• $f(z) = e^{1/z}$: $z_0 = 0$ è una singolarità isolata essenziale per f. Se infatti prendiamo i limiti di f(z) per $z \to 0$ lungo l'asse dei reali prima da destra e poi da sinistra, essi sono diversi:

$$z = x \begin{cases} x \in \mathbb{R}^+ & \lim_{z \to 0} f(z) = \lim_{x \to 0^+} e^{1/z} = +\infty \\ x \in \mathbb{R}^- & \lim_{z \to 0} f(z) = \lim_{x \to 0^-} e^{1/z} = 0 \end{cases}$$

La singolarità non è quindi né un polo, né eliminabile. Essa e quindi essenziale, e si può vedere come fissato un certo valore $w \neq 0$, la funzione assume tale valore in un qualsiasi intorno di z_0 .

$$w = \rho e^{i\theta}$$
, $\frac{1}{z} = x + iy$ \Rightarrow $f(z) = e^{1/z} = w$; $e^{x+iy} = \rho e^{i\theta}$; $e^x e^{iy} = \rho e^{i\theta}$

Le cui soluzioni sono: $x = \ln \rho$ e $y = \theta + 2k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$. Si ha perciò:

$$z = \frac{1}{\ln \rho + i(\vartheta + 2k\pi)}$$

il cui modulo può essere reso piccolo a piacere al variare di k. Fissati quindi ρ e ϑ , esistono infiniti punti z in cui la funzione assume il valore $\rho e^{i\vartheta}$ in un qualunque intorno di θ se $\rho \neq 0$.

•
$$f(z) = |z| \Leftrightarrow u(x,y) = \sqrt{x^2 + y^2}, \ v(x,y) = 0$$

•
$$f(z) = \text{Re}(z) \iff u(x, y) = x, \ v(x, y) = 0$$

•
$$f(z) = \operatorname{Im}(z) \iff u(x, y) = y, \ v(x, y) = 0$$

1. Funzione esponenziale: $e^z = e^{x+iy} := e^x e^{iy} = e^x (\cos y + i \sin y)$

Le principali proprietà di questa funzione sono:

$$\bullet \quad e^z\Big|_{\Re} = e^x$$

- $|e^z| = |e^x(\cos x + i\sin y)| = e^x = e^{\operatorname{Re}(z)}$
- $e^z \neq 0 \quad \forall z \in \mathbb{C}$
- $e^{z+2\pi i} = e^{x+i(y+2\pi)} = e^x[\cos(y+2\pi) + i\sin(y+2\pi)] = e^x(\cos y + i\sin y) = e^x$

La funzione esponenziale in campo complesso è quindi periodica di periodo $T=2\pi i$. Ciò implica quindi che essa non è biunivoca e per questa ragione non esiste globalmente la sua funzione inversa.

Alla funzione coseno in campo complesso possiamo quindi associare le seguenti due funzioni di variabile reale:

$$\frac{\cos(x+iy) = \cos x \cosh y - i \sin x \sinh y}{\cos(x,y) = \cos x \cosh y} \Leftrightarrow \begin{cases} u(x,y) = \cos x \cosh y \\ v(x,y) = -\sin x \sinh y \end{cases}$$

$$\cosh(iz) = \frac{e^{iz} + e^{-iz}}{2} = \cos z \implies \cos(iy) = \cosh(y), \forall y \in \mathbb{R}$$

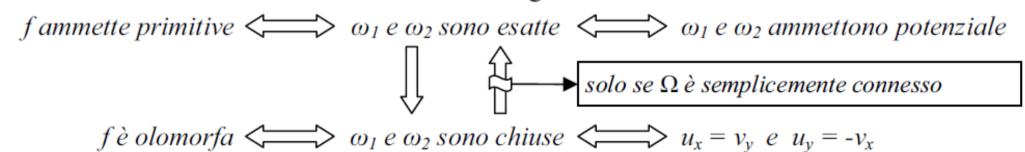
$$\lim_{z \to z_{\circ}} f(z) = l \iff \lim_{(x,y) \to (x_{\circ},y_{\circ})} u(x,y) = l_{1}, \quad \lim_{(x,y) \to (x_{\circ},y_{\circ})} v(x,y) = l_{2}$$



Dalla teoria sulle forme differenziali si può quindi dedurre che:

- f ammette primitive se e solo se ω_1 e ω_2 sono esatte.
- f è olomorfa se e solo se ω_1 e ω_2 sono chiuse.
- Se f ammette primitive, allora f è olomorfa.
- Se f olomorfa e Ω è semplicemente connesso, allora f ammette primitive.

