# Programmazione Dinamica (PD) vs Divide-et-Impera(DI)

- Entrambe si basano sulla scomposizione ricorsiva di un problema in sottoproblemi
- DI è efficiente se i sottoproblemi sono indipendenti tra di loro
- Se i problemi sono dipendenti, DI può richiedere tempi più lunghi(spesso esponenziali)
- PD invece riesce a ridurli(spesso a polinomiali)

# Condizioni di Applicabilità

Per applicare la PD occore siano verificate le seguenti proprietà:

#### 1. Sottostruttura della soluzione:

deve esserci una relazione fra le soluzioni(ottimali) dei sottoproblemi e la soluzione(ottimale) del problema

2. Sottoproblemi ripetuti

## Fasi di Sviluppo

- 1. Caratterizzare la struttura della soluzione
- 2. Definire ricorsivamente la soluzione
- 3. Eliminazione delle ripetizioni mediante l'annotazione dei risultati più semplici(**memoization**), ovvero mi salvo in memoria i risultati già calcolati
- 4. Sviluppo di un approccio **bottom-up**(dal basso verso l'alto, dai problemi più semplici a quelli più difficili) e quindi iterativo

#### Successione di Fibonacci

Se provassimo a calcolare il termine n di una successione di fibonacci, potremmo usare un approccio ricorsivo:

```
FIB(n)

Pre: n > 0 intero

Post: ritorna l'n-mo numero della sequenza di Fibonacci

if n \le 2 then

f \leftarrow 1

else

f \leftarrow \text{Fib}(n-1) + \text{Fib}(n-2)

end if

return f
```

Tuttavia questa soluzione ha una complessità asintotica  $O(\Phi^n)$  dove  $\approx 1,7$  ( infatti usando il **Teorema Master** delle relazioni di ricorrenza, notiamo facilmente che è una complessità **esponenziale**)

Possiamo però, salvarci i risultati di ogni chiamata ricorsiva così da non doverli ricalcolare(**memoization**)

#### Successione di Fibonacci mediante Memoization

```
FIB-MEMOIZATION(n, memo)

Pre: n > 0 intero, memo array di dim. > n

Post: ritorna F_n = n-mo numero della sequenza di Fibonacci

if memo[n] \neq nil then

return memo[n]

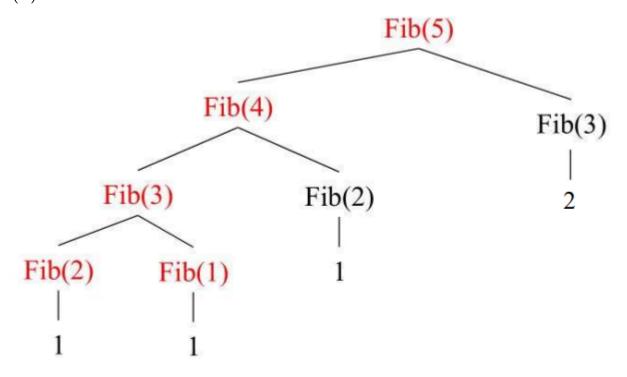
end if posterior post
```

Ora il metodo ha un parametro in più: **memo**.

**Memo** è un array(con dimensione > n) che contiene i valori di ogni chiamate ricorsiva.

**Prima** di effettuare la chiamata ricorsiva per calcolare Fib(n) controllo che in memo[n] ci sia già il valore. **Se** non c'è, procedo a calcolarlo e poi a salvarlo in memo[n] appunto.

Lo spazio utilizzato dalla versione Memoization di Fibonacci per l'array è  $\Theta(n)$ 



Albero della chiamata di Fib(5) con memoization.

## **Versione Bottom-up con Array**

```
FIB-BOTTOMUP(n)

Pre: n > 0 intero

Post: ritorna F_n = n-mo numero della sequenza di Fibonacci if n \leq 2 then return 1

else

FIB[1..n] sia un array di dimensione n

FIB[1] \leftarrow 1, FIB[2] \leftarrow 1

for i \leftarrow 3 to n do \triangleright inv: \forall j < i. FIB[j] = F_j

FIB[j] \leftarrow FIB[j] \leftarrow FIB[j] = F_j

end for end if return FIB[j]
```

Usando un approccio bottom-up, invece di partire dall'alto( e quindi

direttamente da n) partiamo dal basso calcolandoci F(i) con  $i \rightarrow n$ . Ogni valore di Fib(i) lo salviamo in un array e lo sommiamo a Fib(i-1).

Anche questa versione ha spazio e tempo computazione  $\in \Theta(n)$ 

### **Versione Bottom-up senza Array**

```
FIB-ITER(n)

Pre: n > 0 intero

Post: ritorna F_n = n-mo numero della sequenza di Fibonacci

if n \le 2 then

return 1

else

FIBA \leftarrow 1, FIBB \leftarrow 1

for i \leftarrow 3 to n do \triangleright inv: FIBA = F_{i-1}, FIBB = F_{i-2}

tmp \leftarrow FIBA + FIBB

FIBB \leftarrow FIBA

FIBA \leftarrow tmp

end for

end if

return FIBA
```

Salvandoci in una variabile temporanea il valore precedente, possiamo anche evitare l'utilizzo di un array.

