

# Formule utili

• Condizione affinché  $F$  sia conservativo

$\rightarrow \text{rot } F = 0$ ,  $\Omega$  semplicemente connesso

$\forall \gamma$  chiusa  $\Omega$  può essere ridotta ad un punto mediante deformazioni senza mai uscire da  $\Omega$

In un corpo piano esprimere la densità superficiale di circolazione.

Se  $\Omega$  non semplicemente connesso?

- $\oint_{\gamma_i} F \cdot dr = 0 \quad \forall \gamma_i$
- $\int_{\gamma_1} F \cdot dr = \int_{\gamma_2} F \cdot dr \quad \forall \gamma_{1,2}$  con uguali punti iniziali e finali

PER I CAMPI CONSERVATIVI:  $F = \nabla U$

• Lavoro di un campo vettoriale

$$\int_{\gamma} F \cdot dr = \int_{\gamma} F(r(t)) \cdot r'(t) dt$$

NOTAZIONE  
 $\omega := F \cdot dr$

in caso di curva chiusa  $\Rightarrow \oint_{\gamma} F \cdot dr$

• Funzioni integrabili

- funzioni limitate con un insieme di punti di discontinuità di  $f$  di MISURA NULLA.

insiemi ricopribili con un n. finito di rettangoli di area a piacere.

• Cambio di variabili

$$\Omega \text{ aperto e limitato, } (u,v) \in \Omega$$

$$\begin{matrix} \bar{T}(u,v) = \begin{pmatrix} x(u,v) \\ y(u,v) \end{pmatrix} \text{ biunivoca.} \\ \downarrow \\ (\det(\bar{T}) \neq 0) \end{matrix}$$

$S \subseteq \Omega$  misurabile  $\Leftrightarrow D := \bar{T}(S)$  misurabile

$\Rightarrow$

se  $f$  è continua e limitata  $\Rightarrow$

non è necessario per insiemi a misura nulla

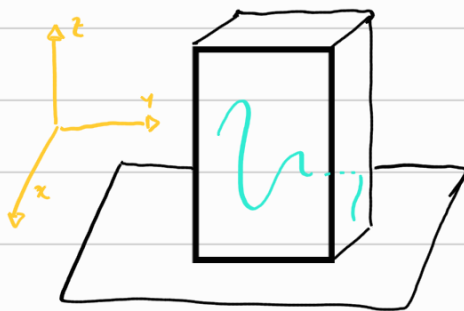
$$\Rightarrow \iint_D f(x,y) dx dy = \iint_S f(x(u,v), y(u,v)) |\det J| du dv$$

## • Integrali di volume

$f(x, y, z)$  limitato su un parallelepipedo

Condizione sufficiente di integrabilità

Lo Una funzione limitata e continua in un insieme misurabile, è integrabile



## • Formula GAUSS - GREEN

$$\iint_D Qx - Py \, dx dy = \int_{\partial D} P dx + Q dy$$

Condizioni da verificare

- $D$  dominio limitato
- $\partial D$  curva di Jordan.
- $\partial D$  regolare (e tratti) e orientata positivamente.

• DOMINI AMMISSIBILI

$\partial D$  curva di Jordan  
unione di  $\gamma_i$  regolari e tratti  
con intersezione nulla.

-  $D$  decomponibile in sottoinsiemi semplici rispetto agli assi

## • Area di una superficie

- $D$  misurabile
- $\Sigma$  semplice (non ha autointersezioni)

$$A(\Sigma) = \iint_D dS = \iint_D \underbrace{|z_u \wedge z_v|}_{\substack{\text{deve essere} \\ \text{integrabile} \\ \text{(limitato)}}} du dv$$

## flusso campo vettoriale

- VETTORI NORMALI  $\Rightarrow \pm n(u, v) := \frac{z_u \wedge z_v}{|z_u \wedge z_v|}$

$$\Phi_{\Sigma}(F) := \iint_{\Sigma} F \cdot n \cdot dS = \iint F \cdot (z_u \wedge z_v) du dv$$

## Teorema divergenza e rotore.

$$\operatorname{div} F = \partial_x F_1 + \partial_y F_2 + \partial_z F_3 = \nabla \cdot F$$

•  $\iiint_D \operatorname{div} F = \Phi_D(F) \Rightarrow$  densità volumetrica  
del flusso di  $F$   
attraverso  $D$ .

## • Teorema GAUSS

-  $\Omega$  limitato e semplice rispetto ai 3 assi

-  $\partial\Omega$  regolare (a tratti)

•  $F \in C^1(\Omega)$

$$\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F \, dV = \iint_{\partial\Omega} F \cdot n_x \, dS$$

## • Teorema rotore (STOKES)

•  $\Sigma$  superficie regolare (a tratti) orientata con  $n$

•  $\Gamma$  bordo superficie, orientato positivamente.

•  $\Gamma = \bigcup_i \gamma_i$  regolari a tratti

•  $F \in C^1(\Omega)$

$$\Rightarrow \iint_{\Sigma} \operatorname{rot} F \cdot n \, dS = \int_{\Gamma} F \cdot dr$$

RICORDA!

-  $\Sigma$  in piano  $x-y \Rightarrow$  formule 4-4

-  $\Sigma$  chiusa,  $\int_{\Gamma} F \cdot dr = 0$