OPPGAVESETT 2

Oppgave 1

Koordinatsystemet A er et kartesisk koordinatsystem med basisvektorer $\underline{x}^A, \underline{y}^A, \underline{z}^A$.

a) Vektoren \underline{p}^A roteres først en vinkel θ om aksen \underline{z}^A og deretter en vinkel ϕ om aksen \underline{x}^A . Finn rotasjonsmatrisen som utfører disse to rotasjonene på p^A i den gitte rekkefølgen.

Løsning:

$$R = R(\phi)R(\theta) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\phi) & -\sin(\phi) \\ 0 & \sin(\phi) & \cos(\phi) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) & 0 \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) & 0 \\ \cos(\phi)\sin(\theta) & \cos(\phi)\cos(\theta) & -\sin(\phi) \\ \sin(\phi)\sin(\theta) & \sin(\phi)\cos(\theta) & \cos(\phi) \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) & 0 \\ \frac{1}{2}\sin(\phi + \theta) + \frac{1}{2}\sin(-\phi + \theta) & \frac{1}{2}\cos(-\phi + \theta) + \frac{1}{2}\cos(\phi + \theta) & -\sin(\phi) \\ \frac{1}{2}\cos(-\phi + \theta) - \frac{1}{2}\cos(\phi + \theta) & \frac{1}{2}\sin(\phi + \theta) - \frac{1}{2}\sin(-\phi + \theta) & \cos(\phi) \end{bmatrix}$$

b) Vektoren \underline{p}^A roteres først 30° om aksen \underline{y}^A og deretter 45° om aksen \underline{x}^A . Finn rotasjonsmatrisen som utfører disse to rotasjonene på p^A i den gitte rekkefølgen.

Løsning:

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\frac{\pi}{4}) & -\sin(\frac{\pi}{4}) \\ 0 & \sin(\frac{\pi}{4}) & \cos(\frac{\pi}{4}) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos(\frac{\pi}{6}) & -\sin(\frac{\pi}{6}) & 0 \\ \sin(\frac{\pi}{6}) & \cos(\frac{\pi}{6}) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
(61)

$$= \begin{bmatrix} \frac{1}{2}\sqrt{3} & 0 & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{4}\sqrt{2} & \frac{1}{2}\sqrt{2} & -\frac{1}{4}\sqrt{6} \\ \frac{1}{4}\sqrt{2} & \frac{1}{2}\sqrt{2} & \frac{1}{4}\sqrt{6} \end{bmatrix}$$
 (62)

Oppgave 2

 R_B^A er en 3×3 matrise med egenverdiene $1, e^{-\alpha i}, e^{\alpha i}$, der $i = \sqrt{-1}$. Hva er den fysiske tolkningen av egenvektoren til R_B^A som er assosiert med egenverdien 1?

Løsning:

$$R_B^A = M\Lambda M^{-1} \tag{63}$$

 ${\cal R}^A_B$ kan diagonaliseres fordi den har distinkte egenverdier.

$$\Lambda = \begin{bmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & e^{-\alpha i} & 0 \\
0 & 0 & e^{\alpha i}
\end{bmatrix}$$
(64)

 $(M\Lambda M^{-1} - \lambda I)m = 0 \Longrightarrow M\Lambda M^{-1}m - \lambda Im = 0 \Longrightarrow \Lambda q - \lambda Iq = 0 \Longrightarrow (\Lambda - \lambda I)q = 0. \text{ Der } q = M^{-1}m.$ $\lambda = 1:$

$$\left(\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & e^{-\alpha i} & 0 \\ 0 & 0 & e^{\alpha i} \end{bmatrix} - \lambda \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \right) q_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, q_1 = \begin{bmatrix} t_1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$
(65)

 $\lambda = e^{-\alpha i} :$

$$\left(\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & e^{-\alpha i} & 0 \\ 0 & 0 & e^{\alpha i} \end{bmatrix} - \lambda \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \right) q_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, q_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ t_2 \\ 0 \end{bmatrix}$$
(66)

 $\lambda = e^{\alpha i}$:

$$\left(\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & e^{-\alpha i} & 0 \\ 0 & 0 & e^{\alpha i} \end{bmatrix} - \lambda \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \right) q_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \ q_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ t_3 \end{bmatrix} \tag{67}$$

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \tag{68}$$

$$\Lambda x = \begin{bmatrix} x_1 \\ e^{-\alpha i} x_2 \\ e^{\alpha i} x_3 \end{bmatrix}, \text{Rotasjon om } q_1 \text{med vinkelen } \alpha$$
(69)

 $R_B^A = M\Lambda M^{-1}x$, x transformeres over til egenvektorens koordinatsystem, roteres en vinkel α om q_1 og transformeres tilbake igjen.

Oppgave 3

a) I tillegg til katesiske koordinater, kan punkter beskrives i sylindriske koordinater. De tre koordinatene er definert som i figuren i oppgaveteksten. Koordinaten θ gir retningen i xy planet som punktet skal translateres med lengden r. Høyden over xy planet angis av koordinaten z. Finn de kartesiske koordinatene til \underline{p}^A uttrykt med de sylindriske koordinatene, og finn de sylindriske koordinatene for vektoren uttrykt med de kartesiske koordinatene.

Løsning: Kartesisk (x, y, z):

$$x = r\cos\theta \tag{70}$$

$$y = r\sin\theta \tag{71}$$

$$z = z \tag{72}$$

Sylindrisk (r, θ, z) :

$$r = \sqrt{x^2 + y^2} \tag{73}$$

$$\theta = arc\tan(\frac{y}{x}) \tag{74}$$

$$z = z \tag{75}$$

b) Punktet kan også beskrives i sfæriske koordinater. De tre koordinatene er definert som i figuren i oppgaveteksten. Koordinatene α og β gir vinkelen til henholdsvis \underline{x}^A og \underline{y}^A aksen. Koordinaten r angir avstanden fra origo og retningen beskrevet av α og β til punktet \underline{p}^A . Finn de kartesiske koordinatene til \underline{p}^A uttrykt med de sfæriske koordinatene, og finn de sfæriske koordinatene for vektoren uttrykt med de kartesiske koordinatene.

Løsning: Kartesisk (x, y, z):

$$x = r\cos\alpha\cos\beta \tag{76}$$

$$y = r \sin \alpha \cos \beta \tag{77}$$

$$z = r\sin\beta \tag{78}$$

Stærisk (r, α, β) :

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \tag{79}$$

$$\alpha = \arctan(\frac{y}{x}) \tag{80}$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$\alpha = \arctan(\frac{y}{x})$$

$$\beta = \arctan(\frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2}})$$
(81)