

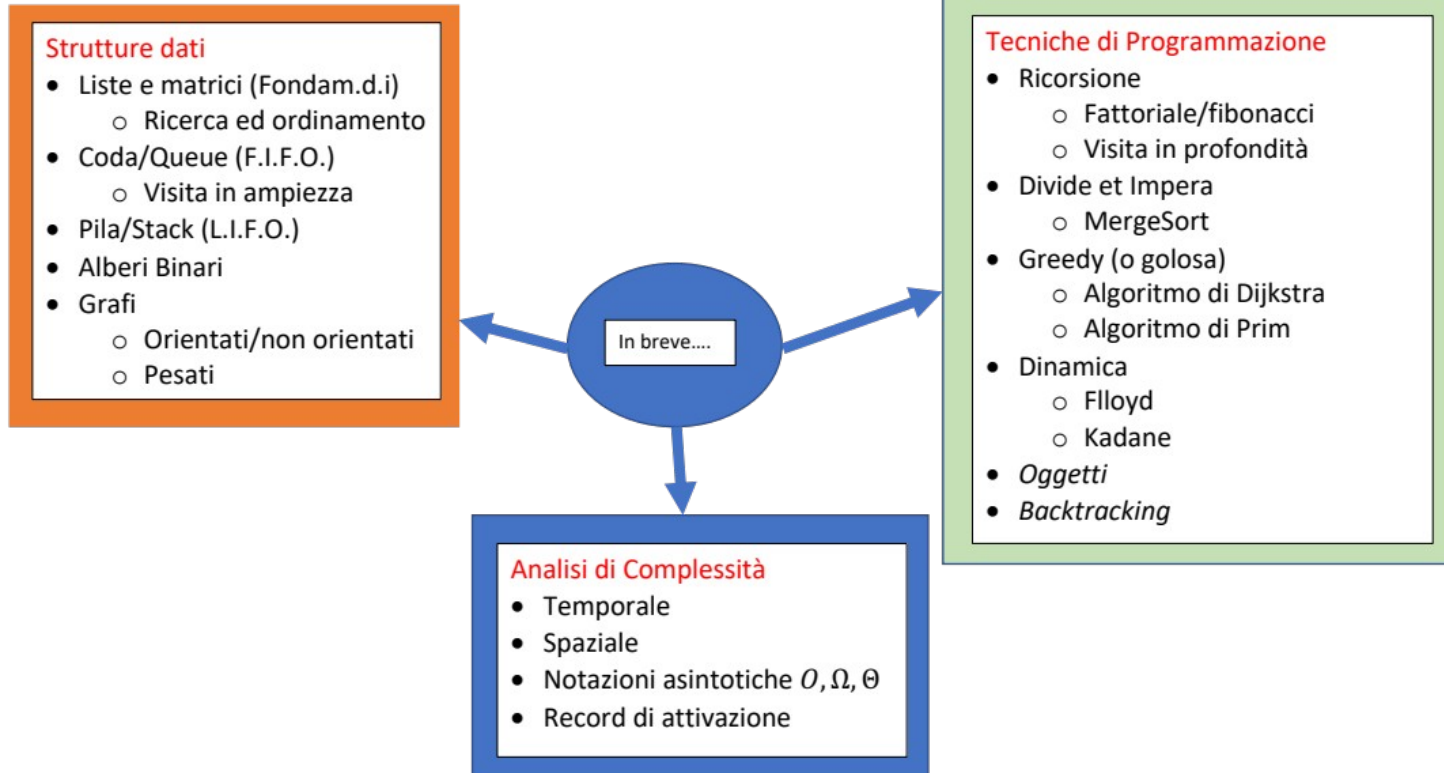
Medicina e Tecnologie TD

Lezione 7



Pierangelo Veltri
pierangelo.veltri@unical.it

Overview



Problemi ed algoritmi su grafi

Visita dei grafi

BFV(Breadth-first visit), DFV (deep-first-visit)

Cammino minimo (a partire da un nodo) – Single-source shortest-path:

algoritmo di **Dijkstra**

Bellman-ford algoritmo (anche per pesi negativi)

Cammino minimo per ogni coppia di nodi

Floyd-Warshall

Minimum Spanning Tree

Algo **Kruskal**

Chiusura transitiva

Algoritmo di **Floyd-Warshall**

Ordinamenti topologici (esempio per scheduling: se non ha terminato un evento non può partire il successivo)

Definizioni fondamentali

Sia G un grafo orientato. Se esiste un arco (v,w) allora diremo che w è *adiacente* a v e che l'arco *esce* da v ed *entra* in w .

