

連載: 學生上課睡覺姿勢大全

<http://www.wretch.cc/blog/chi771027/26489957>

GRAPH 2

Michael Tsai

2013/4/23



Breadth-First Tree

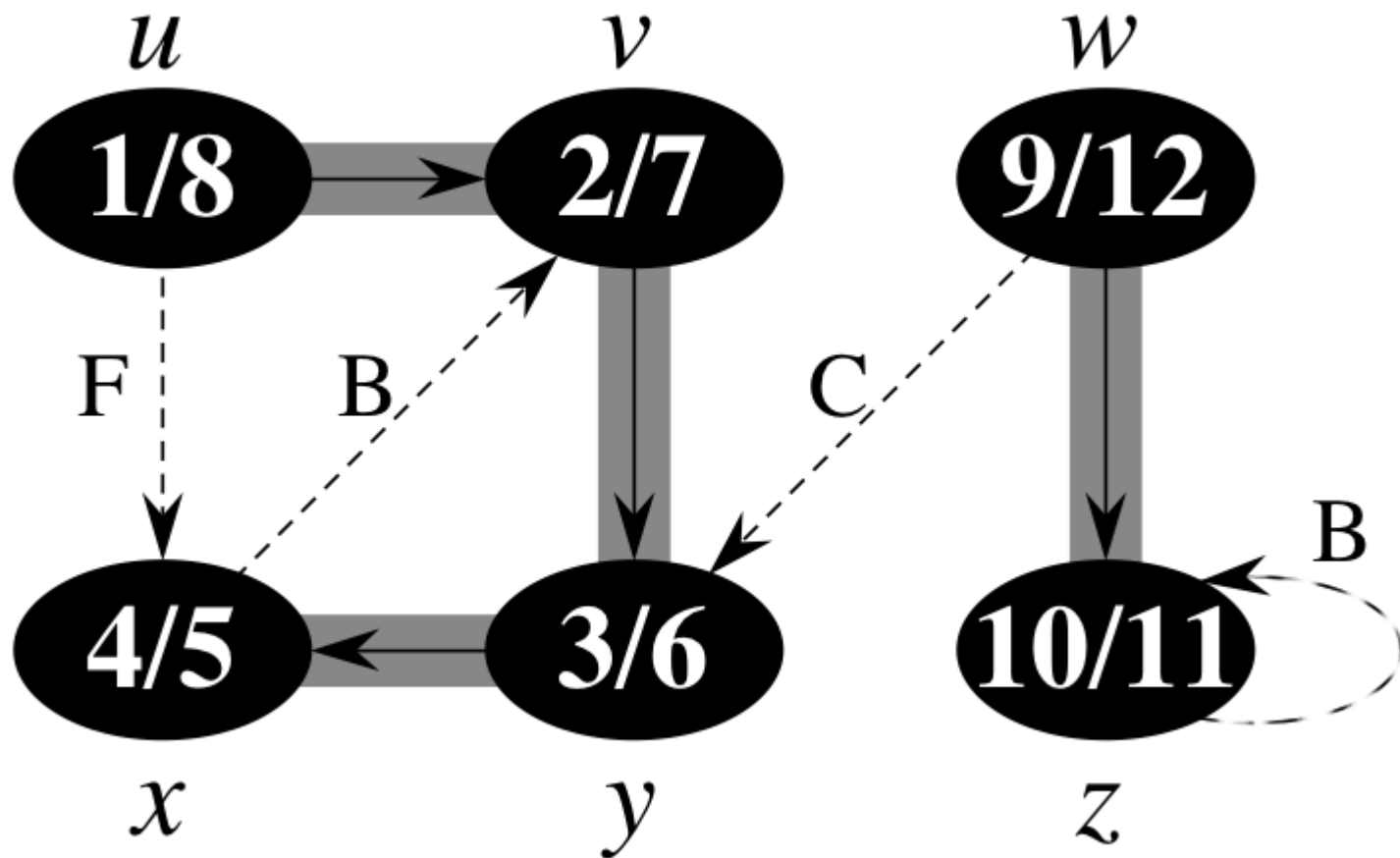
- BFS做出一棵樹: Breadth-First Tree
- 這個樹其實也就是BFS產生出來的predecessor subgraph of G:
- $G_\pi = (V_\pi, E_\pi)$
- $V_\pi = \{v \in V: v.\pi \neq NIL\} \cup \{s\}$
- $E_\pi = \{(v.\pi, v): v \in V_\pi - \{s\}\}$
- 從s到任何 $v \in V_\pi$, 都只有一條path, 而此path即為s到v的最短路徑.
- 最短路徑的證明在上次的slides最後幾頁

Depth-first Search

- 當可能的時候, 就往更深的地方找去 → Depth-first
- 和Breadth-first Search不同的地方:
- 會長出一個forest (多棵樹)
- 會記錄timestamp: 開始找到的時間(變成灰色)和完成所有和它相鄰的vertex的時間(變成黑色)

使用的structure

- 每一個vertex u 有以下的structure:
- $u.color$: 紀錄目前這個vertex的狀態
 - WHITE: 這個vertex還沒被discover
 - GRAY: 這個vertex被discover了, 但是和它相連的vertex還沒都被discover
 - BLACK: 這個vertex及和它相連的vertex都已經被discover了
- $u.pi$: 紀錄它的前一個vertex (祖先) 是誰
- $u.d$: discover的時間 (從WHITE→GRAY的時間)
- $u.f$: finish的時間 (從GRAY→BLACK的時間)
- 時間(timestamp)總共會從1跑到 $2|V|$, 因為每個vertex discover或finish會各增加一次timestamp.



如果邊的排列方式(Adjacency List)不同, 很可能造成DFS出來的結果不同

試試看, 如果 $\langle u, x \rangle$ 比 $\langle u, v \rangle$ 先被走過, 請問會變怎麼樣?

Pseudo-Code

```
DFS (G)
for each vertex  $u \in G.V$ 
     $u.color = WHITE$ 
     $u.pi = NIL$ 
time = 0
for each vertex  $u \in G.V$ 
    if  $u.color == WHITE$ 
        DFS-VISIT (G, u)
```

```
DFS-VISIT (G, u)
time = time + 1
 $u.d = time$ 
 $u.color = GRAY$ 
for each  $v \in G.Adj[u]$ 
    if  $v.color == WHITE$ 
         $v.pi = u$ 
        DFS-VISIT (G, v)
 $u.color = BLACK$ 
time = time + 1
 $u.f = time$ 
```

執行時間

```
DFS (G)
```

```
  for each vertex  $u \in G.V$ 
```

```
    u.color=WHITE
```

```
    u.pi=NIL
```

```
time=0
```

```
  for each vertex  $u \in G.V$ 
```

```
    if u.color==WHITE
```

