

Instituto Federal do Sul de Minas Gerais

Projeto e Análise de Algoritmos

(Grafos)

Aula 06 – Conectividade

Prof. Humberto César Brandão de Oliveira

Prof. Douglas Castilho

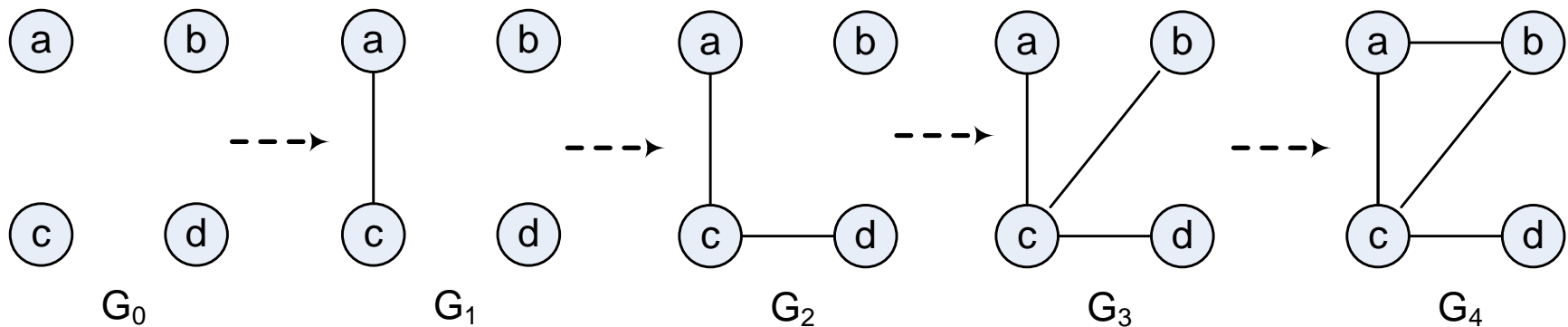


Discussão preliminar sobre Conectividade

- A conectividade está relacionada a passagem de um vértice a outro em um grafo através de ligações existentes.
- Esta passagem diz respeito a atingibilidade.
- Exemplos na prática:
 - Um vértice servidor pode enviar mensagens de dados para um determinado cliente?
 - Você consegue ir de carro da cidade X para a cidade Y?

Discussão preliminar sobre Conectividade

Conectividade em grafos não orientados

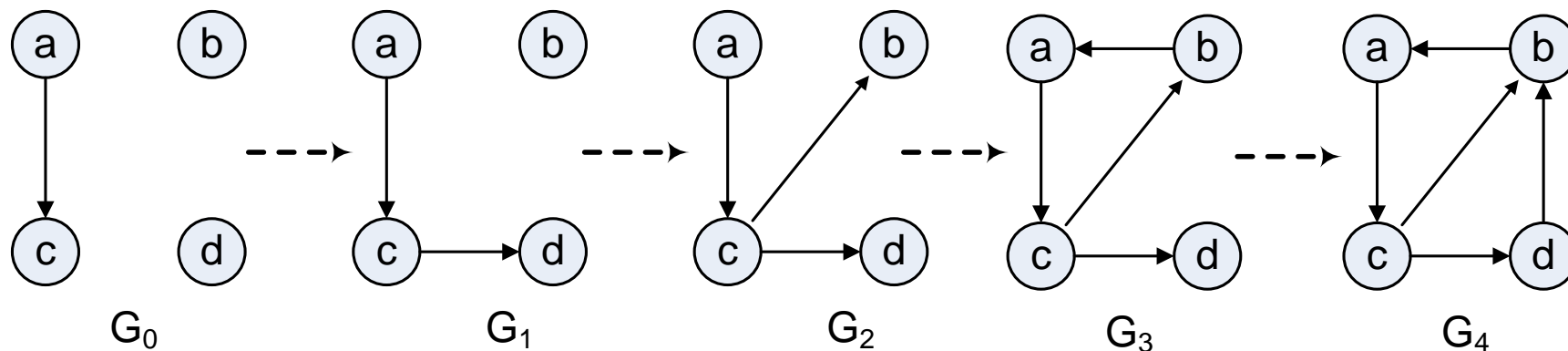


- Podemos ilustrar a atingibilidade na sequência acima.
- Dado um gravo trivial $G=(V, \emptyset)$, adicionamos sucessivas ligações ao conjunto de arestas, para aumentarmos a atingibilidade entre vértices.

Discussão preliminar sobre Conexidade

Conexidade em grafos orientados

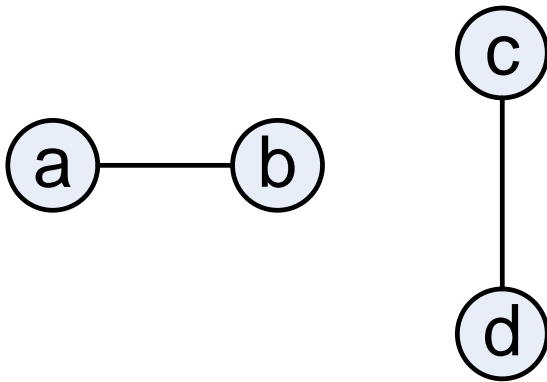
- A atingibilidade entre vértices também pode ser observada em grafos orientados.
- Vejamos a seqüência abaixo:



Tipos de Conectividade

Para grafos orientados ou não

- Conexo ou não conexo (definição)
 - “Um grafo é não conexo (desconexo) se nele existir ao menos um par de vértices não unidos por uma cadeia”



G_0

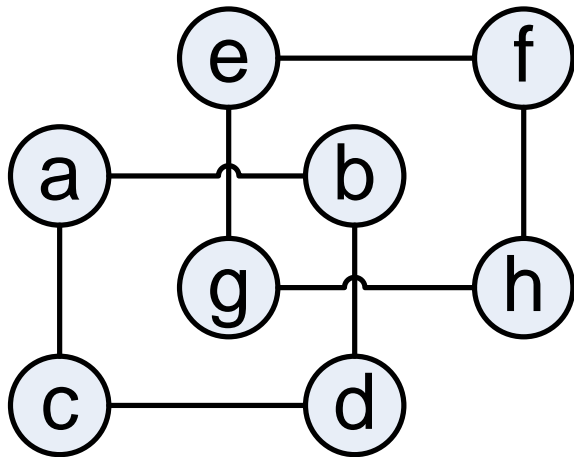
Pares não unidos por uma cadeia:

- (a,c)
- (a,d)
- (b,c)
- (b,d)

Tipos de Conexidade

Para grafos orientados ou não

- Conexo ou não conexo (definição)
 - “Um grafo é não conexo (desconexo) se nele existir ao menos um par de vértices não unidos por uma cadeia”



G_1

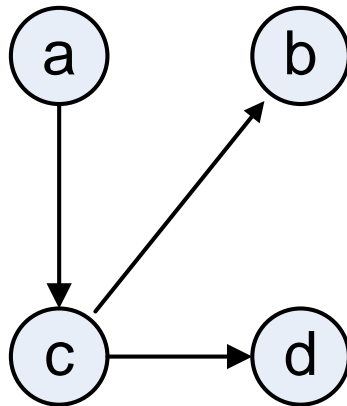
Pares não unidos por uma cadeia:

- (a,e), (a,f), (a,g), (a,h),
- (b,e), (b,f), (b,g), (b,h),
- (c,e), (c,f), (c,g), (c,h),
- (d,e), (d,f), (d,g), (d,h);

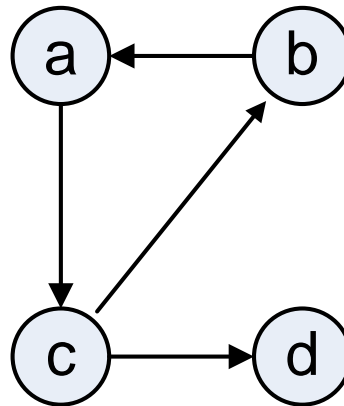
Tipos de Conectividade

Em grafos orientados

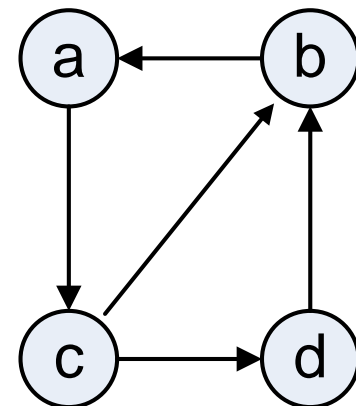
- Os grafos G_A , G_B e G_C são conexos, mas possuem diferenças fundamentais de atingibilidade...



G_A



G_B

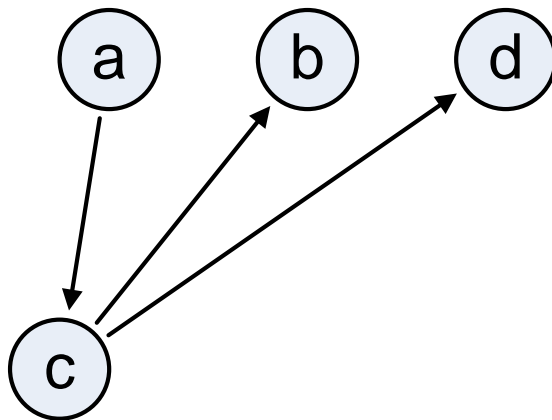


G_C

Tipos de Conexidade

Simplesmente conexo (s-conexo)

- *s-conexo* (*simplesmente conexo*):
 - *todo par de vértices é unido por ao menos uma cadeia*



G s-conexo

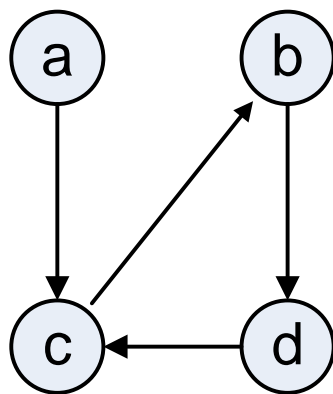
Não existe percurso de *b* para *d* e nem de *d* para *b*, mas estes vértices estão ligados por uma cadeia de arestas:

•(c,b); (c,d)

Tipos de Conexidade

Semi-fortemente conexo (sf-conexo)

- *sf-conexo* (*semi-fortemente conexo*):
 - *Em todo par de vértices, ao menos um dos vértices é atingível a partir do outro*



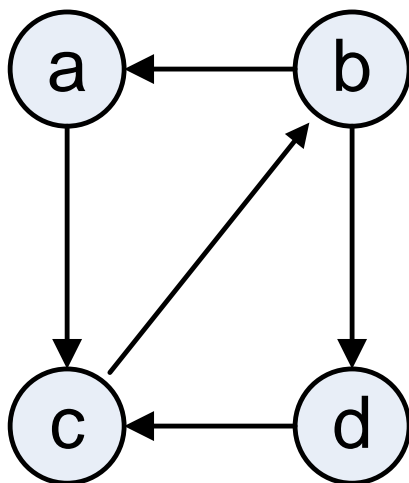
G sf-conexo

Não existe percurso de *b* para *a*, mas existe percurso de *a* para *b*.

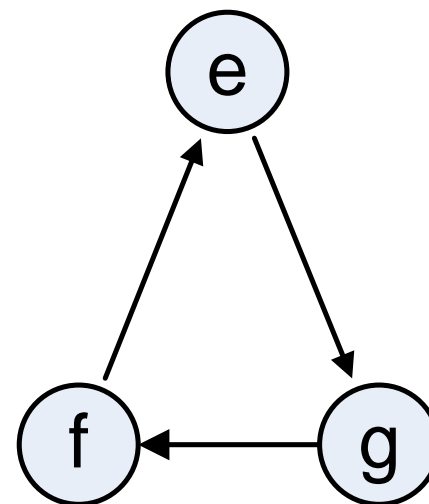
Tipos de Conexidade

Fortemente conexo (f-conexo)

- f -conexo (fortemente conexo):
 - Em todo par de vértices, os vértices são mutuamente atingíveis.