Il *grado di entrata* di un nodo v è il numero di archi entranti in esso e il *grado d'uscita* è il numero di archi uscenti, cioè il numero di nodi adiacenti a v .

Definizioni fondamentali

Sia G un grafo non orientato.

Se esiste un arco (v,w) allora diremo che v e w sono adiacenti e che quest'arco è lo stesso dell'arco (w,v) .

Il *grado* di un nodo v è il numero di nodi adiacenti a v .

Definizione di cammino

Un *cammino* da v a w in un grafo (orientato o non) è una sequenza di $k-1$ archi distinti

$((v_1, v_2), (v_2, v_3), \dots, (v_{k-1}, v_k))$ tale che

$$v = v_1 \text{ e } w = v_k$$

Per convenzione si assume che esiste sempre un cammino da un nodo a se stesso di lunghezza 0 (cammino *nullo*).

Definizione di cammino (continua)

Un cammino è detto *semplice* se tutti i nodi

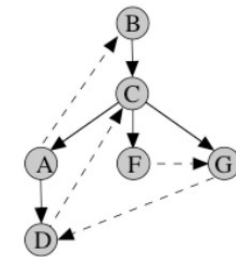
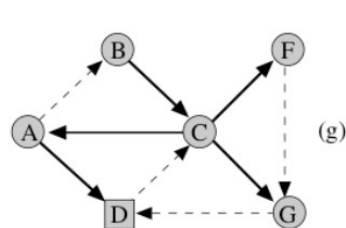
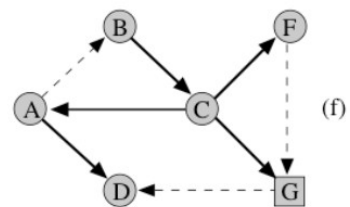
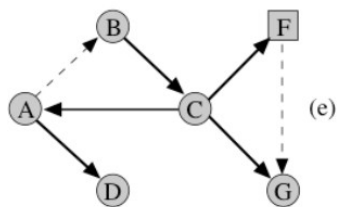
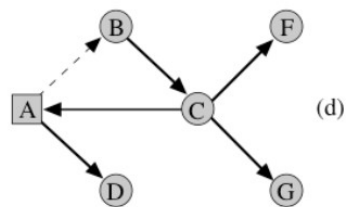
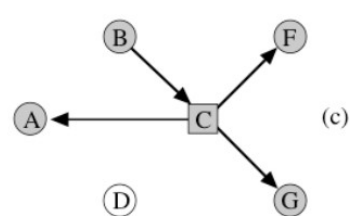
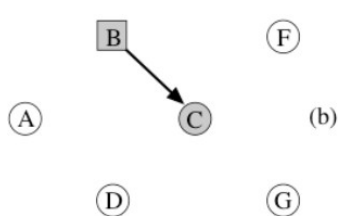
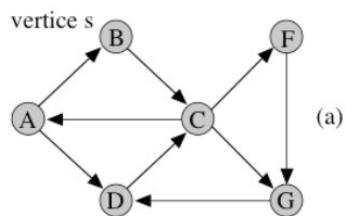
v_1, v_2, \dots, v_k sono distinti tranne eventualmente v_1 e v_k che possono coincidere (in questo caso il cammino è detto *ciclo*).

Algoritmi di Visita

- Una visita di un grafo G permette di esaminare i nodi e gli archi di G in modo sistematico
- Problema di base in molte applicazioni
- Esistono vari tipi di visite con diverse proprietà: in particolare:
 - visita in ampiezza (BFV=breadth first visit) e
 - visita in profondità (DFV=depth first visit)

Vediamo bene le visite ...

