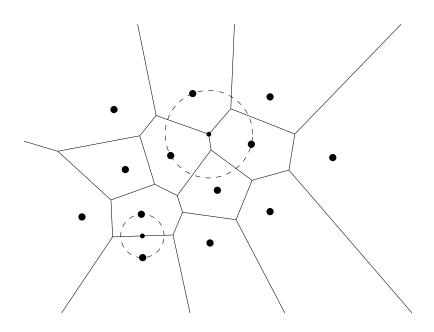
**1**  $q \in \mathbb{R}^2$  er en knude i  $Vor_G(P)$  hvis og kun hvis

$$|\partial C_P(q) \cap P| \geq 3.$$

 $\circ$  bi $(p_i, p_j)$  definerer en kant i  $Vor_G(P)$  hvis og kun hvis

$$\exists q \in \mathsf{bi}(p_i, p_j) \colon \partial C_P(q) \cap P = \{p_i, p_j\}.$$

Beviset består af nogle simple observationer og modstrider, så vi præsenterer det ikke her. Denne figur bør give den intuition som er nødvendig:



Nu har vi fået karakteriseret nogle af de vigtige egenskaber for Voronoi diagrammet for P.

Nu har vi fået karakteriseret nogle af de vigtige egenskaber for Voronoi diagrammet for P.

Vi arbejder os nu i mod at beskrive Fortune's algoritme, som er en  $\mathcal{O}(n \log n)$  algoritme til at beregne Vor(P).

• Punkterne i *P* er i *generel position*, dvs. ingen punkter i *P* har samme *x*- eller *y*-koordinat.

- Punkterne i P er i generel position, dvs. ingen punkter i P har samme x- eller y-koordinat.
- 2 Punkterne i P ligger ikke alle på den samme linje.

- Punkterne i P er i generel position, dvs. ingen punkter i P har samme x- eller y-koordinat.
- 2 Punkterne i P ligger ikke alle på den samme linje.
- Oer ligger ikke mere end 3 punkter fra P på samme cirkel.

Givet et punkt  $p = (p_x, p_y) \in \mathbb{R}^2$ 

Givet et punkt  $p=(p_x,p_y)\in\mathbb{R}^2$  og en sweep line  $\ell\colon y=\ell_y$ 

Givet et punkt  $p=(p_x,p_y)\in\mathbb{R}^2$  og en sweep line  $\ell\colon y=\ell_y$  så er  ${\sf dist}(p,\ell)=|p_y-\ell_y|\,.$ 

Givet et punkt  $p=(p_{\mathsf{x}},p_{\mathsf{y}})\in\mathbb{R}^2$  og en sweep line  $\ell\colon y=\ell_{\mathsf{y}}$  så er

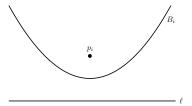
$$\mathsf{dist}(p,\ell) = |p_y - \ell_y|.$$

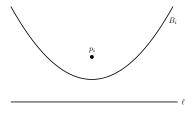
Vi definerer så

$$B_i = \{q \in \mathbb{R}^2 \mid \mathsf{dist}(q, p_i) = \mathsf{dist}(q, \ell)\}$$

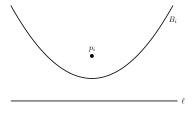
for alle  $i \in \{1, 2, ..., n\}$ .

Hvis  $(p_i)_y > \ell_y$ 

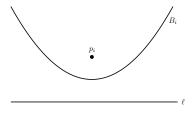




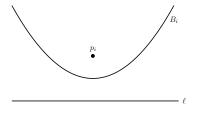
Lad  $p = (p_x, p_y)$  beskrive  $p_i$ 



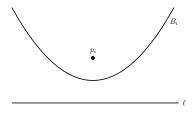
Lad  $p = (p_x, p_y)$  beskrive  $p_i$  og lad  $q = (x, y) \in B_i$ .



Lad 
$$p=(p_x,p_y)$$
 beskrive  $p_i$  og lad  $q=(x,y)\in B_i$ . Vi kigger så på  $\operatorname{dist}(q,p)^2=\operatorname{dist}(q,\ell)^2$ 



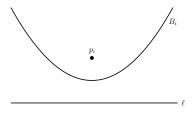
Lad 
$$p = (p_x, p_y)$$
 beskrive  $p_i$  og lad  $q = (x, y) \in B_i$ . Vi kigger så på  $\operatorname{dist}(q, p)^2 = \operatorname{dist}(q, \ell)^2 \iff (p_x - x)^2 + (p_y - y)^2 = (y - \ell_y)^2$ .



Lad  $p = (p_x, p_y)$  beskrive  $p_i$  og lad  $q = (x, y) \in B_i$ . Vi kigger så på  $\operatorname{dist}(q, p)^2 = \operatorname{dist}(q, \ell)^2 \iff (p_x - x)^2 + (p_y - y)^2 = (y - \ell_y)^2$ .

Da  $p_y 
eq \ell_y$  kan vi omskrive til

$$y = \frac{1}{2(p_y - \ell_y)}(x^2 - 2p_x x + p_x^2 + p_y^2 - \ell_y^2),$$



Lad  $p=(p_x,p_y)$  beskrive  $p_i$  og lad  $q=(x,y)\in B_i$ . Vi kigger så på  $\operatorname{dist}(q,p)^2=\operatorname{dist}(q,\ell)^2\iff (p_x-x)^2+(p_y-y)^2=(y-\ell_y)^2.$ 

Da  $p_y 
eq \ell_y$  kan vi omskrive til

$$y = \frac{1}{2(p_y - \ell_y)}(x^2 - 2p_x x + p_x^2 + p_y^2 - \ell_y^2),$$

hvilket parametriserer  $B_i$  hvis  $(p_i)_{\scriptscriptstyle V} > \ell_{\scriptscriptstyle V}$ .