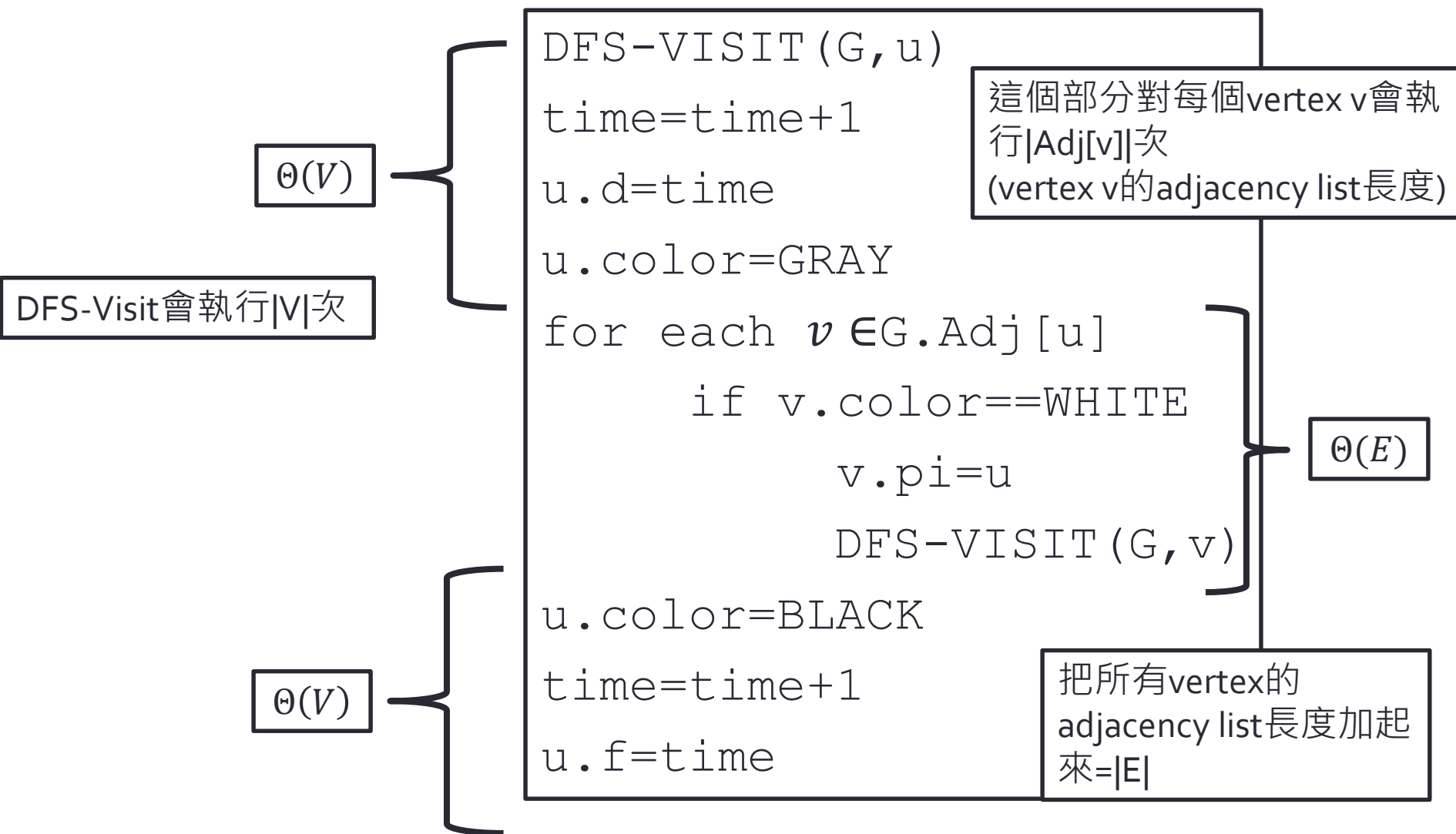
```
      DFS-VISIT(G, u)
```

} $\Theta(V)$

} $\Theta(V)$

執行時間

總合起來: $\Theta(V + E)$



動腦時間

- 如果我們改用Adjacency Matrix的話, 執行時間會變怎麼樣呢?

```
DFS-VISIT (G, u)
time=time+1
u.d=time
u.color=GRAY
for each  $v \in G.Adj[u]$ 
    if v.color==WHITE
        v.pi=u
        DFS-VISIT (G, v)
u.color=BLACK
time=time+1
u.f=time
```

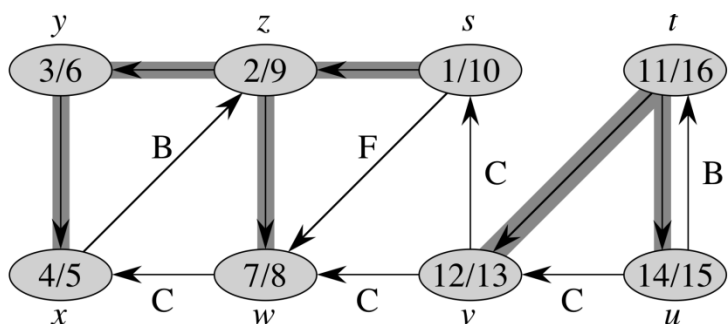
??

Depth-first Forest

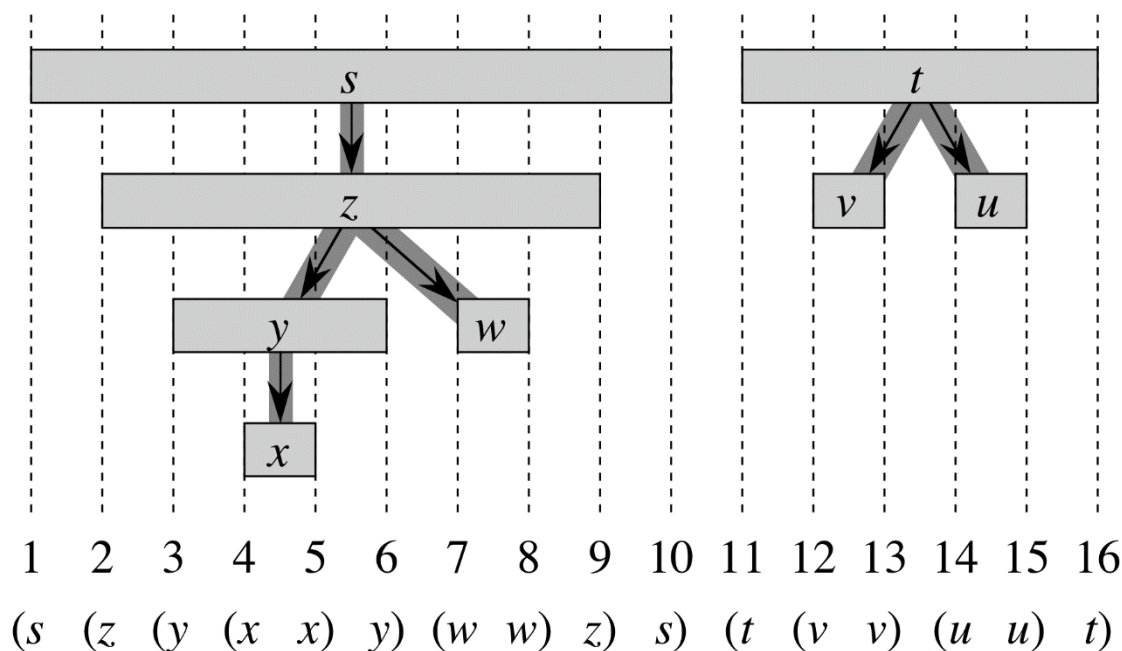
- 類似於breadth-first search, depth-first search也可以產生 predecessor subgraph:
- $G_\pi = (V, E_\pi)$
- $E_\pi = \{(v.\pi, v): v \in V \text{ and } v.\pi \neq NIL\}$.
- 而Predecessor subgraph正好可以產生一個由多棵depth-first tree組成的 depth-first forest.
- 在 E_π 裡面的edge叫做tree edge.