Algoritmo di Visita in Ampiezza



archi con estremi nello stesso livello: (F,G)

archi da un livello a quello immediatamente successivo: (G,D)

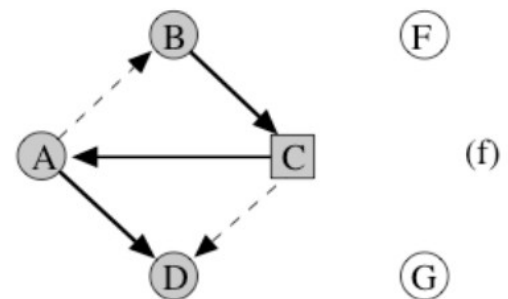
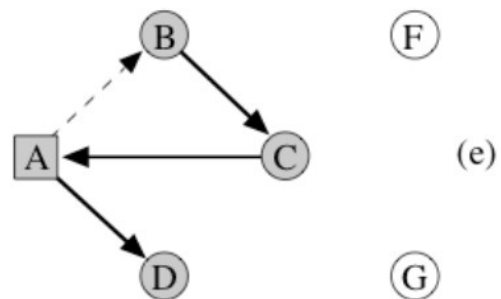
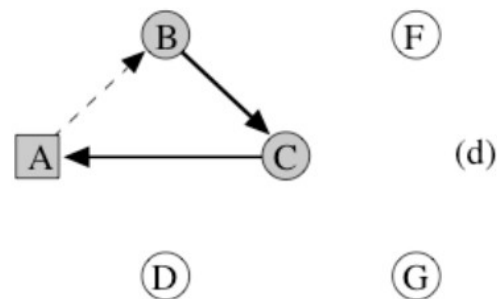
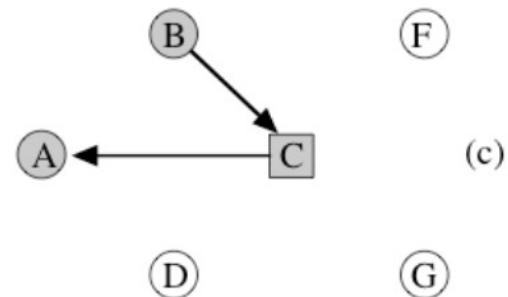
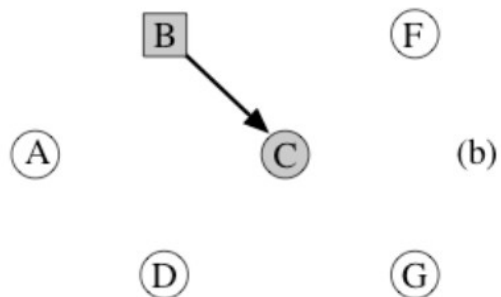
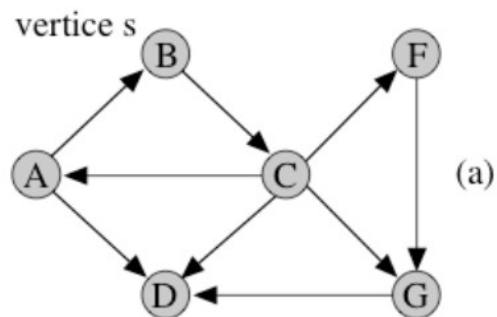
archi da un livello a uno precedente: (A,B) e (D,C)

