Problemsett 3

I

FYS3120

Klassisk Mekanikk og Elektrodynamikk

Av Furkan Kaya

Problem 1:

a)

Her skal vi først uttrykke de kartesiske koordinater x og y som en funksjon av s. La oss da først referere til figur 1. Og samtidig har vi (1.17) i pensumheftet til Leinaas å forholde oss til. Da får vi følgende:

$$x = s\cos(30^\circ) = \frac{\sqrt{3}}{2} s$$

$$y = -s\sin(30^\circ) + h = -\frac{1}{2}s + h$$

(her legger vi til h fordi objektet står på en flate med denne dimensjonen allerede gitt)

Så skal vi finne Lagrange uttrykt ut ifra s og s'. Da finner vi først s', noe som er gjort nedenfor:

$$x' = \frac{\sqrt{3}}{2} s'$$

$$y' = -\frac{1}{2}s'$$

Det gir oss da med den etter hvert velkjente Lagrange L = T - U (kinetisk energi – potensiell energi). Først finner vi T (som da er kinetisk) og så U (som er potensiell).

$$T = \frac{1}{2}mv^2 \ og \ U = mgy$$

Her er v gitt av et plan som består av x og y. Så vi bruker da den deriverte til x og y for å finne svaret. Og det er en rettvinklet-plan slik at vi kan bruke Pytagoras på den v-delen. Dette gir oss da $v = \operatorname{sqrt}(x^2 + y^2)$ som da gir oss:

$$T = \frac{1}{2} m (x'^2 + y'^2) = \frac{1}{2} m \left(\frac{3}{4} s'^2 + \frac{1}{4} s'^2 \right) = \frac{1}{2} m s'^2$$

Så finner vi U ved å gjøre følgende:

$$U = mg(-\frac{1}{2}s + h)$$

Som da gir oss til slutt innsatt i Lagrange:

$$L = \frac{1}{2}ms^{\prime 2} + \frac{1}{2}mgs - mgh$$

b)

Så antar vi at akselerasjonen a er konstant og ikke-forsvinnende. Igjen skal vi finne de kartesiske koordinater og deres tidsderivater + Lagrange til systemet. Vi har da at a går mot x og ikke i y-retningen. Dette gir oss da at y forblir det samme i oppgaven ovenfor, mens da i x-retningen så må a integreres. Som blir gjort på følgende måte:

$$x = \int at + (\frac{\sqrt{3}}{2} s)$$

Delen i parentes skal ikke integreres. Vi får da til slutt følgende ligning:

$$x(t) = \frac{1}{2}at^2 + \frac{\sqrt{3}}{2}s$$

Og den deriverte av dette blir da igjen:

$$x' = at + \frac{\sqrt{3}}{2}s'$$

Så finner vi L = T - U som i forrige oppgave og tenker oss at U forblir uforandret. Det gir da kun T som i oppgaven nedenfor:

$$L = \frac{1}{2}m \left(\sqrt{\left(at + \frac{\sqrt{3}}{2} s'\right)^2 + \left(-\frac{1}{2}s'\right)^2} \right)^2 + \frac{mgs}{2} - mgh$$

$$L = \frac{1}{2}m\left(a^{2}t^{2} + \frac{3}{4}s'^{2} + 2at\frac{\sqrt{3}}{2}s' + \frac{1}{4}s'^{2}\right) + \frac{mgs}{2} - mgh$$

c)

Vi finner så Lagranges likning for systemet og løser likningen under antagelsen at body begynner ved tid t = 0 fra toppen av det inklinerte plan (s = 0) med null velositet relativt til planet. Som gjort flere ganger tidligere, så finner vi:

$$\frac{\partial L}{\partial s}$$
, $\frac{d}{dt}\frac{\partial L}{\partial s'}$ og $\frac{\partial L}{\partial s'}$.

Dette gir da for verdiene vi fant i b).

$$\frac{\partial L}{\partial s} = \frac{1}{2} mg$$

$$\frac{\partial L}{\partial s'} = ms' + \frac{\sqrt{3}}{2} mat$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial s'} = \frac{\sqrt{3}}{2} ma$$

Problem 2:

a)

I oppgave a skal vi finne Lagrange uttrykt ut i fra θ og θ' og derivere Lagranges ligning for dette. Vi har da følgende forhold mellom kartesiske og sfæriske koordinater.

$$x = r \sin \theta \cos \phi$$
, $y = r \sin \theta \sin \phi$, $z = r \cos \theta$

Da får vi:

$$x' = r\cos\theta\cos\phi - r\sin\theta\cos\phi, y' = r\cos\theta\sin\phi + r\sin\theta\cos\phi, z' = -r\sin\theta$$

$$\operatorname{Med} T = \frac{1}{2}m\left(x'^2 + y'^2 + z'^2\right).$$

Opphøyingen blir da noe tilsvarende:

$$r^{2} (\cos^{2} \theta \cos^{2} \phi$$

$$+ \sin^{2} \theta^{2} \phi$$

$$- 2 \cos \theta \cos \phi \sin \theta \sin \phi)$$

$$+ r^{2} (\cos^{2} \theta \sin^{2} \phi + \sin^{2} \theta \cos^{2} \phi + 2 \cos \theta \sin \phi \sin \theta \cos \phi) + r^{2} \sin^{2} \theta$$