Questi risultati sono riassunti brevemente nel seguente schema:



Sia γ un cammino nel piano complesso e $r(t) = r_1(t) + ir_2(t)$, con r: $[a,b] \to \Omega$, una sua parametrizzazione. Si definisce l'integrale di f(z) lungo γ come:

$$\int_{\gamma} f(z)dz := \int_{a}^{b} f(r(t))r'(t)dt$$

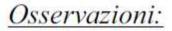
Tale integrale può essere scritto in forma estesa nella seguente maniera:

$$\int_{a}^{b} f(r(t))r'(t)dt = \int_{a}^{b} \{ \left[u(r_{1}(t), r_{2}(t))r_{1}'(t) - v(r_{1}(t), r_{2}(t))r_{2}'(t) \right] + i \left[v(r_{1}(t), r_{2}(t))r_{1}'(t) - u(r_{1}(t), r_{2}(t))r_{2}'(t) \right] \} dt$$

Dalle relazioni precedenti si ricava che:

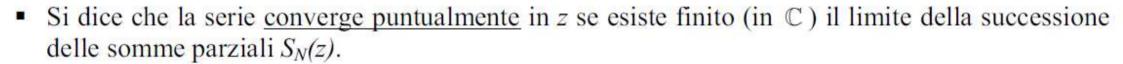
•
$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{\gamma} (\omega_1 + i\omega_2).$$

- $\int_{\mathcal{V}} f(z)dz = 0 \iff \int_{\mathcal{V}} \omega_i = 0 \quad i = 1, 2.$
- $\int_{\gamma} f(z)dz = 0 \quad \forall \gamma \ circuito \ in \ \Omega \ se \ e \ solo \ se \ f \ ammette \ primitive.$
- Teorema di Morera: se $\int_{\gamma} f(z)dz = 0 \quad \forall \gamma \ circuito \ in \ \Omega \ allora \ f \ e \ olomorfa.$
- *Teorema di Cauchy:* se f è olomorfa allora $\int_{\gamma} f(z)dz$ dipende solo dalla classe di omotopia di γ .



• Dal teorema di Cauchy segue subito che dati due circuiti γ_1 e γ_2 tra loro omotopi e f olomorfa:

$$\int_{\gamma_1} f(z)dz = \int_{\gamma_2} f(z)dz$$



- Si dice che la serie converge uniformemente a S(z) su Ω se $\lim_{N\to+\infty} \sup |S_N(z)-S(z)|_C = 0$
- Si dice che la serie converge assolutamente in z se ivi converge la serie dei moduli $\sum_{n=0}^{+\infty} |c_n| |z z_0|^n$.

Per le serie di potenze complesse valgono in particolare i seguenti risultati:

1. L'insieme $D = \{z \in \mathbb{C} : S_N(z) \ converge\}$ è detto dominio di convergenza della serie. In particolare per le serie di potenze si può dimostrare che l'interno di tale insieme è un disco di raggio R (che viene chiamato $raggio \ di \ convergenza$):

$$\overset{o}{D} = \{ z \in \mathbb{C} : |z - z_0| < R \}$$

Sui punti di frontiera dell'insieme D è invece necessario effettuare un'analisi punto per punto. La serie converge inoltre assolutamente in D e uniformemente in ogni compatto incluso in D, in particolare in ogni insieme $\{z \in \mathbb{C} : |z-z_0| \le \rho, \ \rho < R\}$.

2. Ripetendo la dimostrazione come nel caso reale, si ha che il raggio di convergenza è:

$$R = \frac{1}{l}$$
, dove $l := \lim_{n \to +\infty} \sqrt[n]{|c_n|}$

Le serie delle derivate hanno lo stesso raggio di convergenza della serie di potenze e quindi è
possibile derivare per serie infinite volte