Algoritmo di Visita in Ampiezza

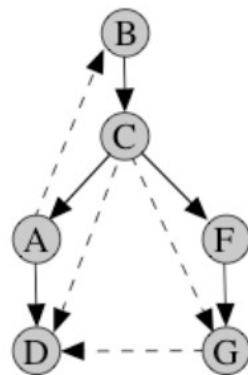
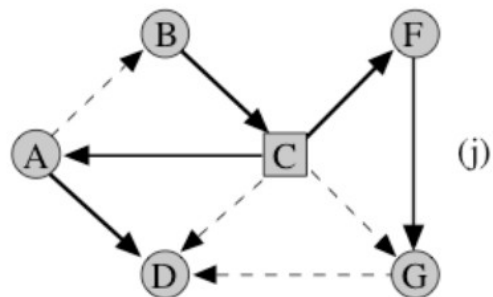
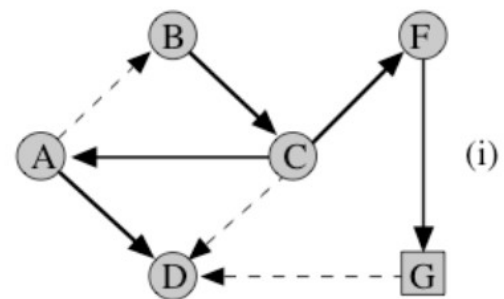
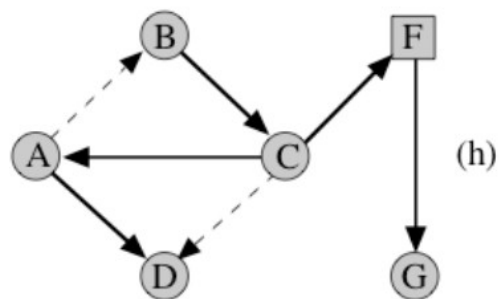
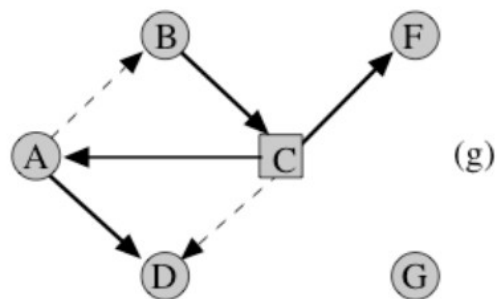
algoritmo visitaBFS(*vertice* s) \rightarrow *albero*

1. rendi tutti i vertici non marcati
2. $T \leftarrow$ albero formato da un solo nodo s
3. Coda F
4. marca il vertice s
5. $F.enqueue(s)$
6. **while** (**not** $F.isEmpty()$) **do**
7. $u \leftarrow F.dequeue()$
8. **for each** (arco (u, v) in G) **do**
9. **if** (v non è ancora marcato) **then**
10. $F.enqueue(v)$
11. marca il vertice v
12. rendi u padre di v in T
13. **return** T

Algoritmo di Visita in Profondità



Algoritmo di Visita in Profondità



archi in avanti: (C,D) e (C,G)

archi all'indietro: (A,B)

archi trasversali a sinistra: (G,D)

Algoritmo di Visita in Profondità

procedura visitaDFSRicorsiva(*vertice* v , *albero* T)

1. *marca e visita il vertice* v
2. **for each** (arco (v, w)) **do**
3. **if** (w non è marcato) **then**
4. aggiungi l'arco (v, w) all'albero T
5. **visitaDFSRicorsiva**(w, T)

algoritmo visitaDFS(*vertice* s) \rightarrow *albero*

6. $T \leftarrow$ albero vuoto
7. **visitaDFSRicorsiva**(s, T)
8. **return** T

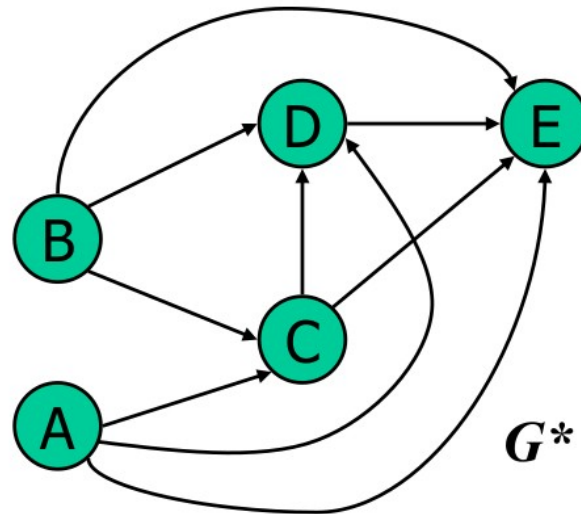
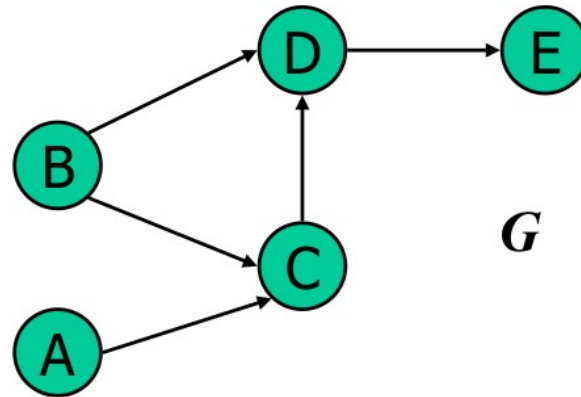
- Esempio di implementazione in Python (Grafì.ipynb) – credits Prof. Alfano
-

