Lezione 30

Sommario della Lezione

Esercizi

1. Larghezza di un albero

La "larghezza" di un albero T = (V, E) è definita come il

$$\max\{\textit{N}(\textit{d}): \textit{d}=1,\ldots,|\textit{V}|\},$$

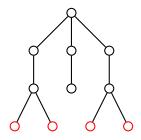
dove N(d) =numero di nodi a distanza d dalla radice.

1. Larghezza di un albero

La "larghezza" di un albero T = (V, E) è definita come il

$$\max\{N(d): d=1,\ldots,|V|\},$$

dove N(d) =numero di nodi a distanza d dalla radice.



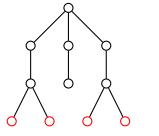
larghezza= 4

1. Larghezza di un albero

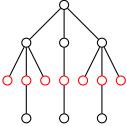
La "larghezza" di un albero T = (V, E) è definita come il

$$\max\{N(d): d=1,\ldots,|V|\},$$

dove N(d) =numero di nodi a distanza d dalla radice.



larghezza = 4



larghezza= 7

Modifichiamo la visita in ampiezza BFS in modo da calcolarci un vettore count, dove per ogni $d=1,\ldots,|V|$, count[d] contiene il numero di nodi che hanno distanza d dalla radice s dell'albero.

Modifichiamo la visita in ampiezza BFS in modo da calcolarci un vettore count, dove per ogni $d=1,\ldots,|V|$, count[d] contiene il numero di nodi che hanno distanza d dalla radice s dell'albero.

Cercheremo poi il massimo di questo vettore, che ovviamente corrisponderà alla larghezza dell'albero.

```
\mathsf{BFS}(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
```

```
BFS(T,s)
```

- 1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; $d[s] \leftarrow 0$

```
BFS(T,s)
```

- 1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; $d[s] \leftarrow 0$
- 3. Poni i a 0; $S = \emptyset$, count $[d] = 0 \ \forall d = 1, \dots, |V|$

```
BFS(T,s)
```

- 1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; $d[s] \leftarrow 0$
- 3. Poni i a 0; $S = \emptyset$, count $[d] = 0 \ \forall d = 1, \dots, |V|$

```
BFS(T,s)
```

- 1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; $d[s] \leftarrow 0$
- 3. Poni i a 0; $S = \emptyset$, count $[d] = 0 \ \forall d = 1, \dots, |V|$
- 4. While L[i] non è vuota

```
BFS(T, s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0

3. Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \forall d = 1, \ldots, |V|

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
```

```
BFS(T, s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0

3. Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \forall d = 1, \ldots, |V|

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

6. For ogni nodo u \in L[i]
```

```
BFS(T, s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0

3. Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \forall d = 1, \ldots, |V|

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

6. For ogni nodo u \in L[i]

7. Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
```

```
BFS(T, s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0

3. Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \forall d = 1, \ldots, |V|

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

6. For ogni nodo u \in L[i]

7. Considera ciascun arco (u, v) incidente su u

8. If Scoperto[v]=false then
```

```
BFS(T, s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0

3. Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \forall d = 1, \ldots, |V|

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

6. For ogni nodo u \in L[i]

7. Considera ciascun arco (u, v) incidente su u

8. If Scoperto[v]=false then

9. Poni Scoperto[v]=true
```

```
BFS(T, s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0

3. Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \forall d = 1, \ldots, |V|

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

6. For ogni nodo u \in L[i]

7. Considera ciascun arco (u, v) incidente su u

8. If Scoperto[v]=false then

9. Poni Scoperto[v]=true

10. Aggiungi l'arco (u, v) all'albero S
```

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
    Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \ \forall d = 1, \dots, |V|
    While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
         Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
         If Scoperto[v]=false then
8.
           Poni Scoperto[v]=true
9.
            Aggiungi l'arco (u, v) all'albero S
10.
            Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
                count[d[v]] \leftarrow count[d[v]] + 1
```

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
3. Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \ \forall d = 1, \dots, |V|
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
         Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
        If Scoperto[v]=false then
8.
           Poni Scoperto[v]=true
9.
            Aggiungi l'arco (u, v) all'albero S
10.
            Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
                count[d[v]] \leftarrow count[d[v]] + 1
      Incrementa il contatore di livelli i di uno
12.
```

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
    Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \ \forall d = 1, \dots, |V|
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
         Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
        If Scoperto[v]=false then
8.
           Poni Scoperto[v]=true
9.
            Aggiungi l'arco (u, v) all'albero S
10.
            Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
                count[d[v]] \leftarrow count[d[v]] + 1
      Incrementa il contatore di livelli i di uno
12.
     return(max(count[1], ..., count[|V|])
13.
```

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
    Poni i a 0; S = \emptyset, count[d] = 0 \ \forall d = 1, \dots, |V|
    While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
         Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
        If Scoperto[v]=false then
8.
           Poni Scoperto[v]=true
9.
            Aggiungi l'arco (u, v) all'albero S
10.
            Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
                count[d[v]] \leftarrow count[d[v]] + 1
      Incrementa il contatore di livelli i di uno
12.
     return(max(count[1], ..., count[|V|])
13.
```

Complessità: O(|V| + |E|) = O(|V|)



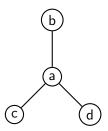
Sia dato un grafo G = (V; E) non orientato e connesso, con n = |V|. Sia $s \in V$.

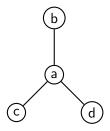
Sia dato un grafo G=(V;E) non orientato e connesso, con n=|V|. Sia $s\in V$. La distanza da s ad un nodo $v\in V$ è uguale alla lunghezza (misurata in numero di archi) del più breve cammino da s a v.

Sia dato un grafo G = (V; E) non orientato e connesso, con n = |V|. Sia $s \in V$. La distanza da s ad un nodo $v \in V$ è uguale alla lunghezza (misurata in numero di archi) del più breve cammino da s a v. Vogliamo un algoritmo che ritorni la distanza media di s da tutti gli altri nodi del grafo (escluso s).

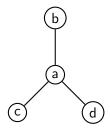
Sia dato un grafo G = (V; E) non orientato e connesso, con n = |V|. Sia $s \in V$. La distanza da s ad un nodo $v \in V$ è uguale alla lunghezza (misurata in numero di archi) del più breve cammino da s a v. Vogliamo un algoritmo che ritorni la distanza media di s da tutti gli altri nodi del grafo (escluso s).

Useremo la BFS per calcolarci le distanze dei nodi $v \in V$ da s, sommeremo le distanze e divideremo per n-1 per ottenere la distanza media.



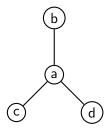


La distanza media di $a \ge (1+1+1)/3 = 1$.



La distanza media di $a \ge (1+1+1)/3 = 1$.

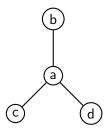
La distanza media di *b* è (1+2+2)/3 = 5/3.



La distanza media di $a \in (1+1+1)/3 = 1$.

La distanza media di *b* è (1 + 2 + 2)/3 = 5/3.

La distanza media di c è (1+2+2)/3 = 5/3.



La distanza media di $a \in (1+1+1)/3 = 1$.

La distanza media di *b* è (1+2+2)/3 = 5/3.

La distanza media di *c* è (1 + 2 + 2)/3 = 5/3.

La distanza media di $d \in (1 + 2 + 2)/3 = 5/3$.