• $f(z) = e^{1/z}$: $z_0 = 0$ è una singolarità isolata essenziale per f. Se infatti prendiamo i limiti di f(z) per $z \to 0$ lungo l'asse dei reali prima da destra e poi da sinistra, essi sono diversi:

$$z = x \begin{cases} x \in \mathbb{R}^+ & \lim_{z \to 0} f(z) = \lim_{x \to 0^+} e^{1/z} = +\infty \\ x \in \mathbb{R}^- & \lim_{z \to 0} f(z) = \lim_{x \to 0^-} e^{1/z} = 0 \end{cases}$$

La singolarità non è quindi né un polo, né eliminabile. Essa e quindi essenziale, e si può vedere come fissato un certo valore $w \neq 0$, la funzione assume tale valore in un qualsiasi intorno di z_0 .

$$w = \rho e^{i\theta}$$
, $\frac{1}{z} = x + iy$ \Rightarrow $f(z) = e^{1/z} = w$; $e^{x+iy} = \rho e^{i\theta}$; $e^x e^{iy} = \rho e^{i\theta}$

Le cui soluzioni sono: $x = \ln \rho \ e \ y = \vartheta + 2k\pi, \ k \in \mathbb{Z}$. Si ha perciò:

$$z = \frac{1}{\ln \rho + i(\vartheta + 2k\pi)}$$

il cui modulo può essere reso piccolo a piacere al variare di k. Fissati quindi ρ e θ , esistono infiniti punti z in cui la funzione assume il valore $\rho e^{i\theta}$ in un qualunque intorno di θ se $\rho \neq \theta$.

Esempi:

•
$$f(z) = e^{\frac{1}{z^2}} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{1}{z^2}\right)^n = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z^{-2n}}{n!}$$
: $z_0 = 0$ è una singolarità essenziale per f . Res $(f, 0) = c_{-1} = 0$.

•
$$f(z) = \frac{\sin z}{z^3}$$
: $z_0 = 0$ è un polo di ordine 2, infatti: $\lim_{z \to 0} z^2 f(z) = \lim_{z \to 0} \frac{\sin z}{z} = 1 \neq 0$

$$\operatorname{Res}(f,0) = \lim_{z \to 0} D \left[\frac{\sin z}{z} \right] = \lim_{z \to 0} \frac{z \cos z - \sin z}{z^2} = \lim_{z \to 0} \frac{\cos z - z \sin z - \cos z}{2z} = \lim_{z \to 0} \frac{-\sin z}{2} = 0$$

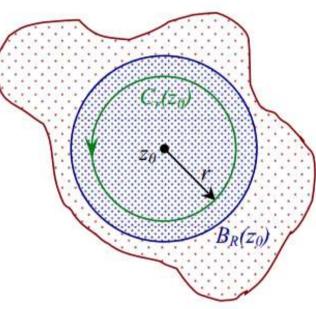
Prima di proseguire si calcoli il risultato del seguente integrale, necessario per lo sviluppo della trattazione, dove m è un intero relativo:

$$\int_{C_r(z_0)} (z - z_0)^m dz = \int_0^{2\pi} r^m e^{imt} ire^{it} dt = ir^{m+1} \int_0^{2\pi} e^{i(m+1)t} dt = \begin{cases} 0 & \text{se } m \neq -1 \\ 1 & \text{se } m = -1 \end{cases}$$

Utilizzando tale risultato e la proprietà di scambio serie - integrale (garantita dalla convergenza uniforme), si ottiene quindi che:

$$\int_{C_{r}(z_{0})} \frac{f(z)}{(z-z_{0})^{k+1}} dz = \int_{C_{r}(z_{0})} \left[\sum_{n=0}^{+\infty} c_{n} (z-z_{0})^{n-k-1} \right] dz =$$

$$= \sum_{n=0}^{+\infty} \left[c_{n} \int_{C_{r}(z_{0})} (z-z_{0})^{n-k-1} dz \right] = 2\pi i c_{k}$$



Esempio:

 $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos x}{1+x^2} dx$: è possibile riscrivere tale integrale nella forma seguente

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos x}{1+x^2} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\operatorname{Re}\left[e^{ix}\right]}{1+x^2} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{Re}\left[\frac{e^{ix} dx}{1+x^2}\right] = \operatorname{Re}\left[\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{ix} dx}{1+x^2}\right]$$

Si può però notare come la parte immaginaria di tale integrale sia nulla, e quindi la parte reale dell'integrale coincide con l'integrale stesso. Infatti:

$$\operatorname{Im}\left[\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{ix} dx}{1+x^2}\right] = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\operatorname{Im}\left[e^{ix}\right]}{1+x^2} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin x}{1+x^2} dx = 0 \text{ per la disparità dell'integrando.}$$