Hvis derimod  $(p_i)_y = \ell_y$ 

Hvis derimod 
$$(p_i)_y = \ell_y$$
, så får vi at

$$\mathsf{dist}(q,p)^2 = \mathsf{dist}(q,\ell)^2$$

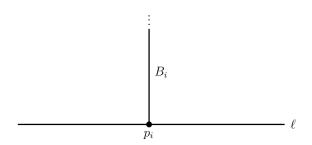
$$\operatorname{dist}(q,p)^2 = \operatorname{dist}(q,\ell)^2 \iff (p_x - x)^2 + (p_y - y)^2 = (p_y - y)^2.$$

$$\operatorname{dist}(q,p)^2 = \operatorname{dist}(q,\ell)^2 \iff (p_x - x)^2 + (p_y - y)^2 = (p_y - y)^2.$$

Dvs. 
$$p_x = x$$

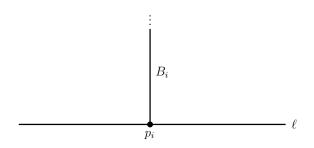
$$\operatorname{dist}(q,p)^2 = \operatorname{dist}(q,\ell)^2 \iff (p_x - x)^2 + (p_y - y)^2 = (p_y - y)^2.$$

Dvs.  $p_x = x$ , så  $B_i$  er en vertikal stråle der starter i  $p_i$ .



$$\operatorname{dist}(q,p)^2 = \operatorname{dist}(q,\ell)^2 \iff (p_x - x)^2 + (p_y - y)^2 = (p_y - y)^2.$$

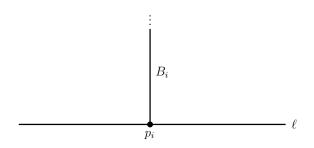
Dvs.  $p_x = x$ , så  $B_i$  er en vertikal stråle der starter i  $p_i$ .



For  $(p_i)_{\gamma} < \ell_{\gamma}$  definerer vi  $B_i = \varnothing$ .

$$\operatorname{dist}(q,p)^2 = \operatorname{dist}(q,\ell)^2 \iff (p_x - x)^2 + (p_y - y)^2 = (p_y - y)^2.$$

Dvs.  $p_x = x$ , så  $B_i$  er en vertikal stråle der starter i  $p_i$ .



For  $(p_i)_v < \ell_v$  definerer vi  $B_i = \varnothing$ . (Bemærk fejl i speciale på s. 19!)

4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□P

$$\beta_i(x) = \left\{ \right.$$

$$\beta_i(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_y - \ell_y)} (x^2 - 2p_x x + p_x^2 + p_y^2 - \ell_y^2) & \text{hvis } (p_i)_y > \ell_y \end{cases}$$

$$\beta_{i}(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_{y} - \ell_{y})} (x^{2} - 2p_{x}x + p_{x}^{2} + p_{y}^{2} - \ell_{y}^{2}) & \text{hvis } (p_{i})_{y} > \ell_{y} \\ \infty & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$\beta_i(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_y - \ell_y)} (x^2 - 2p_x x + p_x^2 + p_y^2 - \ell_y^2) & \text{hvis } (p_i)_y > \ell_y \\ \infty & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$LB(x) =$$

$$\beta_i(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_y - \ell_y)} (x^2 - 2p_x x + p_x^2 + p_y^2 - \ell_y^2) & \text{hvis } (p_i)_y > \ell_y \\ \infty & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$\mathsf{LB}(x) = \min\{\beta_1(x), \beta_2(x), \dots, \beta_n(x)\}.$$

$$\beta_i(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_y - \ell_y)} (x^2 - 2p_x x + p_x^2 + p_y^2 - \ell_y^2) & \text{hvis } (p_i)_y > \ell_y \\ \infty & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$\mathsf{LB}(x) = \min\{\beta_1(x), \beta_2(x), \dots, \beta_n(x)\}.$$

# Definition (kystlinjen)

$$\beta_{i}(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_{y} - \ell_{y})} (x^{2} - 2p_{x}x + p_{x}^{2} + p_{y}^{2} - \ell_{y}^{2}) & \text{hvis } (p_{i})_{y} > \ell_{y} \\ \infty & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$\mathsf{LB}(x) = \min\{\beta_1(x), \beta_2(x), \dots, \beta_n(x)\}.$$

# Definition (kystlinjen)

Vi definerer så kystlinjen for P mht. ℓ som mængden

$$G \cup V$$
,

$$\beta_i(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_y - \ell_y)} (x^2 - 2p_x x + p_x^2 + p_y^2 - \ell_y^2) & \text{hvis } (p_i)_y > \ell_y \\ \infty & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$\mathsf{LB}(x) = \min\{\beta_1(x), \beta_2(x), \dots, \beta_n(x)\}.$$

# Definition (kystlinjen)

Vi definerer så kystlinjen for P mht. ℓ som mængden

$$G \cup V$$
,

hvor G for grafdel er givet ved

$$\beta_{i}(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_{y} - \ell_{y})} (x^{2} - 2p_{x}x + p_{x}^{2} + p_{y}^{2} - \ell_{y}^{2}) & \text{hvis } (p_{i})_{y} > \ell_{y} \\ \infty & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$LB(x) = \min\{\beta_1(x), \beta_2(x), \dots, \beta_n(x)\}.$$

#### Definition (kystlinjen)

Vi definerer så kystlinjen for P mht. ℓ som mængden

$$G \cup V$$
,

hvor G for grafdel er givet ved

$$G = \{(x, \mathsf{LB}(x)) \in \mathbb{R}^2 \mid \mathsf{LB}(x) < \infty\}$$

$$\beta_{i}(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_{y} - \ell_{y})} (x^{2} - 2p_{x}x + p_{x}^{2} + p_{y}^{2} - \ell_{y}^{2}) & \text{hvis } (p_{i})_{y} > \ell_{y} \\ \infty & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$LB(x) = \min\{\beta_1(x), \beta_2(x), \dots, \beta_n(x)\}.$$

#### Definition (kystlinjen)

Vi definerer så kystlinjen for P mht. ℓ som mængden

$$G \cup V$$
,

hvor G for grafdel er givet ved

$$G = \{(x, \mathsf{LB}(x)) \in \mathbb{R}^2 \mid \mathsf{LB}(x) < \infty\}$$

og V for vertikaldel er givet ved

$$\beta_i(x) = \begin{cases} \frac{1}{2(p_y - \ell_y)} (x^2 - 2p_x x + p_x^2 + p_y^2 - \ell_y^2) & \text{hvis } (p_i)_y > \ell_y \\ \infty & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$LB(x) = \min\{\beta_1(x), \beta_2(x), \dots, \beta_n(x)\}.$$

#### Definition (kystlinjen)

Vi definerer så kystlinjen for P mht. ℓ som mængden

$$G \cup V$$
,

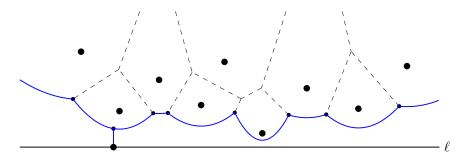
hvor G for grafdel er givet ved

$$G = \{(x, \mathsf{LB}(x)) \in \mathbb{R}^2 \mid \mathsf{LB}(x) < \infty\}$$

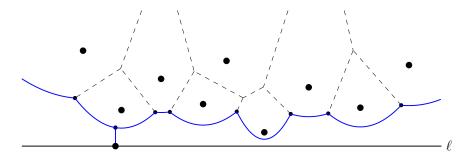
og V for vertikaldel er givet ved

$$V = \{B_i - (p_i)_x \times (\mathsf{LB}((p_i)_x), \infty) \mid i = 1, ..., n \text{ hvor } (p_i)_y = \ell - y\}.$$

#### Et eksempel på kystlinjen er givet her:

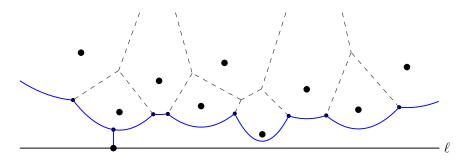


#### Et eksempel på kystlinjen er givet her:



De stykvis glatte kurver udgør G

Et eksempel på kystlinjen er givet her:



De stykvis glatte kurver udgør G, mens det vertikale linjestykke udgør V.