BFS(T,s)

- 1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; $d[s] \leftarrow 0$

BFS(T,s)

- 1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; $d[s] \leftarrow 0$
- 3. Poni *i* a 0; $T = \emptyset$, tot= 0

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
3. Poni i a 0; T = \emptyset, tot= 0
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
         Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
8.
        If Scoperto[v]=false then
9.
           Poni Scoperto[v]=true
            Aggiungi l'arco (u, v) all'albero T
10.
            Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
               tot=tot+d[v]
```

```
BFS(T, s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
3. Poni i a 0; T = \emptyset, tot= 0
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
        Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
8.
        If Scoperto[v]=false then
9.
          Poni Scoperto[v]=true
10.
           Aggiungi l'arco (u, v) all'albero T
           Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
              tot=tot+d[v] 12. Incrementa il contatore
di livelli i di uno
```

```
BFS(T, s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
3. Poni i a 0; T = \emptyset, tot= 0
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
        Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
8.
        If Scoperto[v]=false then
9.
          Poni Scoperto[v]=true
           Aggiungi l'arco (u, v) all'albero T
10.
           Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
              tot=tot+d[v] 12. Incrementa il contatore
di livelli i di uno
13. return(tot/(n-1))
```

Calcolo della distanza media in un grafo

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
3. Poni i a 0; T = \emptyset, tot= 0
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
        Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
8.
        If Scoperto[v]=false then
9.
          Poni Scoperto[v]=true
10.
           Aggiungi l'arco (u, v) all'albero T
           Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
              tot=tot+d[v] 12. Incrementa il contatore
di livelli i di uno
13. return(tot/(n-1))
```

Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Input: Un grafo non diretto G = (V, E). **Output**: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$,

Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

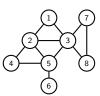
Input: Un grafo non diretto G = (V, E). **Output**: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

```
 \begin{aligned} \operatorname{DFS}(u) \\ \operatorname{Marca il nodo} \ u \text{ ``Esplorato''} & \operatorname{ed inseriscilo} \ \operatorname{in} \ T \\ \operatorname{For ogni arco} \ (u,v) & \operatorname{incidente su} \ u \\ \operatorname{If} \ v & \operatorname{non} \ \grave{\operatorname{e}} \ \operatorname{marcato} \ \text{``Esplorato''} \\ \operatorname{ricorsivamente} & \operatorname{chiama} \ \operatorname{DFS}(v) \end{aligned}
```

Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

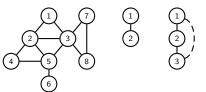
```
 \begin{aligned} \operatorname{DFS}(u) \\ \operatorname{Marca il nodo} \ u \text{ ``Esplorato''} & \operatorname{ed inseriscilo in} \ T \\ \operatorname{For ogni arco} \ (u,v) & \operatorname{incidente su} \ u \\ \operatorname{If} \ v & \operatorname{non} \ \grave{\operatorname{e}} \ \operatorname{marcato} \ \text{``Esplorato''} \\ & \operatorname{ricorsivamente chiama} \ \operatorname{DFS}(v) \end{aligned}
```



Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

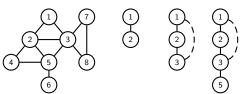
 $\begin{aligned} \operatorname{DFS}(u) \\ \operatorname{Marca il nodo} \ u \text{ ``Esplorato''} & \operatorname{ed inseriscilo in} \ T \\ \operatorname{For ogni arco} \ (u,v) & \operatorname{incidente su} \ u \\ \operatorname{If} \ v & \operatorname{non} \ \grave{\operatorname{e}} \ \operatorname{marcato} \ \text{``Esplorato''} \\ & \operatorname{ricorsivamente chiama} \ \operatorname{DFS}(v) \end{aligned}$



Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

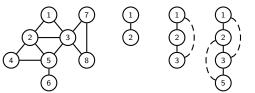
 ${
m DFS}(u)$ Marca il nodo u ''Esplorato'' ed inseriscilo in T For ogni arco (u,v) incidente su u If v non è marcato ''Esplorato'' ricorsivamente chiama ${
m DFS}(v)$



Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

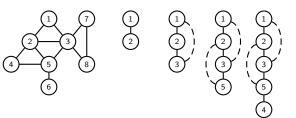
 $\begin{aligned} \operatorname{DFS}(u) \\ \operatorname{Marca il nodo } u \text{ ``Esplorato''} & \operatorname{ed inseriscilo in } T \\ \operatorname{For ogni arco } (u,v) & \operatorname{incidente su } u \\ \operatorname{If } v & \operatorname{non } \grave{\operatorname{e} } \operatorname{marcato } \text{ ``Esplorato''} \\ & \operatorname{ricorsivamente chiama } \operatorname{DFS}(v) \end{aligned}$



Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

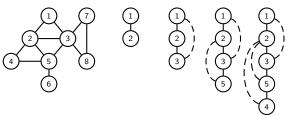
 $\begin{aligned} \operatorname{DFS}(u) \\ \operatorname{Marca il nodo} \ u \text{ ``Esplorato''} & \operatorname{ed inseriscilo in} \ T \\ \operatorname{For ogni arco} \ (u,v) & \operatorname{incidente su} \ u \\ \operatorname{If} \ v & \operatorname{non} \ \grave{\operatorname{e}} \ \operatorname{marcato} \ \text{``Esplorato''} \\ & \operatorname{ricorsivamente} \ \operatorname{chiama} \ \operatorname{DFS}(v) \end{aligned}$



Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

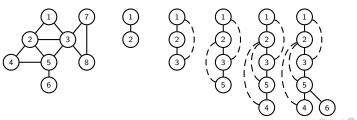
 $\begin{aligned} \operatorname{DFS}(u) \\ \operatorname{Marca il nodo} \ u \text{ ``Esplorato''} & \operatorname{ed inseriscilo} \ \operatorname{in} \ T \\ \operatorname{For ogni arco} \ (u,v) & \operatorname{incidente su} \ u \\ \operatorname{If} \ v \ \operatorname{non} \ \grave{\operatorname{e}} \ \operatorname{marcato} \ \text{``Esplorato''} \\ \operatorname{ricorsivamente} & \operatorname{chiama} \ \operatorname{DFS}(v) \end{aligned}$



Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

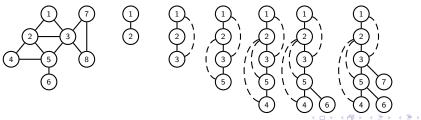
 ${
m DFS}(u)$ Marca il nodo u ''Esplorato'' ed inseriscilo in T For ogni arco (u,v) incidente su u If v non è marcato ''Esplorato'' ricorsivamente chiama ${
m DFS}(v)$



Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

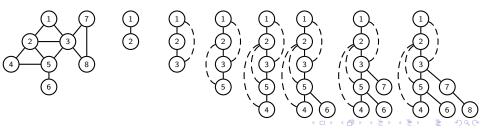
DFS(u)
Marca il nodo u ''Esplorato'' ed inseriscilo in TFor ogni arco (u,v) incidente su uIf v non è marcato ''Esplorato''
ricorsivamente chiama DFS(v)



Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

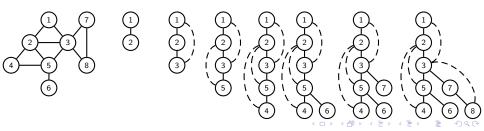
 $\begin{aligned} \operatorname{DFS}(u) \\ \operatorname{Marca il nodo} \ u \text{ ``Esplorato''} & \operatorname{ed inseriscilo} \ \operatorname{in} \ T \\ \operatorname{For ogni arco} \ (u,v) & \operatorname{incidente su} \ u \\ \operatorname{If} \ v \ \operatorname{non} \ \grave{\operatorname{e}} \ \operatorname{marcato} \ \text{``Esplorato''} \\ \operatorname{ricorsivamente} & \operatorname{chiama} \ \operatorname{DFS}(v) \end{aligned}$



Input: Un grafo non diretto G = (V, E).

Output: "SI" se esiste un ciclo in G, ovvero una sequenza di vertici v_0, v_1, \ldots, v_n tale che $(v_i, v_{i+1}) \in E$, per $i = 0, \ldots, n-1$ e $v_0 = v_n$, "No", altrimenti.