•
$$f(z) = z \cot z = \frac{z \cos z}{\sin z}$$
, $\sin z = 0 \implies z = k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$

- k = 0: $\lim_{z \to 0} \left(\frac{z}{\sin z} \right) \cos z = 1$: $z_0 = 0$ è una singolarità eliminabile. Res $(f, \theta) = 0$.
- $k \neq 0$: $z_0 = k\pi$ è un polo di ordine 1.

$$\lim_{z \to k\pi} (z - k\pi) z \frac{\cos z}{\sin z} = \lim_{z \to k\pi} z \cos z \frac{(z - k\pi)}{\sin z} = (-1)^k k\pi \lim_{z \to k\pi} \frac{(z - k\pi)}{\sin z} = (-1)^k k\pi \lim_{z \to k\pi} \frac{(z - k\pi)}{\sin(z - k\pi + k\pi)} =$$

$$= (-1)^k k\pi \lim_{z \to k\pi} \frac{(z - k\pi)}{\sin(z - k\pi)\cos(k\pi) + \cos(z - k\pi)\sin(k\pi)} = \frac{(-1)^k}{(-1)^k} k\pi \lim_{z \to k\pi} \frac{(z - k\pi)}{\sin(z - k\pi)} = k\pi = \text{Res}(f, k\pi)$$

I.15 - TEOREMA DEI RESIDUI

Teorema dei residui: sia Ω un aperto di \mathbb{C} , γ un circuito in Ω omotopo a zero e $f: \Omega \setminus S \to \mathbb{C}$ una funzione olomorfa sul suo dominio, dove S, detto "<u>insieme singolare</u>", è tale che:

- S non abbia punti di accumulazione in Ω : $acc(S) \cap \Omega = 0$.
- La curva γ sia interamente contenuta in $\Omega \backslash S$: $\gamma \subseteq \Omega \backslash S$.

Allora si ha che:

1. L'indice di avvolgimento di γ è diverso da zero per al più un numero finito di punti di S.

2.
$$\oint_{\gamma} f(z)dz = (2\pi i) \sum_{z \in S} \operatorname{Ind}(\gamma, z) \operatorname{Res}(f, z)$$

I.15 - TEOREMA DEI RESIDUI

Teorema dei residui: sia Ω un aperto di \mathbb{C} , γ un circuito in Ω omotopo a zero e $f: \Omega \setminus S \to \mathbb{C}$ una funzione olomorfa sul suo dominio, dove S, detto "<u>insieme singolare</u>", è tale che:

- S non abbia punti di accumulazione in Ω : $acc(S) \cap \Omega = 0$.
- La curva γ sia interamente contenuta in $\Omega \backslash S$: $\gamma \subseteq \Omega \backslash S$.

Allora si ha che:

1. L'indice di avvolgimento di γ è diverso da zero per al più un numero finito di punti di S.

2.
$$\oint_{\gamma} f(z)dz = (2\pi i) \sum_{z \in S} \operatorname{Ind}(\gamma, z) \operatorname{Res}(f, z)$$

Proposizione: se f è olomorfa su \mathbb{C} tranne che in un numero finito di punti, allora la somma di tutti i residui di f (compreso quello all'infinito) è uguale a zero.

Esempio:

 $\int_{C_2(0)} \frac{z^2 e^{1/z}}{z^4 + 1}$: la funzione ha 5 singolarità, che sono in tutte contenuto all'interno della circuito $C_2(0)$.

Esse hanno inoltre tutte lo stesso indice (che è +1) ed essendo f olomorfa in tutto \mathbb{C} tranne questi 5 punti, possiamo quindi scrivere:

$$\int_{C_2(0)} \frac{z^2 e^{1/z}}{z^4 + 1} = 2\pi i \sum_{i} \text{Res}(f, z_i) = -2\pi i \text{Res}(f, \infty) = -2\pi i \text{Res}\left(-\frac{1}{z^2} f\left(\frac{1}{z}\right), 0\right)$$

$$\lim_{z \to \infty} \frac{1}{z^4 + 1} = 2\pi i \sum_{i} \text{Res}(f, z_i) = -2\pi i \text{Res}(f, \infty) = -2\pi i \text{Res}\left(-\frac{1}{z^2} f\left(\frac{1}{z}\right), 0\right)$$

$$-\frac{1}{z^2}f\left(\frac{1}{z}\right) = -\frac{1}{z^2}\frac{(1/z^2)e^z}{(1/z^4)+1} = -\frac{e^z}{1+z^4} \implies \lim_{z\to 0} \left[-\frac{e^z}{1+z^4}\right] = -1$$

