

## Analisi Matematica 2

### *Esempi di temi d'esame*

**1.** Si consideri la funzione di due variabili :

$$g(x, y) = \begin{cases} xy \log |y| & \text{se } y \neq 0 \\ 0 & \text{se } y = 0 \end{cases}$$

- a) Stabilire in quali punti la funzione è continua e in quali è differenziabile.
- b) Trovare i punti critici di  $g$  ed eventuali estremi locali.

**2.** Trovare il valore massimo e il valore minimo della funzione

$$f(x, y, z) = xyz e^{-(x^2+y^2+z^2)}, \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

**3.** Per ogni  $\lambda \in \mathbb{R}$ , si consideri il campo vettoriale piano

$$\mathbf{F}_\lambda(x, y) = x \mathbf{i} + y(y^2 + \lambda x) \mathbf{j}$$

- a) Verificare che la circolazione del campo vettoriale  $\mathbf{F}_\lambda$  lungo tutte le circonferenze centrate nell'origine è nulla.
- b) Trovare per quali valori di  $\lambda$  il campo  $\mathbf{F}_\lambda$  è conservativo in  $\mathbb{R}^2$  e determinare un potenziale.
- c) Calcolare il lavoro del campo  $\mathbf{F}_\lambda$  lungo l'arco orientato di iperbole di equazione  $xy = 2$  che va dal punto  $(2, 1)$  al punto  $(1, 2)$ .

## Soluzioni

1. *Continuità*: la funzione si può scrivere come  $g(x, y) = xh(y)$ , dove

$$h(y) = \begin{cases} y \log |y| & \text{se } y \neq 0 \\ 0 & \text{se } y = 0 \end{cases}$$

Poiché  $\lim_{y \rightarrow 0} y \log |y| = 0$ , la funzione  $h$  è continua in ogni punto; dunque la  $g$ , essendo il prodotto di funzioni continue (una della sola variabile  $x$  e una della sola  $y$ ) è continua su tutto  $\mathbb{R}^2$ .

*Differenziabilità*: in tutti i punti con  $y \neq 0$  la funzione è derivabile con continuità e dunque differenziabile. Esaminiamo ora i punti sull'asse  $y = 0$ . Poiché  $g(x, 0) = 0$  per ogni  $x$ , la derivata parziale rispetto ad  $x$  esiste in tutti i punti dell'asse e vale  $g_x(x, 0) = 0$ . Derivata rispetto ad  $y$ :

$$\frac{g(x, k) - g(x, 0)}{k} = x \ln |k|$$

Vediamo che il limite per  $k \rightarrow 0$  non esiste finito, *tranne che nel caso*  $x = 0$ , in cui vale 0. Concludiamo che nei punti dell'asse  $x$ , tranne eventualmente l'origine, la funzione *non* è differenziabile. Esaminiamo la differenziabilità nell'origine. Applicando la definizione, consideriamo il quoziente:

$$\frac{g(h, k) - g(0, 0) - g_x(0, 0)h - g_y(0, 0)k}{\sqrt{h^2 + k^2}} = \frac{hk \ln |k|}{\sqrt{h^2 + k^2}}$$

Questa quantità è infinitesima per  $(h, k) \rightarrow (0, 0)$  perchè

$$\frac{h}{\sqrt{h^2 + k^2}} \leq 1$$

e

$$k \ln |k| \rightarrow 0$$

Dunque,  $g$  è differenziabile in  $(0, 0)$ . Poiché  $\nabla g(0, 0) = 0$ , l'origine è un punto critico; osservando poi che  $g(0, 0) = 0$  e che  $g$  cambia di segno in *ogni* intorno dell'origine, concludiamo che si tratta di un punto di sella.

Per studiare i rimanenti punti critici calcoliamo, per  $y \neq 0$ ,

$$\nabla g(x, y) = y \log |y| \mathbf{i} + x(\log |y| + 1) \mathbf{j}$$

$$\mathbf{H}_g(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & \log |y| + 1 \\ \log |y| + 1 & x/y \end{pmatrix}$$

Il gradiente si annulla nei punti  $(0, 1)$  e  $(0, -1)$ ; in entrambi i casi abbiamo  $\det \mathbf{H}_g(0, \pm 1) = -1$ , per cui si trovano altri due punti di sella.