 $\begin{aligned} \operatorname{DFS}(u) \\ \operatorname{Marca\ il\ nodo\ } u \text{ ``Esplorato''} & \operatorname{ed\ inseriscilo\ in\ } T \\ \operatorname{For\ ogni\ arco\ } (u,v) \text{ incidente\ su\ } u \\ \operatorname{If\ } v \text{ non\ } \grave{\operatorname{e}\ marcato\ } \text{``Esplorato''} \\ \operatorname{ricorsivamente\ chiama\ } \operatorname{DFS}(v) \end{aligned}$

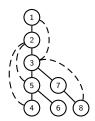


Ricordiamo la seguente proprietà della visita DFS

Sia T un albero DFS e siano x e y due nodi in T. Sia (x, y) un arco del grafo G che non è un arco di T. Allora o x è un ancestore di y o y è un ancestore di x.

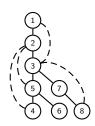
Ricordiamo la seguente proprietà della visita DFS

Sia T un albero DFS e siano x e y due nodi in T. Sia (x,y) un arco del grafo G che non è un arco di T. Allora o x è un ancestore di y o y è un ancestore di x.



Ricordiamo la seguente proprietà della visita DFS

Sia T un albero DFS e siano x e y due nodi in T. Sia (x,y) un arco del grafo G che non è un arco di T. Allora o x è un ancestore di y o y è un ancestore di x.



Pertanto per scoprire se ci sono cicli nel grafo G basta solo verificare che esistano archi nel grafo G che **non vengono inseriti** dall'algoritmo DFS nell'albero T, essi rappresentano "scorciatoie" nell'albero DFS, ovvero creano cicli nel grafo G.

```
DFS-Segnala_cicli(G)

for ogni vertice u in G

do esplorato[u] \leftarrow Falso;

predecessore[u] \leftarrow NIL

for ogni vertice u in G

do if esplorato[u]=Falso

DFS-Segnala_cicli(u)
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)

for ogni vertice u in G

do esplorato[u] \leftarrow Falso;

predecessore[u] \leftarrow NIL

for ogni vertice u in G

do if esplorato[u]=Falso

DFS-Segnala_cicli(u)

return("NO", ciclo non esiste)
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)

for ogni vertice u in G

do esplorato[u] \leftarrow Falso;

predecessore[u] \leftarrow NIL

for ogni vertice u in G

do if esplorato[u]=Falso

DFS-Segnala_cicli(u)

return("NO", ciclo non esiste)

DFS-Segnala_cicli(u)

esplorato[u] \leftarrow Vero
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)
for ogni vertice u in G
  do esplorato[u] \leftarrow Falso;
  predecessore[u] \leftarrow NIL
for ogni vertice u in G
  do if esplorato[u]=Falso
    DFS-Segnala_cicli(u)
return("NO", ciclo non esiste)
DFS-Segnala_cicli(u)
esplorato[u] \leftarrow Vero
for ogni vertice v adiacente a v
```

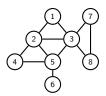
```
DFS-Segnala_cicli(G)
for ogni vertice u in G
  do esplorato[u] \leftarrow Falso;
  predecessore[u] \leftarrow NIL
for ogni vertice u in G
  do if esplorato[u]=Falso
    DFS-Segnala_cicli(u)
return("NO", ciclo non esiste)
DFS-Segnala_cicli(u)
esplorato[u] \leftarrow Vero
for ogni vertice v adiacente a v
  do if esplorato[v]=Falso
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)
for ogni vertice u in G
  do esplorato[u] \leftarrow Falso;
  predecessore[u] \leftarrow NIL
for ogni vertice u in G
  do if esplorato[u]=Falso
    DFS-Segnala_cicli(u)
return("NO", ciclo non esiste)
DFS-Segnala_cicli(u)
esplorato[u] \leftarrow Vero
for ogni vertice v adiacente a v
  do if esplorato[v]=Falso
    do predecessore[v] \leftarrow u
```

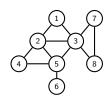
```
DFS-Segnala_cicli(G)
for ogni vertice u in G
  do esplorato[u] \leftarrow Falso;
  predecessore[u] \leftarrow NIL
for ogni vertice u in G
  do if esplorato[u]=Falso
    DFS-Segnala_cicli(u)
return("NO", ciclo non esiste)
DFS-Segnala_cicli(u)
esplorato[u] \leftarrow Vero
for ogni vertice v adiacente a v
  do if esplorato[v]=Falso
    do predecessore[v] \leftarrow u
      DFS-Segnala_cicli(v)
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)
for ogni vertice u in G
  do esplorato[u] \leftarrow Falso;
  predecessore[u] \leftarrow NIL
for ogni vertice u in G
  do if esplorato[u]=Falso
    DFS-Segnala_cicli(u)
return("NO", ciclo non esiste)
DFS-Segnala_cicli(u)
esplorato[u] \leftarrow Vero
for ogni vertice v adiacente a v
  do if esplorato[v]=Falso
    do predecessore[v] \leftarrow u
      DFS-Segnala_cicli(v)
    else if Predecessore[u] \neq v
         return("SI", ciclo esiste)
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)
for ogni vertice u in G
  do esplorato[u] \leftarrow Falso;
  predecessore[u] \leftarrow NIL
for ogni vertice u in G
  do if esplorato[u]=Falso
    DFS-Segnala_cicli(u)
return("NO", ciclo non esiste)
DFS-Segnala_cicli(u)
esplorato[u] \leftarrow Vero
for ogni vertice v adiacente a v
  do if esplorato[v]=Falso
    do predecessore[v] \leftarrow u
      DFS-Segnala_cicli(v)
    else if Predecessore[u] \neq v
         return("SI", ciclo esiste)
```



DFS-Segnala_cicli(G) for ogni vertice u in G **do** esplorato $[u] \leftarrow$ Falso; $predecessore[u] \leftarrow NIL$ for ogni vertice u in G **do if** esplorato[u]=Falso DFS-Segnala_cicli(u) return("NO", ciclo non esiste) DFS-Segnala_cicli(u) $esplorato[u] \leftarrow Vero$ for ogni vertice v adiacente a v**do if** esplorato[v]=Falso **do** predecessore[v] $\leftarrow u$ DFS-Segnala_cicli(v) else if Predecessore $[u] \neq v$ return("SI", ciclo esiste)





```
DFS-Segnala_cicli(G)

for ogni vertice u in G

do esplorato[u] \leftarrow Falso;

predecessore[u] \leftarrow NIL

for ogni vertice u in G

do if esplorato[u]=Falso

DFS-Segnala_cicli(u)
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)

for ogni vertice u in G

do esplorato[u] \leftarrow Falso;

predecessore[u] \leftarrow NIL

for ogni vertice u in G

do if esplorato[u]=Falso

DFS-Segnala_cicli(u)

return("NO", ciclo non esiste)
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)

for ogni vertice u in G

do esplorato[u] \leftarrow Falso;

predecessore[u] \leftarrow NIL

for ogni vertice u in G

do if esplorato[u]=Falso

DFS-Segnala_cicli(u)

return("NO", ciclo non esiste)

DFS-Segnala_cicli(u)

esplorato[u] \leftarrow Vero
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)
for ogni vertice u in G
  do esplorato[u] \leftarrow Falso;
  predecessore[u] \leftarrow NIL
for ogni vertice u in G
  do if esplorato[u]=Falso
    DFS-Segnala_cicli(u)
return("NO", ciclo non esiste)
DFS-Segnala_cicli(u)
esplorato[u] \leftarrow Vero
for ogni vertice v adiacente a v
  do if esplorato[v]=Falso
    do predecessore[v] \leftarrow u
      DFS-Segnala_cicli(v)
```

```
DFS-Segnala_cicli(G)
for ogni vertice u in G
  do esplorato[u] \leftarrow Falso;
  predecessore[u] \leftarrow NIL
for ogni vertice u in G
  do if esplorato[u]=Falso
    DFS-Segnala_cicli(u)
return("NO", ciclo non esiste)
DFS-Segnala_cicli(u)
esplorato[u] \leftarrow Vero
for ogni vertice v adiacente a v
  do if esplorato[v]=Falso
    do predecessore[v] \leftarrow u
      DFS-Segnala_cicli(v)
    else if Predecessore[u] \neq v
         return("SI", ciclo esiste)
```

La stessa di DFS(G), ovvero O(|V| + |E|).