Tale funzione ha nell'origine una singolarità eliminabile e quindi il suo residuo è ivi nullo. L'integrale che si voleva calcolare è quindi nullo. A questo punto non rimane altro che risolvere l'equazione algebrica: $\widehat{f_k} = \widehat{u_k} P(i\xi_k)$.

1. $P(i\xi_k) \neq 0 \ \forall k \in \mathbb{Z}$: $\widehat{u_k} = \frac{\widehat{f_k}}{P(i\xi_k)} \ \forall k \in \mathbb{Z}$ e bisogna controllare che tale successione stia in l^2 .

Poiché, per ipotesi, $\widehat{f_k} \in l^2(\mathbb{Z})$, allora anche $\widehat{u_k}P(i\xi_k) \in l^2(\mathbb{Z})$. Ma $\left|P(i\xi_k)\right| \sim \left|k\right|^N$ per $\left|k\right| \to \infty$ e quindi $\sum_{k=0}^{\infty} \left|\widehat{u_k}\right|^2 < \sum_{k=0}^{\infty} \left|k\right|^{2N} \left|\widehat{u_k}\right|^2 \sim \sum_{k=0}^{\infty} \left|P(i\xi_k)\widehat{u_k}\right|^2 < +\infty$.

La soluzione è quindi unica ed è data dalla serie di Fourier con coefficienti gli $\widehat{u_k}$ appena trovati se sono verificate le ipotesi di derivazione per serie utilizzate precedentemente. In particolare la u deve essere ad esempio assolutamente continua insieme alle sue prime (n-1) derivate.

Esempio:

$$\int_0^{2\pi} \frac{dt}{2 + \sin t} = \int_0^{2\pi} \frac{dt}{2 + \frac{e^{it} - e^{-it}}{2i}} = \int_0^{2\pi} \frac{2idt}{4i + e^{it} - e^{-it}} = 2 \int_0^{2\pi} \frac{ie^{it}dt}{4ie^{it} + e^{2it} - 1} = 2 \int_{C_1(0)}^{2\pi} \frac{dz}{z^2 + 4iz - 1}$$

L'ultimo integrale può essere risolto con il teorema dei residui, considerando:

$$g(z) = \frac{1}{z^2 + 4iz - 1}$$
, $\Omega = \mathbb{C}$, $S = \{z : z^2 + 4iz - 1 = 0\}$

Caso 3:

Integrali impropri di funzioni: $\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)e^{i\omega x}dx$ con le seguenti caratteristiche:

- $f(x)e^{i\omega x}$ ammette estensione $f(z)e^{i\omega z}$ in tutto un dominio Ω che comprende il semipiano dei numeri con parte immaginaria positiva: $\Omega \supseteq \{z : \text{Im } z \ge 0\}$.
- f(z) abbia un numero finito di singolarità su $\{z : \text{Im } z > 0\}$ e nessuna su $\{z : \text{Im } z = 0\}$.

$$-\lim_{R\to+\infty}\left[\sup_{C_R^+(0)}|f(z)|=0\right],\quad\omega\in\mathbb{R}^+$$

Con le stesse considerazioni del caso precedente, utilizzando in questo caso il lemma di Jordan, si arriva a concludere che anche in questo caso:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx = \lim_{R \to +\infty} \int_{[-R,R] + C_R^+(0)} f(z)e^{i\omega z}dz = 2\pi i \sum_{\operatorname{Im} z_i > 0} \operatorname{Res}(f(z)e^{i\omega z}, z_i)$$

Risultati analoghi si possono ottenere applicando, con gli opportuni cambiamenti, le altre versioni del Lemma di Jordan.

