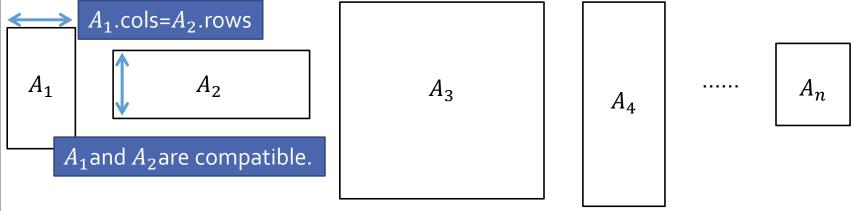
Dynamic Programming II

Michael Tsai 2013/10/10

連串矩陣相乘問題

題目: 求 $A_1A_2 ... A_n$ 矩陣相乘之解.



- Matrix multiplication is associative.
- \circ (((A_1A_2) A_3) A_4)
- \circ $((A_1(A_2A_3))A_4)$
- $((A_1A_2)(A_3A_4))$
- $(A_1((A_2A_3)A_4))$
- $(A_1(A_2(A_3A_4)))$
- 以上算出來答案都一樣

連串矩陣相乘問題

 $\begin{bmatrix} \mathsf{q} & & & \mathsf{r} \\ A & \mathsf{q} & & B \end{bmatrix}$

Matrix-Multiply(A,B)

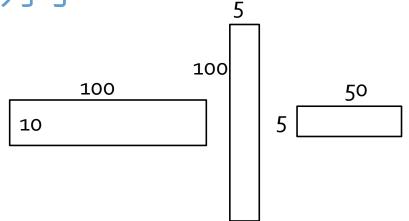
if A.columns != B.rows
 error "incompatible dimensions"

else let C be a new A.rows x B.cols matrix
 for i=1 to A.rows p
 for j=1 to B.cols r $c_{ij}=0$ for k=1 to A.cols q $c_{ij}=c_{ij}+a_{ik}\cdot b_{kj}$ return C

主要花費時間在這邊!

共花費pqr次乘法的時間

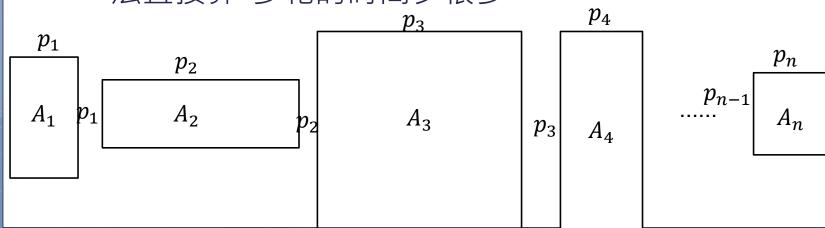
看一個例子



- $((A_1A_2)A_3)$ 花費之乘法數目= $10 \times 100 \times 5 + 10 \times 5 \times 50 = 7500$
- $(A_1(A_2A_3))$ 花費之乘法數目= $100 \times 5 \times 50 + 10 \times 100 \times 50 = 75000$
- 差十倍!!

連串矩陣相乘問題-正式版

- 給一連串的矩陣 $\langle A_1, A_2, ..., A_n \rangle$, 其中矩陣 A_i 的大小為 $p_{i-1} \times p_i$ (i = 1, 2, ..., n), 找出一種乘法可以使計算時的乘法數目最少
- 沒有真的要算結果, 而只是找出能最快算出結果 的方法.
- 因為算"怎麼算比較快"多花的時間, 比"用爛方 法直接算"多花的時間少很多



暴力法有多暴力

- 全部到底有幾種算法呢?
- P(n): 代表n個矩陣相乘共有幾種算法
- 用遞迴定義:

$$P(n) = \begin{cases} 1 & \text{if } n = 1, \\ \sum_{k=1}^{n-1} P(k)P(n-k) & \text{if } n \ge 2. \end{cases}$$

假設先這樣分: $(A_1A_2...A_k)(A_{k+1}A_{k+2}...A_n)$



 \circ P(n)之解為Catalan numbers, $\Omega\left(\frac{4^n}{n^{\frac{3}{2}}}\right)$, or is also $\Omega(2^n)$

所以不耍暴力了.

