

# SUPERFICI

16-4-2020

ESERCIZIO 1. Sia  $z = f(x, y) = x^2 + y^2$ . Scrivere in un suo generico punto il vettore normale alla superficie descritta da  $f$ .

SOL.

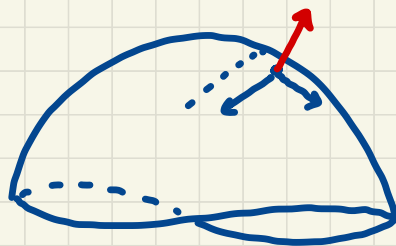
$$z = f(x, y)$$

$$\underline{r}(x, y) = (x; y; f(x, y)) = (x; y; x^2 + y^2)$$

$$\underline{r}_x(x, y) = (1; 0; 2x)$$

$$\underline{r}_y(x, y) = (0; 1; 2y)$$

$$\underline{r}_x \times \underline{r}_y = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ 1 & 0 & 2x \\ 0 & 1 & 2y \end{vmatrix} = \underline{i}(-2x) - \underline{j}(2y) + \underline{k}(1) =$$



$$= (-2x; -2y; 1) \neq (0,0,0) \quad \forall (x,y)$$

$$\|\underline{r}_x \times \underline{r}_y\| = \sqrt{1 + \underbrace{(-2x)^2 + (-2y)^2}_{\|\nabla f(x,y)\|^2}} = \sqrt{1 + 4x^2 + 4y^2}$$

$$\|\underline{r}_x \times \underline{r}_y\| = \sqrt{1 + \|\nabla f\|^2} \quad \underline{r}_x \times \underline{r}_y = (-f_x; -f_y; 1)$$

$$\underline{n} = \frac{(-f_x; -f_y; 1)}{\sqrt{1 + \|\nabla f\|^2}}$$

RISPOSTA:

$$\underline{n} = \frac{(-2x; -2y; 1)}{\sqrt{1 + 4x^2 + 4y^2}}$$

ESERCIZIO 2. Siano  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  e  $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$f(x,y) = (ye^{x^2}; \sin(x+y); \cos xy)$$

$$g(x,y,z) = (zx^2; 4x^2 + e^y; z^3 - x)$$

- 1) Scrivere la matrice Jacobiana di  $f$  e di  $g$  in un generico punto.
- 2) Determinare l'espressione analitica di  $h(x,y) = g(f(x,y))$
- 3) Calcolare  $J_h(0;\pi)$
- 4) Si può scrivere la funzione  $f \circ g$ ?

SOL.

$$1) f(x,y) = (ye^{x^2}; \sin(x+y); \cos xy)$$

$$J_f(x,y) = \begin{bmatrix} 2xye^{x^2} & e^{x^2} \\ \cos(x+y) & \cos(x+y) \\ -y \sin xy & -x \sin xy \end{bmatrix}$$

$$g(x,y,z) = (zx^2; 4x^2 + e^y; z^3 - x)$$

$$J_g(x,y,z) = \begin{bmatrix} 2xz & 0 & x^2 \\ 8x & e^y & 0 \\ -1 & 0 & 3z^2 \end{bmatrix}$$

$$2) \quad h(x, y) = g(f(x, y)) =$$

$$= g(ye^{x^2}; \sin(x+y); \cos xy)$$

$$= (y^2 e^{2x^2} \cos xy; 4y^2 e^{2x^2} + e^{\sin(x+y)}; \cos^3 xy - ye^{x^2})$$

$$3) \quad J_h(0; \pi) = ?$$

$$f(x, y) = (ye^{x^2}; \sin(x+y); \cos xy)$$

$$f(0; \pi) = (\pi; 0; 1)$$

$$J_f(0; \pi) = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$J_g(f(0;\pi)) = J_g(\pi; 0; 1) = \begin{bmatrix} 2\pi & 0 & \pi^2 \\ 8\pi & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$$J_h(0;\pi) = J_g(\pi, 0, 1) \cdot J_f(0;\pi) =$$

$$= \begin{bmatrix} 2\pi & 0 & \pi^2 \\ 8\pi & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 2\pi \\ -1 & 8\pi-1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

3x3

3x2

4) Now  $\bar{e}$  possible compose  $f \circ g$ , hence:

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$g(f(x,y))$  si può fare (domande 2-3)

$f(g(x,y,z))$  NON si può fare perché

$f$  prende valori in  $\mathbb{R}^2$ .