G_1 f-conexo

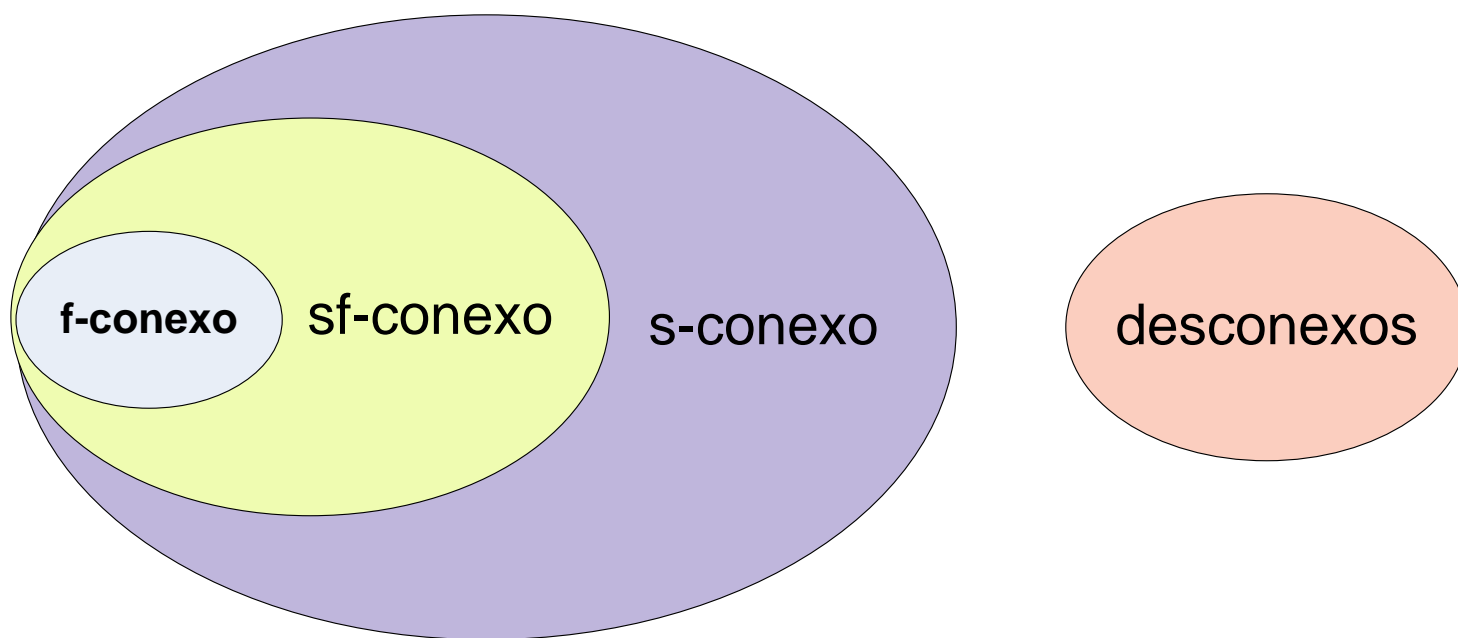


G_2 f-conexo

Tipos de Conexidade

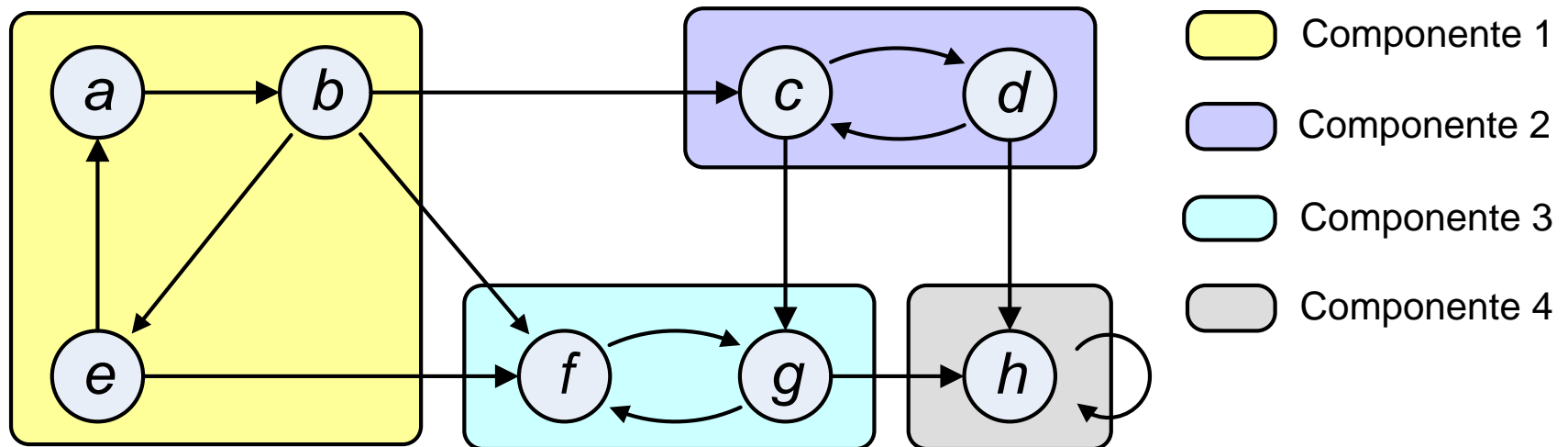
Observações

- *Nos grafos orientados, podemos notar que:*
 - *Todo grafo f-conexo é também um grafo sf-conexo;*
 - *Todo grafo sf-conexo é também um grafo s-conexo;*



Componentes fortemente conectados

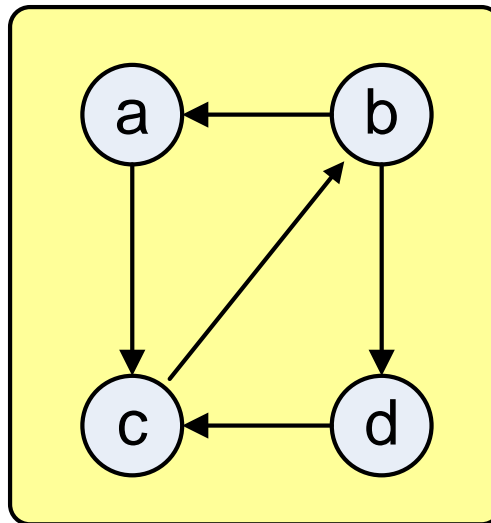
- Um componente fortemente conectado de um grafo orientado $G = (V, A)$ é um conjunto máximo de vértices $C \subseteq V$ tal que, para todo par de vértices u e v em C , temos que os vértices u e v são acessíveis um a partir do outro.



Componentes fortemente conexos

Observação

- Todo grafo que possui apenas um componente conexo é fortemente conexo (*f-conexo*)
- Exemplo já visto anteriormente:



Componente 1

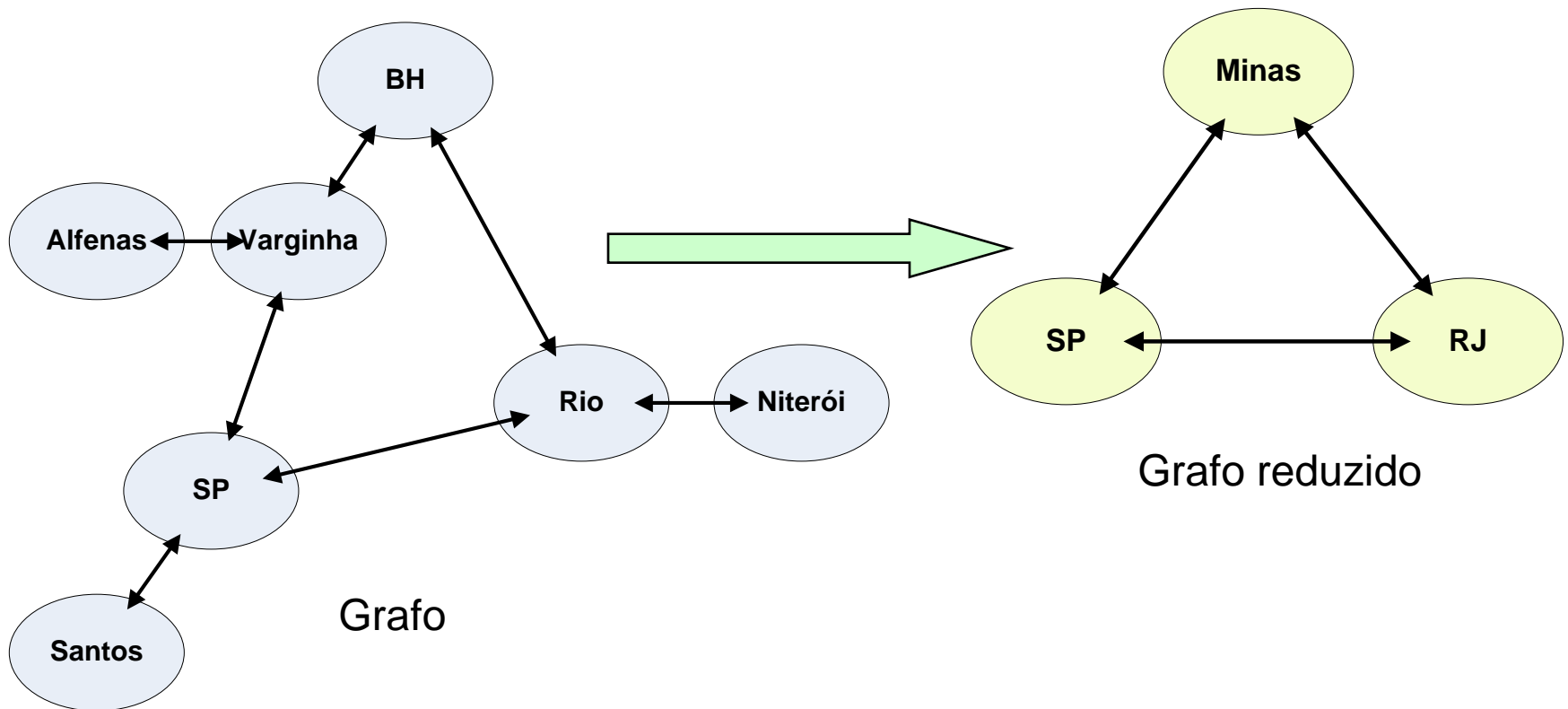
Grafos Reduzidos

A series of horizontal lines in teal and light blue colors, with varying lengths and offsets, creating a modern, layered effect across the middle of the slide.

Grafos Reduzidos

Definição

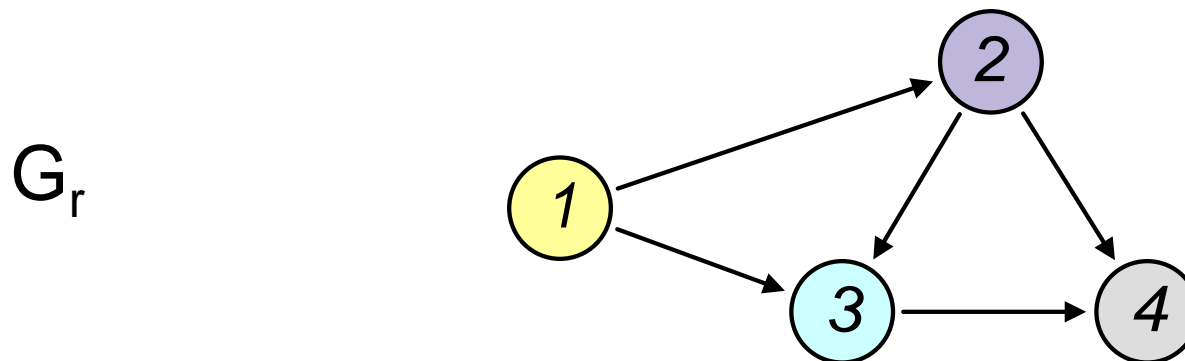
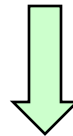
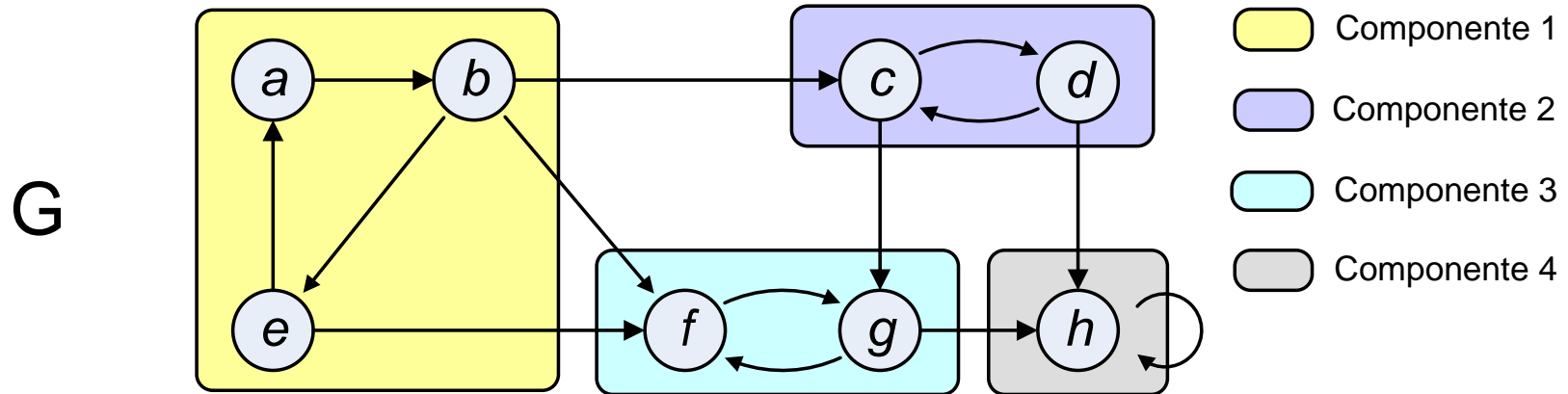
- “Define-se um grafo G_r , obtido de G , através de uma sequência de contrações de vértices, feitas de um critério predefinido.”



Critério: Agrupar por estado da federação

Grafos Reduzidos

Redução utilizando o critério de componentes fortemente conexos



Aplicações em redes!!!

Para montar tabelas de encaminhamento

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo

- *Existem diferentes **algoritmos para decomposição por conectividade**.*
- *Uma **implementação eficiente** faz uso do **algoritmo de busca em profundidade** para identificar as componentes conexos.*

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

1. Faça a pesquisa em profundidade em G e calcule o tempo de finalização em cada vértice u ;
2. Gere o grafo transposto G^T (grafo dual) do grafo G .
3. Faça a pesquisa em profundidade em G^T , mas considerando os vértices acessíveis na ordem decrescente ao seu tempo de finalização encontrado no passo 1.