- o 使用dynamic programming
- 正規步驟:
- 1. 找出最佳解的"結構"
- 2. 使用遞迴來定義最佳解的花費
- 3. 計算最佳解的花費
- 4. 使用已經計算的資訊來構築最佳解

找出最佳解的"結構"

 $i \leq j$

在k切一刀

 $A_i A_{i+1} \dots A_k$

 $A_{k+1}A_{k+2} \dots A_j$

 $i \le k < j$

- 總花費= A_i ... A_k 的花費+ A_{k+1} ... A_j 的花費+把 A_i ... A_k 和 A_{k+1} ... A_j 乘起來的花費
- 最佳解的結構: 假設有 $A_i ... A_j$ 的最佳解, 此一方法為在k切一刀. 則在此 $A_i ... A_j$ 最佳解中, $A_i ... A_k$ 的相乘方法一定是 $A_i ... A_k$ 的最佳相乘方法
- 假設 A_i ... A_k 不是最佳解,則我們可以在 A_i ... A_j 中把 A_i ... A_k 換成 更好的方法,則可以找到一個更好的 A_i ... A_j 的相乘方法→矛盾.
- 子問題的最佳解可以導出大問題的最佳解!
- 最後結論: 分成兩個子問題, 並嘗試所有可以切分的地方(k值)

使用遞迴來定義最佳解的花費

- 遞迴定義:使用子問題最佳解的cost來定義大問題最佳解的cost
- 定義: m[i,j] 為 A_i ... A_j 所需花的最少乘法數
- $\circ A_{i..k}A_{k+1..i}$ 所花乘法數= $p_{i-1}p_kp_i$

$$A_{j}.\mathsf{cols} = p_{j}$$
 $A_{k}.\mathsf{rows} = p_{i-1}$
 $A_{i..k}$
 $A_{k+1..j}$
 $A_{k+1..j}$

使用遞迴來定義最佳解的花費

- ○但是我們不知道最佳解中的k的值
- 因此我們必須找所有k = i, i + 1, ..., j 1
- 最後版本:

$$m[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{if } i = j, \\ \min_{i \le k < j} \{m[i,k] + m[k+1,j] + p_{i-1}p_kp_j\} & \text{if } i < j. \end{cases}$$



- o 純recursive解法: exponential time
- 使用前面教的Bottom-up填表方法:每個不同的 subprogram僅需解1次
- 有幾個不同的問題?
- 1 ≤ i ≤ j ≤ n, 幾個i和j的組合?

○ 如何決定填表的順序呢? (這次有i,j兩個變數)

$$m[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{if } i = j, \\ \min_{i \le k < j} \{m[i,k] + m[k+1,j] + p_{i-1}p_kp_j\} & \text{if } i < j. \end{cases}$$
 $k-i+1$ 個矩陣相乘 $j-k$ 個矩陣相乘

都小於j - i + 1個

我們可以把j-i+1(也就是要相乘的matrix個數) 當作problem size的定義

```
n=p.length-1
let m[1...n, 1...n] and s[1...n-1, 2...n] be new
tables
m[i, i] = 0
               大problem的解只會用到小problem的解.因此慢慢往上長.
for l=2 to n
     for i=1 to n-l+1
                        把同樣problem size的所有i,j組合都依序做過
           j = i + 1 - 1
           m[i,j] = \infty
           for k=i to j-1 | 使用遞迴式找出最佳切點k
                 q=m[i,k]+m[k+1,j]+p_{i-1}p_kp_i
                 if q<m[i,j]
                      m[i,j]=q
                       s[i,j]=k
                                       \Theta(n^3)
return m and s
```

凸讃

● 用一個例子來trace code比較快

Matrix	A_1	A_2	A_3	A_4	A_5	A_6
Dimension	30 X 35	35 X 15	15 X 5	5 X 10	10 X 20	20 X 25

m

11,875 10,500 9,375 7,125 5,375 4,375 3,500 7,875 2,500 15,750 2,625 1,000 5,000 750 0 0 0 0 0

使用已經計算的資訊來構築最佳解

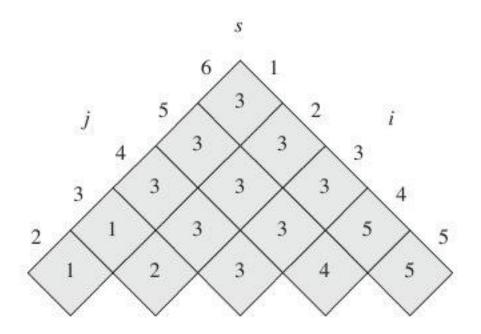
- 前面只印出了花費, 不是真正的解
- 怎麼乘才是最後的解
- 使用s陣列的資訊

使用已經計算的資訊來構築最佳解

```
Print-Optimal-Parens(s,i,j)
if i==j
    print A<sub>i</sub>
else
    print "("
    Print-Optimal-Parens(s,i,s[i,j])
    Print-Optimal-Parens(s,s[i,j]+1,j)
    print ")"
```

使用已經計算的資訊來構築最佳解

● 所以該怎麼括?