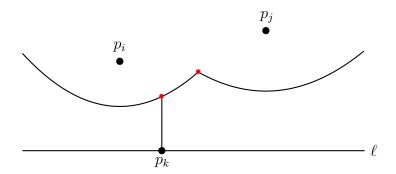
Definition (Breakpoint)

#### Definition (Breakpoint)

Ethvert punkt q på kystlinjen således at  $q \in B_i \cap B_j$  for to forskellige i, j kaldes for et *breakpoint*.

#### Definition (Breakpoint)

Ethvert punkt q på kystlinjen således at  $q \in B_i \cap B_j$  for to forskellige i, j kaldes for et *breakpoint*.



# Proposition

# Proposition

Vi har følgende:

# Proposition

Vi har følgende:

• For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$ 

#### Proposition

Vi har følgende:

• For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .

#### Proposition

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- 2 For alle  $q \in Vor_G(P)$

# Proposition

### Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$

## Proposition

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

## Proposition

### Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis.

## Proposition

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis. (1):

## Proposition

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis. (1): Antag at  $\ell$  har mindst et breakpoint, og lad q være et af dem.

## Proposition

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis. (1): Antag at  $\ell$  har mindst et breakpoint, og lad q være et af dem. Så gælder at  $q \in B_i \cap B_j$  for  $i \neq j$ 

## Proposition

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis. (1): Antag at  $\ell$  har mindst et breakpoint, og lad q være et af dem. Så gælder at  $q \in B_i \cap B_j$  for  $i \neq j$ , hvilket vil sige at

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j).$$

## Proposition

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis. (1): Antag at  $\ell$  har mindst et breakpoint, og lad q være et af dem. Så gælder at  $q \in B_i \cap B_j$  for  $i \neq j$ , hvilket vil sige at

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j).$$

Sidste lighedstegn giver at  $q \notin \mathcal{V}(p_k)$  for alle k

↓□▶ ↓□▶ ↓□▶ ↓□▶ □ ♥Q♥

## Proposition

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis. (1): Antag at  $\ell$  har mindst et breakpoint, og lad q være et af dem. Så gælder at  $q \in B_i \cap B_j$  for  $i \neq j$ , hvilket vil sige at

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j).$$

Sidste lighedstegn giver at  $q \notin \mathcal{V}(p_k)$  for alle k, hvormed  $q \in Vor_G(P)$ .

#### Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat.

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2):

## Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q = (q_x, q_y) \in Vor_G(P)$ .

## Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q = (q_x, q_y) \in Vor_G(P)$ . Da q enten er en knude eller en kant

#### Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q=(q_x,q_y)\in Vor_G(P)$ . Da q enten er en knude eller en kant, så giver Sætning 3 at  $|\partial C_P(q)\cap P|\geq 2$ .

### Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q=(q_x,q_y)\in Vor_G(P)$ . Da q enten er en knude eller en kant, så giver Sætning 3 at  $|\partial C_P(q)\cap P|\geq 2$ . Så lad  $p_i,p_j\in\partial C_P(q)\cap P$  så  $p_i\neq p_j$ .

### Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q=(q_x,q_y)\in Vor_G(P)$ . Da q enten er en knude eller en kant, så giver Sætning 3 at  $|\partial C_P(q)\cap P|\geq 2$ . Så lad  $p_i,p_j\in\partial C_P(q)\cap P$  så  $p_i\neq p_j$ . Vi sætter så

$$\ell_y := q_y - \mathsf{dist}(q, p_i).$$

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q=(q_x,q_y)\in Vor_G(P)$ . Da q enten er en knude eller en kant, så giver Sætning 3 at  $|\partial C_P(q)\cap P|\geq 2$ . Så lad  $p_i,p_j\in\partial C_P(q)\cap P$  så  $p_i\neq p_j$ . Vi sætter så

$$\ell_y := q_y - \mathsf{dist}(q, p_i).$$

Så er

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j).$$

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q=(q_x,q_y)\in Vor_G(P)$ . Da q enten er en knude eller en kant, så giver Sætning 3 at  $|\partial C_P(q)\cap P|\geq 2$ . Så lad  $p_i,p_j\in\partial C_P(q)\cap P$  så  $p_i\neq p_j$ . Vi sætter så

$$\ell_y := q_y - \mathsf{dist}(q, p_i).$$

Så er

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j).$$

Dvs.  $B_i$  og  $B_j$  skærer hinanden i q



### Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q=(q_x,q_y)\in Vor_G(P)$ . Da q enten er en knude eller en kant, så giver Sætning 3 at  $|\partial C_P(q)\cap P|\geq 2$ . Så lad  $p_i,p_j\in\partial C_P(q)\cap P$  så  $p_i\neq p_j$ . Vi sætter så

$$\ell_y := q_y - \mathsf{dist}(q, p_i).$$

Så er

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j).$$

Dvs.  $B_i$  og  $B_j$  skærer hinanden i q, og q er på kystlinjen da der ikke findes et site  $p_k$  med  $k \neq i, j$  tættere på q

### Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q=(q_x,q_y)\in Vor_G(P)$ . Da q enten er en knude eller en kant, så giver Sætning 3 at  $|\partial C_P(q)\cap P|\geq 2$ . Så lad  $p_i,p_j\in\partial C_P(q)\cap P$  så  $p_i\neq p_j$ . Vi sætter så

$$\ell_y := q_y - \mathsf{dist}(q, p_i).$$

Så er

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j).$$

Dvs.  $B_i$  og  $B_j$  skærer hinanden i q, og q er på kystlinjen da der ikke findes et site  $p_k$  med  $k \neq i, j$  tættere på q, pr. definition af  $C_P(q)$ .