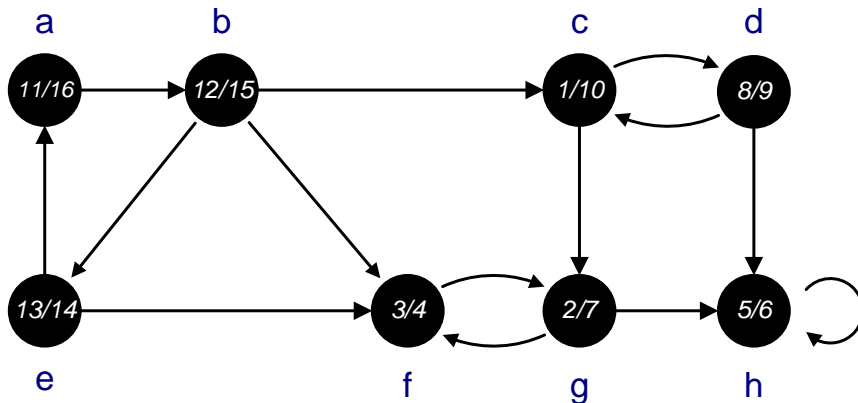
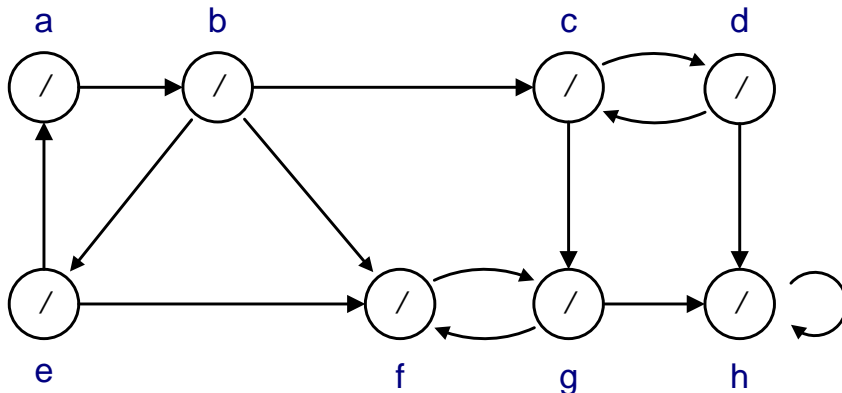
Cada árvore da floresta primeiro em profundidade encontrada no passo 3, corresponde a um componente fortemente conexo de G .

Vamos fazer um acompanhamento...

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Retomando ao final do do passo 1



Passo 1: Aplique a DFS
no grafo original
 $G = (V, A)$

Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

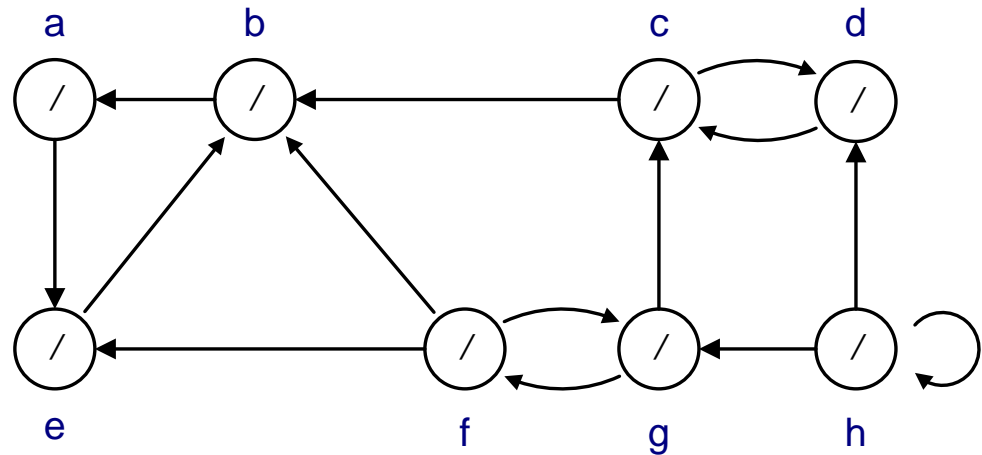
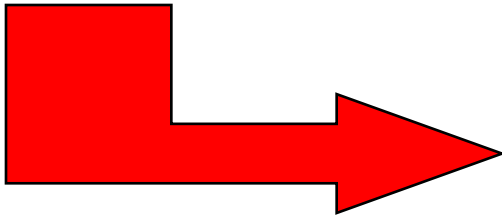
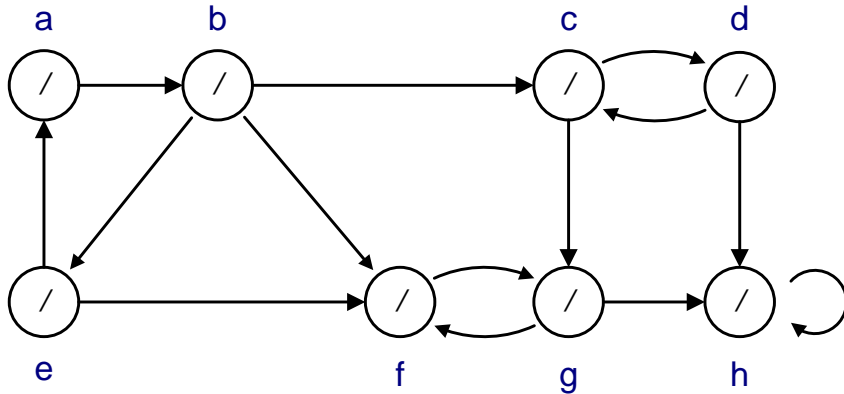
[a, b, e, c, d, g, h, f]

Armazenar para
usar no passo 3.

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 2: Gere G^T



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

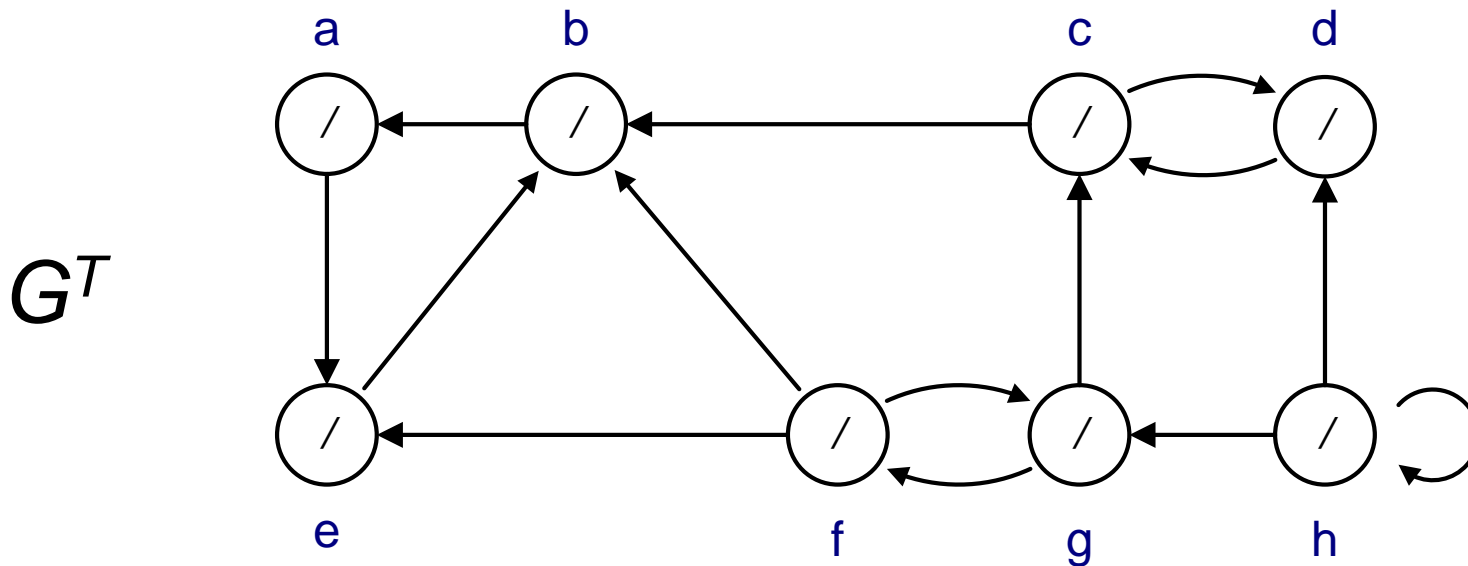
[a, b, e, c, d, g, h, f]

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Capturando primeiro da lista de vértices disponíveis a ser explorado



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

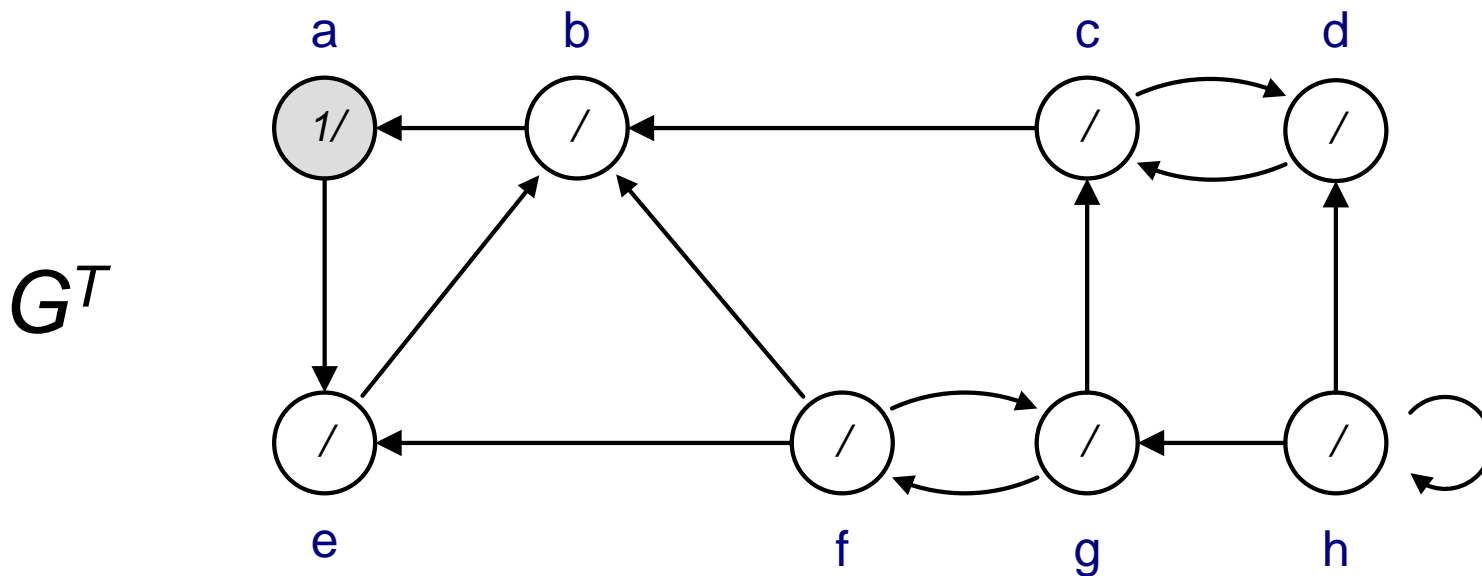
[a, b, e, c, d, g, h, f]

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice a é encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

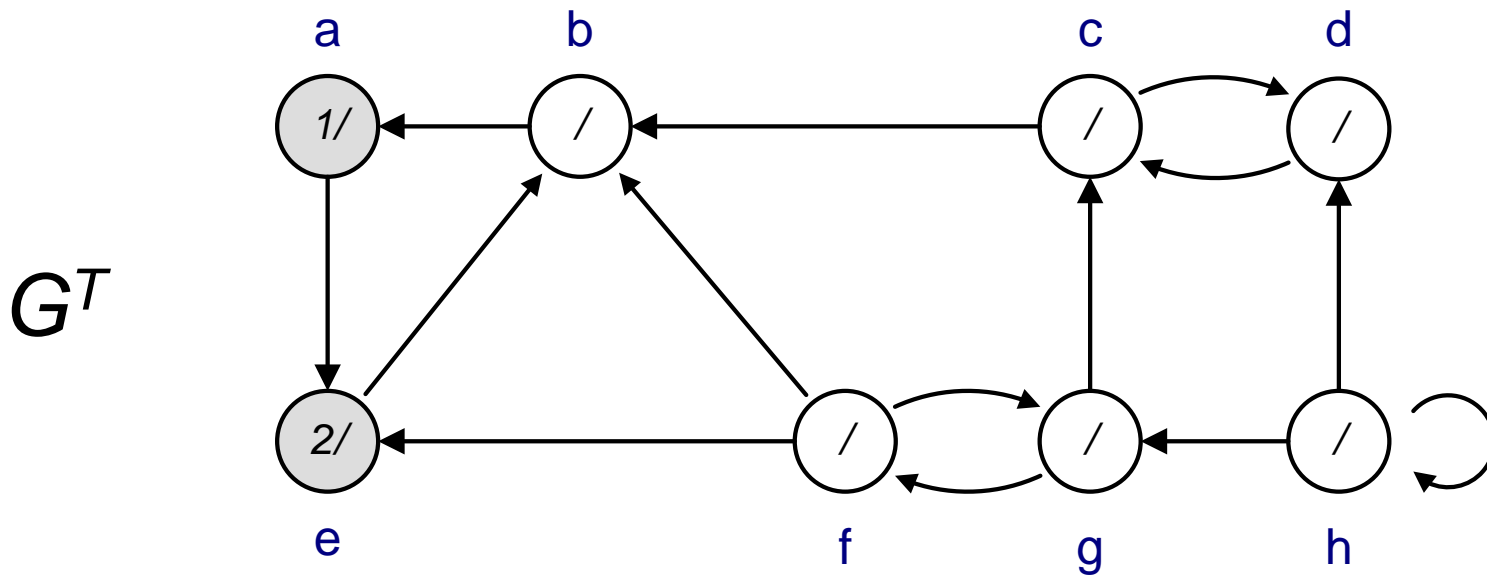
Contador = 1

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice e é encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