Depth-first Search的括號結構性質

- Parenthesis structure: (括號結構)
- 如果我們用 (代表 vertex u 的 discovery 被找到
- 用)代表 vertex u 的結束
- 則整個dfs的尋找歷史會使得vertex們的左括號和右括號都會不是互相包含就是相互分離



Reading assignment:
證明請見Cormen課本p.607-608



白鷺鷥?



白路(white-path) 性質

從括號結構性質可得:

在depth-first forest of G 裡面, v 是 u 的子孫 iff $u.d < v.d < v.f < u.f$.

在 G 的 depth-search forest 裡面:

v 是 u 的子孫



設定 $u.d$ 的時候, u 到 v 有一條全白的路徑

- (\Rightarrow):
- 如果 $v=u$ 的話, 那設定 $u.d$ 的時候, u 還是白的.
- 如果 v 真的是 u 的子孫的話, $u.d < v.d$ (v discover 的時間比較晚)
- 此時 v 一定還是白的 (才在設定 $u.d$ 而已)
- 既然 v 可以是任何 u 的子孫的話, 表示在 u 到 v 的路上 (都是 u 的子孫) 也都應該是白的



白路(white-path) 性質

從括號結構性質可得:

在depth-first forest of G 裡面, v 是 u 的子孫 iff $u.d < v.d < v.f < u.f$.

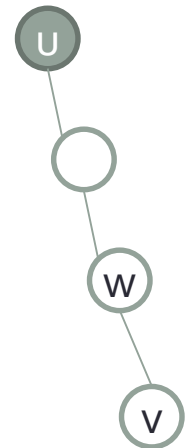
在 G 的depth-search forest裡面:

v 是 u 的子孫



設定 $u.d$ 的時候, u 到 v 有一條全白的路徑

- (\leftarrow):
- 假設在 $u.d$ 的時候, 有一條從 u 到 v 的全白路徑, 但是 v 不是 u 的子孫.
- 假設在白路徑上, 每個 v 之外的node, 都變成 u 的子孫.
(意思其實就是取 v 使得他是 $u \rightarrow v$ 白路徑上第一個不是 u 子孫的node)
- 取 w 為 v 的 $u \rightarrow v$ 路徑上的前一個 (u 和 w 有可能是同一個點)
- (1)由括號性質得 $w.f \leq u.f$
- (2)既然有白路徑, 所以 $u.d < v.d$
- (3) v 會在 w 結束前被找到(因為 v 和 w 有一條edge) 所以 $v.d < w.f$
- 合併以上 $u.d < v.d < w.f \leq u.f \rightarrow v.d$ 被包含在 $u.d$ 和 $u.f$ 中間了
- 由此可見, $[v.d, v.f]$ 應該為包含在 $[u.d, u.f]$ 裡面的狀況
- v 為 u 之子孫, 矛盾



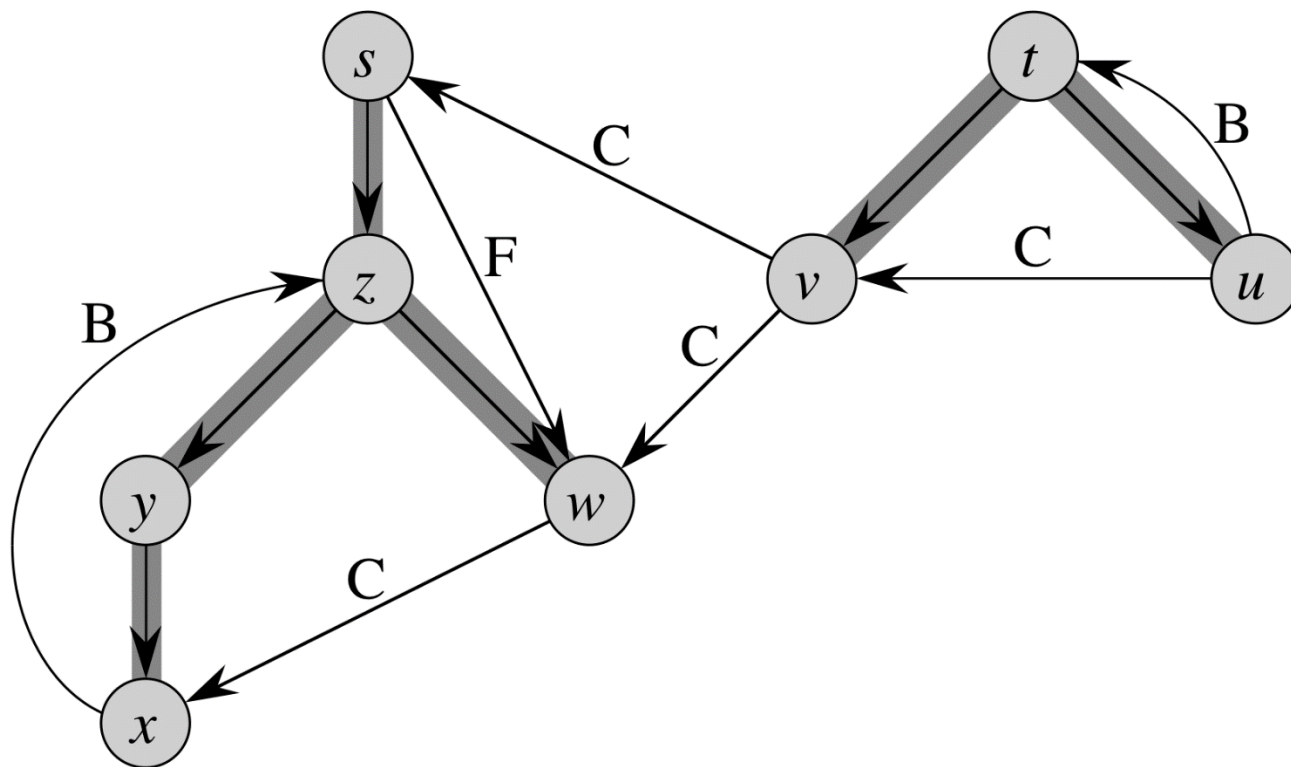
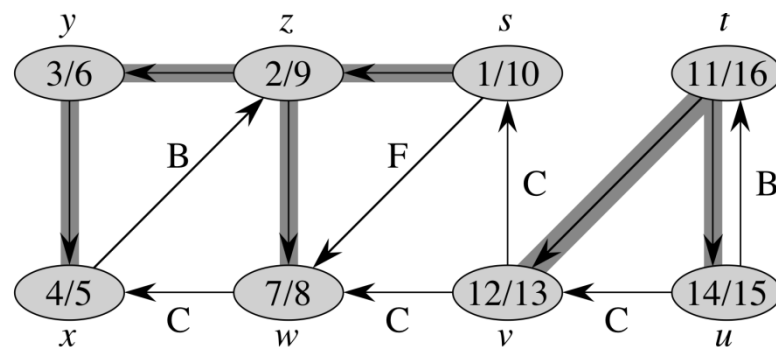
Depth-first forest 中的edge