看了兩個例子以後...

- 問: 一個問題要有什麼要件才能使用dynamic programming?
- ○答:
- Optimal substructure
- 2. Overlapping Subproblems

什麼是Optimal substructure?

- Definition: A problem exhibits
 optimal substructure if an
 optimal solution to the problem
 contains within it optimal
 solutions to subproblems.
- 怎麼尋找optimal substructure呢?

怎麼尋找optimal substructure呢?

- 重得到問題的解答有許多選擇(砍在哪邊, 切在哪邊), 而做這個選擇之後, 我們有一些subproblem要解決.
- 2. 我們假設對於一個問題,我們可以找到那個選擇
- 3. 知道這個選擇以後,我們找出哪個subproblem可以 被拿來應用,及剩下的問題(沒有對應到subproblem 的)怎麼解決
- 4. 證明大問題的最佳解中可以直接應用(剪下貼上)子問題的最佳解.

Optimal substructure越簡單越好



versus

這一段砍下來就不再砍 成更小的了(拿去賣)

這一段是subproblem, 找遞迴朋友去解

 p_i

 r_i =?

Optimal substructure越簡單越好

假設把問題定義成 $A_1 \dots A_i$ 就好(少一個變數)

 $1 \le j$

在k切一刀

 $A_1A_{i+1} \dots A_k$

 $A_{k+1}A_{k+2} \dots A_j$

此為一個子問題

 $1 \le k < j$

此不為一個子問題!

除非k一直都是j-1, 否則...

Optimal substructure的變化

- 1. 原始問題的最佳解用了多少個子問題
- 大問題有多少選擇(選擇用不同的子問題們來 獲得最佳解)

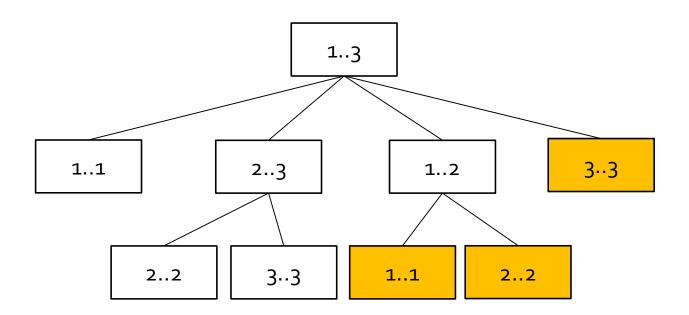
大略來說,以上兩者決定dynamic programming algorithm的執行時間.

(之前說的Subproblem graphs是另外一種算法)

	多少個子問題	有多少選擇	執行時間
鐵條資源回收	$\Theta(n)$	n	$O(n^2)$
連串矩陣相乘	$\Theta(n^2)$	n-1	$O(n^3)$

複習: Overlapping Subproblems

● 舉個例子: 連串矩陣問題的遞迴樹



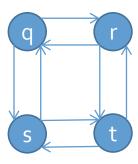
橘色的是overlap的部分!

例子: 有沒有optimal substructure

- o 給一個graph G = (V, E). u, v ∈ V. Edge沒有weight.
- 問題1:找出 $u \to v$ 沒有loop最短路徑.
- 問題2:找出 $u \to v$ 沒有loop最長路徑.
- 問題1有沒有optimal substructure?
- 假設找到u到v的最短路徑p, 則我們可以將其分解為 $u \xrightarrow{p_1} w \xrightarrow{p_2} v$ (w可以是u或v). 則其中 p_1 一定是u到w的最短路徑.
- 不然的話, 我們可以找到一個 p_1 '比 p_1 還短的u到w路徑, 那麼 p_1 '和 p_2 組合起來就變成一條比p更短的u到v路徑 (矛盾)

例子: 有沒有optimal substructure

- 問題2有沒有optimal substructure?
- 沒有! 來舉一個反例.
- q到t的最長路徑: $q \rightarrow r \rightarrow t$
- 但是q到r的最長路徑為 $q \rightarrow s \rightarrow t \rightarrow r$
- 並不是q到t的最長路徑中間的一部分!
- r到t的最長路徑為 $r \rightarrow q \rightarrow s \rightarrow t$
- \circ 也不是q到t的最長路徑中間的一部分!