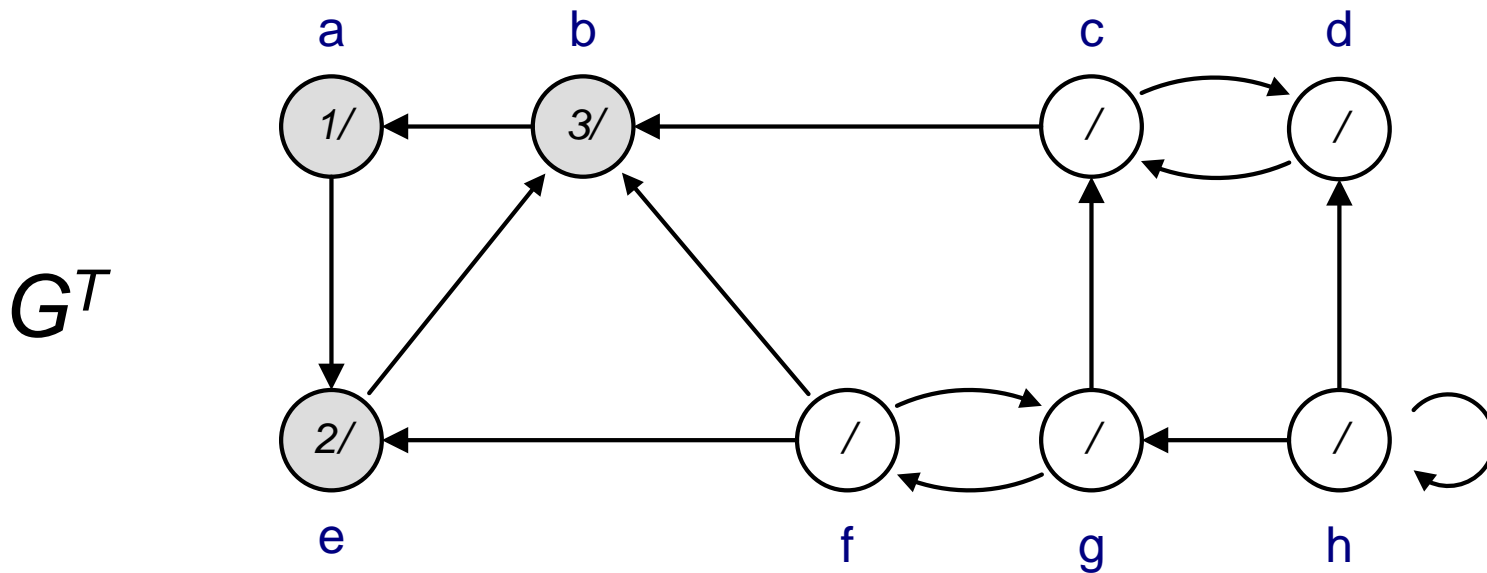
Contador = 2

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice b é encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

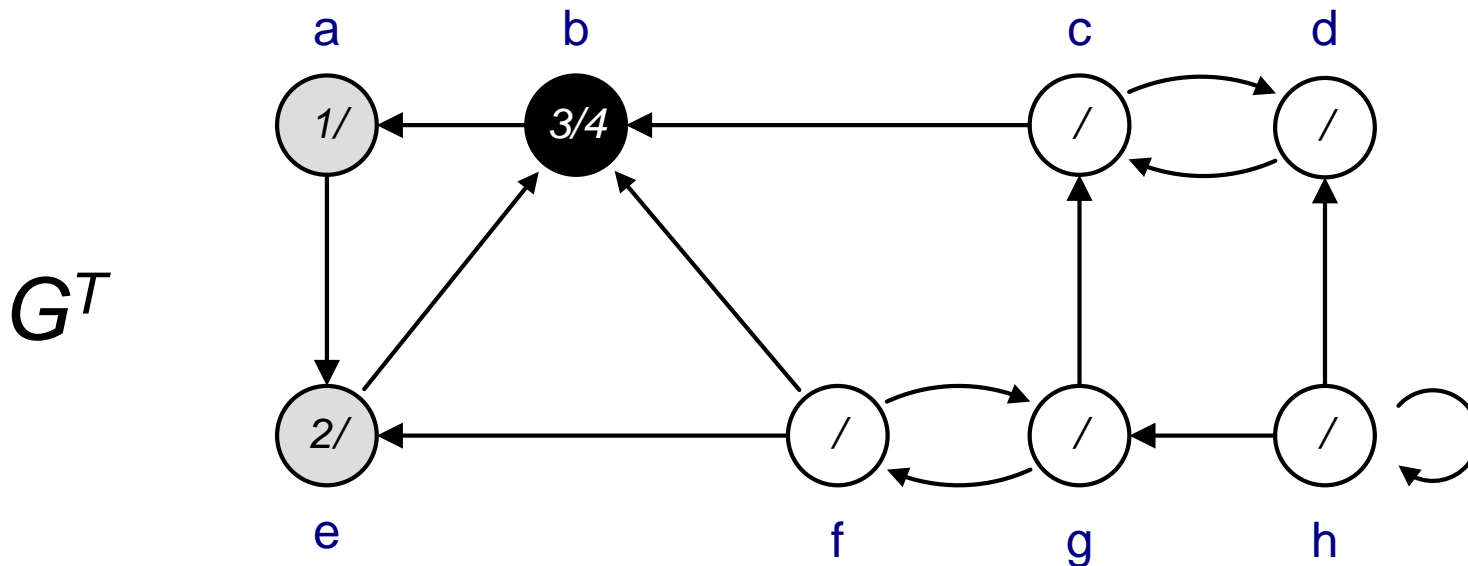
Contador = 3

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice b é finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

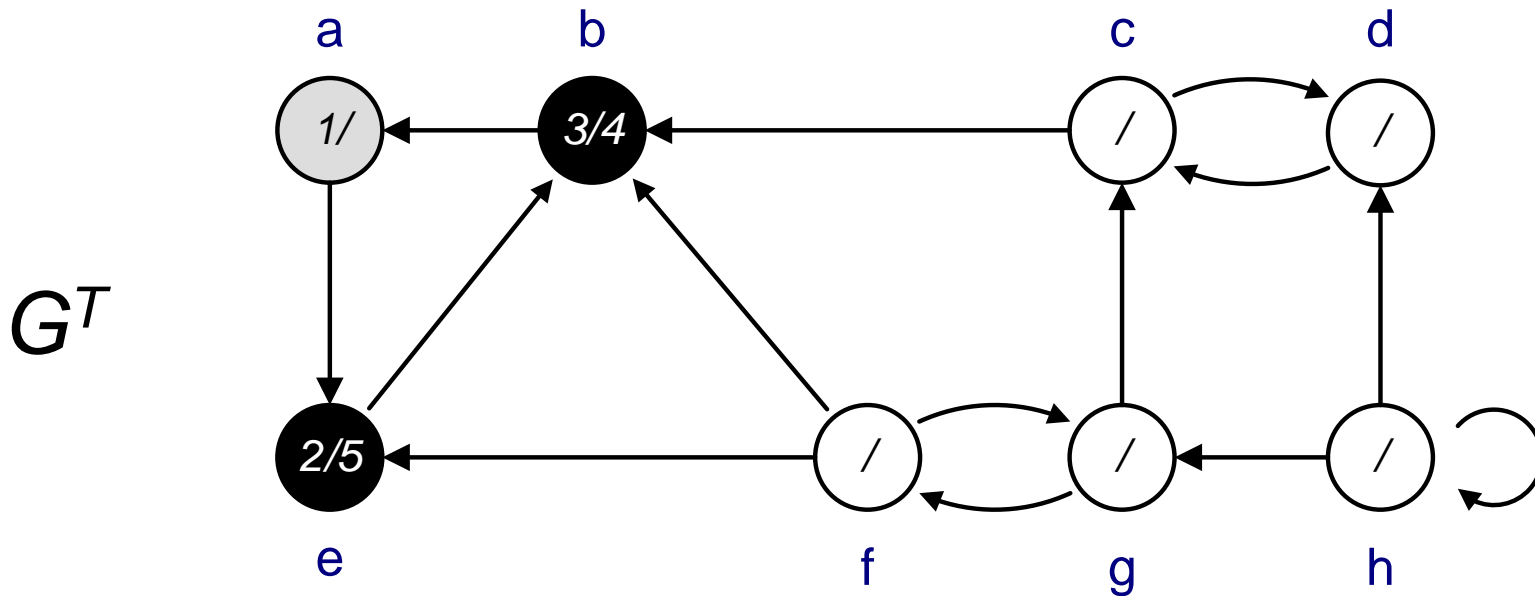
Contador = 4

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice e é finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

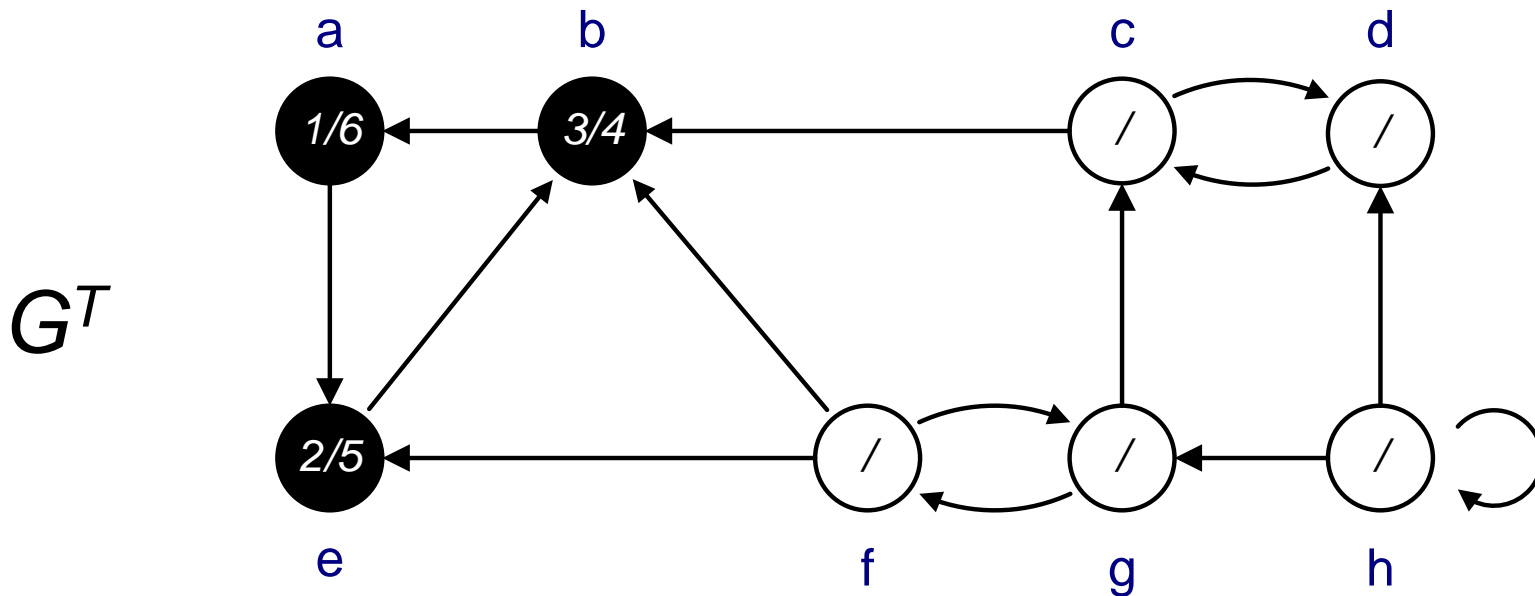
Contador = 5

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice a é finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

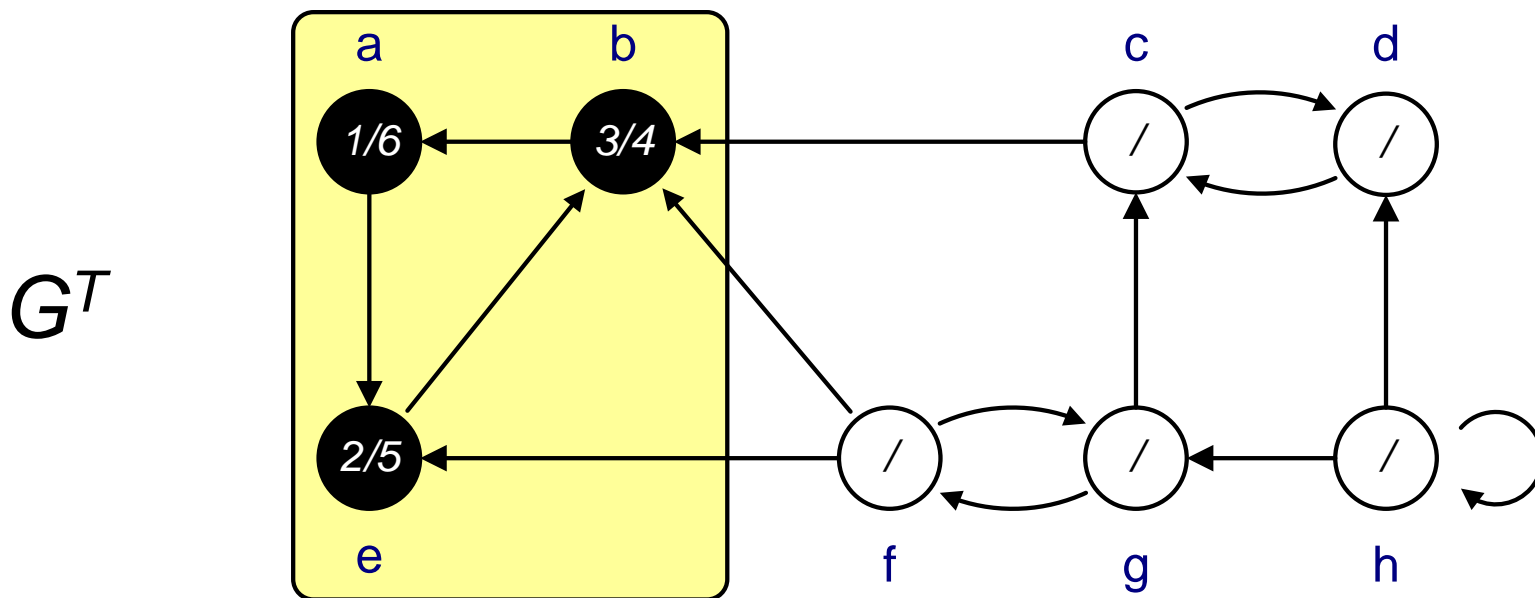
Contador = 6

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Neste momento a busca em G^T não possui mais caminhamento, então os vértices encontrados com raiz no vértice a formam um componente fortemente conexo em G .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