Esempio:

 $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos x}{1+x^2} dx$: è possibile riscrivere tale integrale nella forma seguente

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos x}{1+x^2} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\operatorname{Re}\left[e^{ix}\right]}{1+x^2} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{Re}\left[\frac{e^{ix} dx}{1+x^2}\right] = \operatorname{Re}\left[\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{ix} dx}{1+x^2}\right]$$

Si può però notare come la parte immaginaria di tale integrale sia nulla, e quindi la parte reale dell'integrale coincide con l'integrale stesso. Infatti:

$$\operatorname{Im}\left[\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{ix} dx}{1+x^2}\right] = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\operatorname{Im}\left[e^{ix}\right]}{1+x^2} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin x}{1+x^2} dx = 0 \text{ per la disparità dell'integrando.}$$

II.1 - SPAZI NORMATI

Sia V uno spazio vettoriale (su \mathbb{R} o su \mathbb{C}). Si dice **norma** su V un'applicazione $\|\cdot\|:V\to\mathbb{R}^+$ con le seguenti proprietà:

- 1. $\|v\| \ge 0$, $\|v\| = 0 \iff v = 0$, $\forall v \in V$ (positività)
- 2. $\|\lambda v\| = |\lambda| \|v\|$, $\forall \lambda \in \mathbb{R} \ (o \ \mathbb{C})$, $\forall v \in V \ (omogeneità)$
- 3. $||u+v|| \le ||u|| + ||v||$, $\forall u, v \in V$ (disuguaglianza triangolare)

Da cui seguono immediatamente anche:

- 4. ||0|| = 0
- 5. $||u|| ||v||| \le ||u v||, \forall u, v \in V$

Uno spazio normato è una coppia $(V, \|\cdot\|)$ dove V è uno spazio vettoriale e $\|\cdot\|$ una norma su V.

Esempi:

•
$$V = \mathbb{R}$$
, $\|\cdot\| = |\cdot|$: modulo

•
$$V = \mathbb{R}^N$$
, $||x||_2 = \left(\sum_{i=1}^N x_i^2\right)^{\frac{1}{2}}$: norma euclidea

•
$$V = \mathbb{R}^N$$
, $||x||_p := \left(\sum_{i=1}^N |x_i|^p\right)^{\frac{1}{p}}$: norma p , con $p \ge 1$

- $V = \mathbb{R}^N$, $||x||_{\infty} := \max_{i \in [1,N]} \{|x_i|\}$: norma del massimo
- $V = \mathbb{C}$, $\|\cdot\| = |\cdot|_{\mathbb{C}}$: modulo complesso

•
$$V = C^0([a,b]), ||f||_1 := \int_a^b |f(x)| dx$$

•
$$V = C^0([a,b]), ||f||_{\infty} := \max_{x \in [a,b]} |f(x)|$$

Sia E un sottoinsieme di V, si definiscono:

- parte interna di E: $\stackrel{\circ}{E} := \{ v \in V : \exists \mathcal{U}(v) \subseteq E \}$
- <u>chiusura</u> di E: $\overline{E} := \{ v \in V : \forall \mathcal{U}(v) \ \mathcal{U}(v) \cap E \neq 0 \}$
- frontiera di $E: \partial E = E \setminus E$
- punti di accumulazione di E: $acc(E) := \{v \in V : \forall U(v) \ U(v) \cap (E \setminus \{v\}) \neq 0\}$

Sia $f: V \to W$ una funzione tra due spazi vettoriali normati $(V, \|\cdot\|_V)$ e $(W, \|\cdot\|_W)$. Si dice che il **limite** di f per $v \to v_0$ (con $v, v_0 \in V$) è l (con $l \in W$) se:

$$\forall \mathcal{U}(l) \; \exists \mathcal{U}(v_0) \colon \forall v \in \mathcal{U}(v_0) \setminus \{v_0\} \; f(v) \in \mathcal{U}(l)$$

II.2 - NORME EQUIVALENTI

Due norme $\|\cdot\|_1$ e $\|\cdot\|_2$ su uno stesso spazio vettoriale V si dicono **equivalenti** se:

- $\exists c_1 : \|v\|_1 \le c_1 \|v\|_2$, $\forall v \in V$
- $\exists c_2 : ||v||_2 \le c_2 ||v||_1, \forall v \in V$

Se V è uno spazio vettoriale di dimensione finita, si può dimostrare che tutte le norme su di esso sono equivalenti. Ciò è invece falso in generale per gli spazi a dimensione infinita.