Chiusura Transitiva

Dato un grafo orientato G , la chiusura transitiva calcola un grafo G^* *tale che*

G^* ha gli stessi nodi di G

se G ha un cammino da u a v ($u \neq v$), G^* ha arco da u a v



Chiusura transitiva

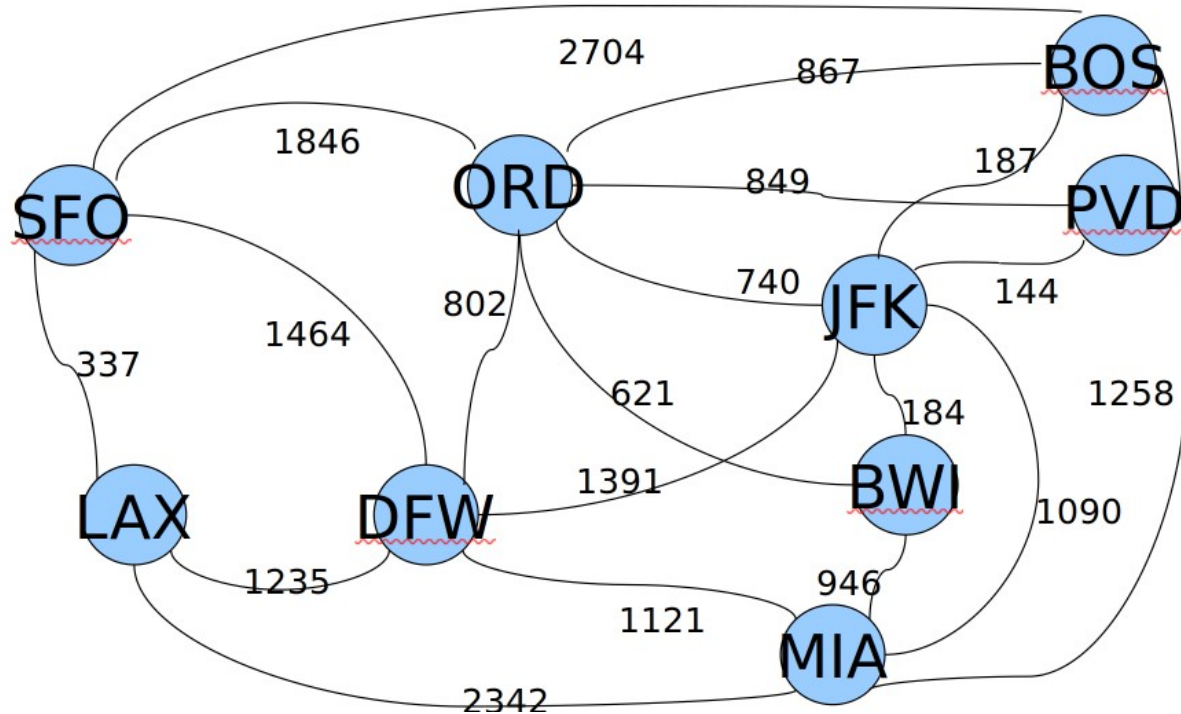
Idea: se esiste l'arco (i,k) e l'arco (k,j)
allora deve esistere l'arco (i,j)

```
def closure (G) :  
    for k in nodes(G):  
        for i in nodes(G):  
            for j in nodes(G):  
                if is_edge(G,i,k) and is_edge(G,k,j):  
                    insert_edge(G, i , j )
```

