并行程序设计 第八次作业

2100011047 工学院 陈国赐

文件结构

source 目录下主要文件(目录)及其功能如下表格所示:

文件(目录)名	文件(目录)功能
output/	存放输出log的文件夹
input.cpp	输入类实现
input.h	输入类声明及接口
mat_demo.cpp	矩阵类实现
mat_demo.h	矩阵类声明及接口
mytimer.cpp	计时器类实现
mytimer.h	计时器类声明及接口
main.cpp	主程序源码
Makefile	makefile

编译说明

Makefile 中提供了5个目标 clean, mpi, serial, runmpi, runserial.

运行 make mpi 会编译MPI版本 hw8_mpi.

运行 make serial 会编译串行版本 hw8_serial.

运行 make runmpi 会在编译MPI版本的基础上运行 hw8_mpi.

运行 make runserial 会在编译串行版本的基础上运行 hw8 serial.

运行 make clean 会清除生成的可执行文件.

其中, runserial 可指定 INPUT_FILE_PATH 作为输入文件路径.

runmpi 可指定 INPUT_FILE_PATH 作为输入文件路径.

MPI PROCESS NUM 为运行的进程个数,

MPIRUN_FLAGS 为 mpirun 运行时的附加参数, 如下:

make runserial INPUT_FILE_PATH=nani.in
make runmpi MPIRUN_FLAGS=--oversubscribe MPI_PROCESS_NUM=16

(--oversubscribe 开关可以让运行进程个数大于机器核个数, 在自己电脑上测试需要此开关.)

运行说明

./main [FILE]

即可以[FILE]为输入文件运行程序.

如果在串行模式下执行,会在 result_print 为1的情况下直接在屏幕上输出矩阵. 如果是在并行模式下执行,会在 print_mpi_log 为1的情况下在对应的.log 文件中输出分块的矩阵.

代码结构&函数功能

其他的文件和前几次作业差不多, 我们简析一下 main.cpp.

main.cpp 中主要有三个函数: main(), mpi_dist(), mpi_solver();

其中 mpi_dist() 将某个一个矩阵的分块发送给另一个指定矩阵,

mpi_solver() 完成了并行模式下的一个进程的任务, 是一个较大的函数, 故从 main() 中独立出来.

main 函数由以下几部分组成:

- 1. 检查命令行参数, 创建文件夹.
- 2. (如果是并行模式) 获得 rank 和 size.
- 3. 主进程从文件中获得参数和矩阵.
- 4. 分类讨论, 执行 mpi_solver() 或是直接输出矩阵.
- 5. 输出计时器, 结束程序.

mpi_solver() 由以下组成:

- 1. 如果是主进程则发送矩阵和参数.
- 2. 如果是主进程则复制矩阵到某个小的切块矩阵, 否则接受矩阵和参数.
- 3. 如果指定 print_mpi_log 则做输出.