Possiamo far meglio? Sembrerebbe di no, in quanto solo per leggere il grafo spendiamo tempo O(|V| + |E|)...

Possiamo far meglio? Sembrerebbe di no, in quanto solo per leggere il grafo spendiamo tempo O(|V|+|E|)... Però per scoprire cicli in grafi non diretti non è sempre necessario leggere tutto il grafo.

Ricordiamo il seguente fatto:

Sia G un grafo con n nodi. Ciascuna coppia delle seguenti affermazioni implica la terza (e quindi ogni coppia rappresenta una equivalente ed alternativa definizione di albero).

► *G* è connesso.

Sia G un grafo con n nodi. Ciascuna coppia delle seguenti affermazioni implica la terza (e quindi ogni coppia rappresenta una equivalente ed alternativa definizione di albero).

- ▶ *G* è connesso.
- G non contiene cicli.

Sia G un grafo con n nodi. Ciascuna coppia delle seguenti affermazioni implica la terza (e quindi ogni coppia rappresenta una *equivalente* ed alternativa definizione di albero).

- ▶ *G* è connesso.
- ► G non contiene cicli.
- ▶ G ha esattamente n-1 archi.

Sia G un grafo con n nodi. Ciascuna coppia delle seguenti affermazioni implica la terza (e quindi ogni coppia rappresenta una equivalente ed alternativa definizione di albero).

- ▶ *G* è connesso.
- G non contiene cicli.
- \triangleright G ha esattamente n-1 archi.

Da ciò segue che un grafo non diretto con più di n-1 archi dovrà necessariamente contenere dei cicli!

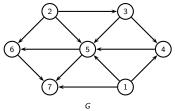
Sia G un grafo con n nodi. Ciascuna coppia delle seguenti affermazioni implica la terza (e quindi ogni coppia rappresenta una *equivalente* ed alternativa definizione di albero).

- ▶ *G* è connesso.
- G non contiene cicli.
- \triangleright G ha esattamente n-1 archi.

Da ciò segue che un grafo non diretto con più di n-1 archi dovrà necessariamente contenere dei cicli!

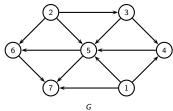
Da qui si può partire per arrivare ad un algoritmo che in tempo O(|V|) decide se il grafo è aciclico o meno.

Es.



non è nè un albero nè ha cicli.

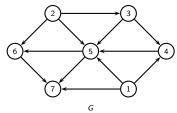
Es.



non è nè un albero nè ha cicli.

Pertanto in tali grafi non si può usare l'osservazione precedente ed occorre usare l'algoritmo DFS-Segnala_cicli(G), di complessità O(|V|+|E|).

Es.



non è nè un albero nè ha cicli.

Pertanto in tali grafi non si può usare l'osservazione precedente ed occorre usare l'algoritmo DFS-Segnala_cicli(G), di complessità O(|V| + |E|).

<u>Esercizio</u>: Modificare la visita BFS in modo tale che essa segnali l'eventuale esistenza di cicli, sempre in grafi *non diretti*.

Cicli che coinvolgono archi **Input**: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

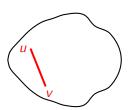
Input: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

Output: "SI" se esiste un ciclo in G contenente l'arco (u, v), "No", altrimenti.

Input: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

Output: "SI" se esiste un ciclo in G contenente l'arco (u, v), "No", altrimenti.

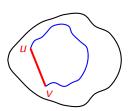
Chiedamoci in che situazione esiste un ciclo che contiene un arco $e = (u, v) \in E$



Input: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

Output: "SI" se esiste un ciclo in G contenente l'arco (u, v), "No", altrimenti.

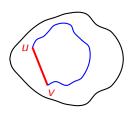
Chiedamoci in che situazione esiste un ciclo che contiene un arco $e = (u, v) \in E$



Input: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

Output: "SI" se esiste un ciclo in G contenente l'arco (u, v), "No", altrimenti.

Chiedamoci in che situazione esiste un ciclo che contiene un arco $e = (u, v) \in E$

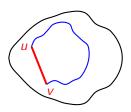


Deve esistere un'altro modo per andare da u a v,

Input: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

Output: "SI" se esiste un ciclo in G contenente l'arco (u, v), "No", altrimenti.

Chiedamoci in che situazione esiste un ciclo che contiene un arco $e = (u, v) \in E$

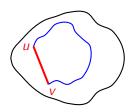


Deve esistere un'altro modo per andare da u a v, ovvero, se rimovessimo l'arco e = (u, v) deve ancora esistere un cammino da u a v.

Input: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

Output: "SI" se esiste un ciclo in G contenente l'arco (u, v), "No", altrimenti.

Chiedamoci in che situazione esiste un ciclo che contiene un arco $e = (u, v) \in E$



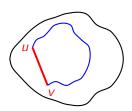
Deve esistere un'altro modo per andare da u a v, ovvero, se rimovessimo l'arco e = (u, v) deve ancora esistere un cammino da u a v.

Per scoprire questo fatto, potremmo togliere l'arco e = (u, v) da G,

Input: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

Output: "SI" se esiste un ciclo in G contenente l'arco (u, v), "No", altrimenti.

Chiedamoci in che situazione esiste un ciclo che contiene un arco $e = (u, v) \in E$



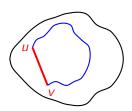
Deve esistere un'altro modo per andare da u a v, ovvero, se rimovessimo l'arco e = (u, v) deve ancora esistere un cammino da u a v.

Per scoprire questo fatto, potremmo togliere l'arco e = (u, v) da G, poi eseguire DFS(u),

Input: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

Output: "SI" se esiste un ciclo in G contenente l'arco (u, v), "No", altrimenti.

Chiedamoci in che situazione esiste un ciclo che contiene un arco $e = (u, v) \in E$



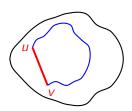
Deve esistere un'altro modo per andare da u a v, ovvero, se rimovessimo l'arco e = (u, v) deve ancora esistere un cammino da u a v.

Per scoprire questo fatto, potremmo togliere l'arco e = (u, v) da G, poi eseguire DFS(u), e se alla fine risulta che Esplorato(v)=True, ritornare "SI".

Input: Un grafo connesso, non diretto G = (V, E), arco $(u, v) \in E$.

Output: "SI" se esiste un ciclo in G contenente l'arco (u, v), "No", altrimenti.

Chiedamoci in che situazione esiste un ciclo che contiene un arco $e = (u, v) \in E$



Deve esistere un'altro modo per andare da u a v, ovvero, se rimovessimo l'arco e = (u, v) deve ancora esistere un cammino da u a v.

Per scoprire questo fatto, potremmo togliere l'arco e = (u, v) da G, poi eseguire DFS(u), e se alla fine risulta che Esplorato(v)=True, ritornare "SI", ritornare "No", altrimenti.

Dati un insieme di invitati ad un matrimonio ed una relazione (simmetrica) di "antipatia" tra persone,

Dati un insieme di invitati ad un matrimonio ed una relazione (simmetrica) di "antipatia" tra persone, è possibile assegnare ogni invitato ad uno dei due tavoli disponibili, in modo tale che nessuna persona sta allo stesso tavolo con una persona che ritiene antipatica?