ESERCIZIO 3. Si consideri la funzione  
 $F(x,y) = (u,v)$  del piano in se, le cui  
equazioni sono

$$\begin{cases} u = e^x \\ v = x - y \end{cases}$$

- 1) Determinare  $F(\mathbb{R}^2)$
- 2) La corrispondenza tra  $\mathbb{R}^2$  ed  $F(\mathbb{R}^2)$  è biunivoca?
- 3) In tal caso si verifichi che l'inverso della matrice Jacobiana di  $F$  in  $(x, y)$  è la matrice Jacobiana di  $F^{-1}$  calcolata in  $(u, v) = F(x, y)$ .

SOL.

$$1) F: \overset{x, y}{\mathbb{R}^2} \rightarrow \overset{u, v}{\mathbb{R}^2}$$

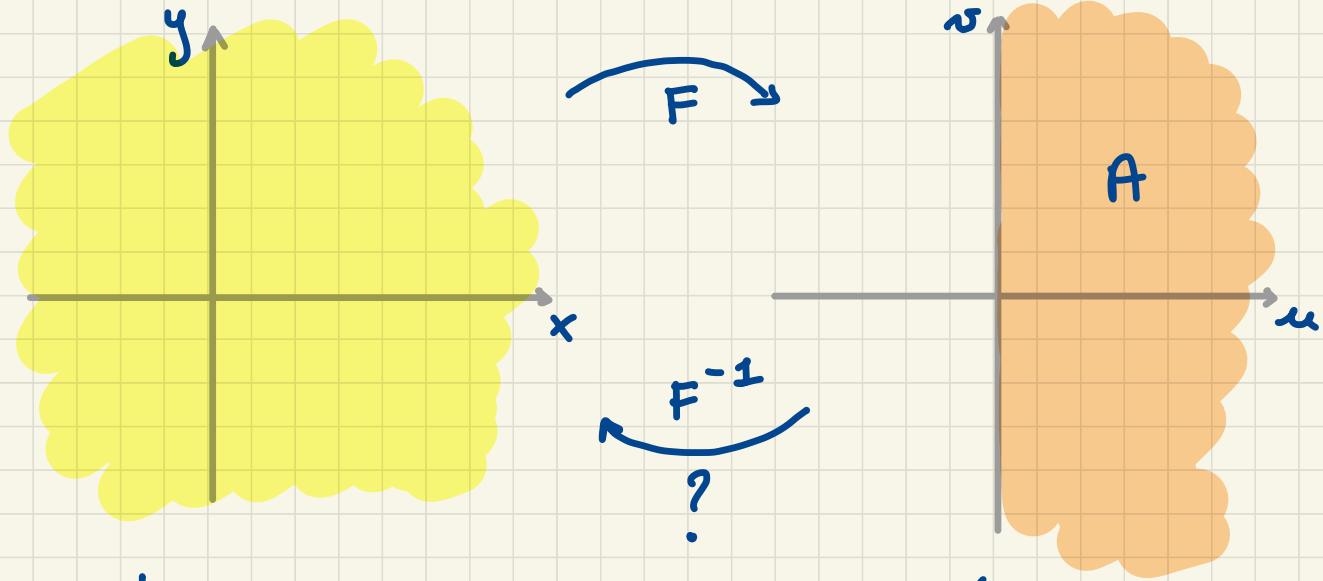
$$F(x, y) = (e^x; x - y)$$

$$\begin{cases} u = e^x \rightarrow u > 0 \\ v = x - y \rightarrow v \in \mathbb{R} \end{cases}$$

$$F(\mathbb{R}^2) = \left\{ (u, v) \mid u > 0; v \in \mathbb{R} \right\}.$$

$\hookrightarrow$  SEMIPIANO





2)  $F$  e biiunivoce?

