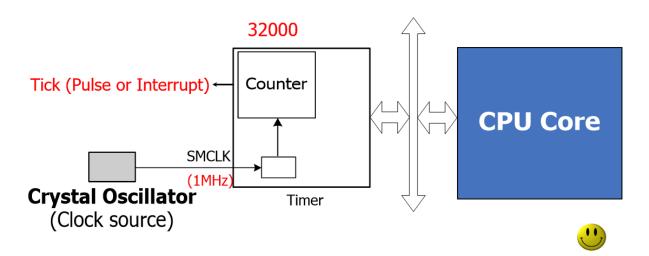
一、计算题(1题,8分)

1.给出了下面的图,给出了1MHz的频率,问如果需要每32ms一个tick的话,Counter的值应该设置为多少



二、简答题 (5题,50分)

- 1.嵌入式实时系统采用了哪些机制来保证实时性和确定性? (10分)
- 2.按照实时性划分,嵌入式实时系统可以划分为什么,分别叙述其特点和应用领域(8分)
- 3.在嵌入式实时系统中,如何体现根据特定需求定制H/W和S/W? (大概这意思) (8分)
- 4.给了如下的代码,让你解释中断响应流程 (10分)

```
IRQ
             sp!,{r0-r2}
    stmdb
                                                 ;sp_irq
    mov
             r0,sp
    add
             sp, sp, #12
             r1, 1r, #4
                                                     ;lr_irq
    sub
             r2,spsr
    mrs
             cpsr_cxsf,#SVCMODE|NOINT
    msr
    stmdb
             sp!,{r1}
                                                  ;sp_svc
    stmdb
             sp!,{r3-r12,lr}
    1dmia
             r0!,{r3-r5}
    stmdb
             sp!,{r2-r5}
    1dr
             r0,=OSIntNesting
    1dr
             r1,[r0]
             r1, r1, #1
    add
             r1,[r0]
    strb
             r1,#1
    teq
            %F1
    bne
    1dr
             r0,=OSTCBCur
    1dr
             r0,[r0]
    str
             sp,[r0]
    msr
             psr_c,#IRQMODE|NOINT
    1dr
            r0,= INTOFFSET
                                                          0x28
                                                  ;10:
    1dr
             r0,[r0]
    1dr
             r1,=HandleEINT0
                                    ;0x33FFFF20
             1r,pc
    mov
```

```
ldr     pc,[r1,r0,ls]#2]
msr     cpsr_c,#SVCMODE|NOINT
bl     OSIntExit
ldr     r0,[sp],#4
msr     spsr_cxsf,r0
ldmia     sp!,{r0-r12,lr,pc}^
```

5.解释实模式到保护模式切换的流程(画流程图并解释),并对下面代码的作用做详细解释 (14分)

```
xor eax, eax
mov ax, cs
shl eax, 4
add eax, LABEL_SEG_CODE32
mov word [LABEL_DESC_CODE32 + 2], ax
shr eax, 16
mov byte [LABEL_DESC_CODE32 + 4], al
mov byte [LABEL_DESC_CODE32 + 7], ah
```

三、应用题 (2题, 18分)

- 1.考察差分时间链: 任务T1、T2、T3、T4、T5的延时时间分别为: 10、5、7、15、12
- (1) 画出当前的差分时间链
- (2) 在8个tick之后,任务T6延时了5个tick,画出现在的差分时间链
- (3) 用差分时间链的优点?
- 2.上下文切换
- (1) 上下文切换的含义是什么
- (2) 哪些时候会进行上下文切换
- (3) 结合流程图或者伪代码,对上下文切换的步骤进行说明

四、计算题 (1题, 24分)

- 1.考察优先级位图法
- (1) 利用C语言,给出OSRdyGrp和OSRdyTbl的定义
- (2) 当有新任务就绪时,应该对OSRdyGrp和OSRdyTbl做哪些操作,用到了TCB的哪些成员?
- (3) 当前优先级位图的状态是OSRdyGrp=0b00000001, OSRdyTbl[0]=0b00010000, OSRdyTbl[1-7]=0b00000000, 让你分别描述优先级为7、20、18的任务依次就绪后的优先级位图状态
- (4) 这时候进行调度,最高优先级是多少