In questo caso, il tempo computazionale rimane sempre  $\in \Theta(n)$  mentre invece lo spazio utilizzato  $\in O(1)$ 

# **Massima Sottosequenza Comune - LCS**

• date due sequenze  $S_1$  e  $S_2$ :

$$S_1 = ACCGGTCGAGTGCGCGGAAGCCGGCCGAA$$

$$S_2 = GTCGTTCGGAATGCCGTTGCTCTGTAAA$$

• la massima sottosequenza comune è  $S_3$ 

$$S_1 = ACCGGTCGAGTGCGCGGAAGCCGGCCGAA$$

$$S_2 = GTCGTTCGGAATGCCGTTGCTCTGTAAA$$

$$S_3 = GTCGTCGGAAGCCGGCCGAA$$

Sequenza di simboli che compaiono nello stesso ordine in un'altra sequenza. Nota bene: questa sequenza può essere anche interrotta

• date due sequenze *X* e *Z*:

$$X = \langle x_1, \dots x_m \rangle$$
  $Z = \langle z_1, \dots z_k \rangle$ 

•  $Z \sqsubseteq X$ , cioè Z è sottosequenza di X, se

$$k \leq m$$

$$\exists f : \{1, \ldots, k\} \to \{1, \ldots, m\}$$
 crescente e t.c.  $\forall j \leq k$ .  $z_j = x_{f(j)}$ 

- Z prende elementi non necessariamente consecutivi da X
- una sottosequenza Z è LCS(X, Y), cioè Z è massima sottosequenza comune, se

 $Z \sqsubseteq X \land Z \sqsubseteq Y \land Z$  ha lunghezza massima

• Z in generale non è unica

Z è sottosequenza di X se ogni simbolo di Z compare nello stesso ordine in

X, anche tra interruzioni varie.

Se **Z** è una sottosequenza anche di un'altra stringa **Y**, allora si dice **Sottosequenza comune**.

Definiamo inoltre **LCS**(Longest Common Subsequence) la **sottosequenza comune** più lunga.

Introduciamo inoltre i **prefissi** ovvero i primi simboli di una stringa. In notazione:

sia 
$$X = \langle x_1, \dots, x_m \rangle$$
 allora:  
 $X_0 = \langle \rangle$ 

# Proprietà della sottostruttura.

Date due stringhe X e Y.

•  $X_m = Y_n$ 

Se entrambe finiscono per lo stesso simbolo z, allora possiamo concludere che Z=LCS(X,Y) conterrà z, visto che è comune ad entrambe le stringhe.

Dunque se  $x_m=y_n$ , l'ultimo elemento  $z_k$  sarà appunto  $x_m=y_n$ , tuttavia quale sarà il penultimo elemento, ovvero  $z_{k-1}$  ?

Sarà 
$$Z_{k-1} = LCS(X_{m-1}, Y_{n-1})$$

•  $X_m \neq Y_n$ 

Se finiscono con un simbolo diverso, l'ultimo elemento di Z potrà essere  $x_m$  o  $y_m$  o qualcos'altro.

Dunque  $Z = LCS(X_{m-1}, Y)$  opppure  $Z = LCS(X, Y_{n-1})$  o entrambi

#### Lemmi e Teorema LCS

Lemma 1. Siano 
$$X = \langle x_1, ..., x_m \rangle$$
 e  $Y = \langle y_1, ..., y_n \rangle$ ; se  $Z = \langle z_1, ..., z_k \rangle$  è LCS $(X, Y)$  e  $x_m = y_n$  allora  $Z_{k-1}$  è LCS $(X_{m-1}, Y_{n-1})$  e  $z_k = x_m$ .

- dimostrazione per assurdo di  $z_k = x_m$ :
- · assumiamo per assurdo

$$z_k \neq x_m$$

allora

$$\langle z_1, ..., z_k, x_m \rangle \sqsubseteq X \land \langle z_1, ..., z_k, x_m \rangle \sqsubseteq Y \land | \langle z_1, ..., z_k, x_m \rangle | > k$$
 e questo contradice al " $Z = \langle z_1, ..., z_k \rangle$  è LCS $(X, Y)$ "

Lemma 2. Siano  $X = \langle x_1, ..., x_m \rangle$  e  $Y = \langle y_1, ..., y_n \rangle$ ; se  $Z = \langle z_1, ..., z_k \rangle$  è LCS $(X, Y)$  e  $x_m \neq y_n$  allora  $Z$  è LCS $(X_{m-1}, Y)$  oppure  $Z$  è LCS $(X, Y_{n-1})$ .

 è evidente che sia cosi perché se x<sub>m</sub> ≠ y<sub>n</sub> allora l'ultimo elemento di Z o non è x<sub>m</sub> o non è y<sub>n</sub> e quindi l'ultimo elemento di X o l'ultimo elemento di Y non serve per trovare il loro LCS

#### dunque segue che

**Teorema.** Indicando con LCS(X,Y) una LCS di X ed Y (che in generale non è unica) e supponendo che  $X = X_m$  ed  $Y = Y_n$  si ha che, per  $i \le m$  e  $j \le n$ :

$$\operatorname{LCS}(X_i, Y_j) = \left\{ \begin{array}{ll} \langle \rangle & \text{se } i = 0 \text{ oppure } j = 0 \\ \operatorname{LCS}(X_{i-1}, Y_{j-1}) \frown x_i & \text{se } x_i = y_j \\ \operatorname{longest}(\operatorname{LCS}(X_{i-1}, Y_j), \operatorname{LCS}(X_i, Y_{j-1})) & \text{se } x_i \neq y_j \end{array} \right.$$

il quale suggerisce una **definizione ricorsiva** al problema **LCS**. Inoltre se poniamo k=|X|+|Y|=m+n, la relazione di ricorrenza T(K)=2T(K-1)+1 fornisce un limite superiore al tempo di calcolo equivalente a  $T(K)\in\Theta(2^k)=\Theta(2^{m+n})$