Som da etter en del omregning blir til:

$$= r^2 \left(1 + \sin^2 \theta \right)$$

Da blir da i Lagrange det slik at U=0. Noe som ble gjennomgått i lignende sfæriske eksempler på nettet og bekreftet. Da får vi altså en Lagrange gitt av:

$$L = \frac{1}{2}mr^2 \left(1 + \sin^2 \theta\right)$$

b)

Vi må da her vise at Lagrange er den samme som den til en partikkel som beveger seg i en tids-uavhengig, periodisk potensiale $V(\theta)$ med to stabile og to ustabile likevekts-punkter. Her har jeg forholdt meg til det jeg har funnet om Lagrange punkter:

https://en.wikipedia.org/wiki/Lagrangian_point#Stability

I tillegg vet vi også at med mekanisk likevekt menes det at netto kraft er lik null. Og gjennom å undersøke litt på nettet, så finner vi gjennom denne linken:

http://farside.ph.utexas.edu/teaching/336k/Newtonhtml/node126.html

at for at et Lagrange-punkt skal være stabilt, så må alle dets røtter være rent imaginære.

Da har vi da at vi kan bruke Lagrange polynom til å finne Lagrange for de to stabile og ustabile punkter, og så adderer vi dem sammen for å få Lagrange for hele systemet. Kvalitativt forklart.

$$P(x) = \frac{(x - x_2)}{x_1 - x_2} y_1 + \frac{(x - x_1)}{x_2 - x_1} y_2$$

Det er den generelle formelen for Lagrange interpolasjon med to punkter. Som da gir en form for Lagrange gjennom:

$$P_1(x) = y_1 L_1(x) + y_2 L_2(x)$$

For et stabilt punkt må vi da ha både negative og positive verdier i en andregradslikning, mens vi ikke har det i ustabile. Det gjør da at vi kan gjerne den ene Lagrange i P_1 (x). Her kan man da velge L_2 for eksempel. Så har vi har at det er et periodisk potensial hvor perioden er 2π . Det gir oss da sin (θ). Med ½ mr^2 allerede gitt for partikkelen, så får vi da samme Lagrange som i oppgaven før.

c)

Her får vi da oppgitt at $\Phi = \theta - \theta_0$ skal introduseres og bestem liten-vinkel form til ligningen. Dette betegnes da som et lite avvik. Her har vi da allerede fra a)

$$L = \frac{1}{2} mr^2 (1 + \sin \theta)$$

Da ser vi $\theta = \Phi + \theta_0$ og setter dette inn i Lagrange ovenfor. Her antydes det i oppgaveteksten at vi også må finne Lagranges ligning også for systemet. Det gjøres da gjennom de sedvanlige ligninger nedenfor:

$$\frac{\partial L}{\partial \theta} = mr^2 \sin \theta \cos \theta$$
$$\frac{\partial L}{\partial \theta'} = mr^2 \theta'$$
$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \theta'} = mr^2 \theta''$$

Her har jeg også introdusert θ' som en følge av at jeg omtalte den deriverte som i oppgave a). Det gir da at jeg ikke kan finne Lagrange system med det. Vi får da ligningen:

$$\theta''mr^2 - mr^2 \sin\theta \cos\theta = 0$$

Som da gir med innsatt for θ .

$$(\Phi + \theta_0)''mr^2 - mr^2\sin(\Phi + \theta_0)\cos(\Phi + \theta_0) = 0$$

Problem 3:

a)

Først finner vi da Lagrange til systemet, før vi finner Lagranges ligning til systemet. Her har vi da et to-body system og et to-koordinat system omtalt som polar koordinater (r, θ) . Vi finner da både T og U nedenfor. Men sier på forhånd at i polar koordinater, så er bevegelsen til en sirkel beskrevet av r = R fremfor $x^2 + y^2 = R$ fra kartesiske koordinater.

Ut ifra det får vi da at vi:

$$\frac{1}{2} mv^2 = \frac{1}{2} m \left(\sqrt{x'^2 + y'^2} \right)^2 = \frac{1}{2} m \left(\sqrt{r'^2} \right)^2 = \frac{1}{2} mr'^2$$

For sirkel-leddet. Så ser vi på det andre leddet:

$$y = r \sin(\theta)$$

Som da med formelen for kinetisk ligning gir oss:

$$y' = r^2 \cos^2(\theta)$$

Da får vi til slutt for T:

$$T = \frac{1}{2}mr'^{2} + \frac{1}{2}mr^{2}\cos^{2}(\theta)$$

Nå ser vi på U:

$$U = mgz$$

Siden vi har et to-koordinat system (polart), så gir det oss r minus en maksgrense, som da er en betingelse på f. Da får vi til slutt:

$$L = \frac{1}{2}mr'^{2} + \frac{1}{2}mr^{2}\cos^{2}(\theta) - mg(r - f)$$

Dette skal da brukes til å finne Lagranges ligning til hele systemet.

$$\frac{\partial L}{\partial r} = mr \cos^2(\theta) - mg$$
$$\frac{\partial L}{\partial r'} = mr'$$
$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial r'} = mr''$$

Som da gir oss

$$mr'' - mr \cos^2(\theta) + mg$$

b)

Vi skal her redusere bevegelseslikningene til et 1-dimensjonalt problem basert på variabelen r. Da har vi at bevegelsen er slik at etter hvert som bodien som går i sirkel går med eller mot klokken, så trekkes body 2 (vertikal-bevegelse) opp eller ned.