- 有四種:
 1. Tree edge: 在depth-first forest裡面的邊叫做tree edge. 如果 v 是經由 (u,v) discover的, 那 (u,v) 就是tree edge.
 2. Back edge: 連接 u 到它的祖先 v 的邊 (u,v) 叫做back edge. Self-loop也算做是back edge的一種.
 3. Forward edge: 連接 u 到它的子孫 v 的nontree edge (u,v) .
 4. Cross edge: 所有其他的edge. 可以是連接同一棵depth-first tree的邊, 或者是連接不同depth-first tree的邊.

例子



我是栗子



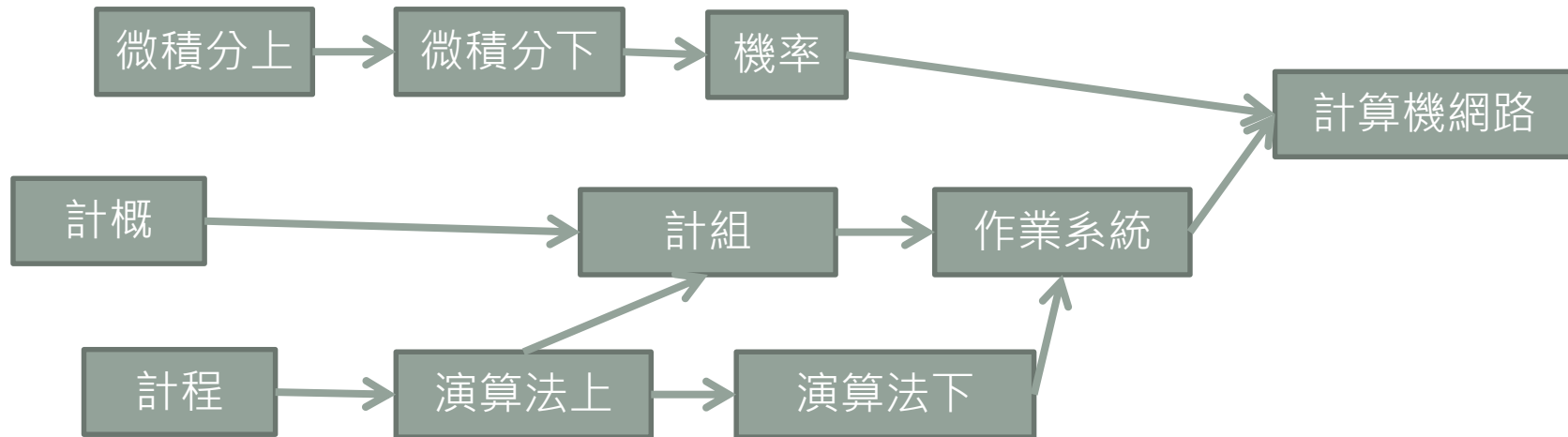
如何分辨是什麼邊呢?

- 當我們第一次碰到edge (u,v) 的時候, v 的顏色告訴我們它是什麼邊:
 1. WHITE \rightarrow tree edge
 2. GRAY \rightarrow back edge
 3. BLACK \rightarrow forward 或 cross edge
 1. $u.d < v.d$ 的話就是一條forward edge
 2. $u.d > v.d$ 的話就是一條cross edge
- 在undirected graph的depth-first forest 裡面沒有forward edge or cross edge. 想想看為什麼?

萬用DFS

- 可以用來幹嘛呢?
- 1. 看某graph G是不是connected
- 複習: 什麼是connected graph
- 怎麼做?
- 2. 列出所有的connected component
- 複習: 什麼是connected component
- 怎麼做?
- 後面還有

Topological Sort

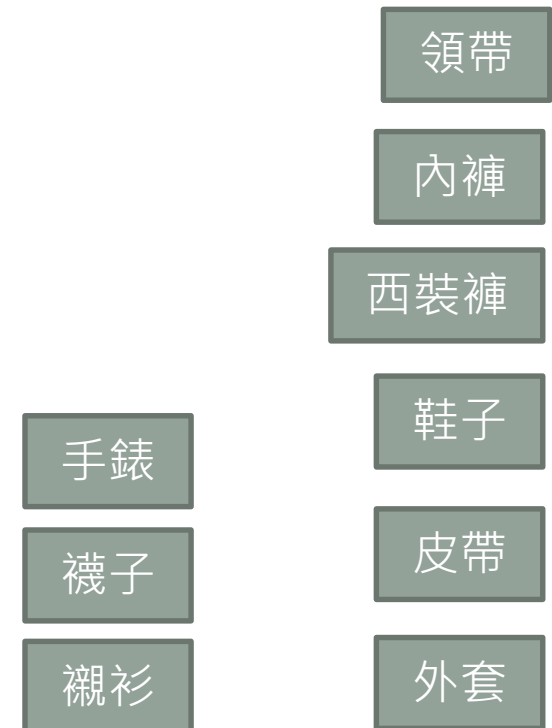
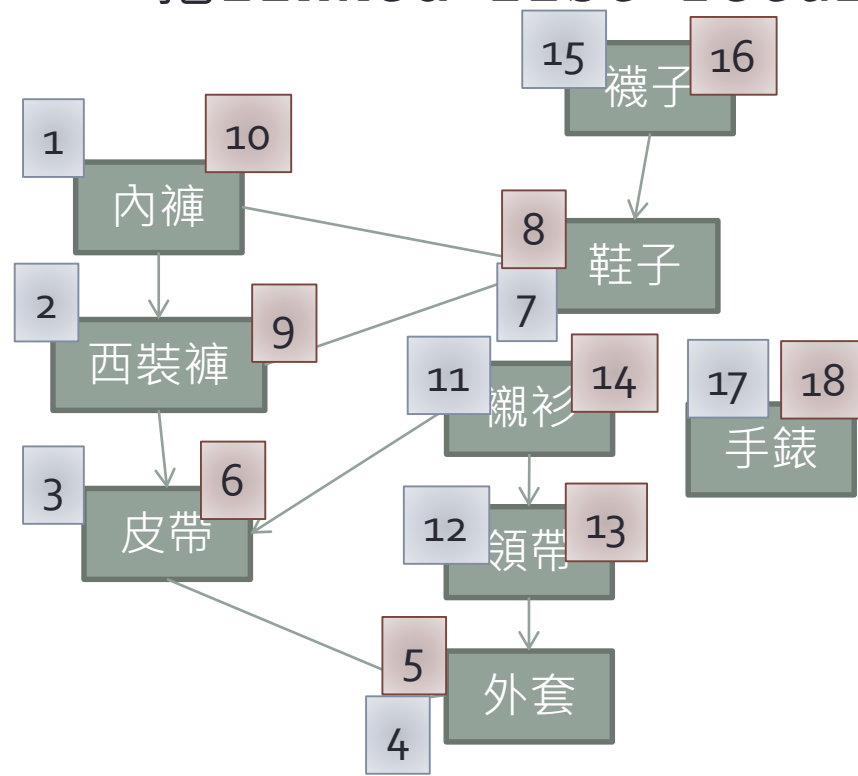