Specialeforsvar

Vi har følgende:

- For enhver sweep line  $\ell$ :  $y = \ell_y$  gælder det at ethvert breakpoint ligger på  $Vor_G(P)$ .
- ② For alle  $q \in Vor_G(P)$  findes der en position  $\ell_y$  for  $\ell$  således at q er et breakpoint.

Bevis fortsat. (2): Lad  $q=(q_x,q_y)\in Vor_G(P)$ . Da q enten er en knude eller en kant, så giver Sætning 3 at  $|\partial C_P(q)\cap P|\geq 2$ . Så lad  $p_i,p_j\in\partial C_P(q)\cap P$  så  $p_i\neq p_j$ . Vi sætter så

$$\ell_y := q_y - \mathsf{dist}(q, p_i).$$

Så er

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j).$$

Dvs.  $B_i$  og  $B_j$  skærer hinanden i q, og q er på kystlinjen da der ikke findes et site  $p_k$  med  $k \neq i, j$  tættere på q, pr. definition af  $C_P(q)$ . **QED.** 

24. juni 2022

Vi vil nu til at beskrive site og cirkel begivenheder

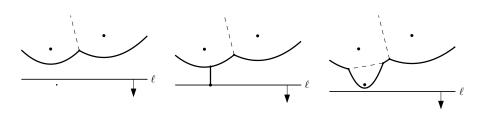
Definition (Site begivenhed)

## Definition (Site begivenhed)

Når  $\ell$  møder et punkt  $p_i \in P$ , dvs. når  $\ell_y = (p_i)_y$ , så siger vi at vi møder en site begivenhed.

## Definition (Site begivenhed)

Når  $\ell$  møder et punkt  $p_i \in P$ , dvs. når  $\ell_y = (p_i)_y$ , så siger vi at vi møder en site begivenhed.



Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis. Antag for modstrid at en ny bue optræder på kystlinjen mens  $\ell_y \neq (p_i)_y$  for alle i.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

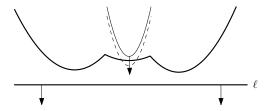
Bevis. Antag for modstrid at en ny bue optræder på kystlinjen mens  $\ell_y \neq (p_i)_y$  for alle i. Lad  $\beta_j$  være parablen som indeholder den nye bue der optræder på kystlinjen, som tilhører  $p_i \in P$ .

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis. Antag for modstrid at en ny bue optræder på kystlinjen mens  $\ell_y \neq (p_i)_y$  for alle i. Lad  $\beta_j$  være parablen som indeholder den nye bue der optræder på kystlinjen, som tilhører  $p_j \in P$ . Vi ser nu på 2 tilfælde hvorpå  $\beta_j$  kan optræde med en ny bue på kystlinjen.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis. Antag for modstrid at en ny bue optræder på kystlinjen mens  $\ell_y \neq (p_i)_y$  for alle i. Lad  $\beta_j$  være parablen som indeholder den nye bue der optræder på kystlinjen, som tilhører  $p_j \in P$ . Vi ser nu på 2 tilfælde hvorpå  $\beta_j$  kan optræde med en ny bue på kystlinjen.



Det første tilfælde er hvor  $\beta_j$  smadrer igennem i midten af en anden bue, som er en del af en parabel  $\beta_i$ .

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden, eller så tangerer de hinanden

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden, eller så tangerer de hinanden, hvormed de skærer hinanden i præcis ét punkt.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden, eller så tangerer de hinanden, hvormed de skærer hinanden i præcis ét punkt. Da  $p_i \neq p_j$  så ligger de ikke oveni hinanden, hvormed de må skære hinanden i ét punkt.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden, eller så tangerer de hinanden, hvormed de skærer hinanden i præcis ét punkt. Da  $p_i \neq p_j$  så ligger de ikke oveni hinanden, hvormed de må skære hinanden i ét punkt.

Fra vores teoretiske antagelser har vi at  $(p_i)_y \neq (p_j)_y$ 

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden, eller så tangerer de hinanden, hvormed de skærer hinanden i præcis ét punkt. Da  $p_i \neq p_j$  så ligger de ikke oveni hinanden, hvormed de må skære hinanden i ét punkt.

Fra vores teoretiske antagelser har vi at  $(p_i)_y \neq (p_j)_y$ , hvormed  $\beta_i(x) - \beta_j(x)$  er et andengradspolynomium

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden, eller så tangerer de hinanden, hvormed de skærer hinanden i præcis ét punkt. Da  $p_i \neq p_j$  så ligger de ikke oveni hinanden, hvormed de må skære hinanden i ét punkt.

Fra vores teoretiske antagelser har vi at  $(p_i)_y \neq (p_j)_y$ , hvormed  $\beta_i(x) - \beta_j(x)$  er et andengradspolynomium med discriminant

$$D = \frac{(p_x - q_x)^2 + (p_y - q_y)^2}{(p_y - \ell_y)(q_y - \ell_y)}$$

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden, eller så tangerer de hinanden, hvormed de skærer hinanden i præcis ét punkt. Da  $p_i \neq p_j$  så ligger de ikke oveni hinanden, hvormed de må skære hinanden i ét punkt.

Fra vores teoretiske antagelser har vi at  $(p_i)_y \neq (p_j)_y$ , hvormed  $\beta_i(x) - \beta_j(x)$  er et andengradspolynomium med discriminant

$$D = \frac{(p_x - q_x)^2 + (p_y - q_y)^2}{(p_y - \ell_y)(q_y - \ell_y)} > 0.$$

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden, eller så tangerer de hinanden, hvormed de skærer hinanden i præcis ét punkt. Da  $p_i \neq p_j$  så ligger de ikke oveni hinanden, hvormed de må skære hinanden i ét punkt.

Fra vores teoretiske antagelser har vi at  $(p_i)_y \neq (p_j)_y$ , hvormed  $\beta_i(x) - \beta_j(x)$  er et andengradspolynomium med discriminant

$$D = \frac{(p_x - q_x)^2 + (p_y - q_y)^2}{(p_y - \ell_y)(q_y - \ell_y)} > 0.$$

Dvs. at  $\beta_i$  og  $\beta_i$  skærer hinanden i to forskellige punkter

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. For at dette kan ske, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta_i$  og  $\beta_j$  enten ligger helt oveni hinanden, eller så tangerer de hinanden, hvormed de skærer hinanden i præcis ét punkt. Da  $p_i \neq p_j$  så ligger de ikke oveni hinanden, hvormed de må skære hinanden i ét punkt.