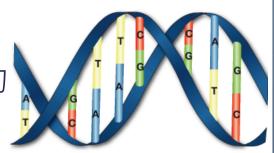


例子: 有沒有optimal substructure

- 為什麼問題1和問題2相差這麼多?
- 問題2缺乏"獨立性"(subproblem的解互相之間不會影響)
- $u \xrightarrow{p_1} w \xrightarrow{p_2} v$ 出現在 p_1 的vertex就不能出現在 p_2 (否則就會有 loop了) → subproblem的解互相影響!
- 問題1有"獨立性"
- 在最短路徑 $u \xrightarrow{p_1} w \xrightarrow{p_2} v$ 中, 出現在 p_1 的vertex本來就不可能出現在 p_2
- 假設 p_1, p_2 中除了w以外出現了一個一樣的vertex x. 則可以將最短路徑拆解成 $u \xrightarrow{p_{ux}} x \xrightarrow{p_{xw}} w \xrightarrow{p_{wx}} x \xrightarrow{p_{xv}} v$.
- o 因為x和w不同,所以 $|p_{xw}| \ge 1$, $|p_{wx}| \ge 1$. 則 p_{ux} 和 p_{xv} 變成比原本更短的u到v的路徑 (矛盾)

DNA比對問題

● DNA序列可表示為以{A,C,G,T}組合而成的 一字串



Thymine (Yellow) = T Guanine (Green) = G

Adenine (Blue) = A Cytosine (Red) = C

- $\circ S_1$
 - = ACCGGTCGAGTGCGCGGAAGCCGGCCGAA

 S_2

= GTCGTTCGGAATGCCGTTGCTCTGTAAA

- 比較兩者有多相像??
- 親屬關係?



你是我爸?!



DNA比對問題

- 多相像→找出兩者中都出現的最長子序列→看最長子序列有多長, 越長越相像
- 子序列:
 - 順序相同
 - 但不一定要連續.
- 簡單的例子:
- X=ABCBDAB, Y=BDCABA
- 子序列之一: BCA
- 最長共同子序列: BCBA
- \circ $S_1 = ACCGGTCGAGTGCGCGGAAGCCGGCCGAA$
- \circ $S_2 = GTCGTTCGGAATGCCGTTGCTCTGTAAA$
- 最長共同子序列=?

答案在課本p.391



DNA比對問題 → 最長共同子序列

- 問題: 給兩字串 $X = \langle x_1, x_2, ..., x_m \rangle, Y = \langle y_1, y_2, ..., y_n \rangle$, 找出最長共同子序列.
- 最長共同子序列=Longest Common Subsequence=LCS
- 問: 暴力法有多暴力?

暴力法有多暴力?

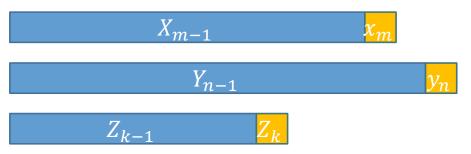
- 找出所有X之子序列, 與Y比較檢驗看看是不是Y 的子序列.
- X有幾個子序列?
- o 2^m個
- Running time: $\Omega(2^m)$



Dynamic Programming出招

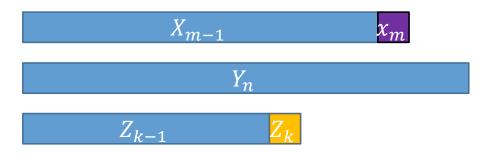
- 1. 找出Optimal Substructure
- 先來個小定義, 對 $X = \langle x_1, x_2, ..., x_m \rangle$, $X_i = \langle x_1, x_2, ..., x_i \rangle$, $0 \le i \le m$
- 先證明以下三個小定理. 給定兩字串 $X = \langle x_1, x_2, ..., x_m \rangle$, $Y = \langle y_1, y_2, ..., y_n \rangle$, 及 $Z = \langle z_1, z_2, ..., z_k \rangle$ 為X和Y的LCS(之一)
- 1. If $x_m = y_m$, then $z_k = x_m = y_n$ and Z_{k-1} 是 X_{m-1} 及 Y_{n-1} 的LCS之一
- If $x_m \neq y_n$, then $z_k \neq x_m$ 表示 $Z = X_{m-1} D Y_n$ 的LCS之一
- 3. If $x_m \neq y_n$, then $z_k \neq y_n$ 表示 $Z = X_m \, Z Y_{n-1}$ 的LCS之一

1. If $x_m = y_n$, then (1) $z_k = x_m = y_n$ and (2) Z_{k-1} 是 X_{m-1} 及 Y_{n-1} 的LCS之一



- (1) Z最後一個字元一定是 x_m (= y_n), 否則可以把 x_m 加到Z的最後面成為比LCS更長的CS (矛盾)
- (2) Z_{k-1} 一定是 X_{m-1} 和 Y_{n-1} 的LCS. 假設不是, 則可以找到一個長度>k-1的LCS, 但是加上 $x_m = y_n$ 這一個字元, 表示可以找到一個 X_m 和 Y_n 的LCS長度>k (矛盾)