- 什麼時候可以修j課程呢? 修完所有edge<i,j>中i課程以後
- 所有的“activity”都是發生在vertex上
- 所以又稱為activity-on-vertex (AOV) network
- 問: 如何找到一種修課順序呢?
- 此順序又稱為topological order
- 要找topological order的graph必須是directed acyclic graph (DAG)

Topological Sort

$$\Theta(V + E)$$

- call DFS (G) 算出每一個vertex v 的 $v.f$
- 每個vertex finish的時候，就把它放到一個linked list的最前面
- 把linked list return



證明topological sort正確

- Lemma 22.11: G 是acyclic iff G 的depth-first search沒有back edges
- 證明:
- (\Rightarrow)假設有back edge $\langle u, v \rangle$, 那麼 v 在depth-first forest裡面應該是 u 的祖先
- 可是這樣的話表示可以用另外一條沿著tree edges從 v 走到 u , 這樣就有 $v \rightarrow u \rightarrow v$ 的cycle. 矛盾. 所以應該沒有back edges.
- (\Leftarrow)假設有一個cycle c 在 G 中.
- v 是 c 裡面第一個被discover的vertex. $\langle u, v \rangle$ 是 c 裡面某一條邊.
- $v.d$ 的時候, $v \rightarrow u$ 都是白色vertex, 因此根據白路徑定理, u 會變成 v 的子孫, 因此 $\langle u, v \rangle$ 是back edge. 矛盾
- 因此沒有cycle.

證明topological sorting正確

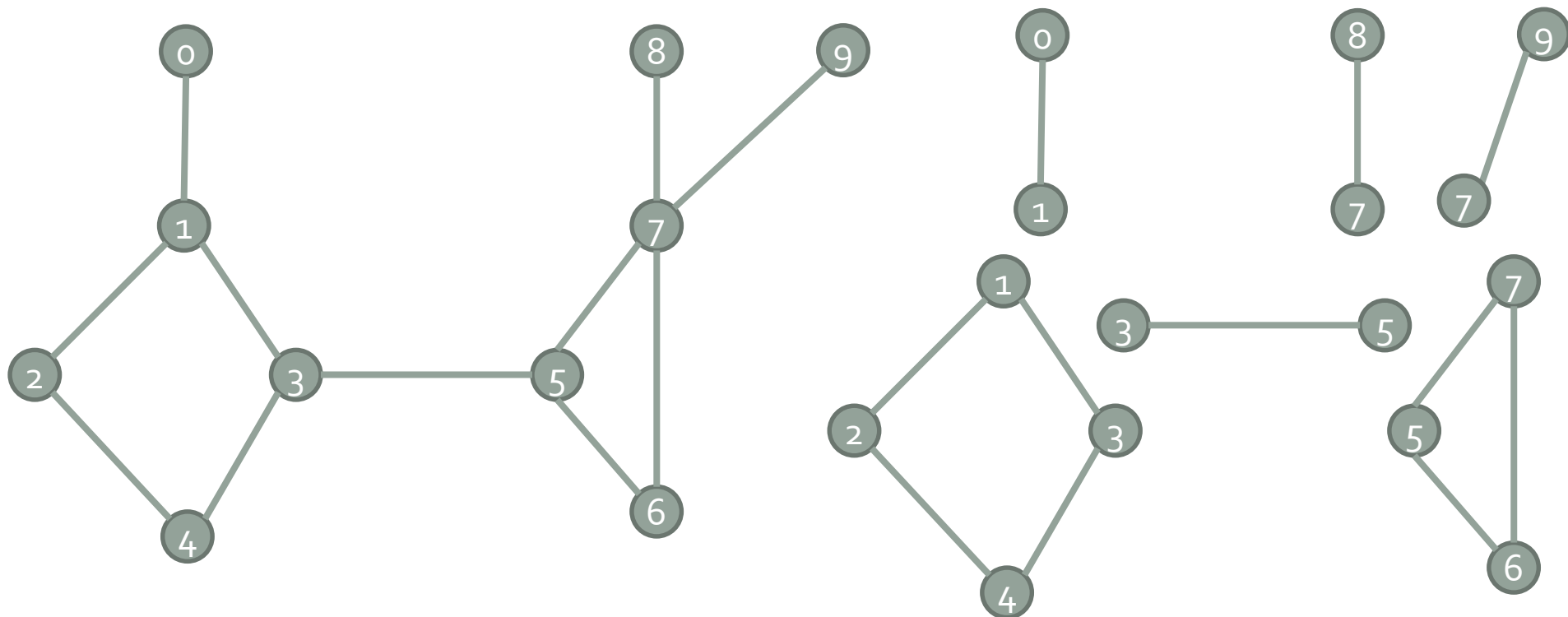
- 證明:
- 假設我們在G這個DAG上跑DFS
- 那麼對任何兩vertex u, v , 如果G裡面有 $\langle u, v \rangle$, 則 $v.f < u.f$. 說明如下:
- 某個邊 $\langle u, v \rangle$ 被DFS經過的時候, v 不可以是灰色的, 因為這樣的話, v 就應該會是 u 的祖先, 這樣的話就有back edge了 (根據前一頁的定理, 矛盾)
- 所以 v 只能是黑或白色.
- 如果 v 是白色的, 那 v 就是 u 的子孫, $v.f < u.f$
- 如果 v 是黑色的, 那 v 已完成且 $v.f$ 已經被設定. 但是我們還在從 u 往外尋找, 還沒有對 $u.f$ 指定值, 所以 $v.f < u.f$
- 所以對任何edge $\langle u, v \rangle$, $v.f < u.f$ 都成立.
- $v.f$ 值越小的放越後面, 所以只要有 $\langle u, v \rangle$, u 都會比 v 先做
- 證畢!