Esempi:

- $V = \mathbb{R}^2$: $\left\langle \frac{\|\underline{x}\|_1 = |x_1| + |x_2|}{\|x\|_\infty = \max\{|x_1|, |x_2|\}} \right\rangle$, spazio di dimensione finita.
 - $\|\underline{x}\|_{1} = |x_{1}| + |x_{2}| \le 2 \max\{|x_{1}|, |x_{2}|\} = 2 \|\underline{x}\|_{\infty}$ $\|\underline{x}\|_{\infty} = \max\{|x_{1}|, |x_{2}|\} \le |x_{1}| + |x_{2}| = \|\underline{x}\|_{1}$ le due norme sono equivalenti.

• $v = C^0([a,b])$: $\begin{cases} ||f||_1 = \int_a^b |f(v)| dv \\ ||f||_\infty = \max_{v \in [a,b]} |f(v)| \end{cases}$, spazio di dimensione infinita.

Si può vedere che solo una delle due disuguaglianze della definizione di equivalenza è sempre verificata. Infatti:

$$- \|f\|_{1} = \int_{a}^{b} |f(v)| dv \le (b-a) \max_{v \in [a,b]} |f(v)| = (b-a) \|f\|_{\infty}$$

- si costruisce ora un controesempio in cui la seconda disuguaglianza non vale:

$$[a,b] = [0,1], \quad f_n(x) = x^n : \begin{cases} ||f_n||_{\infty} = \max_{x \in [0,1]} |x^n| = 1, \quad \forall n \\ ||f_n||_1 = \int_0^1 |x^n| dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} \Big|_0^1 = \frac{1}{n+1} \to 0, \quad per \quad n \to +\infty \end{cases}$$

si vede facilmente quindi come sia impossibile trovare una costante (indipendente da n) tale che $||f_n||_{\infty} \le c ||f_n||_{1}$.

In particolare, la continuità nell'origine significa:

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \delta > 0: \quad 0 < ||x|| < \delta \quad \Rightarrow \quad ||T(x)|| < \varepsilon$$

che è equivalente alla proprietà di limitatezza:

$$\exists M > 0: \quad ||T(x)|| < M||x||, \quad \forall x \in V$$

Dimostrazione:

- per l'implicazione "limitato" \Rightarrow "continuo in 0", basta scegliere $\delta = \frac{\varepsilon}{M}$.
- per l'altra implicazione, si procede per assurdo: sia T non limitato, $\exists \{x_n\}$: $||T(x_n)|| = 1$, $||x_n|| \to 0$

$$\frac{x_n}{\|T(x_n)\|} = x_n \to 0, \text{ ma } T\left(\frac{x_n}{\|T(x_n)\|}\right) = \frac{T(x_n)}{\|T(x_n)\|} \neq 0 \implies T \text{ non } \grave{e} \text{ continuo}$$

Esempio:

$$V = C^0([a,b]), W = \mathbb{R}$$
; Si fissi $c \in [a,b]$ e si consideri l'operatore lineare: $T: V \to W; T: f \mapsto f(c)$

- $||T(f)||_{\infty} = |f(c)| \le \sup_{x \in [a,b]} |f(x)| = ||f||_{\infty}$: $T \in \text{limitato con } M = 1$.

$$\sup_{s_R \le f} \int s \le \sup_{s_L \le f} \int s \le \inf_{s_L \ge f} \int s \le \inf_{s_R \ge f} \int s$$

$$\frac{Esempio:}{f(x) = \begin{cases} n & se \ x = n \in \mathbb{N} \\ 0 & x \notin \mathbb{N} \end{cases}} \text{ è essenzialmente limitata e } ||f||_{\infty} = 0$$

Dimostrazione:

Sia u una funzione in $L^q(A)$. Se si considerano ora:

- $f = |u|^s$: essa appartiene a $L^{q/s}(A)$, infatti $\int |f|^{\frac{q}{s}} = \int (|u|^s)^{\frac{q}{s}} = \int |u|^q$
- $g = \chi_A$: essa appartiene a $L^{(q/s)'}(A)$ poiché A ha misura finita

per la disuguaglianza di Hölder si ha:
$$\int_{A} |u|^{s} = \int_{A} \chi_{A} |u|^{s} \leq \left(\int_{A} |u|^{s\frac{q}{s}} \right)^{\frac{s}{q}} \left(\int_{A} \chi_{A} \right)^{\frac{1}{(q/s)'}} = \left(\|u\|_{q} \right)^{s} |A|^{\frac{q-s}{s}}$$

Elevando tutto alla (1/s) si ha infine che $||u||_s \le |A|^{\frac{q-s}{sq}} ||u||_q$, e quindi che $u \in L^s(A)$.