Fra vores teoretiske antagelser har vi at  $(p_i)_y \neq (p_j)_y$ , hvormed  $\beta_i(x) - \beta_j(x)$  er et andengradspolynomium med discriminant

$$D = \frac{(p_x - q_x)^2 + (p_y - q_y)^2}{(p_y - \ell_y)(q_y - \ell_y)} > 0.$$

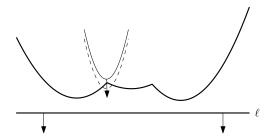
Dvs. at  $\beta_i$  og  $\beta_i$  skærer hinanden i to forskellige punkter, en modstrid.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat.

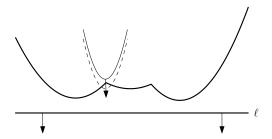
Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. Det andet tilfælde er hvor  $\beta_j$  optræder i mellem to buer.



Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

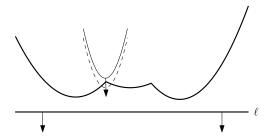
Bevis fortsat. Det andet tilfælde er hvor  $\beta_j$  optræder i mellem to buer.



(Bemærk at øverste figur på s. 22 i specialet er forkert, og skal erstattes af ovenstående.)

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. Det andet tilfælde er hvor  $\beta_j$  optræder i mellem to buer.



(Bemærk at øverste figur på s. 22 i specialet er forkert, og skal erstattes af ovenstående.) Antag at disse buer tilhører parablerne  $\beta_i$  og  $\beta_k$ .

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. Lad q være skæringspunktet mellem  $\beta_i, \beta_j$  og  $\beta_k$ 

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

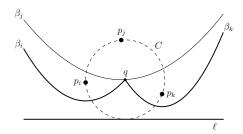
Bevis fortsat. Lad q være skæringspunktet mellem  $\beta_i, \beta_j$  og  $\beta_k$ , og antag at buen på kystlinjen fra  $\beta_i$  ligger til venstre for q

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. Lad q være skæringspunktet mellem  $\beta_i, \beta_j$  og  $\beta_k$ , og antag at buen på kystlinjen fra  $\beta_i$  ligger til venstre for q, og at buen på kystlinjen fra  $\beta_k$  ligger til højre for q.

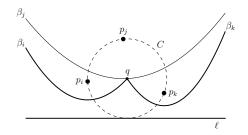
Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. Lad q være skæringspunktet mellem  $\beta_i, \beta_j$  og  $\beta_k$ , og antag at buen på kystlinjen fra  $\beta_i$  ligger til venstre for q, og at buen på kystlinjen fra  $\beta_k$  ligger til højre for q.



Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

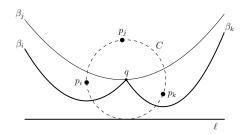
Bevis fortsat. Lad q være skæringspunktet mellem  $\beta_i, \beta_j$  og  $\beta_k$ , og antag at buen på kystlinjen fra  $\beta_i$  ligger til venstre for q, og at buen på kystlinjen fra  $\beta_k$  ligger til højre for q.



Lad C være  $C_P(q)$ 

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

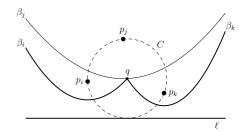
Bevis fortsat. Lad q være skæringspunktet mellem  $\beta_i, \beta_j$  og  $\beta_k$ , og antag at buen på kystlinjen fra  $\beta_i$  ligger til venstre for q, og at buen på kystlinjen fra  $\beta_k$  ligger til højre for q.



Lad C være  $C_P(q)$ , og bemærk at den har  $p_i, p_j, p_k$  på randen

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. Lad q være skæringspunktet mellem  $\beta_i, \beta_j$  og  $\beta_k$ , og antag at buen på kystlinjen fra  $\beta_i$  ligger til venstre for q, og at buen på kystlinjen fra  $\beta_k$  ligger til højre for q.



Lad C være  $C_P(q)$ , og bemærk at den har  $p_i, p_j, p_k$  på randen, og at C tangerer  $\ell$ .

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

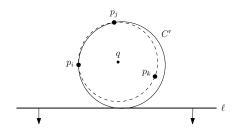
Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_i$ 

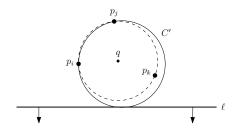
Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_j$ , vi kalder den nye cirkel for C':



Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

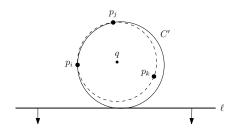
Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_j$ , vi kalder den nye cirkel for C':



Så vil enten  $p_i$  eller  $p_k$  være indeholdt i det indre af C'

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

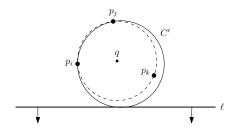
Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_j$ , vi kalder den nye cirkel for C':



Så vil enten  $p_i$  eller  $p_k$  være indeholdt i det indre af C', lad os sige det er  $p_k$ .

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

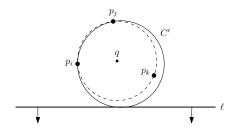
Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_j$ , vi kalder den nye cirkel for C':



Så vil enten  $p_i$  eller  $p_k$  være indeholdt i det indre af C', lad os sige det er  $p_k$ . Lad c være centrum for C'.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

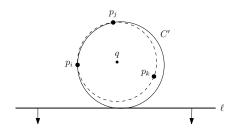
Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_j$ , vi kalder den nye cirkel for C':



Så vil enten  $p_i$  eller  $p_k$  være indeholdt i det indre af C', lad os sige det er  $p_k$ . Lad c være centrum for C'. Så er  $dist(c, p_j) = dist(c, \ell)$ 

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

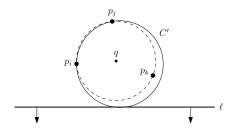
Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_i$ , vi kalder den nye cirkel for C':



Så vil enten  $p_i$  eller  $p_k$  være indeholdt i det indre af C', lad os sige det er  $p_k$ . Lad c være centrum for C'. Så er  $\operatorname{dist}(c, p_j) = \operatorname{dist}(c, \ell)$ , men  $\operatorname{dist}(c, p_k) < \operatorname{dist}(c, p_i)$ 

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

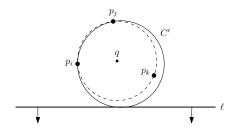
Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_j$ , vi kalder den nye cirkel for C':



Så vil enten  $p_i$  eller  $p_k$  være indeholdt i det indre af C', lad os sige det er  $p_k$ . Lad c være centrum for C'. Så er  $\operatorname{dist}(c, p_j) = \operatorname{dist}(c, \ell)$ , men  $\operatorname{dist}(c, p_k) < \operatorname{dist}(c, p_j)$ , hvormed  $\beta_j$  ikke kan være på kystlinjen

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

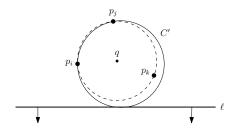
Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_j$ , vi kalder den nye cirkel for C':



Så vil enten  $p_i$  eller  $p_k$  være indeholdt i det indre af C', lad os sige det er  $p_k$ . Lad c være centrum for C'. Så er  $\operatorname{dist}(c,p_j)=\operatorname{dist}(c,\ell)$ , men  $\operatorname{dist}(c,p_k)<\operatorname{dist}(c,p_j)$ , hvormed  $\beta_j$  ikke kan være på kystlinjen, en modstrid.