Biconnected Components 相關名詞

- Articulation point:
- 如果在connected graph G 中的的一個vertex v 被移除以後(包含 v 和所有incident在它上面的edge), 新的graph G' 會變成有兩塊以上的connected components
- (複習: 什麼是 connected components)
- Biconnected graph: 沒有articulation point的graph
- Biconnected component: maximal biconnected subgraph
- 這邊maximal是說, 沒有一個可以包含它的subgraph是biconnected的

例子

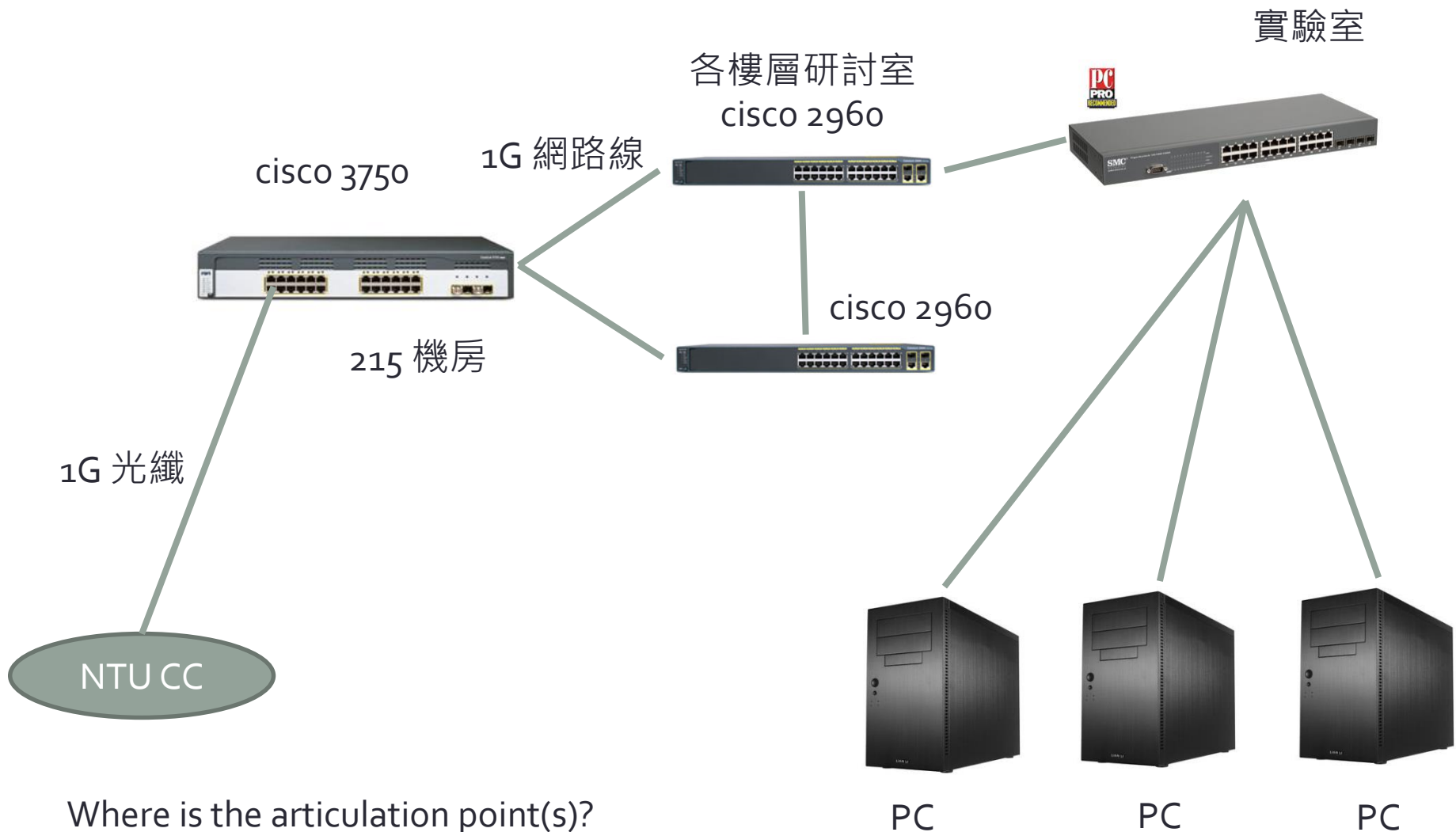
Biconnected components:



猜一猜哪邊是articulation point? (有沒有articulation point?)

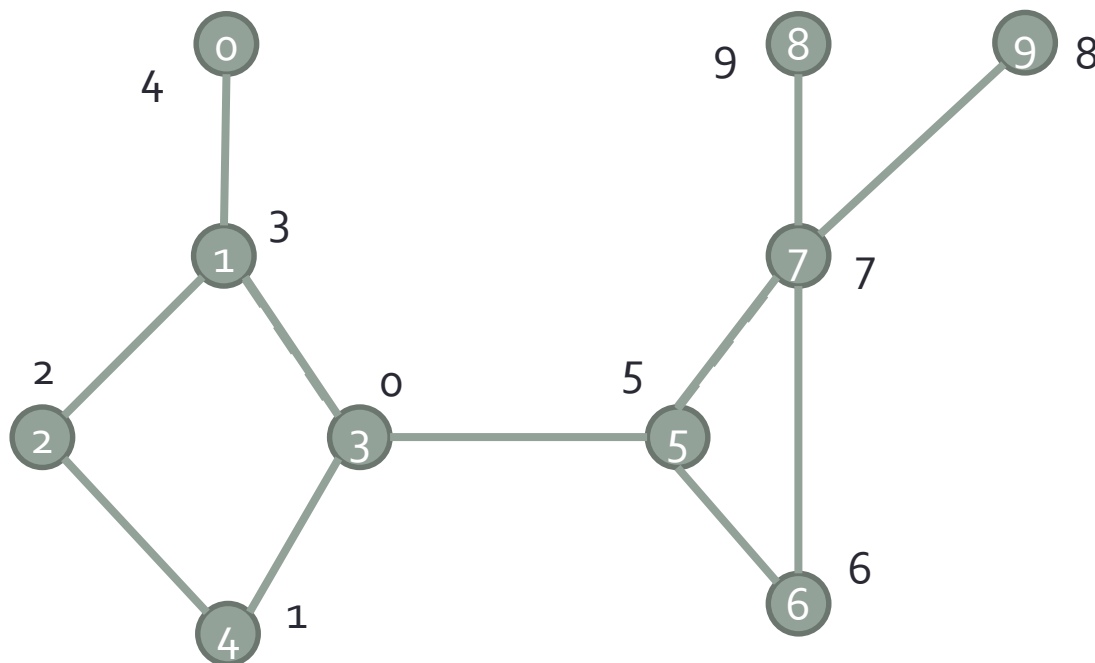
加了什麼邊可以讓它變成不是articulation point?