$$J_F(x, y) = \begin{bmatrix} e^x & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$F(x, y) = (e^x; x - y)$$

$$\det J_F(x, y) = -e^x \neq 0$$

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

$\Rightarrow F$  e biiunivoce  $\Rightarrow F$  e invertibile.

$$3) F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$F(x, y) = (e^x; x - y)$$

$$\begin{cases} u = e^x \\ v = x - y \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x = \ln u \\ y = \ln u - v \end{cases}$$

$$F^{-1}: A \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad A = (0; +\infty) \times \mathbb{R}$$

$$F^{-1}(u, v) = (\ln u; \ln u - v)$$

$$J_{F^{-1}}(u, v) = \begin{bmatrix} \frac{1}{u} & 0 \\ \frac{1}{u} & -1 \end{bmatrix}$$

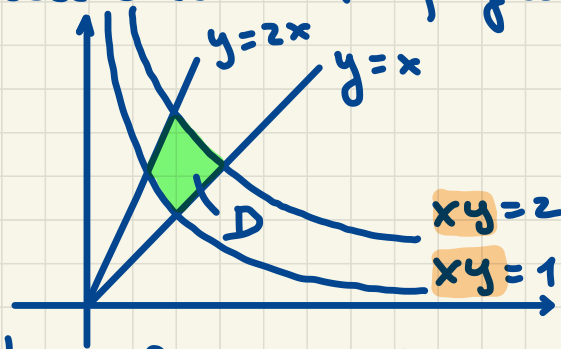
Devo verificare che

$$[J_F(x, y)]^{-1} = J_{F^{-1}}(u, v) \Big|_{(u, v) = F(x, y)}$$

$$\begin{aligned}
 [J_F(x,y)]^{-1} &= \begin{bmatrix} e^x & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{-e^x} \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ -1 & e^x \end{bmatrix} = \\
 &= \begin{bmatrix} 1/e^x & 0 \\ 1/e^x & -1 \end{bmatrix} \stackrel{\substack{\uparrow \\ e^x = u}}{=} \begin{bmatrix} 1/u & 0 \\ 1/u & -1 \end{bmatrix} = J_{F^{-1}}(u,v)
 \end{aligned}$$

#### ESERCIZIO 4

Sia  $D$  il dominio in figura



Scrivere una trasformazione regolare di coordi:

note che trasformi  $D$  in un rettangolo.

Sol.

$$1 \leq \overbrace{xy}^u \leq 2$$

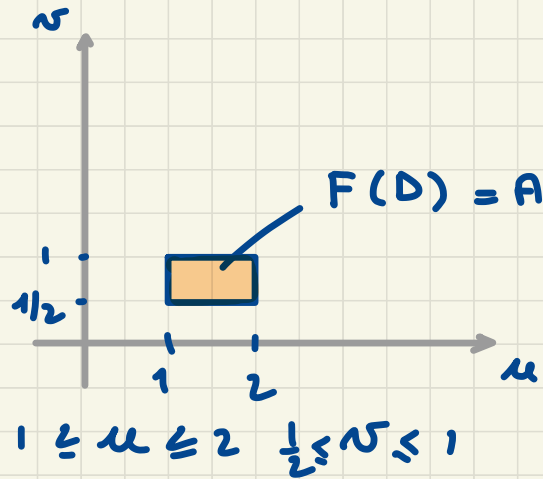
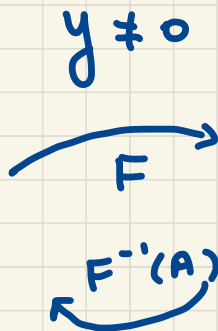
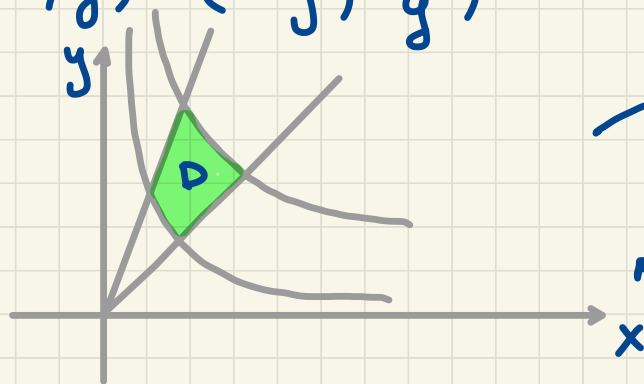
$$\frac{1}{2} \leq \underbrace{\frac{x}{y}}_v \leq 1$$