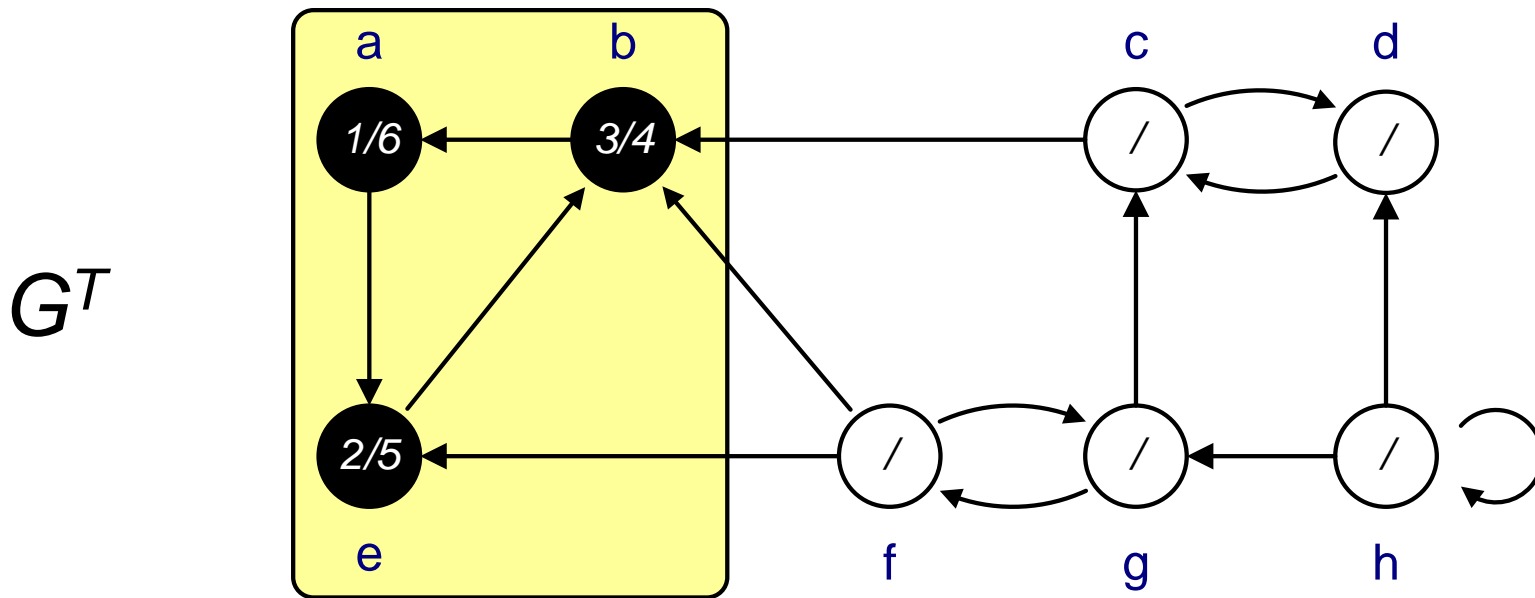
Contador = 6

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: capturando o próximo vértice não visitado da lista.
Vértice c .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

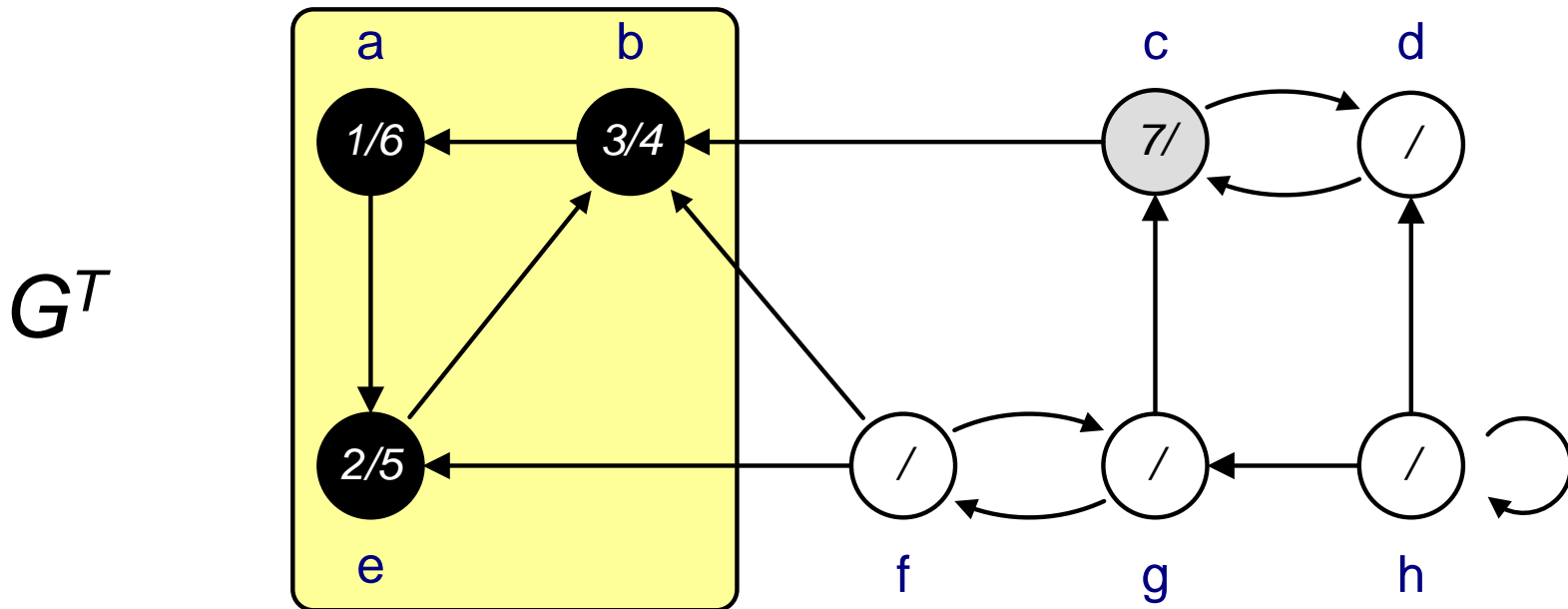
Contador = 6

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice c foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

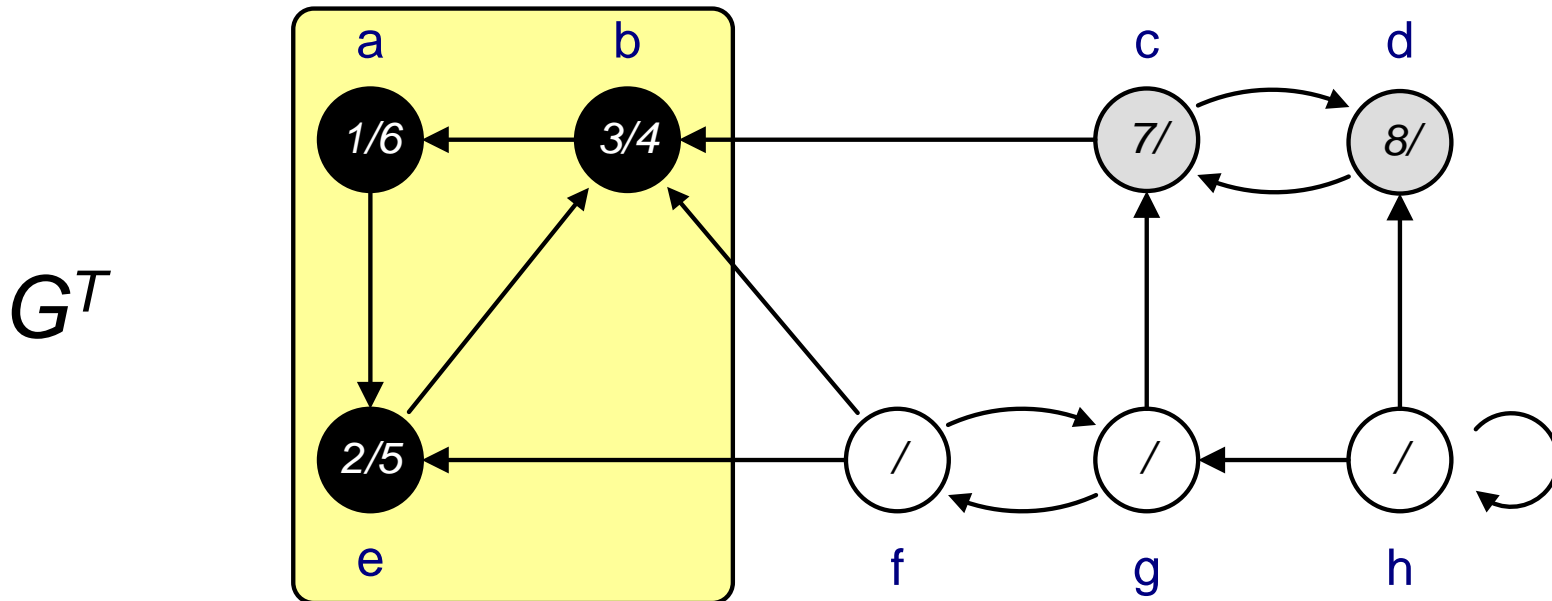
Contador = 7

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice d foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

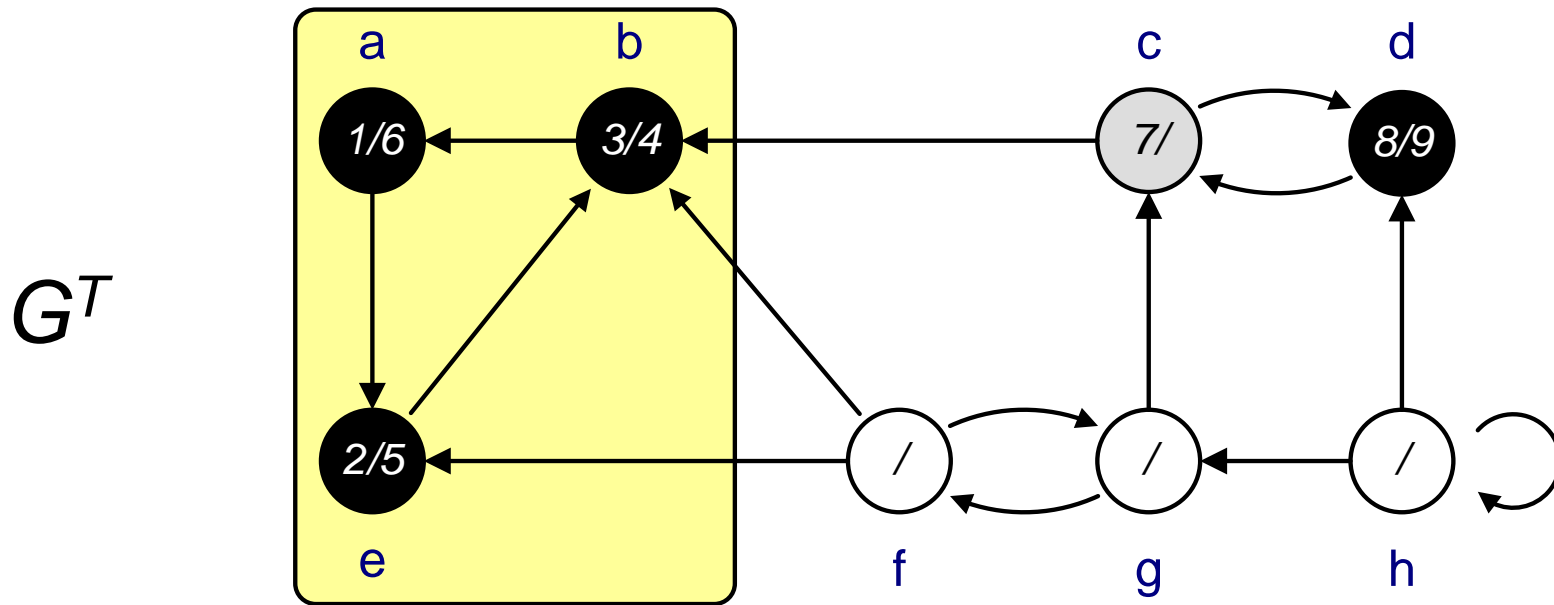
Contador = 8

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice d foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