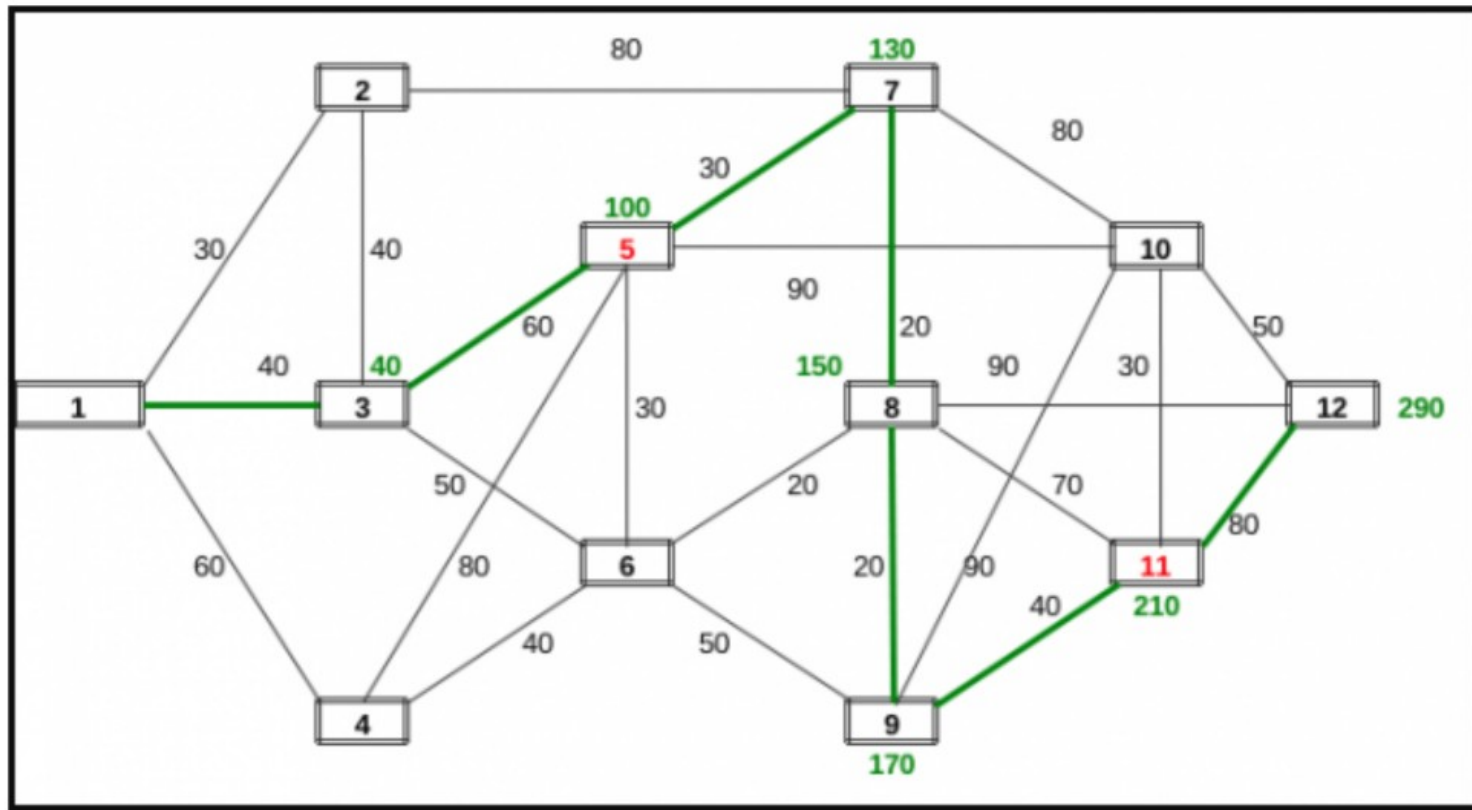
Attenzione: fare prima una copia di G!!!

Es: Cammino minimo partendo da un nodo

Grafo dei collegamenti aeroportuali Archi costi (es. miglia o euro) Calcolare il cammino a costo minimo tra JFK e SFO



Cammini Minimi



Cammini Minimi

Sia $G=(V,E)$ un grafo orientato con costi $w(v_i, v_j)$ sugli archi. Il costo di un cammino $\pi = \langle v_0, v_1, v_2, \dots, v_k \rangle$ è dato da:

$$w(\pi) = \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i)$$

Un cammino minimo tra una coppia di vertici (x,y) è un cammino di costo minore o uguale a quello di ogni altro cammino tra gli stessi vertici.

Distanza (minima) tra due nodi

- La distanza d_{xy} tra due vertici x e y è il costo di un cammino minimo tra da x a y , o $+\infty$ se i due vertici non sono connessi