$$y = x \rightarrow \frac{x}{y} = 1$$

$$y = 2x \rightarrow \frac{x}{y} = \frac{1}{2}$$

$$F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$F(x, y) = \left( xy; \frac{x}{y} \right)$$



$$J_F(x,y) = \begin{bmatrix} y & x \\ \frac{1}{y} & -\frac{x}{y^2} \end{bmatrix}$$

$$\det J_F(x,y) = -\frac{2x}{y} \neq 0 \quad (y \neq 0)$$

ESERCIZIO 5. Verificare che la trasformazione  $\begin{cases} u = x \\ v = xy \end{cases}$  trasforma l'interno del quadrato  $[0,1] \times [0,1]$  in un triangolo.

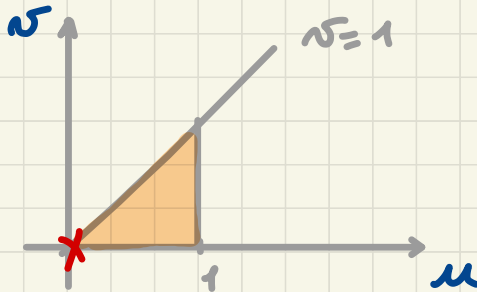
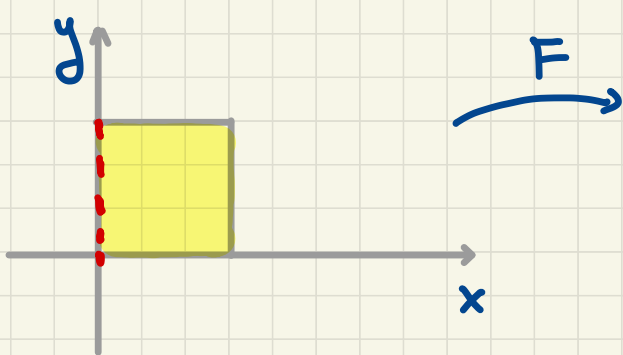
SOL.

$$F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$F(x,y) = (x; xy)$$

$$J_F(x,y) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ y & x \end{bmatrix}$$

$$\det J_F(x,y) = x \neq 0 \text{ se } x \neq 0$$



$$u = x \rightarrow u \in (0; 1)$$

$$v = xy \rightarrow y = \frac{v}{u} \rightarrow 0 < \frac{v}{u} < 1$$

$$\begin{cases} v < u \\ v > 0 \end{cases}$$

## EQUAZIONI DIFFERENZIALI

ESERCIZIO 6. (Modello di Malthus per la dinamica di una popolazione)

Sia  $N(t)$  il numero di individui al tempo  $t$ ,  $\lambda$  numero di nati per unità di tempo,  $\mu$  numero di morti per unità di tempo.

In un tempo  $h$  sono nati  $\lambda h N(t)$   
e sono morti  $\mu h N(t)$

$$\frac{N(t+h) - N(t)}{h} = \frac{\cancel{\lambda h} N(t) - \mu \cancel{h} N(t)}{\cancel{h}}$$

per  $h \rightarrow 0$  si ha (se  $N(t)$  è derivabile)

$$\dot{N}(t) = (\lambda - \mu) N(t)$$

$$\frac{\dot{N}(t)}{N(t)} = \underbrace{\lambda - \mu}_{\varepsilon} \quad (\text{potenziale biologico})$$

$$\frac{\dot{N}(t)}{N(t)} = \varepsilon \quad \text{EQUAZIONE DIFFERENZIALE}$$

$$\frac{d}{dt} (\log |N(t)|) = \varepsilon$$

$$\log |N(t)| = \varepsilon t + c \quad c \in \mathbb{R}$$

$$|N(t)| = e^{\varepsilon t} \underbrace{e^c}_{= A > 0}$$

La dinamica della popolazione è descritta



dalla relazione

$$N(t) = A e^{\varepsilon t}, \quad A \in \mathbb{R}$$

Se  $A = N_0 = N(0)$  (condizione iniziale)  
si ha:

$$N(t) = N_0 e^{\varepsilon t}$$

Se  $\varepsilon > 0$  :  $\lim_{t \rightarrow +\infty} N(t) = +\infty$  (si moltiplica  
no) =