例子：資訊系館網路



Where is the articulation point(s)?
How do we eliminate them?

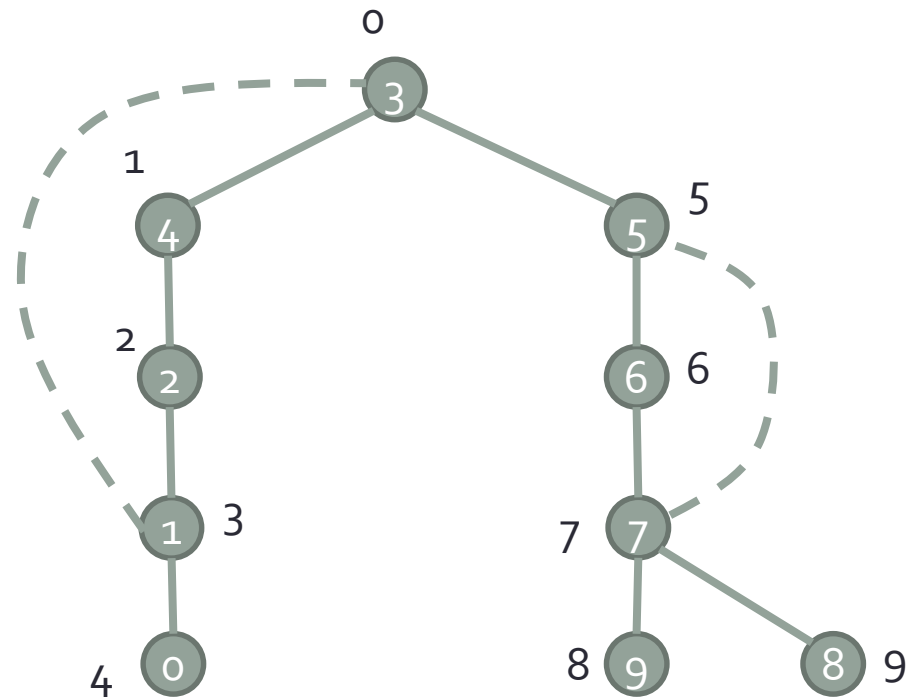
DFS另一用途



- 可以用來尋找articulation point & biconnected components
- 怎麼用呢? 首先先把graph做一次dfs, 並標上discover的順序
- 從哪個vertex開始不重要, edge順序也不重要
- (真的嗎? 自己驗證看看)

尋找articulation point

- 如果是root的話(開始做dfs的地方), 且有超過一個的children → 是 articulation point
- 如果不是root:
- 當有一個以上的小孩, 無法沿著它自己的後代及一條nontree edge (back edge)到達它的祖先的時候, 則為 articulation point



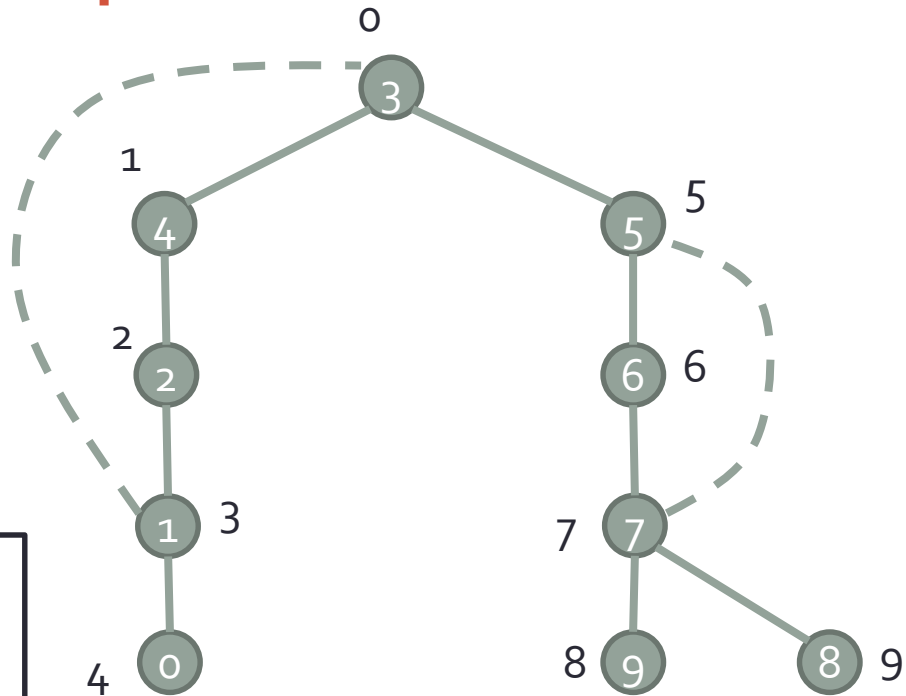
尋找articulation point

- 定義一些function來找articulation point
- $low(u) = \min\{u.d, \min\{low(w) | w \text{ is a child of } u\}, \min\{w.d | (u, w) \text{ is a back edge}\}\}$

尋找articulation point

- Root有超過一個child即為 articulation point
- 當某vertex v 有任何一個 child u 的 $\text{low}(u) \geq v.d$ 時, 則 v 為 articulation point

$\text{low}(u) = \min\{u.d,$
 $\quad \min\{\text{low}(w) \mid w \text{ is a child of } u\},$
 $\quad \min\{w.d \mid (u,w) \text{ is a back edge}\}\}$



	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
v.d	4	3	2	0	1	5	6	7	9	8
low	4	0	0	0	0	5	5	5	9	8

Minimum Cost Spanning Tree

- 電路設計需要把N個電子零件的接點連接在一起
 - 這些接點在不同的位置
 - 要如何把它們通通連接起來呢? 需要有N-1條“電線”, 每一條把兩個接點連接起來
 - 怎麼樣才能使用最短的電線呢?
-
- 轉換: $G=(V,E)$ 是undirected graph, V 是接點, E 所有可能的電線
 - 每一個 $E(u,v)$ 的weight $w(u,v)$ 代表所需使用的電線長度
 - 須找出一個acyclic的subset $T \subseteq E$ 連接所有的vertex, 且使
$$w(T) = \sum_{(u,v) \in T} w(u,v)$$

Minimum Cost Spanning Tree

- T: acyclic且連接所有vertex, 所以為一棵tree且span到整個graph, 所以稱為spanning tree.
- 複習: Spanning tree須滿足那些條件?
 - 1. 因為是tree, 所以沒有cycle
 - 2. 因為是tree, 所以正好有 $n-1$ 個edge
- 下面介紹三種使用greedy algorithm產生minimum cost spanning tree的方法

一般型Minimum Spanning Tree演算法

GENERIC-MST (G, w)

while A does not form a spanning tree

 find an edge (u, v) that is safe for A

$A = A \cup \{(u, v)\}$

return A

- A 是最終的MST的edge的subset
- 隨時 A 都保持acyclic \rightarrow 隨時 $G_A = (V, A)$ 都是一個forest
- 每次都選一個edge, 把 G_A 中兩棵tree連接起來 (因為不能出現cycle)
- 最後共選 $|V|-1$ 條邊
- 下面三個algorithm的前兩個都是用這個方法
- Reading Assignment: 課本23.1

Kruskal's algorithm

- 這個方法是我覺得最直觀的方法.