Den eneste måde hvorpå en ny bue kan optræde på kystlinjen er gennem en site begivenhed.

Bevis fortsat. Vi forestiller os nu at vi giver  $\ell$  et meget lille skub nedad, mens vi holder C tangent til  $\ell$  og  $p_j$ , vi kalder den nye cirkel for C':



Så vil enten  $p_i$  eller  $p_k$  være indeholdt i det indre af C', lad os sige det er  $p_k$ . Lad c være centrum for C'. Så er  $\operatorname{dist}(c,p_j)=\operatorname{dist}(c,\ell)$ , men  $\operatorname{dist}(c,p_k)<\operatorname{dist}(c,p_j)$ , hvormed  $\beta_j$  ikke kan være på kystlinjen, en modstrid. **QED.** 

Korollar

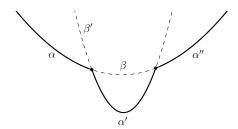
#### Korollar

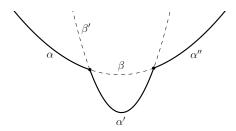
På ethvert tidspunkt indeholder kystlinjen højst 2n-1 buer.

Nu ser vi på hvornår buer forsvinder fra kystlinjen.

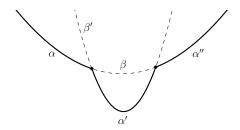
Nu ser vi på hvornår buer forsvinder fra kystlinjen. Antag at der er mindst 3 buer på kystlinjen Nu ser vi på hvornår buer forsvinder fra kystlinjen. Antag at der er mindst 3 buer på kystlinjen, lad os kalde dem  $\alpha, \alpha', \alpha''$ .

Nu ser vi på hvornår buer forsvinder fra kystlinjen. Antag at der er mindst 3 buer på kystlinjen, lad os kalde dem  $\alpha, \alpha', \alpha''$ . Vi antager at de ligger i forlængelse af hinanden.

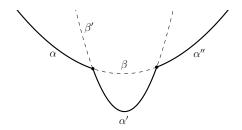




Når  $\alpha'$  skal til at forsvinde, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta$  og  $\beta'$  tangerer



Når  $\alpha'$  skal til at forsvinde, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta$  og  $\beta'$  tangerer, og her kan vi genbruge den samme modstrid som i beviset for site begivenheder.

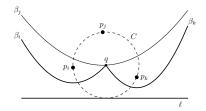


Når  $\alpha'$  skal til at forsvinde, så er der et tidspunkt hvorpå at  $\beta$  og  $\beta'$  tangerer, og her kan vi genbruge den samme modstrid som i beviset for site begivenheder. Altså er  $\alpha, \alpha', \alpha''$  defineret ud fra 3 forskellige sites  $p_i, p_i, p_k$ .

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j) = \operatorname{dist}(q,p_k).$$

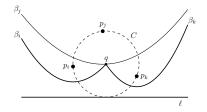
$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j) = \operatorname{dist}(q,p_k).$$

Dvs. at der findes en cirkel C med centrum q som går igennem  $p_i, p_j, p_k$  som tangerer  $\ell$  i sit laveste punkt.



$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j) = \operatorname{dist}(q,p_k).$$

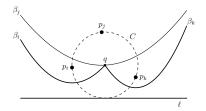
Dvs. at der findes en cirkel C med centrum q som går igennem  $p_i, p_j, p_k$  som tangerer  $\ell$  i sit laveste punkt.



Vi påstår nu at  $C = C_P(q)$ .

$$\operatorname{dist}(q,\ell) = \operatorname{dist}(q,p_i) = \operatorname{dist}(q,p_j) = \operatorname{dist}(q,p_k).$$

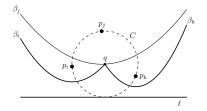
Dvs. at der findes en cirkel C med centrum q som går igennem  $p_i, p_j, p_k$  som tangerer  $\ell$  i sit laveste punkt.



Vi påstår nu at  $C = C_P(q)$ . Antag for modstrid at der findes et site  $p \in P$  som ligger i  ${}^{\circ}C_P(q)$ .

$$\mathsf{dist}(q,\ell) = \mathsf{dist}(q,p_i) = \mathsf{dist}(q,p_j) = \mathsf{dist}(q,p_k).$$

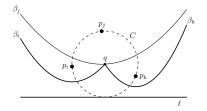
Dvs. at der findes en cirkel C med centrum q som går igennem  $p_i, p_j, p_k$  som tangerer  $\ell$  i sit laveste punkt.



Vi påstår nu at  $C = C_P(q)$ . Antag for modstrid at der findes et site  $p \in P$  som ligger i  ${}^{\circ}C_P(q)$ . Så er dist $(p,q) < \mathrm{dist}(q,\ell)$ 

$$\mathsf{dist}(q,\ell) = \mathsf{dist}(q,p_i) = \mathsf{dist}(q,p_j) = \mathsf{dist}(q,p_k).$$

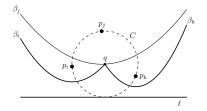
Dvs. at der findes en cirkel C med centrum q som går igennem  $p_i, p_j, p_k$  som tangerer  $\ell$  i sit laveste punkt.



Vi påstår nu at  $C = C_P(q)$ . Antag for modstrid at der findes et site  $p \in P$  som ligger i  ${}^{\circ}C_P(q)$ . Så er dist $(p,q) < \mathrm{dist}(q,\ell)$ , hvilket er i modstrid med at q er på kystlinjen.

$$\mathsf{dist}(q,\ell) = \mathsf{dist}(q,p_i) = \mathsf{dist}(q,p_j) = \mathsf{dist}(q,p_k).$$

Dvs. at der findes en cirkel C med centrum q som går igennem  $p_i, p_j, p_k$  som tangerer  $\ell$  i sit laveste punkt.



Vi påstår nu at  $C = C_P(q)$ . Antag for modstrid at der findes et site  $p \in P$  som ligger i  ${}^{\circ}C_P(q)$ . Så er dist $(p,q) < \mathrm{dist}(q,\ell)$ , hvilket er i modstrid med at q er på kystlinjen. Altså er  $C = C_P(q)$ .