Dati un insieme di invitati ad un matrimonio ed una relazione (simmetrica) di "antipatia" tra persone, è possibile assegnare ogni invitato ad uno dei due tavoli disponibili, in modo tale che nessuna persona sta allo stesso tavolo con una persona che ritiene antipatica?

Rappresentiamo le persone e le mutue antipatie con un grafo G=(V,E), in cui V=insieme delle persone

Dati un insieme di invitati ad un matrimonio ed una relazione (simmetrica) di "antipatia" tra persone, è possibile assegnare ogni invitato ad uno dei due tavoli disponibili, in modo tale che nessuna persona sta allo stesso tavolo con una persona che ritiene antipatica?

Rappresentiamo le persone e le mutue antipatie con un grafo G=(V,E), in cui V=insieme delle persone e $(a,b)\in E$ se e solo se le persone a e b sono in relazione di mutua antipatia.

Dati un insieme di invitati ad un matrimonio ed una relazione (simmetrica) di "antipatia" tra persone, è possibile assegnare ogni invitato ad uno dei due tavoli disponibili, in modo tale che nessuna persona sta allo stesso tavolo con una persona che ritiene antipatica?

Rappresentiamo le persone e le mutue antipatie con un grafo G = (V, E), in cui V = insieme delle persone e $(a, b) \in E$ se e solo se le persone a e b sono in relazione di mutua antipatia.

Il problema in questione è equivalente a trovare una partizione di V in due insiemi $A,\ B$ tali che

$$\triangleright$$
 $A \cup B = V$, $A \cap B = \emptyset$

Dati un insieme di invitati ad un matrimonio ed una relazione (simmetrica) di "antipatia" tra persone, è possibile assegnare ogni invitato ad uno dei due tavoli disponibili, in modo tale che nessuna persona sta allo stesso tavolo con una persona che ritiene antipatica?

Rappresentiamo le persone e le mutue antipatie con un grafo G = (V, E), in cui V = insieme delle persone e $(a, b) \in E$ se e solo se le persone $a \in b$ sono in relazione di mutua antipatia.

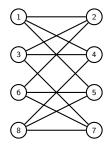
Il problema in questione è equivalente a trovare una partizione di V in due insiemi $A,\ B$ tali che

- $ightharpoonup A \cup B = V$, $A \cap B = \emptyset$ e
- ▶ $\forall \{a,b\} \in E$ vale che $a \in A$ e $b \in B$

Un grafo non diretto G=(V,E) è detto bipartito se e solo se $V=A\cup B,\ A\neq\emptyset\neq B,\ A\cap B=\emptyset,\ e\ \forall\{u,v\}\in E$ vale che l'arco $\{u,v\}$ va da vertici in A a vertici in B.

Un grafo non diretto G=(V,E) è detto bipartito se e solo se $V=A\cup B,\ A\neq\emptyset\neq B,\ A\cap B=\emptyset$, e $\forall\{u,v\}\in E$ vale che l'arco $\{u,v\}$ va da vertici in A a vertici in B.

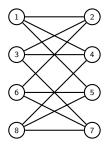
Esempio:



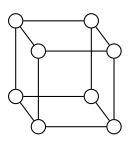
Il grafo è chiaramemte bipartito

Un grafo non diretto G=(V,E) è detto bipartito se e solo se $V=A\cup B,\ A\neq\emptyset\neq B,\ A\cap B=\emptyset$, e $\forall\{u,v\}\in E$ vale che l'arco $\{u,v\}$ va da vertici in A a vertici in B.

Esempio:



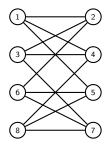
Il grafo è chiaramemte bipartito



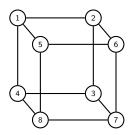
E questo lo è?

Un grafo non diretto G=(V,E) è detto bipartito se e solo se $V=A\cup B,\ A\neq\emptyset\neq B,\ A\cap B=\emptyset,\ e\ \forall\{u,v\}\in E$ vale che l'arco $\{u,v\}$ va da vertici in A a vertici in B.

Esempio:



Il grafo è chiaramemte bipartito



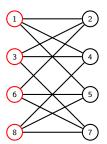
Ovviamente sì...

Equivalentemente, possiamo dire che G = (V, E) è bipartito \Leftrightarrow è possibile colorare i vertici di G con i colori Rosso (ad es. quelli in A) e Nero (quelli in B)

Equivalentemente, possiamo dire che G = (V, E) è bipartito \Leftrightarrow è possibile colorare i vertici di G con i colori Rosso (ad es. quelli in A) e Nero (quelli in B) in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso.

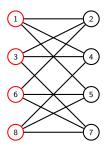
Equivalentemente, possiamo dire che G = (V, E) è bipartito \Leftrightarrow è possibile colorare i vertici di G con i colori Rosso (ad es. quelli in A) e Nero (quelli in B) in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso.

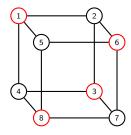
Esempio:



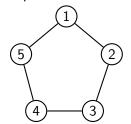
Equivalentemente, possiamo dire che G = (V, E) è bipartito \Leftrightarrow è possibile colorare i vertici di G con i colori Rosso (ad es. quelli in A) e Nero (quelli in B) in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso.

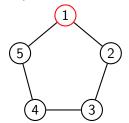
Esempio:

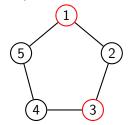


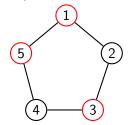


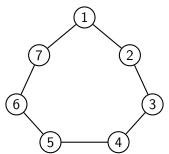
G = (V, E) è bipartito \Leftrightarrow è possibile colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso.

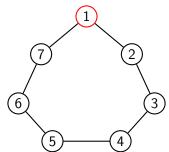


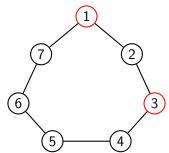


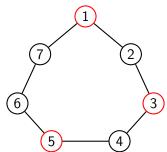


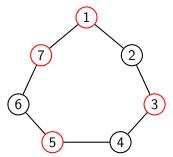












Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:

Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:

Parti da un nodo arbitrario s e coloralo di Rosso.

Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:

Parti da un nodo arbitrario *s* e coloralo di Rosso. I suoi vicini devono essere necessariamente essere colorati Nero.

Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:

Parti da un nodo arbitrario s e coloralo di Rosso. I suoi vicini devono essere necessariamente essere colorati Nero. I vicini di tali nodi devono essere colorati necessriamente Rosso,

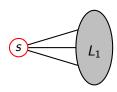
Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:

Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:

Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:

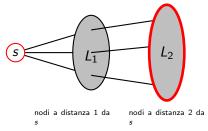


Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:

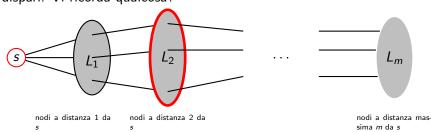


nodi a distanza 1 da

Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:



Un semplice algoritmo per tentare di colorare i vertici di G con i colori Rosso e Nero in modo che gli archi vadano esclusivamente tra vertici di colore diverso potrebbe essere il seguente:



```
BFS(G,s)
```

- 1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; $color[s] \leftarrow Rosso$
- 3. Poni il contatore dei livelli i a 0

```
BFS(G,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
```

- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; $color[s] \leftarrow Rosso$
- 3. Poni il contatore dei livelli i a 0
- 4. While L[i] non è vuota
- 5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

```
BFS(G,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s;
      color[s] \leftarrow Rosso
3. Poni il contatore dei livelli i a 0
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7. Estrai u da L[i]
8. For ogni arco (u, v) incidente su u
9. If Scoperto |v| = false then
10.
           Poni Scoperto[v]=true
```

```
BFS(G,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s;
      color[s] \leftarrow Rosso
3. Poni il contatore dei livelli i a 0
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
        Estrai u da L[i]
8. For ogni arco (u, v) incidente su u
     If Scoperto[v]=false then
9.
10.
           Poni Scoperto[v]=true
11.
           Aggiungi v alla lista L[i+1]; color[v] \leftarrow Rosso
             se i+1 è pari, color[v] \leftarrowNero altrimenti
```

```
BFS(G,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s;
      color[s] \leftarrow Rosso
3. Poni il contatore dei livelli i a 0
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7. Estrai u da L[i]
8. For ogni arco (u, v) incidente su u
9. If Scoperto[v]=false then
10.
           Poni Scoperto[v]=true
11.
           Aggiungi v alla lista L[i+1]; color[v] \leftarrow Rosso
             se i+1 è pari, color[v] \leftarrowNero altrimenti
      Incrementa il contatore di livelli i di uno
12.
```

```
BFS(G,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s;
      color[s] \leftarrow Rosso
3. Poni il contatore dei livelli i a 0
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7. Estrai u da L[i]
8. For ogni arco (u, v) incidente su u
9. If Scoperto[v]=false then
10.
           Poni Scoperto[v]=true
11.
           Aggiungi v alla lista L[i+1]; color[v] \leftarrow Rosso
             se i+1 è pari, color[v] \leftarrowNero altrimenti
      Incrementa il contatore di livelli i di uno
12.
```

Tempo: $\Theta(|V| + |E|)$

Sia G un grafo e siano $L[1], L[2], \ldots$ i livelli prodotti da BFS partendo dal nodo s.

Sia G un grafo e siano $L[1], L[2], \ldots$ i livelli prodotti da BFS partendo dal nodo s. Vale:

 Se non esiste alcun arco di G che unisce nodi di uno stesso livello, allora G è bipartito e l'algoritmo ritorna una colorazione di vertici tale che gli archi vanno solo da vertici Rossi a vertici Neri.

Sia G un grafo e siano $L[1], L[2], \ldots$ i livelli prodotti da BFS partendo dal nodo s. Vale:

- Se non esiste alcun arco di G che unisce nodi di uno stesso livello, allora G è bipartito e l'algoritmo ritorna una colorazione di vertici tale che gli archi vanno solo da vertici Rossi a vertici Neri.
- 2. Se esiste un arco che collega due vertici dello stesso livello (e quindi cui l'algoritmo ha assegnato lo stesso colore) allora esiste sicuramente un ciclo dispari in G ed il grafo non è bipartito.

Sia G un grafo e siano $L[1], L[2], \ldots$ i livelli prodotti da BFS partendo dal nodo s. Vale:

- Se non esiste alcun arco di G che unisce nodi di uno stesso livello, allora G è bipartito e l'algoritmo ritorna una colorazione di vertici tale che gli archi vanno solo da vertici Rossi a vertici Neri.
- 2. Se esiste un arco che collega due vertici dello stesso livello (e quindi cui l'algoritmo ha assegnato lo stesso colore) allora esiste sicuramente un ciclo dispari in G ed il grafo non è bipartito.

Per provare le affermazioni di sopra, ricordiamo il seguente:

Fatto: Sia x un nodo che appare nel livello L[i] e y un nodo del livello L[j]. Se x e y sono uniti da un arco del grafo G allora o L[i] e L[j] sono lo stesso livello o sono due livelli consecutivi.

Poichè l'ipotesi in 1. è che non esiste alcun arco di G che unisce nodi di uno stesso livello, dal Fatto otteniamo che se (x, y) è un qualsiasi arco di G, allora i suoi estremi x e y appartengono a livelli consecutivi.

Poichè l'ipotesi in 1. è che non esiste alcun arco di G che unisce nodi di uno stesso livello, dal Fatto otteniamo che se (x, y) è un qualsiasi arco di G, allora i suoi estremi x e y appartengono a livelli consecutivi.

Ma l'algoritmo assegna colori diversi a nodi in livelli consecutivi, pertanto ogni arco di G ha estremi di colore diverso, e quindi G è bipartito.

Poichè l'ipotesi in 1. è che non esiste alcun arco di G che unisce nodi di uno stesso livello, dal Fatto otteniamo che se (x, y) è un qualsiasi arco di G, allora i suoi estremi x e y appartengono a livelli consecutivi.

Ma l'algoritmo assegna colori diversi a nodi in livelli consecutivi, pertanto ogni arco di G ha estremi di colore diverso, e quindi G è bipartito.

Se siamo invece sotto le ipotesi di 2. (ovvero che esiste un arco tra due nodi x e y appartenenti ad uno stesso livello L[i]) ciò vuol dire innanzitutto che nell'albero prodotto dalla BFS esiste un cammino p(x) da s a x di lunghezza i ed un cammino p(y) da s a y della stessa lunghezza i.

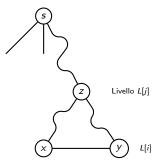
Prova delle affermazioni.

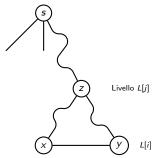
Poichè l'ipotesi in 1. è che non esiste alcun arco di G che unisce nodi di uno stesso livello, dal Fatto otteniamo che se (x, y) è un qualsiasi arco di G, allora i suoi estremi x e y appartengono a livelli consecutivi.

Ma l'algoritmo assegna colori diversi a nodi in livelli consecutivi, pertanto ogni arco di G ha estremi di colore diverso, e quindi G è bipartito.

Se siamo invece sotto le ipotesi di 2. (ovvero che esiste un arco tra due nodi x e y appartenenti ad uno stesso livello L[i]) ciò vuol dire innanzitutto che nell'albero prodotto dalla BFS esiste un cammino p(x) da s a x di lunghezza i ed un cammino p(y) da s a y della stessa lunghezza i.

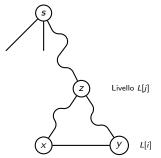
Questi due cammini potrebbero avere una prima parte in comune (diciamo di lunghezza j < i e poi le restanti parti di lunghezza (i-j) differenti.





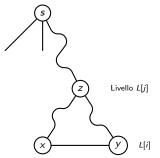
In altri termini, avremmo un ciclo che coinvolge x, y e z di lunghezza (i - j) + (i - j) + 1 dispari!

In conclusione, se l'algoritmo ritorna una colorazione dei vertici con i colori Rosso e Nero in modo che tutti gli archi hanno estremi di colore diverso, allora il grafo è chiaramente bipartito.



In altri termini, avremmo un ciclo che coinvolge x, y e z di lunghezza (i - j) + (i - j) + 1 dispari!

In conclusione, se l'algoritmo ritorna una colorazione dei vertici con i colori Rosso e Nero in modo che tutti gli archi hanno estremi di colore diverso, allora il grafo è chiaramente bipartito. Se l'algoritmo "sbaglia", ovvero ritorna una colorazione dei vertici con i colori Rosso e Nero in modo che almeno un arco ha estremi dello stesso colore,



In altri termini, avremmo un ciclo che coinvolge x, y e z di lunghezza (i - j) + (i - j) + 1 dispari!

In conclusione, se l'algoritmo ritorna una colorazione dei vertici con i colori Rosso e Nero in modo che tutti gli archi hanno estremi di colore diverso, allora il grafo è chiaramente bipartito. Se l'algoritmo "sbaglia", ovvero ritorna una colorazione dei vertici con i colori Rosso e Nero in modo che almeno un arco ha estremi dello stesso colore, allora vuol dire che nel grafo esiste un ciclo di lunghezza dispari e di conseguenza il grafo non è bipartito.



Domanda: dato un grafo G = (V, E) ed un nodo $s \in V$, quanti sono i nodi vicini (adiacenti) di s?

Domanda: dato un grafo G = (V, E) ed un nodo $s \in V$, quanti sono i nodi vicini (adiacenti) di s?

