

27/05 - $Ax = b$

Elem. $\begin{cases} [A \mid b] \xrightarrow{\text{Ti. sup.}} \\ [U \mid c] \end{cases} \rightarrow x = \vec{U}c$

Teoria:

$E_{n,n-1} \dots E_{32} E_{n1} \dots E_{21} A = U$

$E_{ij} = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & -m_{ij} & \\ & & & \ddots \\ & & & & 1 \end{bmatrix} = I - m_{ij} e_i e_j^T$

$E_{n,n-1} \dots E_{32} E_{n1} \dots E_{21} A = U$

$A = E_{21}^{-1} \dots E_{n,n-1}^{-1} U$

Teo.: $L \equiv E_{21}^{-1} \dots E_{n,n-1}^{-1}$ é igual a

$L = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ m_{21} & 1 & & \\ m_{31} & m_{32} & 1 & \\ \vdots & \vdots & & \ddots \\ m_{n1} & m_{n2} & \dots & 1 \end{bmatrix}$

$\therefore A = LU$

1º: Exemplo de cálculo de LU:

$A = \begin{bmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 2 & 5 & -1 \\ 1 & -2 & 0 \end{bmatrix}$ Já calcula m_{ij} e guarda em A

$A^{(1)} = \begin{bmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 1/2 & 7/2 & -2 \\ 1/4 & -11/4 & -1/2 \end{bmatrix}$ $m_{21} = \frac{a_{21}}{a_{11}} = \frac{2}{4}$
 $L_2 - \frac{1}{2} L_1$ $m_{31} = \frac{a_{31}}{a_{11}} = \frac{1}{4}$
 $L_3 - \frac{1}{4} L_1$

$A^{(2)} = \begin{bmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 1/2 & 7/2 & -2 \\ 1/4 & -11/4 & -29/14 \end{bmatrix}$ $m_{32} = \frac{a_{32}^{(1)}}{a_{22}^{(1)}} = \frac{-11/4}{7/2} = \frac{-11}{14}$
 $L_3 - \left(\frac{-11}{14}\right) \cdot L_2$

$L = \begin{bmatrix} 1 & & \\ 1/2 & 1 & \\ 1/4 & -11/14 & 1 \end{bmatrix}, U = \begin{bmatrix} 4 & 3 & 2 \\ & 7/2 & -2 \\ & & -29/14 \end{bmatrix}$

Tenho $A = LU$, como resolver $Ax = b$

$Ax = b \Rightarrow L \underbrace{Ux}_y = b$

$\begin{cases} Ly = b & \leftarrow 1^\circ \rightarrow y \\ Ux = y & \leftarrow 2^\circ \rightarrow x \end{cases}$

Ex.: Resolva o sistema abaixo usando fat. LU:

$\begin{bmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 2 & 5 & -1 \\ 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 \\ 10 \\ 0 \end{bmatrix}$

1º calcular LU

$L = \begin{bmatrix} 1 & & \\ 1/2 & 1 & \\ 1/4 & -11/14 & 1 \end{bmatrix}, U = \begin{bmatrix} 4 & 3 & 2 \\ & 7/2 & -2 \\ & & -29/14 \end{bmatrix}$

$Ly = b: \begin{cases} y_1 = 9 \\ \frac{1}{2}y_1 + y_2 = 10 \\ \frac{1}{4}y_1 - \frac{11}{14}y_2 + y_3 = 0 \end{cases}$

$\begin{aligned} y_1 &= 9 \\ y_2 &= 10 - \frac{1}{2} \cdot 9 = \frac{11}{2} \\ y_3 &= 0 - \frac{1}{4} \cdot 9 + \frac{11}{14} \cdot \frac{11}{2} = \frac{29}{14} \end{aligned}$

$Ux = y \Rightarrow \begin{cases} 4x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 9 \\ \frac{7}{2}x_2 - 2x_3 = \frac{11}{2} \\ \frac{-29}{14}x_3 = \frac{29}{14} \Rightarrow x_3 = -1 \end{cases}$

$x_2 = \frac{11/2 + 2 \cdot (-1)}{7/2} = 1$

$x_1 = \frac{9 - 2 \cdot (-1) - 3 \cdot (1)}{4} = 2$

$\therefore x = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

Cobro até aqui

LU com pivoteamento (parcial/de linhas)

Temos A

Fazemos troca de linhas

$P_{ij} = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots \\ & & & & 1 \end{bmatrix}$ \rightarrow I com linhas i e j trocadas

Elim. Gauss. c/ pivot.:

$E_{n1} P_{n1} \dots E_{21} P_{21} A = U$

\uparrow \uparrow
 É o pivô na linha 1
 Elim. col. 1.

Teo.: Fazendo esse processo, você obtém

$PA = LU$

onde L e U são as matrizes de antes, mas obedecendo a troca de linhas e P é a matriz identidade obedecendo a troca de linhas.

Ex.: $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & -1 & 4 \\ 5 & 0 & 4 \end{bmatrix}$

Fatoração LU c/ pivot.

$p = (1, 2, 3)$

pivô: $a_{31} = 5$

$L_1 \leftrightarrow L_3: p = (3, 2, 1)$

$\tilde{A} = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 4 \\ 4 & -1 & 4 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}, A^{(1)} = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 4 \\ 0.8 & -1 & 0.8 \\ 0.2 & 2 & 2.2 \end{bmatrix}$

pivô: $a_{32} = 2$

$L_2 \leftrightarrow L_3: p = (3, 1, 2)$

$\tilde{A}^{(1)} = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 4 \\ 0.2 & 2 & 2.2 \\ 0.8 & -1 & 0.8 \end{bmatrix}$

$\tilde{A}^{(2)} = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 4 \\ 0.2 & 2 & 2.2 \\ 0.8 & -0.5 & -0.3 \end{bmatrix}$

$L = \begin{bmatrix} 1 & & \\ 0.2 & 1 & \\ 0.8 & -0.5 & 1 \end{bmatrix}, U = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 4 \\ 2 & -0.2 & \\ -0.3 & & \end{bmatrix}, P = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$