Bemærk nu at  $\{p_i, p_j, p_k\} \subset \partial C_P(q)$ 

Bemærk nu at  $\{p_i, p_j, p_k\} \subset \partial C_P(q)$ , hvormed Sætning 3 giver at q er en knude i  $Vor_G(P)$ .

Definition (Cirkel begivenhed)

### Definition (Cirkel begivenhed)

En cirkel begivenhed indtræffer når  $\ell$  når det laveste punkt på en cirkel C

### Definition (Cirkel begivenhed)

En *cirkel begivenhed* indtræffer når  $\ell$  når det laveste punkt på en cirkel C som går igennem 3 sites,

### Definition (Cirkel begivenhed)

En *cirkel begivenhed* indtræffer når  $\ell$  når det laveste punkt på en cirkel C som går igennem 3 sites, som definerer buer på kystlinjen som ligger i forlængelse af hinanden.

# Definition (Cirkel begivenhed)

En *cirkel begivenhed* indtræffer når  $\ell$  når det laveste punkt på en cirkel C som går igennem 3 sites, som definerer buer på kystlinjen som ligger i forlængelse af hinanden.

Vi har så lige vist:

### Definition (Cirkel begivenhed)

En *cirkel begivenhed* indtræffer når  $\ell$  når det laveste punkt på en cirkel C som går igennem 3 sites, som definerer buer på kystlinjen som ligger i forlængelse af hinanden.

Vi har så lige vist:

#### Lemma

# Definition (Cirkel begivenhed)

En *cirkel begivenhed* indtræffer når  $\ell$  når det laveste punkt på en cirkel C som går igennem 3 sites, som definerer buer på kystlinjen som ligger i forlængelse af hinanden.

Vi har så lige vist:

#### Lemma

Den eneste måde hvorpå en bue kan forsvinde fra kystlinjen er gennem en cirkel begivenhed.

Til sidst så kan man vise at:

Til sidst så kan man vise at:

Lemma

Til sidst så kan man vise at:

#### Lemma

Enhver knude i  $Vor_G(P)$  har en tilsvarende cirkel begivenhed.

Til sidst så kan man vise at:

#### Lemma

Enhver knude i  $Vor_G(P)$  har en tilsvarende cirkel begivenhed.

Vi udelader beviset da der bruges lignende teknikker set tidligere.

# Addendum til treaps

Et forslag er at bruge en treap som et selvbalancerende binært søgetræ, og det bevises at treaps har de rigtige kørselstider *i forventning*.

Et forslag er at bruge en treap som et selvbalancerende binært søgetræ, og det bevises at treaps har de rigtige kørselstider *i forventning*.

Det nævnes dog ikke hvordan man sørger for at træstrukturen forbliver en treap ved hhv. indsættelser og sletninger.

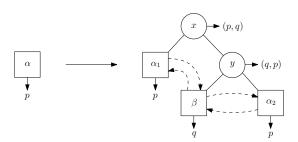
Et forslag er at bruge en treap som et selvbalancerende binært søgetræ, og det bevises at treaps har de rigtige kørselstider *i forventning*.

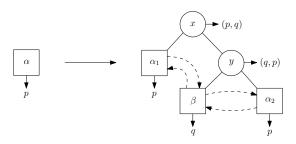
Det nævnes dog ikke hvordan man sørger for at træstrukturen forbliver en treap ved hhv. indsættelser og sletninger. Dette snakker jeg lige kort om.

Et forslag er at bruge en treap som et selvbalancerende binært søgetræ, og det bevises at treaps har de rigtige kørselstider *i forventning*.

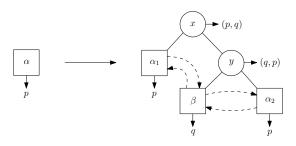
Det nævnes dog ikke hvordan man sørger for at træstrukturen forbliver en treap ved hhv. indsættelser og sletninger. Dette snakker jeg lige kort om.

Først skal det gøres klart at når vi bruger en treap til det søgetræ vi har beskrevet, så antager vi at det kun er de indre knuder som har en prioritet.

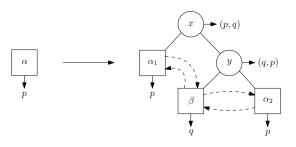




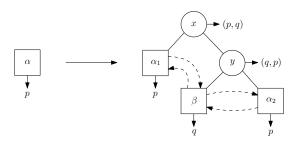
Lad w betegne forælderen til x.



Lad w betegne forælderen til x. For at sørge for at det forbliver en treap, så har vi så valget om at rotere x op først, og så y

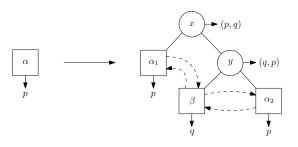


Lad w betegne forælderen til x. For at sørge for at det forbliver en treap, så har vi så valget om at rotere x op først, og så y, og ellers så rotere vi y op først, og så x.



Lad w betegne forælderen til x. For at sørge for at det forbliver en treap, så har vi så valget om at rotere x op først, og så y, og ellers så rotere vi y op først, og så x.

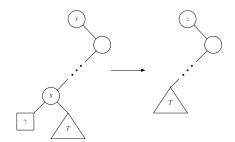
Vi kan få et problem hvis vi vælger at kigge på y først, for det kan godt ske at x.priority > y.priority men w.priority < x.priority



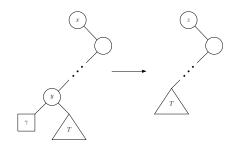
Lad w betegne forælderen til x. For at sørge for at det forbliver en treap, så har vi så valget om at rotere x op først, og så y, og ellers så rotere vi y op først, og så x.

Vi kan få et problem hvis vi vælger at kigge på y først, for det kan godt ske at x.priority > y.priority men w.priority < x.priority

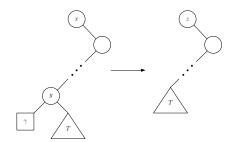
Vi vælger derfor at rotere x op til sin rigtige plads først, og så derefter y.

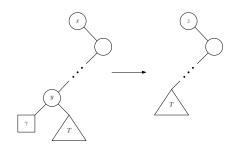


# Vi antager at x er en forfader til y.

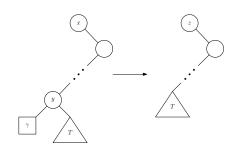


Vi antager at x er en forfader til y. Lad w betegne forælderen til x og z.