Se  $\varepsilon < 0$  :  $\lim_{t \rightarrow +\infty} N(t) = 0$  (si estingue)

ESERCIZIO 7. Si determinino le curve  
 $y = y(x)$  tali che il segmento di tangente

che unisce il punto  $P$  di tangente al punto  $T$  di intersezione con l'asse  $x$  uguaglia il segmento che unisce  $P$  all'origine.

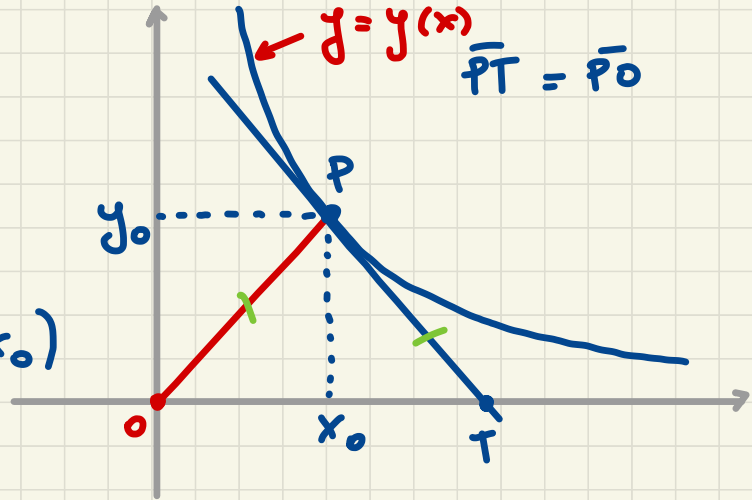
SOL.

$$P(x_0, y(x_0)) = (x_0, y_0)$$

$$\text{EQ. TG.: } y - y_0 = y'(x_0)(x - x_0)$$

$$T \begin{cases} y - y_0 = y'(x_0)(x - x_0) \\ y = 0 \end{cases}$$

$$-y_0 = y'(x_0)(x - x_0) \rightarrow -y_0 = xy'(x_0) - x_0 y'(x_0)$$



$$x y'(x_0) = x_0 y'(x_0) - y_0$$

$$x = \frac{x_0 y'(x_0) - y_0}{y'(x_0)} = x_0 - \frac{y_0}{y'(x_0)}$$

$$T\left(x_0 - \frac{y_0}{y'(x_0)}; 0\right) \quad P(x_0, y_0) \quad o(0,0)$$

$$\overline{PT}^2 = \left(\cancel{x_0} - \cancel{x_0} + \frac{y_0}{y'(x_0)}\right)^2 + \left(y_0 - \cancel{0}\right)^2 = \frac{y_0^2}{[y'(x_0)]^2} + \cancel{y_0^2}.$$

||

$$\overline{PO}^2 = x_0^2 + \cancel{y_0^2}$$

$$\Rightarrow \frac{y_0^2}{(y'(x_0))^2} = x_0^2 \quad \Leftrightarrow [y'(x_0)]^2 = \left(\frac{y_0}{x_0}\right)^2$$

$$y'(x) = \pm \frac{y}{x}$$

eq. differenziale le cui soluzioni sono le curve che soddisfano le richieste.