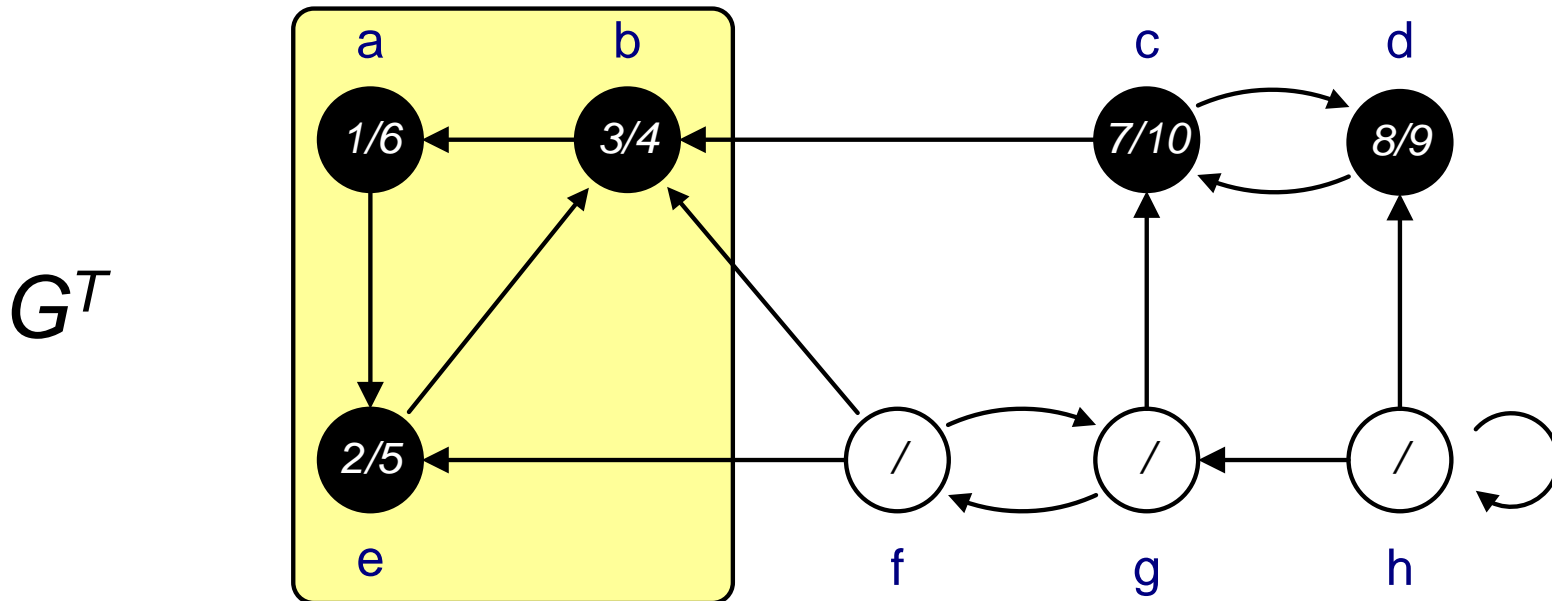
Contador = 9

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice c foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

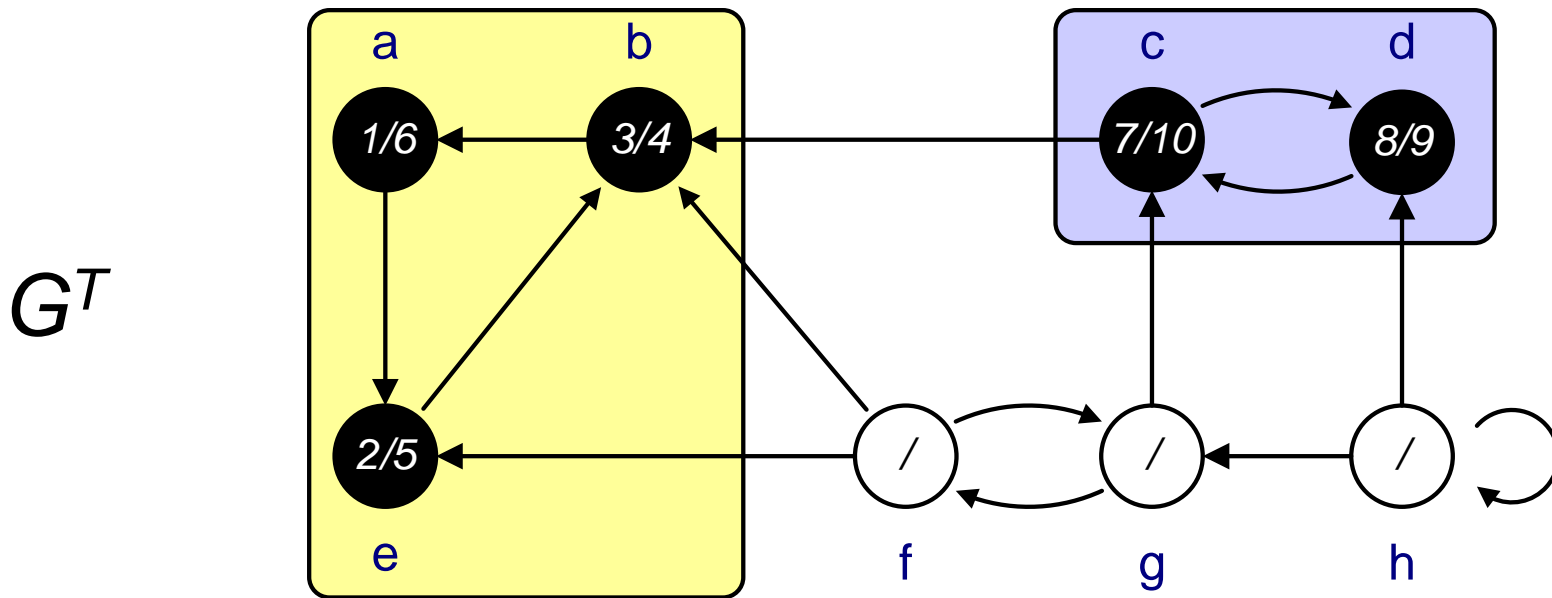
Contador = 10

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Neste momento a busca em G^T não possui mais caminhamento, então os vértices encontrados com raiz no vértice c formam um componente fortemente conexo em G .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[b, e, c, d, g, h, f]

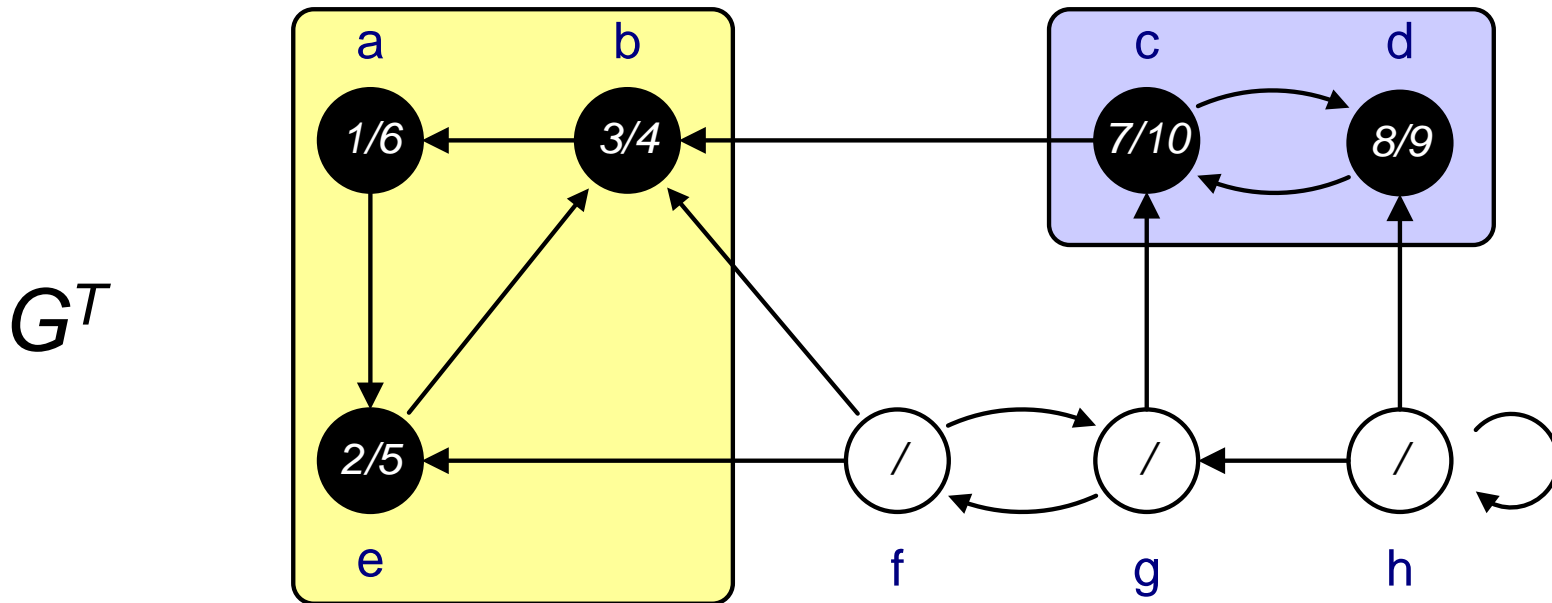
Contador = 10

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: capturando o próximo vértice não visitado da lista.
Vértice g .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[d, g, h, f]

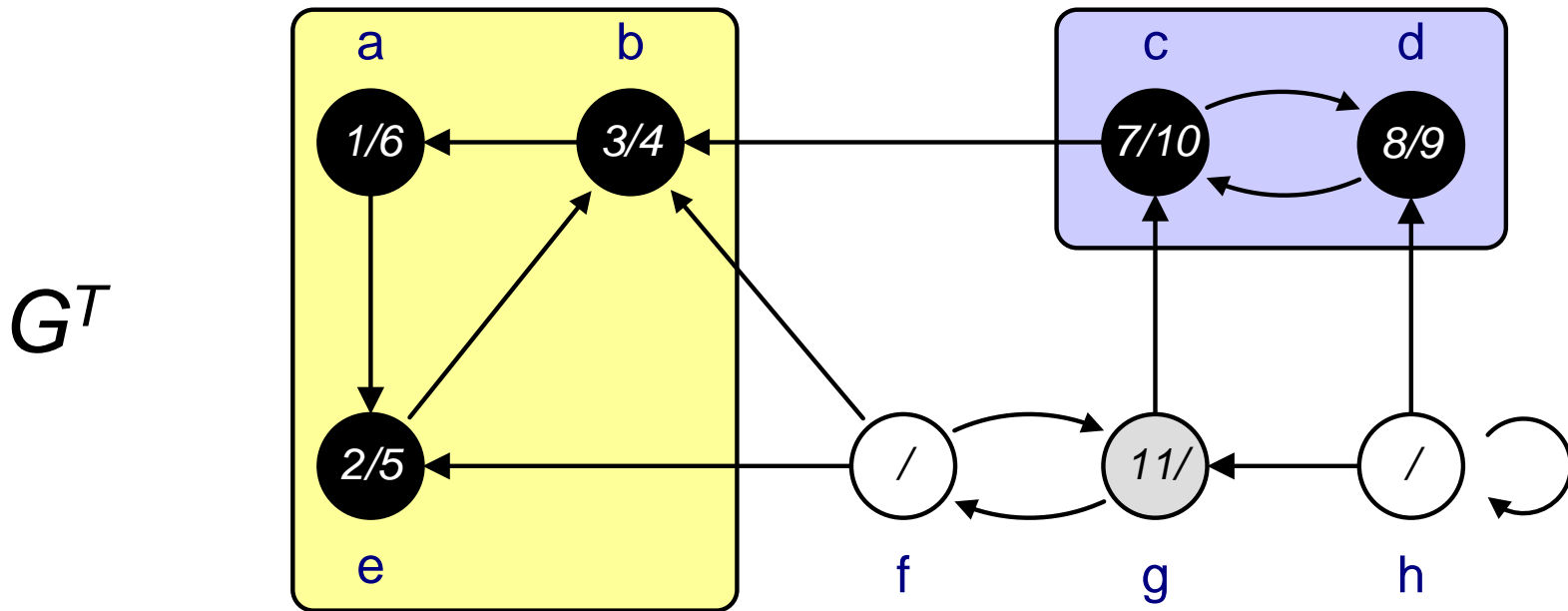
Contador = 10

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice g foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h, f]