Risposta: basta contare il numero dei nodi che sono nella lista di adiacenza di s.

Domanda: dato un grafo G = (V, E) ed un nodo $s \in V$, quanti sono i nodi vicini (adiacenti) di s?

Risposta: basta contare il numero dei nodi che sono nella lista di adiacenza di s.

Domanda: dato un grafo G = (V, E) ed un nodo $s \in V$, quanti sono i nodi adiacenti ai vicini di s?

Domanda: dato un grafo G = (V, E) ed un nodo $s \in V$, quanti sono i nodi vicini (adiacenti) di s?

Risposta: basta contare il numero dei nodi che sono nella lista di adiacenza di s.

Domanda: dato un grafo G = (V, E) ed un nodo $s \in V$, quanti sono i nodi adiacenti ai vicini di s?

Risposta: basta sommare il numero di nodi che sono nella lista di adiacenza di ciascun nodo vicino di s.

Domanda: dato un grafo G = (V, E) ed un nodo $s \in V$, quanti sono i nodi vicini (adiacenti) di s?

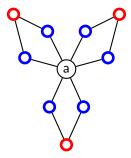
Risposta: basta contare il numero dei nodi che sono nella lista di adiacenza di s.

Domanda: dato un grafo G = (V, E) ed un nodo $s \in V$, quanti sono i nodi adiacenti ai vicini di s?

Risposta: basta sommare il numero di nodi che sono nella lista di adiacenza di ciascun nodo vicino di s.

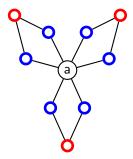
Sicuro?

Vediamo un esempio



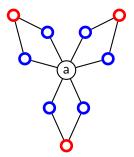
Il nodo **a** ha 6 vicini e 3 nodi vicini ai suoi vicini (escludendo **a** stesso)

Vediamo un esempio



Il nodo **a** ha 6 vicini e 3 nodi vicini ai suoi vicini (escludendo **a** stesso) mentre la somma del numero dei nodi vicini al nodo **a** più i nodi nelle liste di adiacenze dei vicini di **a** sarebbe pari a 6 (in quanto i nodi rossi sarebbero contati due volte).

Vediamo un esempio



Il nodo **a** ha 6 vicini e 3 nodi vicini ai suoi vicini (escludendo **a** stesso) mentre la somma del numero dei nodi vicini al nodo **a** più i nodi nelle liste di adiacenze dei vicini di **a** sarebbe pari a 6 (in quanto i nodi rossi sarebbero contati due volte).

Possiamo modificare BFS, in modo tale che esplori solo i primi due livelli del grafo, e conti i nodi incontrati nell'esplorazione.

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
3. Poni i a 0; T = \emptyset, tot= 0
4. While L[i] non è vuota AND i \leq 1
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
        Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
8.
        If Scoperto[v]=false then
          Poni Scoperto[v]=true
9.
           Aggiungi l'arco (u, v) all'albero T
10.
           Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
               tot=tot+1
12.
      Incrementa il contatore di livelli i di uno
13.
    return(tot)
```

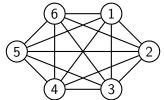
```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] \leftarrow 0
3. Poni i a 0; T = \emptyset, tot= 0
4. While L[i] non è vuota AND i \leq 1
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
        Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
8.
        If Scoperto[v]=false then
9.
          Poni Scoperto[v]=true
10.
           Aggiungi l'arco (u, v) all'albero T
           Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] \leftarrow i+1,
11.
               tot=tot+1
12.
      Incrementa il contatore di livelli i di uno
13.
    return(tot)
```

Complessità: O(|V| + |E|)

Un grafo non diretto G = (V, E) è detto *completo* se esiste un arco tra ogni coppia di vertici.

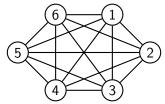
Un grafo non diretto G = (V, E) è detto *completo* se esiste un arco tra ogni coppia di vertici.

Esempio:



Un grafo non diretto G = (V, E) è detto *completo* se esiste un arco tra ogni coppia di vertici.

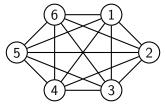
Esempio:

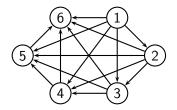


Problema: orientare gli archi del grafo in modo che non vi siano cicli.

Un grafo non diretto G = (V, E) è detto *completo* se esiste un arco tra ogni coppia di vertici.

Esempio:





Problema: orientare gli archi del grafo in modo che non vi siano cicli.

Preso quindi un nodo arbitrario u del grafo completo G, potremmo soddisfare questa condizione orientando tutti gli archi di u "all'infuori", cosicchè sicuramente nessun ciclo passerà mai per u.

Preso quindi un nodo arbitrario u del grafo completo G, potremmo soddisfare questa condizione orientando tutti gli archi di u "all'infuori", cosicchè sicuramente nessun ciclo passerà mai per u.

Avendo sistemato u, prendiamo un'altro arbitrario vertice v che ha ancora qualche arco non diretto incidente su di esso, ed orientiamo tutti gli archi non diretti di v "all'infuori", cosicchè sicuramente nessun ciclo passerà mai neanche per v.

Preso quindi un nodo arbitrario u del grafo completo G, potremmo soddisfare questa condizione orientando tutti gli archi di u "all'infuori", cosicchè sicuramente nessun ciclo passerà mai per u.

Avendo sistemato u, prendiamo un'altro arbitrario vertice v che ha ancora qualche arco non diretto incidente su di esso, ed orientiamo tutti gli archi non diretti di v "all'infuori", cosicchè sicuramente nessun ciclo passerà mai neanche per v.

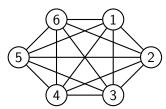
Itereremo poi sul resto dei nodi...

1. Numera i vertici da 1 a n

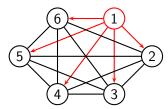
- 1. Numera i vertici da 1 a *n*
- 2. For i=1 to n-1 do

- 1. Numera i vertici da 1 a n
- 2. For i = 1 to n 1 do
- orienta gli archi non diretti incidenti su i
 ('all'infuori')

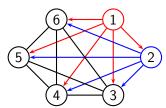
- 1. Numera i vertici da 1 a n
- 2. For i = 1 to n 1 do
- orienta gli archi non diretti incidenti su i
 ('all'infuori')



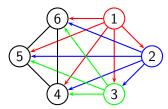
- 1. Numera i vertici da 1 a n
- 2. For i = 1 to n 1 do
- orienta gli archi non diretti incidenti su i
 ('all'infuori')



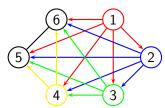
- 1. Numera i vertici da 1 a n
- 2. For i = 1 to n 1 do
- orienta gli archi non diretti incidenti su i
 ('all'infuori')



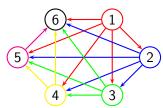
- 1. Numera i vertici da 1 a n
- 2. For i = 1 to n 1 do
- orienta gli archi non diretti incidenti su i
 ('all'infuori')



- 1. Numera i vertici da 1 a n
- 2. For i = 1 to n 1 do
- orienta gli archi non diretti incidenti su i
 ('all'infuori')



- 1. Numera i vertici da 1 a n
- 2. For i = 1 to n 1 do
- orienta gli archi non diretti incidenti su i
 ('all'infuori')



Numero di cammini minimi tra due nodi

Dato un grafo non orientato e connesso G = (V, E) vogliamo calcolare il numero di cammini minimi distinti che vanno da un nodo sorgente s a ciascun altro nodo u

Numero di cammini minimi tra due nodi

Dato un grafo non orientato e connesso G = (V, E) vogliamo calcolare il numero di cammini minimi distinti che vanno da un nodo sorgente s a ciascun altro nodo u

Due cammini si considerano diversi se differiscono per almeno per un arco

L'algoritmo di visita in ampiezza (BFS) può essere utilizzato per individuare un cammino minimo tra un nodo sorgente s e ciascun nodo raggiungibile da s;

L'algoritmo di visita in ampiezza (BFS) può essere utilizzato per individuare un cammino minimo tra un nodo sorgente s e ciascun nodo raggiungibile da s; possiamo però estenderlo per calcolare il numero di cammini minimi distinti tra s e i nodi da esso raggiungibili.

Ricordiamo che l'algoritmo BFS visita i nodi in ordine di distanza non decrescente dalla sorgente,

Ricordiamo che l'algoritmo BFS visita i nodi in ordine di distanza non decrescente dalla sorgente, ossia viene prima visitato il nodo s (che ha distanza 0 da se stesso),

Ricordiamo che l'algoritmo BFS visita i nodi in ordine di distanza non decrescente dalla sorgente, ossia viene prima visitato il nodo s (che ha distanza 0 da se stesso), poi i nodi adiacenti a distanza 1,

Ricordiamo che l'algoritmo BFS visita i nodi in ordine di distanza non decrescente dalla sorgente, ossia viene prima visitato il nodo s (che ha distanza 0 da se stesso), poi i nodi adiacenti a distanza 1, poi quelli a distanza 2 e così via.

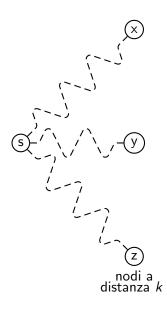
Ricordiamo che l'algoritmo BFS visita i nodi in ordine di distanza non decrescente dalla sorgente, ossia viene prima visitato il nodo s (che ha distanza 0 da se stesso), poi i nodi adiacenti a distanza 1, poi quelli a distanza 2 e così via.

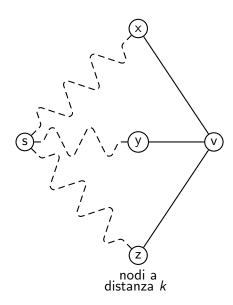
Supponiamo di aver già calcolato il numero di cammini minimi c[u] per ogni nodo u che si trovi a distanza d[u] = k dalla sorgente s.

Ricordiamo che l'algoritmo BFS visita i nodi in ordine di distanza non decrescente dalla sorgente, ossia viene prima visitato il nodo s (che ha distanza 0 da se stesso), poi i nodi adiacenti a distanza 1, poi quelli a distanza 2 e così via.

Supponiamo di aver già calcolato il numero di cammini minimi c[u] per ogni nodo u che si trovi a distanza d[u] = k dalla sorgente s. Il numero di cammini minimi che portano ad un generico nodo v che si trova a distanza k+1 può essere espresso come:

$$c[v] = \sum_{\{u,v\} \in E: d[u] = k} c[u].$$





Possiamo calcolare il valore c[v] per ogni nodo v mano a mano che il grafo viene visitato.

Possiamo calcolare il valore c[v] per ogni nodo v mano a mano che il grafo viene visitato.

Poniamo inizialmente c[v] = 0 per ogni v, ad eccezione della sorgente s per cui poniamo c[s] = 1.

Possiamo calcolare il valore c[v] per ogni nodo v mano a mano che il grafo viene visitato.

Poniamo inizialmente c[v] = 0 per ogni v, ad eccezione della sorgente s per cui poniamo c[s] = 1.

Ogni volta che l'algoritmo BFS attraversa l'arco non orientato $\{u,v\}$ che conduce dal nodo u ad un nodo v a distanza d[v]=d[u]+1, poniamo c[v]=c[v]+c[u].

BFS(T,s)

1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false $\forall v \neq s$

BFS(T,s)

- 1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1

BFS(T,s)

- 1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1
- 3. Poni *i* a 0; $S = \emptyset$, $c[v] = 0 \ \forall v \neq s$

BFS(T,s)

- 1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1
- 3. Poni i a 0; $S=\emptyset$, c[v]=0 $\forall v\neq s$
- 4. While L[i] non è vuota