$$y' = \pm \frac{1}{x} \cdot y$$

SOL. COST.:  $y=0$

$$y' = a(y) b(x)$$

SOL. COSTANTI:  $a(y) = 0$

$$\frac{dy}{dx} = \pm \frac{1}{x} y \Rightarrow \int \frac{dy}{y} = \int \pm \frac{1}{x} dx \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \ln|y| = \pm \ln|x| + c \quad \leftarrow c \in \mathbb{R}$$

$$|y| = e^{\pm \ln|x|} \cdot \underbrace{e^c}_{k} > 0$$

$$|y| = k e^{\pm \ln|x|}, \quad k > 0$$

$$y = \pm k e^{\pm \ln|x|}$$

$$\Rightarrow y = A e^{\pm \ln|x|}, \quad A \in \mathbb{R}$$

$$\oplus: y = A|x|$$

$$\ominus: y = \frac{A}{|x|}$$

$$\text{Se } x > 0 \quad \begin{cases} y = Ax \\ y = \frac{A}{x} \end{cases}$$

ESERCIZIO 8. (ESAME) Si consideri l'eq. diff:

$$y' = \frac{y^2 + 1}{2ty} = f(t, y)$$

1) Stabilire in quale regione del piano  $(t, y)$  sono verificate le ipotesi del teorema

una di esistenza e unicità locale  
per l'eq. data.

- 2) Determinare le soluzioni nel caso in cui  
 $y(1)=1$ ,  $y(1)=-1$ ,  $y(-1)=1$ ,  $y(-1)=-1$   
specificandone gli intervalli massimali  
di esistenza.

SOL.

1) •  $f(t, y) = \frac{y^2 + 1}{2ty}$  è definita e continua  
per  $ty \neq 0$ , cioè nei 4  
quadranti.

•  $f_y(t, y) = \frac{y^2 - 1}{2ty^2}$   $f(t, y)$  è derivabile e le  
sue derivate è continue

nei quattro quadranti.

$$2) \quad y' = \frac{y^2+1}{2ty} \Rightarrow y' = \frac{1}{t} \cdot \frac{y^2+1}{2y}$$

(NO SOL.  
CONST.)

$$\frac{dy}{dt} = \frac{1}{t} \cdot \frac{y^2+1}{2y}$$

$$\int \frac{2y}{y^2+1} dy = \int \frac{dt}{t}$$

$$\ln(y^2+1) = \ln|t| + c$$

$$y^2+1 = K|t| \quad y^2 = -1 + K|t|$$

$$y = \pm \sqrt{K|t| - 1}$$

$$y(1) = 1 \quad (\text{I}^\circ \text{Q.})$$

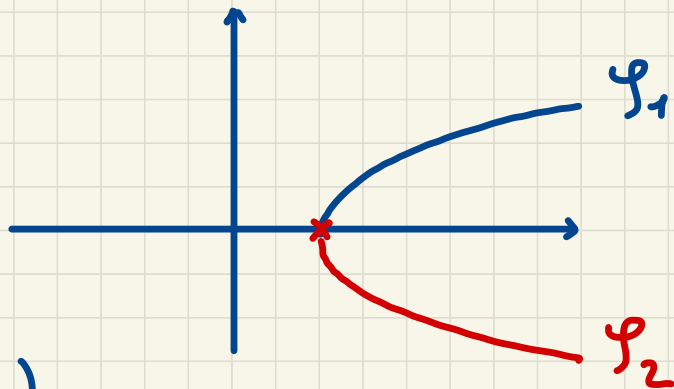
$$t > 0$$

$$y = \sqrt{kt-1}$$

$$1 = y(1) = \sqrt{k-1} \Rightarrow k = 2$$

$$\varphi_1(t) = \sqrt{2t-1}$$

$$I_{\max} = \left(\frac{1}{2}; +\infty\right)$$



$$y(1) = -1 \quad (\text{IV Q.})$$

$$t > 0$$

$$y = -\sqrt{kt-1}$$

$$-1 = y(1) = -\sqrt{k-1}$$

$$1 = k-1 \rightarrow k = 2$$

$$\varphi_2(t) = -\sqrt{2t-1}$$

$$I_{\max} = \left(\frac{1}{2}; +\infty\right).$$



Analogamente si procede per il 2° e 3°  
quadrante calcolando  $k$  per  $y(-1) = 1$  e  
 $y(-1) = -1$ .