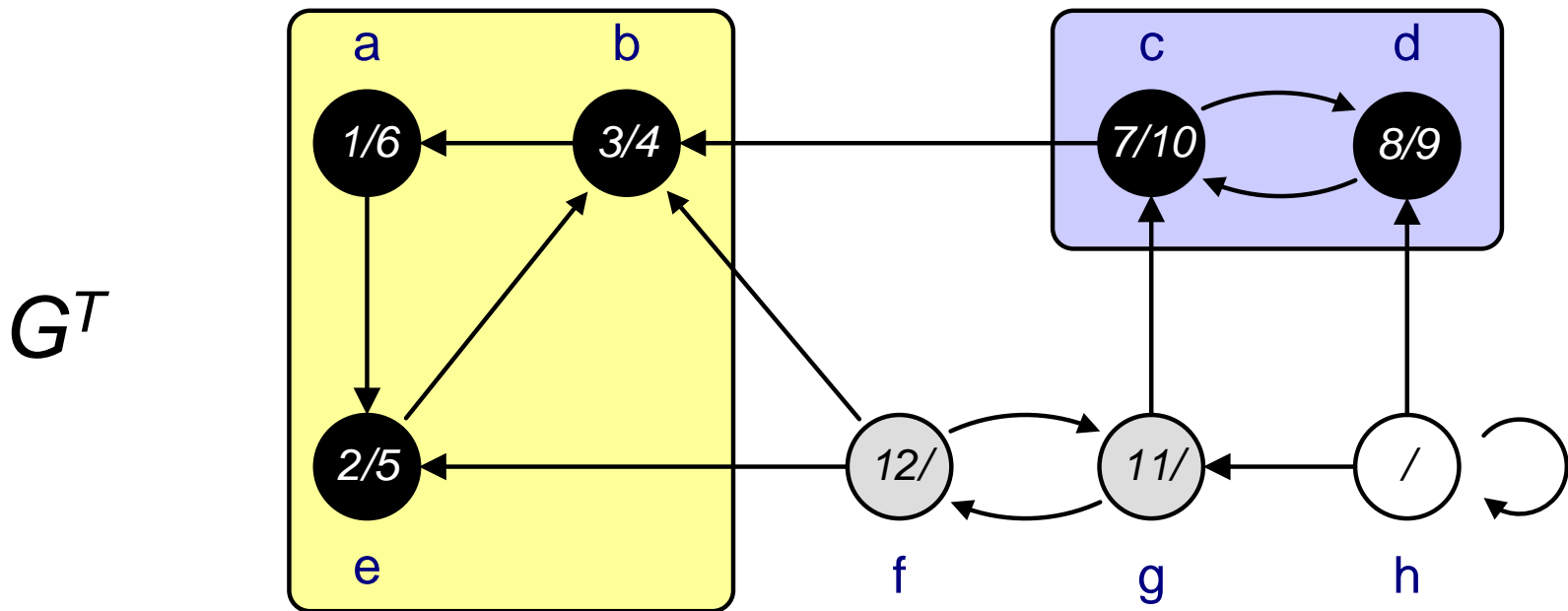
Contador = 11

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice f foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h, f]

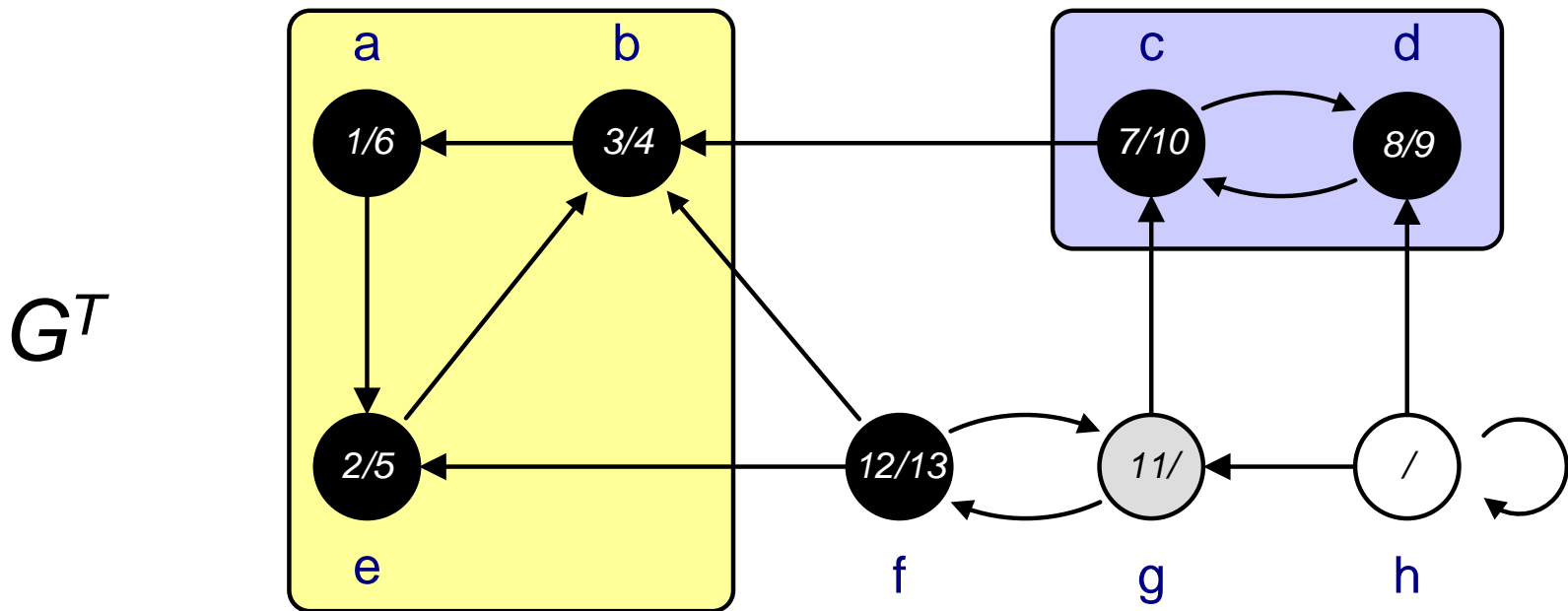
Contador = 12

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice f foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h , f]

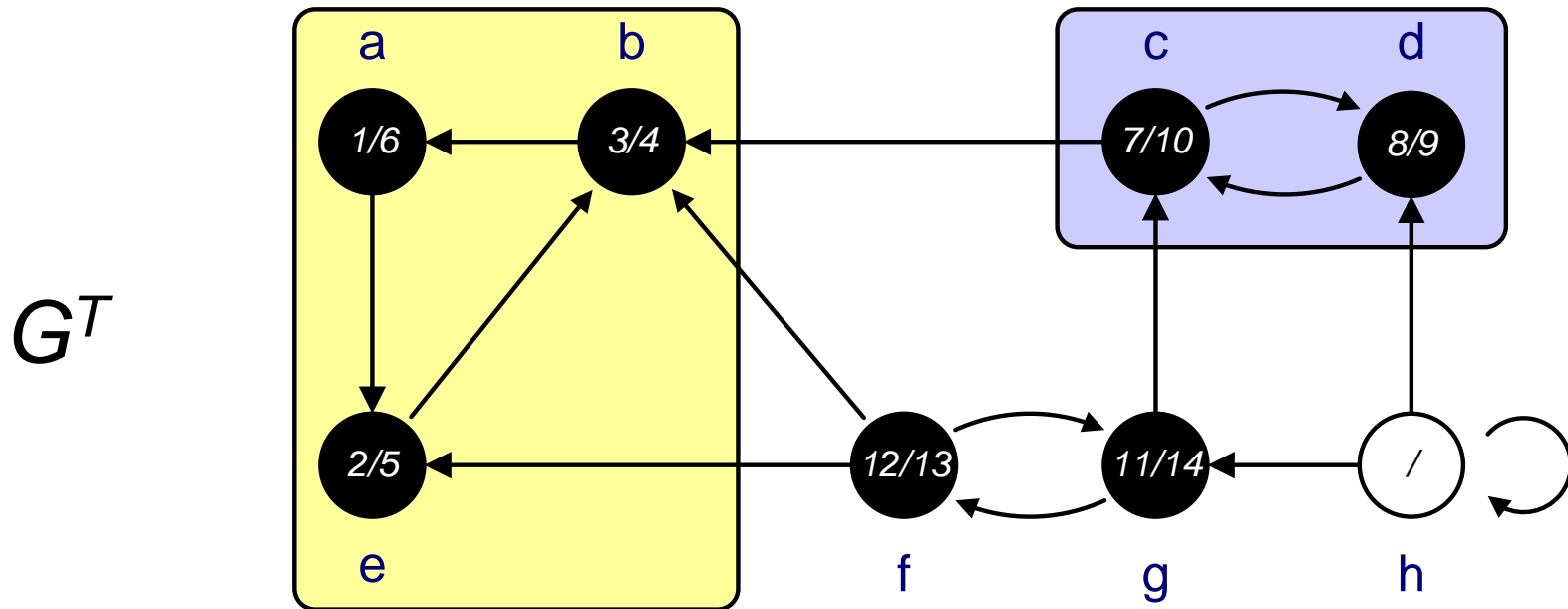
Contador = 13

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice g foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h, f]

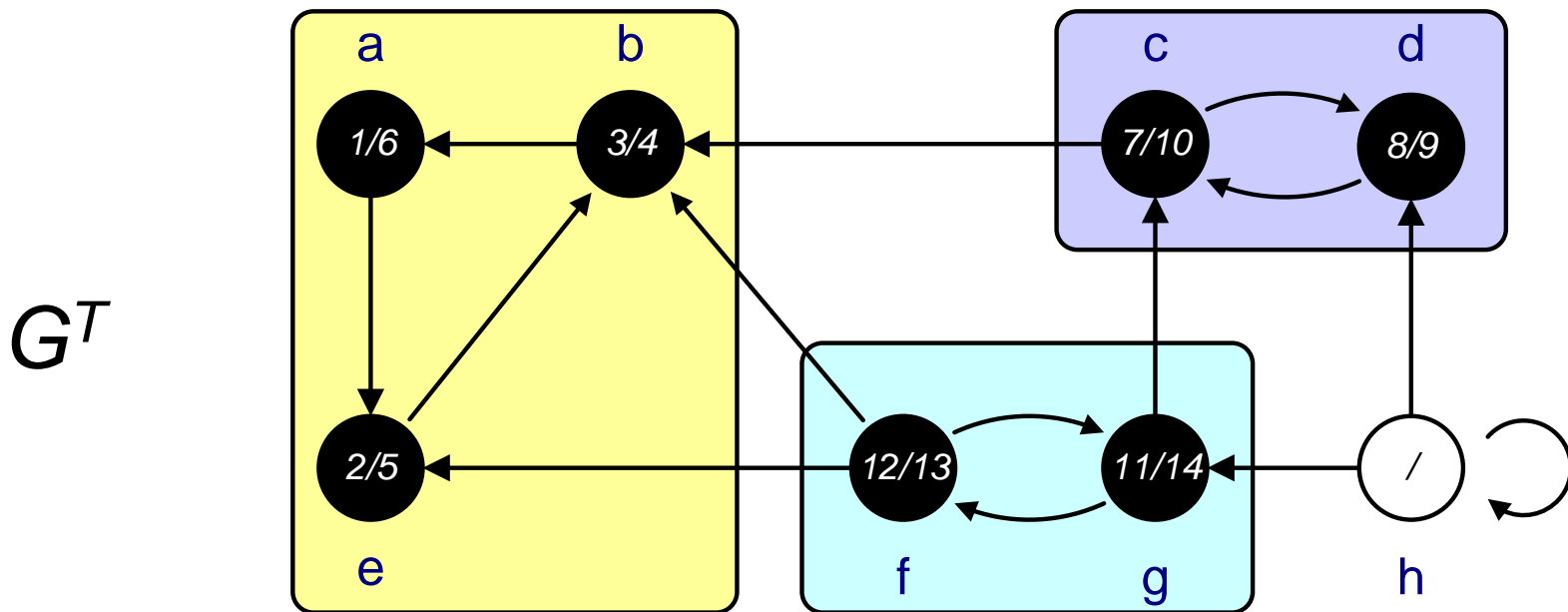
Contador = 14

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Neste momento a busca em G^T não possui mais caminhamento, então os vértices encontrados com raiz no vértice g formam um componente fortemente conexo em G .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[h, f]

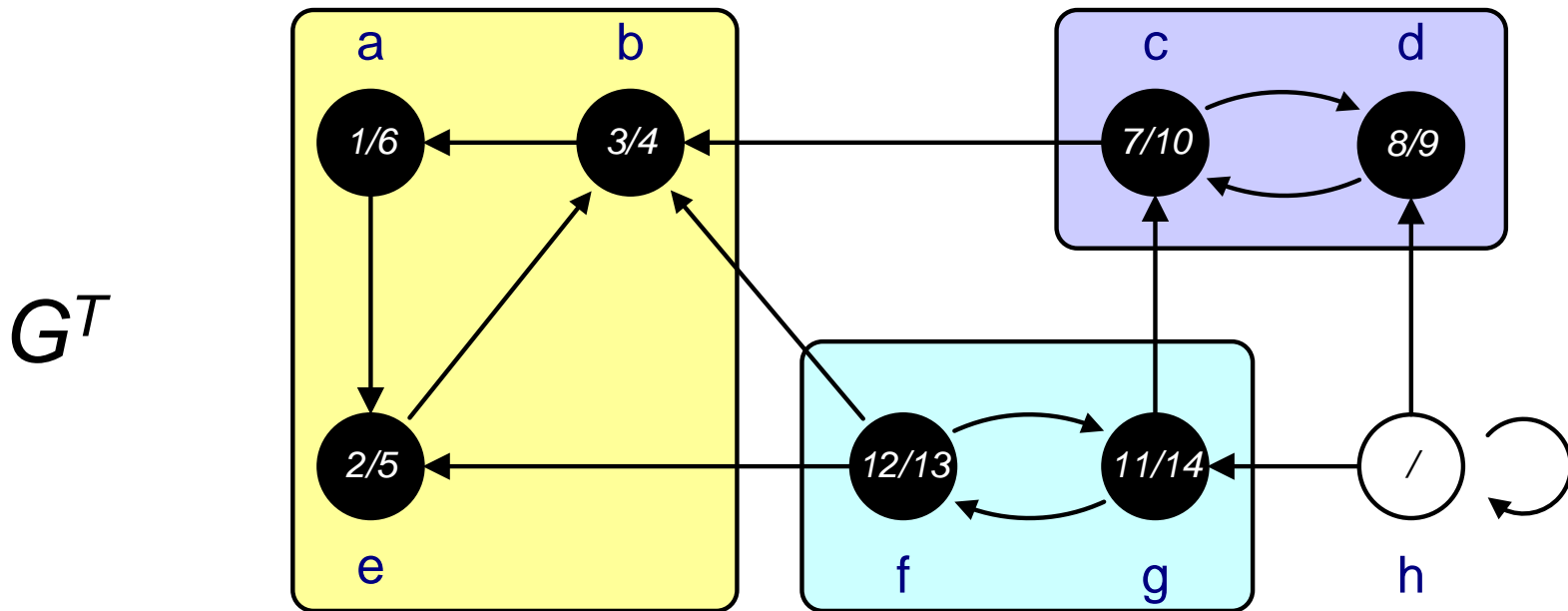
Contador = 14

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: capturando o próximo vértice não visitado da lista.
Vértice h .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