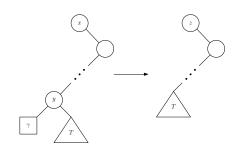




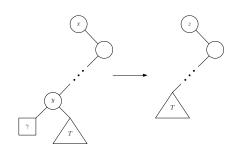
Vi antager at x er en forfader til y. Lad w betegne forælderen til x og z. Lad  $T_1$  og  $T_2$  betegne hhv venstre og højre undertræ for z.



Vi antager at x er en forfader til y. Lad w betegne forælderen til x og z. Lad  $T_1$  og  $T_2$  betegne hhv venstre og højre undertræ for z. Bemærk at  $T_1$  og  $T_2$  forbliver treaps.



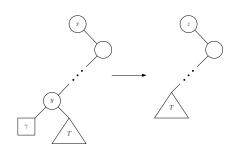
Vi antager at x er en forfader til y. Lad w betegne forælderen til x og z. Lad  $T_1$  og  $T_2$  betegne hhv venstre og højre undertræ for z. Bemærk at  $T_1$  og  $T_2$  forbliver treaps. Vi skal så bare se på z.



Vi antager at x er en forfader til y. Lad w betegne forælderen til x og z. Lad  $T_1$  og  $T_2$  betegne hhv venstre og højre undertræ for z. Bemærk at  $T_1$  og  $T_2$  forbliver treaps. Vi skal så bare se på z. Hvis

$$w>z>T_1, T_2$$

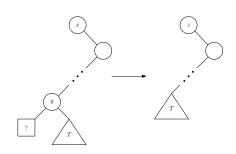
så gør vi intet, da vi har en treap.



Vi antager at x er en forfader til y. Lad w betegne forælderen til x og z. Lad  $T_1$  og  $T_2$  betegne hhv venstre og højre undertræ for z. Bemærk at  $T_1$  og  $T_2$  forbliver treaps. Vi skal så bare se på z. Hvis

$$w>z>T_1, T_2$$

så gør vi intet, da vi har en treap. Ellers, så gælder enten

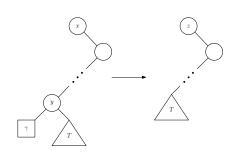


Vi antager at x er en forfader til y. Lad w betegne forælderen til x og z. Lad  $T_1$  og  $T_2$  betegne hhv venstre og højre undertræ for z. Bemærk at  $T_1$  og  $T_2$  forbliver treaps. Vi skal så bare se på z. Hvis

$$w > z > T_1, T_2$$

så gør vi intet, da vi har en treap. Ellers, så gælder enten

$$\mathbf{0} \quad w < z.$$

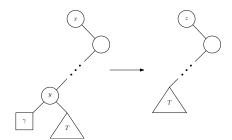


Vi antager at x er en forfader til y. Lad w betegne forælderen til x og z. Lad  $T_1$  og  $T_2$  betegne hhv venstre og højre undertræ for z. Bemærk at  $T_1$  og  $T_2$  forbliver treaps. Vi skal så bare se på z. Hvis

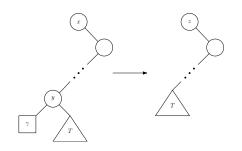
$$w > z > T_1, T_2$$

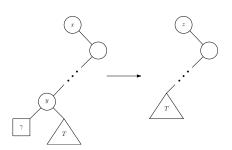
så gør vi intet, da vi har en treap. Ellers, så gælder enten

- ②  $z < T_1$  eller  $z < T_2$ .

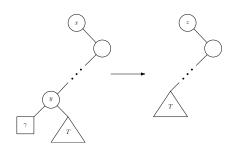


#### Hvis w < z

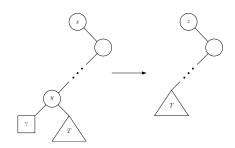




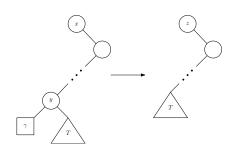
Hvis w < z, så da  $T_1, T_2 < w$ 



Hvis w < z, så da  $T_1, T_2 < w$  har vi at  $T_1, T_2 < z$ .

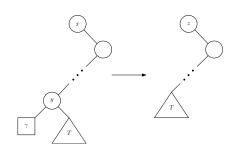


Hvis w < z, så da  $T_1, T_2 < w$  har vi at  $T_1, T_2 < z$ . Så vi skal bare rotere z op indtil at prioriteterne passer.



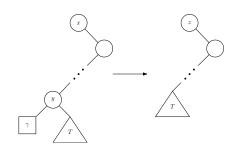
Hvis w < z, så da  $T_1, T_2 < w$  har vi at  $T_1, T_2 < z$ . Så vi skal bare rotere z op indtil at prioriteterne passer.

Hvis  $z < T_1$  eller  $z < T_2$ 



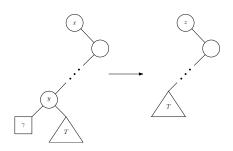
Hvis w < z, så da  $T_1, T_2 < w$  har vi at  $T_1, T_2 < z$ . Så vi skal bare rotere z op indtil at prioriteterne passer.

Hvis  $z < T_1$  eller  $z < T_2$  så roterer vi z ned



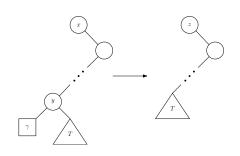
Hvis w < z, så da  $T_1, T_2 < w$  har vi at  $T_1, T_2 < z$ . Så vi skal bare rotere z op indtil at prioriteterne passer.

Hvis  $z < T_1$  eller  $z < T_2$  så roterer vi z ned, og vi roterer med det undertræ som har den højeste prioritet.



Hvis w < z, så da  $T_1, T_2 < w$  har vi at  $T_1, T_2 < z$ . Så vi skal bare rotere z op indtil at prioriteterne passer.

Hvis  $z < T_1$  eller  $z < T_2$  så roterer vi z ned, og vi roterer med det undertræ som har den højeste prioritet. Sådan bliver vi ved indtil z sidder det rigtige sted.



Hvis w < z, så da  $T_1, T_2 < w$  har vi at  $T_1, T_2 < z$ . Så vi skal bare rotere z op indtil at prioriteterne passer.

Hvis  $z < T_1$  eller  $z < T_2$  så roterer vi z ned, og vi roterer med det undertræ som har den højeste prioritet. Sådan bliver vi ved indtil z sidder det rigtige sted.

På denne måde bevarer vi de teoretiske garantier, og vi kan så bruge en treap i vores implementation til at opnå forventet  $\mathcal{O}(n\log n)$  tid på Fortunes algoritme.