Eventuali estremi locali vanno allora cercati tra i punti dove  $g$  non è differenziabile, cioè sull'asse  $y = 0$  esclusa l'origine. Ma, ricordando che  $g(x_0, 0) = 0$ , segue ancora dallo studio del segno di  $g$  che non ci sono estremi locali sull'asse delle ascisse (si consideri, per ogni fissato  $x_0 \neq 0$ , la funzione  $y \mapsto g(x_0, y)$  per  $y$  in un intorno dell'origine).

2. La funzione  $f$  è regolare in ogni punto di  $\mathbb{R}^3$ . Il massimo e il minimo di  $f$  esistono; infatti, ponendo  $\rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$  abbiamo

$$|f(x, y, z)| \leq \rho^3 e^{-\rho^2} \rightarrow 0$$

per  $\rho \rightarrow +\infty$ . Calcoliamo le derivate parziali:

$$\nabla f(x, y, z) = e^{-(x^2+y^2+z^2)}[yz(1-2x^2)\mathbf{i} + xz(1-2y^2)\mathbf{j} + xy(1-2z^2)\mathbf{k}]$$

I punti critici sono i punti degli assi coordinati e gli otto punti che si ottengono in tutti i modi possibili per riflessione rispetto ai piani coordinati a partire dal punto  $(1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2})$ . Sugli assi abbiamo  $f = 0$  e la funzione cambia segno in ogni intorno di tali punti, quindi si tratta di punti di sella. Per la simmetria della funzione, il massimo viene assunto nei quattro punti  $(1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2})$ ,  $(1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2})$ ,  $(-1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2})$ ,  $(-1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2})$  e ha il valore

$$M = \frac{1}{2\sqrt{2}}e^{-3/2}$$

Il valore minimo è  $-M$  e viene assunto nei rimanenti quattro punti critici.

**3.** Per ogni  $\lambda$  il campo  $\mathbf{F}_\lambda$  è definito su tutto  $\mathbb{R}^2$ ; le componenti sono funzioni regolari.

a) Detto  $R$  il raggio di una circonferenza centrata nell'origine la circolazione è

$$\begin{aligned}\oint \mathbf{F}_\lambda \cdot d\mathbf{r} &= \int_0^{2\pi} \mathbf{F}_\lambda(x(t), y(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt \\ &= \int_0^{2\pi} [R \cos t \mathbf{i} + R \sin t (R^2 \sin^2 t + \lambda R \cos t) \mathbf{j}] \cdot (-R \sin t \mathbf{i} + R \cos t \mathbf{j}) dt \\ &= -R^2 \int_0^{2\pi} \cos t \sin t dt + R^2 \int_0^{2\pi} \cos t \sin t (R^2 \sin^2 t + \lambda R \cos t) dt \\ &= -R^2 \int_0^{2\pi} \cos t \sin t dt + R^4 \int_0^{2\pi} \cos t \sin^3 t dt + \lambda R^3 \int_0^{2\pi} \cos^2 t \sin t dt = 0.\end{aligned}$$

b) La condizione

$$\partial_y x = \partial_x [y(y^2 + \lambda x)]$$

è necessaria e sufficiente perchè  $\mathbf{F}$  sia conservativo in  $\mathbb{R}^2$ . Dunque il campo è conservativo solo se  $\lambda = 0$ .

c) Il lavoro del campo lungo un qualunque cammino si può calcolare facilmente scrivendo

$$\mathbf{F}_\lambda(x, y) = \mathbf{F}_0(x, y) + \lambda xy \mathbf{j},$$

dove il campo

$$\mathbf{F}_0(x, y) = x \mathbf{i} + y^3 \mathbf{j}$$

è conservativo e ha come potenziale

$$U(x, y) = \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{4}y^4$$

L'arco orientato di iperbole si può rappresentare con l'equazione

$$\mathbf{r}(t) = \frac{2}{t} \mathbf{i} + t \mathbf{j}, \quad t \in [1, 2]$$

Abbiamo allora

$$\begin{aligned}L &= \int_1^2 \mathbf{F}_\lambda(x(t), y(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt = \int_1^2 \mathbf{F}_0(x(t), y(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt + \lambda \int_1^2 x(t)y(t) \mathbf{j} \cdot \mathbf{r}'(t) dt \\ &= U(1, 2) - U(2, 1) + \lambda \int_1^2 2 dt = \frac{9}{4} + 2\lambda\end{aligned}$$