$[h, f]$

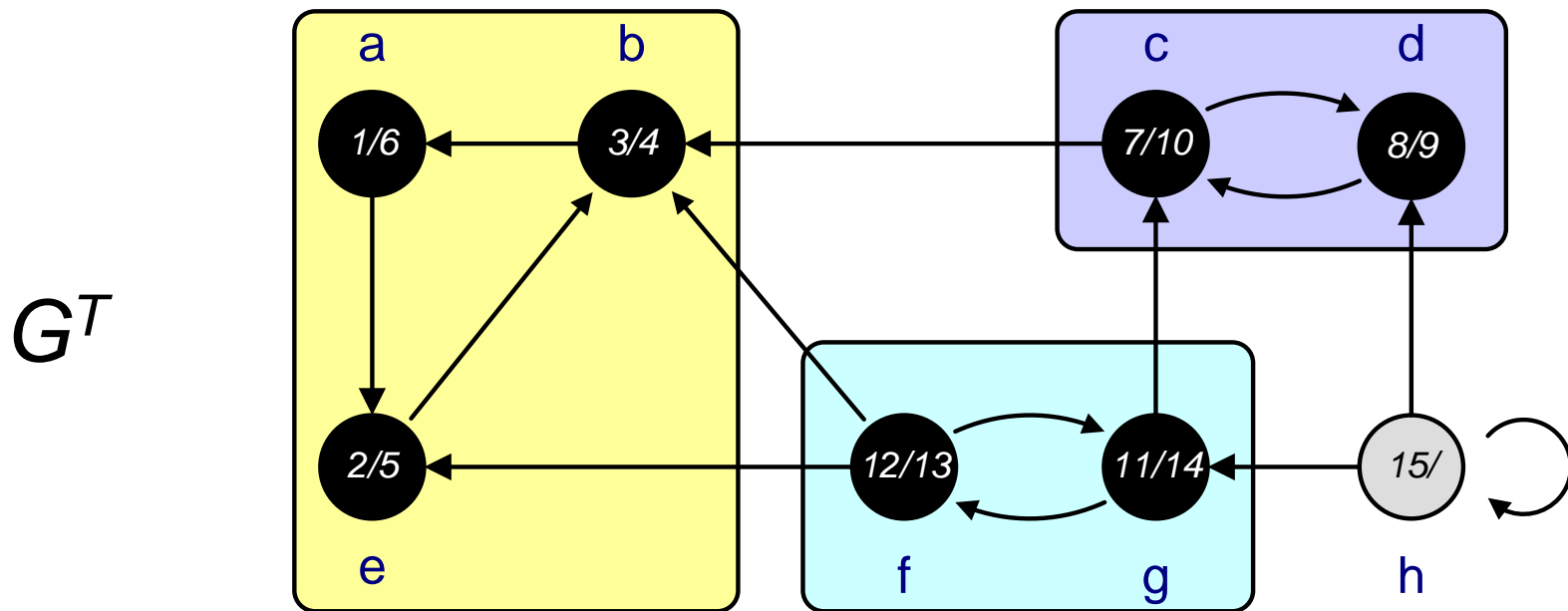
Contador = 14

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice h foi encontrado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[f]

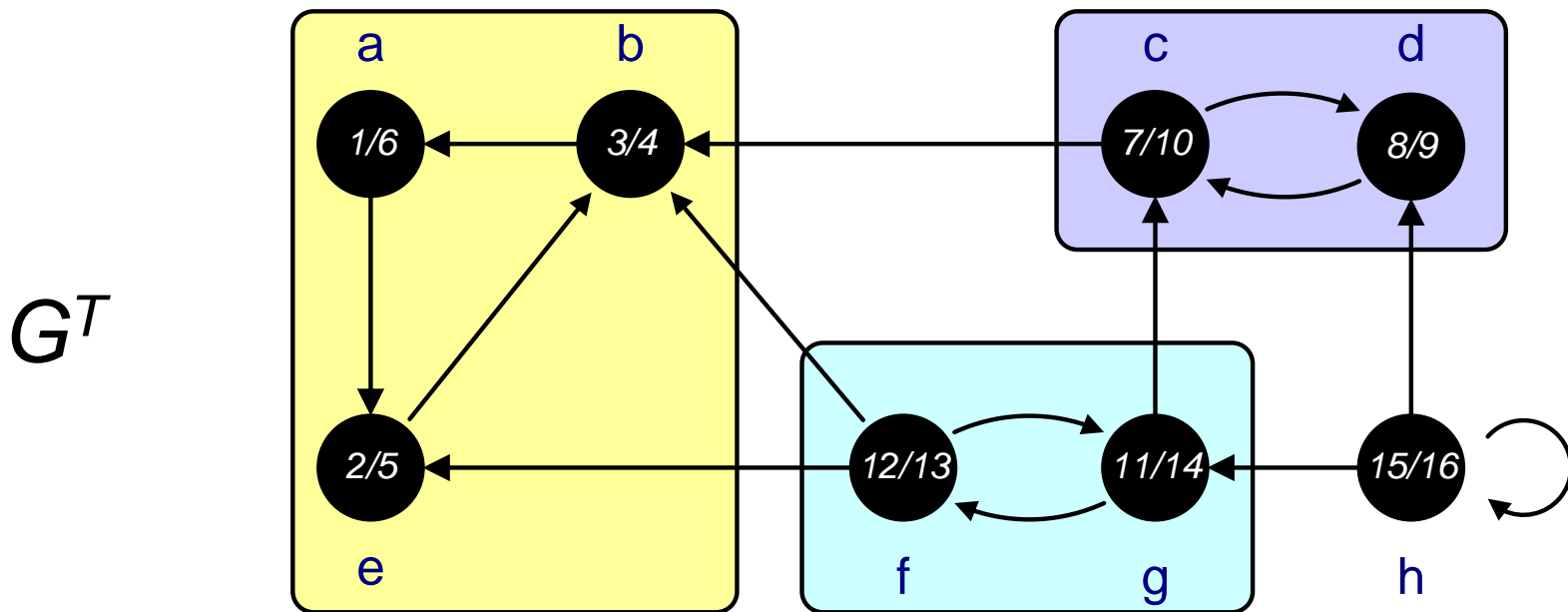
Contador = 15

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Última ação: Vértice h foi finalizado.



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[f]

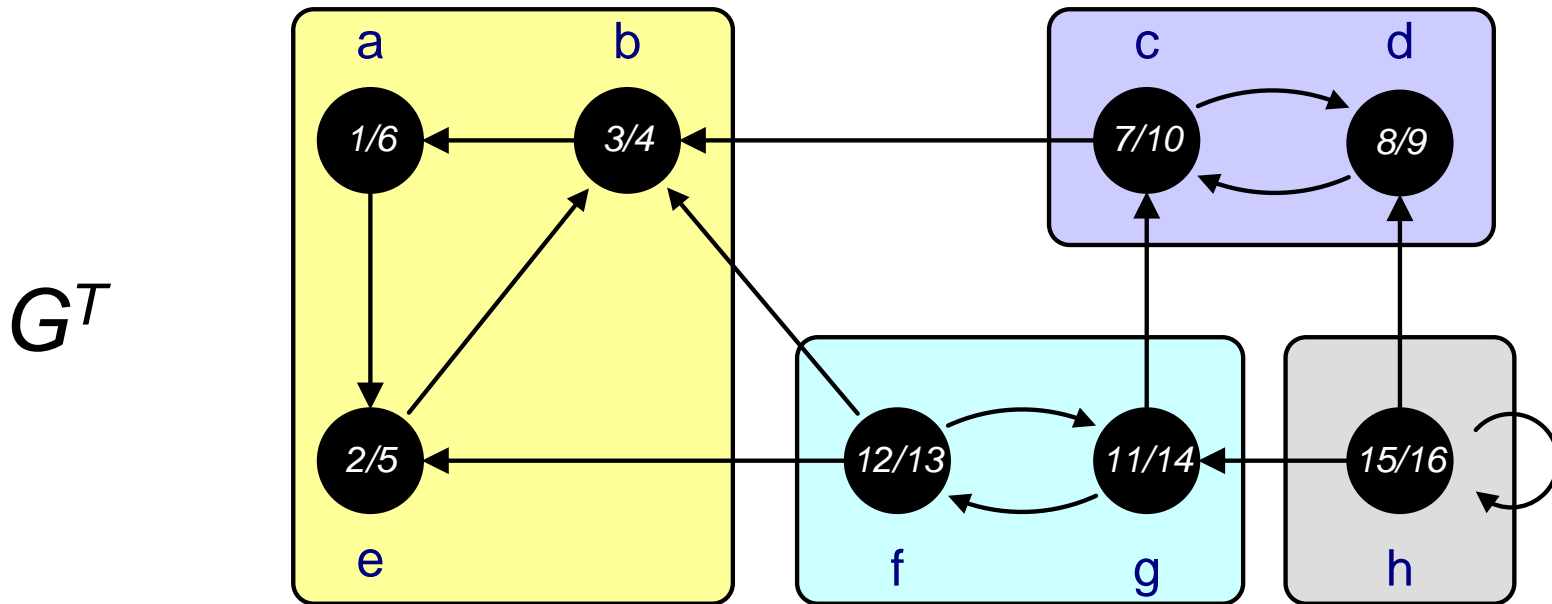
Contador = 16

Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Passo 3: Efetue a busca em profundidade em G^T ordem armazenada

- Neste momento a busca em G^T não possui mais caminhamento, então os vértices encontrados com raiz no vértice h formam um componente fortemente conexo em G .



Lista em ordem decrescente ao tempo de finalização:

[f]

Contador = 16

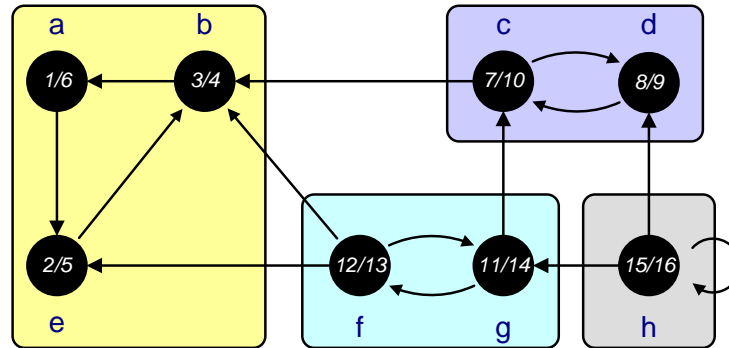
Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

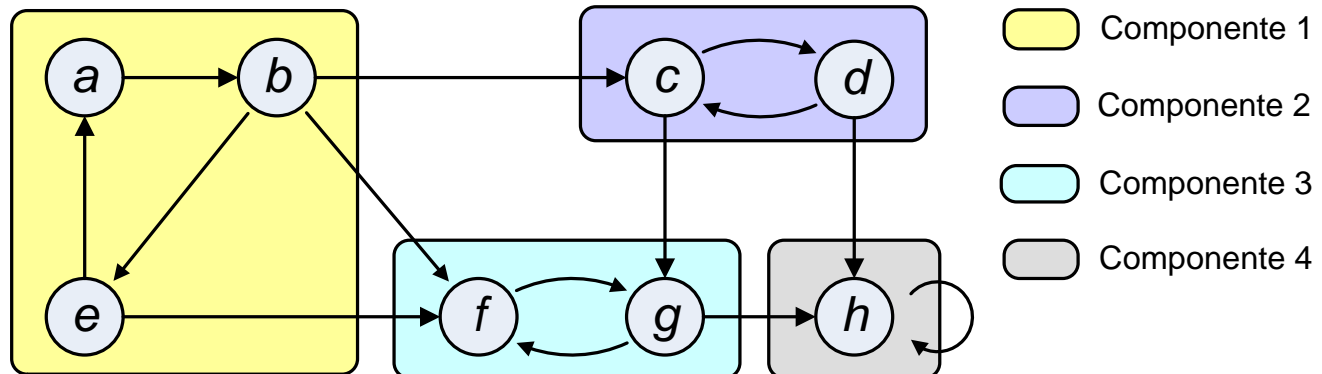
Lembrete

- Os componentes encontrados são referentes a G , e não a G^T .

G^T



G



Redução por componentes fortemente conexos

Algoritmo: Componentes fortemente conexos

Discussão da complexidade do algoritmo

- Busca em profundidade sobre G :
 $\Theta(|V| + |A|)$
- Cálculo de G^T :
 $\Theta(|V| + |A|)$
- Busca em profundidade sobre G^T :
 $\Theta(|V| + |A|)$
- Assim, a complexidade de tempo de todo o algoritmo é
 $\Theta(|V| + |A|)$

Exercício

- Proponha um grafo com 12 vértices (qualquer), com no mínimo 4 componentes fortemente conexos e faça o acompanhamento do algoritmo apresentado.

Bibliografia

- CORMEN, T. H.; LEISERSON, C. E.; RIVEST, R. L.; (2002). Algoritmos – Teoria e Prática. Tradução da 2ª edição americana. Rio de Janeiro. Editora Campus.
- ZIVIANI, N. (2007). Projeto e Algoritmos com implementações em Java e C++. São Paulo. Editora Thomson;