```
BFS(T,s)
```

- 1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1
- 3. Poni *i* a 0; $S = \emptyset$, $c[v] = 0 \ \forall v \neq s$
- 4. While L[i] non è vuota
- 5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

```
BFS(T,s)
```

- 1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false $\forall v \neq s$
- 2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s]=0, c[s]=1
- 3. Poni i a 0; $S=\emptyset$, c[v]=0 $\forall v
 eq s$
- 4. While L[i] non è vuota
- 5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
- 6. For ogni nodo $u \in L[i]$

```
BFS(T, s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1

3. Poni i a 0; S = \emptyset, c[v] = 0 \forall v \neq s

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

6. For ogni nodo u \in L[i]

7. Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
```

```
BFS(T, s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1

3. Poni i a 0; S = \emptyset, c[v] = 0 \ \forall v \neq s

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

6. For ogni nodo u \in L[i]

7. Considera ciascun arco (u, v) incidente su u

8. If Scoperto[v]=false then
```

```
BFS(T, s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1

3. Poni i a 0; S = \emptyset, c[v] = 0 \forall v \neq s

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

6. For ogni nodo u \in L[i]

7. Considera ciascun arco (u, v) incidente su u

8. If Scoperto[v]=false then

9. Poni Scoperto[v]=true
```

```
BFS(T,s)

1. Poni Scoperto[s] =true e Scoperto[v] =false \forall v \neq s

2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1

3. Poni i a 0; S = \emptyset, c[v] = 0 \forall v \neq s

4. While L[i] non è vuota

5. Inizializza una lista vuota L[i+1]

6. For ogni nodo u \in L[i]

7. Considera ciascun arco (u,v) incidente su u

8. If Scoperto[v]=false then

9. Poni Scoperto[v]=true

10. Aggiungi l'arco (u,v) all'albero S
```

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1
    Poni i a 0; S = \emptyset, c[v] = 0 \ \forall v \neq s
4. While L[i] non è vuota
5.
      Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
        Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
        If Scoperto[v]=false then
8.
           Poni Scoperto[v]=true
9.
            Aggiungi l'arco (u, v) all'albero S
10.
            Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] = i+1,
11.
```

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1
    Poni i a 0; S = \emptyset, c[v] = 0 \ \forall v \neq s
4. While L[i] non è vuota
5.
      Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
         Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
        If Scoperto[v]=false then
8.
           Poni Scoperto[v]=true
9.
            Aggiungi l'arco (u, v) all'albero S
10.
            Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] = i+1,
11.
         If d[v] = d[u] + 1 then c[v] = c[v] + c[u]
12.
```

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1
    Poni i a 0; S = \emptyset, c[v] = 0 \ \forall v \neq s
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
        Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
        If Scoperto[v]=false then
8.
          Poni Scoperto[v]=true
9.
           Aggiungi l'arco (u, v) all'albero S
10.
           Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] = i+1,
11.
         If d[v] = d[u] + 1 then c[v] = c[v] + c[u]
12.
13.
      Incrementa il contatore di livelli i di uno
```

```
BFS(T,s)
1. Poni Scoperto[s] = true e Scoperto[v] = false \forall v \neq s
2. Inizializza L[0] in modo che contenga s; d[s] = 0, c[s] = 1
    Poni i a 0; S = \emptyset, c[v] = 0 \ \forall v \neq s
4. While L[i] non è vuota
5. Inizializza una lista vuota L[i+1]
6. For ogni nodo u \in L[i]
7.
        Considera ciascun arco (u, v) incidente su u
        If Scoperto[v]=false then
8.
           Poni Scoperto[v]=true
9.
            Aggiungi l'arco (u, v) all'albero S
10.
            Aggiungi v alla lista L[i+1]; d[v] = i+1,
11.
         If d[v] = d[u] + 1 then c[v] = c[v] + c[u]
12.
13. Incrementa il contatore di livelli i di uno
    return(c[v], \forall v \in V)
14.
```