In particolare si può vedere che $L^q(A)$ si immerge in $L^s(A)$ con "immersione continua", ovvero si può dimostrare che l'operatore identità $i:L^q(A)\to L^s(A)$, $i:f\mapsto f$ è lineare e quindi continuo.

Disuguaglianza di Hölder: sia A un insieme misurabile di \mathbb{R}^N . Date due funzioni $f \in L^p(A)$ e $g \in L^{p'}(A)$, allora il prodotto $f \cdot g \in L^1(A)$ e vale la seguente disuguaglianza:

$$||f \cdot g||_1 \le ||f||_p ||g||_p$$

dove p' è l'esponente coniugato di p (con $p \ge 1$), definito come $p' := \frac{p}{p-1}$ oppure $\frac{1}{p} + \frac{1}{p'} = 1$.

In particulare: (2)'=2, $p \ge 2 \iff p' \le 2$, (1)'=+\infty, $(+\infty)$ '=1.

Proprietà di immersione: sia A un insieme di misura finita. Se $q \ge s$, allora $L^q(A) \subseteq L^s(A)$.

Valgono invece i seguenti risultati:

- La convergenza q.o. in A implica la convergenza in $L^p(A)$ se esiste una funzione $\varphi \in L^p(A)$ tale che $|f_n| \le \varphi$ q.o. in A.
- Se una successione $\{f_n\}$ tende ad una funzione f in $L^p(A)$, allora esiste una sua sottosuccessione che tende ad f q.o. in A.

Conseguenze:

- Se $f_n \to f$ in $L^p(A)$ e $f_n \to g$ q.o. in A, allora f = g q.o. in A.
- Se $f_n \to f$ in $L^p(A)$ e $f_n \to g$ in $L^q(A)$, allora f = g q.o. in A.

•
$$u(x) = \frac{1}{1+x^2}$$
; $\hat{u}(\xi) = \int_{\mathbb{R}} \frac{e^{-i\xi x}}{1+x^2} dx = \begin{cases} \xi > 0 : -2\pi i \operatorname{Res}\left(\frac{e^{-i\xi x}}{1+x^2}, -i\right) = \pi e^{-\xi} \\ \xi < 0 : 2\pi i \operatorname{Res}\left(\frac{e^{-i\xi x}}{1+x^2}, i\right) = \pi e^{\xi} \end{cases} = \pi e^{-|\xi|}$

Nel calcolo dell'integrale si è utilizzato il lemma di Jordan e il teorema dei residui. È interessante notare a questo punto che:

$$u(x) = e^{-|x|}; \quad \hat{u}(\xi) = \frac{2}{1 + \xi^2}; \quad \hat{u}(x) = \mathcal{F}[\hat{u}](x) = 2\pi e^{-|x|} = 2\pi u(x)$$

In realtà ciò non vale solo in questo caso, ma è una proprietà più generale della trasformata di Fourier che verrà trattata più avanti.

•
$$u(x) = \frac{1}{1+x^2}$$
; $\hat{u}(\xi) = \int_{\mathbb{R}} \frac{e^{-i\xi x}}{1+x^2} dx = \left\langle \begin{array}{c} \xi > 0 : -2\pi i \operatorname{Res}\left(\frac{e^{-i\xi x}}{1+x^2}, -i\right) = \pi e^{-\xi} \\ \xi < 0 : 2\pi i \operatorname{Res}\left(\frac{e^{-i\xi x}}{1+x^2}, i\right) = \pi e^{\xi} \end{array} \right\rangle = \pi e^{-|\xi|}$

Nel calcolo dell'integrale si è utilizzato il lemma di Jordan e il teorema dei residui. È interessante notare a questo punto che:

$$u(x) = e^{-|x|}; \quad \hat{u}(\xi) = \frac{2}{1 + \xi^2}; \quad \hat{u}(x) = \mathcal{F}[\hat{u}](x) = 2\pi e^{-|x|} = 2\pi u(x)$$

In realtà ciò non vale solo in questo caso, ma è una proprietà più generale della trasformata di Fourier che verrà trattata più avanti.