

# Práctica 2 TALF

Gonzalo Delgado Martín

Octubre, 2022

## 1 Descripción autómeta

-K  $\rightarrow (q_0, q_1, q_2)$  — -E  $\rightarrow (a, b)$  — -s  $\rightarrow (q_0)$  — -F  $\rightarrow (q_2)$  — -V :  $K \times E \rightarrow K$

## 2 Autómata

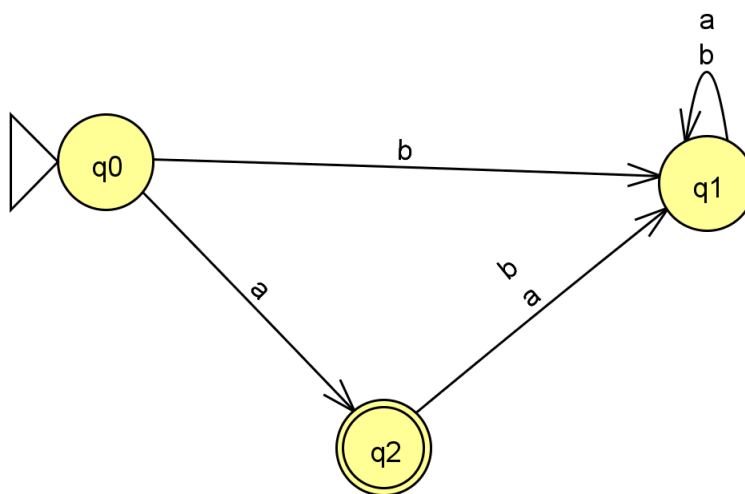


Figure 1: Autómata en JFLAP