If $x_m \neq y_n$, then $z_k \neq x_m$ 表示 $Z = X_{m-1} \sum X_n$ 的LCS之

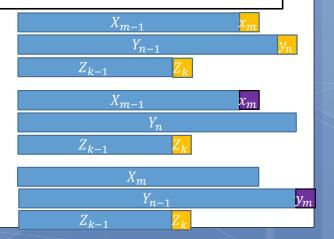


假設Z不是 X_{m-1} 和 Y_n 的LCS, 則有W為 X_{m-1} 和 Y_n 的LCS, 長度>k, 則W亦為 X_m 和 Y_n 的LCS, 長度>k (矛盾)

If $x_m \neq y_n$, then $z_k \neq y_n$ 表示 $Z = X_m \Delta Y_{n-1}$ 的LCS之一 證明類似上面2.的證明.

Optimal Substructure

- 給定兩字串 $X = \langle x_1, x_2, ..., x_m \rangle, Y = \langle y_1, y_2, ..., y_n \rangle, 及 Z = \langle z_1, z_2, ..., z_m \rangle$ 為X和Y的LCS(之一)
- If $x_m = y_m$, then $z_k = x_m = y_n$ and Z_{k-1} 是 X_{m-1} 及 Y_{n-1} 的LCS之一
- If $x_m \neq y_n$, then $z_k \neq x_m$ 表示 $Z 是 X_{m-1}$ 及 Y_n 的LCS之一
- If $x_m \neq y_n$, then $z_k \neq y_n$ 表示 $Z = X_m \Delta Y_{n-1}$ 的LCS之一

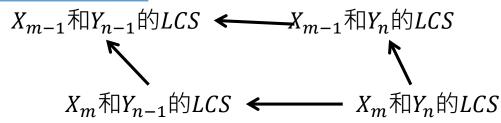


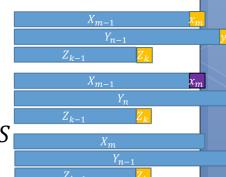
大問題的解裡面有小問題的解!

Overlapping subproblem

- 給定兩字串 $X = \langle x_1, x_2, ..., x_m \rangle, Y = \langle y_1, y_2, ..., y_n \rangle, 及 Z = \langle z_1, z_2, ..., z_m \rangle$ 為X和Y的LCS(之一)
- 1. If $x_m = y_n$, then $z_k = x_m = y_n$ and Z_{k-1} 是 X_{m-1} 及 Y_{n-1} 的LCS之一
- If $x_m \neq y_n$, then $z_k \neq x_m$ 表示 $Z = X_{m-1} D Y_n$ 的LCS之一
- If $x_m \neq y_n$, then $z_k \neq y_n$ 表示 $Z = X_m D Y_{n-1}$ 的LCS之一

不同問題需要同樣子問題的解!





Dynamic Programming出招

2. 列出遞迴式子(表示花費)

條件不同,使用的subproblem不同

Dynamic Programming出招

3. 計算花費

- 使用dynamic programming填表
- 共有多少個entry? Θ(mn)



i	j				→
		0	1	2	3
	0				
	1)
	2	(X)
	3				

每一格只用到左、 左上、上三格的資訊

使用bottom-up方法 兩層迴圈依序填入即可

例題

			В	D	C	Α	В	Α
		0	1	2	3	4	5	6
	0							
Α	1							
В	2							
C	3							
В	4							
D	5							
Α	6							
В	7							

```
LCS Length (X, Y)
m=X.length
                       c紀錄LCS長度,b紀錄選擇結果
n=Y.length
let b[1..m, 1..n] and c[0..m, 0..n] be new tables
for i=1 to m
      c[i,0]=0
                   邊界起始值
for j=0 to n
      c[0,j]=0
for i=1 to m
                      填表: 兩層迴圈
      for j=1 to n
              if x_i == y_i
                     c[i,j] = c[i-1,j-1] + 1
                     b[i,j]=左上
              elseif c[i-1,j] \ge c[i,j-1]
                     c[i,j] = c[i-1,j]
                     b[i,j]=上
              else
                     c[i,j] = c[i,j-1]
                     b[i,j]=左
return c and b
```

 $\Theta(mn)$

Dynamic Programming出招

4. 印出LCS結果

O(m+n)