## 2018.04.18 수 - 3번째 회의

노트북: Projecto

만든 날짜:2018-04-18 오후 7:24수정한 날짜:2018-04-18 오후 7:40작성자:fstopdg위치:서울특별시, 대한민국

참석자: 총원 참석

## -> 중요 회의내용

1. 2가지 작품(자율주행 차량 & 자율주행 드론)진행하기로 결정

자율주행 차량: 장성환, 정상용, 정한별

자율주행 드론: 문한나, 박현우, 이우석, 하성용

2. 팀장 선출 팀장 : 장성환

3. 전체적인 계획 작성

9. L    1L    1   10			
	1차 계획	2차 계획	3차 계획
자율주행 드론	균형 제어	임의의 포인터로 주행 (위도, 경도설정)	도킹
자율주행 차량	리모컨을 통한 주행(어플사 용)	자율주행	도킹

## -> 다음 회의 전에 해야할 내용

1. 명일(4.19. 목) 필요한 센서구매 선생님께 구매할 센서 확인후 구매

- 2. 프로젝트 전용 Github 생성(master: 박한별)
- 3. 전체적인 계획을 토대로 세부계획 작성
- 4. 구매해야 할 자재리스트 작성 후 구매

참고

MCU: 메인을 담당(작은 규모의 컴퓨터로 생각)

DSP : 영상처리 FPGA : 신호처리

