

## **Tarefa 5**

Gabriel Belém Barbosa RA: 234672

13 de Setembro de 2021

**Conteúdo**

<b>1</b>	<b>Exercício 1</b>	<b>3</b>
1.1	Item (a) . . . . .	3
1.2	Item (b) . . . . .	3

# 1 Exercício 1

## 1.1 Item (a)

O sistema em questão é

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_B \underbrace{\begin{pmatrix} \mathbf{x}_3 \\ \mathbf{x}_4 \\ \mathbf{x}_5 \end{pmatrix}}_{\hat{x}_B} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 15 \end{pmatrix}}_b$$

Cuja solução é  $\hat{x}_B = (0, 4, 15)^T$ . Essa solução é factível, uma vez que respeita a não negatividade das variáveis da base (as variáveis fora da base são obviamente nulas, e portanto não negativas também). Para testar a optimalidade da solução, como  $c_B^T$ , vetor com os coeficientes das variáveis básicas na função objetivo, é nulo, tem-se que o vetor multiplicador simplex  $\lambda^T = c_B^T B^{-1} = \vec{0}$ . Dos slides da aula e dessa nulidade

$$f(x) = f(\hat{x}) + (c_{N_1} - \lambda^T a_{N_1})x_1 + (c_{N_2} - \lambda^T a_{N_2})x_2 = c_{N_1}x_1 + c_{N_2}x_2$$

Onde foi usado que  $f(\hat{x}) = -\mathbf{x}_1 - 3\mathbf{x}_2 = -0 - 3 \cdot 0 = 0$ . Agora, sendo da função minimizadora  $c_{N_1} = -1$  e  $c_{N_2} = -3$

$$f(x) = -x_1 - 3x_2$$

Logo, visto que o objetivo é encontrar o minimizador, qualquer uma das variáveis fora da base poderia entrar nela para tal, pois os seus respectivos coeficientes são negativos, e a solução não é ótima ( $\exists \hat{c}_{N_j} = c_{N_j} - \lambda^T a_{N_j} < 0$ , sendo  $\hat{c}_{N_j}$  o custo relativo da variável  $j$  fora da base).

## 1.2 Item (b)

Colocando o PL na forma padrão, tem-se

$$\min z = -3x_1 - 2x_2 - x_3$$

$$\text{Sujeito a: } \begin{cases} 3x_1 - 3x_2 + x_3 = 12 \\ x_1 - x_2 + x_4 = 4 \\ x_1 + x_2 + x_5 = 4 \\ x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0, x_5 \geq 0 \end{cases}$$

O sistema em questão é

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 3 & -3 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}}_B \underbrace{\begin{pmatrix} \mathbf{x}_1 \\ \mathbf{x}_2 \end{pmatrix}}_{\hat{x}_B} = \underbrace{\begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}}_b$$

Cuja solução é obviamente  $\hat{x}_B = (6, 5)^T$ . Essa solução é factível, uma vez que respeita a não negatividade das variáveis da base (as variáveis fora da base são obviamente nulas, e portanto não negativas também). Para testar a optimalidade da solução, com  $c_B^T = (-3, -2)$  da função objetivo e a inversa de  $B$  (usando a regra de invertibilidade para matrizes  $2 \times 2$ )

$$B^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Tem-se que o vetor multiplicador simplex  $\lambda^T = c_B^T B^{-1} = (-\frac{8}{3}, -5)$ . Dos slides da aula

$$f(x) = f(\hat{x}) + (c_{N_1} - \lambda^T a_{N_1})x_3 + f(\hat{x}) + (c_{N_2} - \lambda^T a_{N_2})x_4 + f(\hat{x}) + (c_{N_3} - \lambda^T a_{N_3})x_5$$

Sendo  $a_{N_1} = (2, 1)^T$ ,  $a_{N_2} = (1, 0)^T$  e  $a_{N_3} = (0, 1)^T$ , dos coeficientes de  $x_3$ ,  $x_4$  e  $x_5$  nas equações de restrição, respectivamente, e  $c_{N_1} = -1$  e  $c_{N_2} = c_{N_3} = 0$  da função objetivo. Substituindo

$$\begin{aligned} f(x) &= (-1 + (\frac{8}{3}, 5)(2, 1)^T)x_3 + (\frac{8}{3}, 5)(1, 0)^T x_4 + (\frac{8}{3}, 5)(0, 1)^T x_5 - 28 \\ &= \frac{28}{3}x_3 + \frac{8}{3}x_4 + 5x_5 - 28 \end{aligned}$$

Onde foi usado que  $f(\hat{x}) = -3\mathbf{x}_1 - 2\mathbf{x}_2 - \mathbf{x}_3 = -3 \cdot 6 - 2 \cdot 5 - 0 = -28$ . Logo, visto que o objetivo é encontrar o minimizador, a solução é ótima ( $\hat{c}_{N_j} = c_{N_j} - \lambda^T a_{N_j} \geq 0$ ,  $j = 1, 2, 3$ ) e nenhuma variável deve entrar na base.