MST-KRUSKAL (G, w)

$A = \{ \}$

for each vertex $v \in G.V$

 MAKE-SET (v)

sort $G.E$ by w

for each edge $(u, v) \in G.E$

 if FIND-SET (u) \neq FIND-SET (v)

$A = A \cup \{ (u, v) \}$

 UNION (u, v)

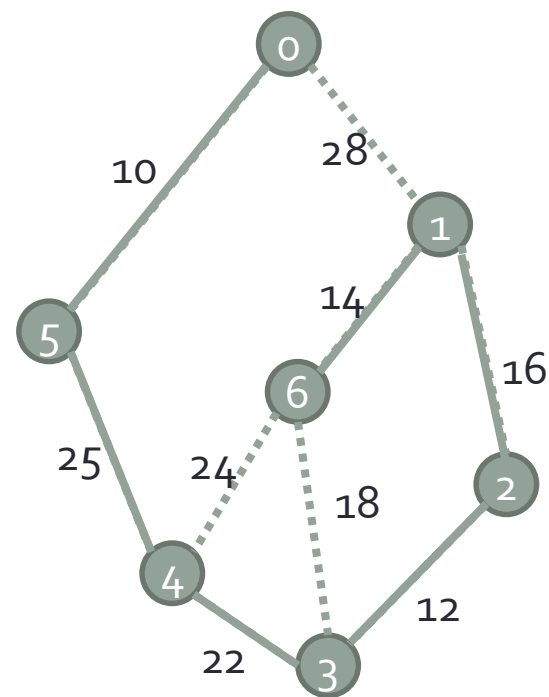
return A

管理set的一些工具function:

MAKE-SET(v): 創造一個set

FIND-SET(v): 找到這個set的頭頭(id)

UNION(u, v): 把兩個set合併起來



Kruskal's algorithm

MST-KRUSKAL (G, w)

$A = \{ \}$

for each vertex $v \in G.V$

MAKE-SET (v)

sort $G.E$ by w

for each edge $(u, v) \in G.E$

if FIND-SET (u) \neq FIND-SET (v)

$A = A \cup \{ (u, v) \}$

UNION (u, v)

return A

管理set的一些工具function:

MAKE-SET(v), FIND-SET(v), & UNION(u, v)

執行共 m 個operation的時候(n 個item)

則執行時間為 $O(m\alpha(n))$

$|V|$ 次

$O(E \log E)$

$O(E)$ 次

$O(E)$ 次

$O((V + E)\alpha(V))$

$|E| \geq |V| - 1$ since G is connected

$\alpha(V) = O(\log V) = O(\log E)$

$O(E\alpha(V))$

$|E| < |V|^2$, 所以 $\log|E| = O(\log|V|)$

$O(E \log V)$

證明題

- 證明Kruskal's algorithm會產生出minimum cost spanning tree.
- (1) 證明當某graph有spanning tree的時候, Kruskal's algorithm會產生出spanning tree.
- (2) 證明這個產生出來的spanning tree一定是cost最小的.

- 證明(1):
- 什麼時候某graph一定有spanning tree呢?
- →原本是connected的
- Algorithm什麼時候會停下來呢?
- (1) 當T裡面已經有 $n-1$ 個edge了, 且正好每個edge都處理完畢 (成功, 不管它)
- (2) T裡面還沒有 $n-1$ 個edge, 但是每個edge都處理完畢, 而有些node沒有連接到 (我們的algorithm會不會造成這樣的情形呢?)

- 但是我們的程式只會把造成cycle的edge丟掉, 當把造成cycle的edge丟掉的時候, 不會因此讓某個node在T裡面沒有跟其他vertex connected.
- 所以不會造成(2)的情形

證明題

- 證明(2)
- 假設T是用我們的algorithm做出來的spanning tree
- 假設U是某一個minimum cost spanning tree (可能有很多個, 其中一個)
- 既然都是spanning tree, T和U都有 $n-1$ 個edge
- 有兩種情形:
- (1) T和U一模一樣, 則T就是minimum cost spanning tree (沒什麼好證的)
- (2) T和U不一樣. 則我們假設它們有 k 條edge不一樣, $k > 0$.

證明題

- 每次我們從T取出k條不一樣的edge中其中一條(此edge不在U中), 從cost最小的開始到cost最大的.
- 把這條edge(我們叫它t)加入U的時候, 會產生一個cycle在U中
- 這個cycle裡面, 一定有某一條edge不在T裡面, 我們叫它u (因為T沒有cycle). 我們把u從U拿掉, 這個新的spanning tree叫做V
- V的total cost就是 $\text{cost}(U) - \text{cost}(u) + \text{cost}(t)$.



證明題

- 但是 $\text{cost}(t)$ 不能小於 $\text{cost}(u)$, 否則 V 就比 U 的 cost 少了 (contradiction)
- $\text{cost}(t)$ 也不能大於 $\text{cost}(u)$,
- 不然當初我們做 T 的時候, 應該會先選到 u , 但是因為它會造成cycle所以才不選它.
- 所以 u 和所有在 T 裡面 cost 跟 $\text{cost}(u)$ 一樣大或者更小的edge會造成cycle.
- 但是剛剛既然我們先選到 t (在 T 裡面不在 U 裡面最小的一個), 表示這些 cost 跟 $\text{cost}(u)$ 一樣大或者更小的edge都在 U 裡面
- 表示 u 和這些edge都在 U 裡面, U 會有cycle (contradiction)

證明題

- 搞了半天, 目前可以證明 $\text{cost}(t) = \text{cost}(u)$
- 所以 $\text{cost}(V) = \text{cost}(U)$
- 重複以上步驟, 可以最後變成 $V = T$ 且 $\text{cost}(V) = \text{cost}(T) = \text{cost}(U)$
- 所以 T 也是minimum cost spanning tree

Today's Reading Assignment

- Cormen 22.3 22.4
- Horowitz 6.2.5 (p. 286-291) (Articulation point & Bi-connected components)
- Minimum Spanning Tree的部分:
 - Cormen 23的內容比較困難, 有時間的同學可以挑戰看看!

下課時間



駝鳥型
ostrich

新奇度 ★★☆☆☆

睡覺以此姿勢來看，想必此人缺乏安全感
想睡又怕被抓包的矛盾心理下，
自然而然擺出這樣的姿態，

身體語言：你看不到我你看不到我

下課時間



死撐型

keep

新奇度 ★★★★★

昨晚熬夜讀書的好學生，
在昏昏欲睡之時，仍然不肯接受睡魔的邀請
繼續努力聽課，是好學生的模範

身體語言：尊師重道的好孩子