

# GEMPRO Notebook

## GEMPRO

### Conteúdo

#### 1 Contest

1.1 template.cpp . . . . .	3
1.2 .bashrc . . . . .	3
1.3 .vimrc . . . . .	3

#### 2 Matemática

2.1 Algoritmo Euclídeo . . . . .	3
2.2 Crivo . . . . .	3
2.3 CRT . . . . .	4
2.4 Teste de primalidade . . . . .	4

#### 3 Estruturas de Dados

3.1 Fenwick Tree . . . . .	4
3.2 Segtree . . . . .	5
3.3 Max Add Segtree . . . . .	5
3.4 Lazy Segtree . . . . .	6
3.5 Sparse Table . . . . .	7
3.6 Disjoin Set Union . . . . .	7
3.7 Zeta e Möbius . . . . .	7
3.8 Árvore de Li Chao . . . . .	8
3.9 Árvore de Li Chao++ . . . . .	8
3.10 Árvore Cartesiana . . . . .	9
3.11 Convolução . . . . .	9

3.11.1 FFT . . . . .	10
3.11.2 NTT . . . . .	10

#### 4 Grafos

4.1 Caminho Euleriano . . . . .	11
4.2 Max Flow . . . . .	11
4.2.1 Dinic . . . . .	11
4.3 Min Cost Flow . . . . .	12

#### 5 Árvores

5.1 Base . . . . .	12
5.2 Movimento em árvores . . . . .	13
5.3 HLD . . . . .	13
5.4 LCA . . . . .	14

#### 6 Strings

6.1 Suffix Array . . . . .	14
6.2 Maior prefixo comum (LCP) . . . . .	15
6.3 KMP . . . . .	15

#### 7 Geometria

7.1 Base . . . . .	15
7.2 Interseção de retas . . . . .	15
7.3 Interseção de segmentos . . . . .	16
7.4 Interseção de círculo e reta . . . . .	16
7.5 Interseção de círculos . . . . .	16
7.6 Tangentes comuns a dois círculos . . . . .	16
7.7 Área de um polígono . . . . .	16
7.8 Verificar se um ponto está dentro de um polígono . . . . .	16
7.9 Soma Minkowski de polígonos convexos . . . . .	16
7.10 Convex hull . . . . .	16
7.11 Convex hull online . . . . .	17
7.12 Menor distância euclidiana . . . . .	17

#### A Fórmulas Úteis

A.1 Contagem e Probabilidade . . . . .	17
--	----

A.2 Somas . . . . .	17
<b>B Teoremas e Fatos</b>	<b>18</b>
<b>C Ideias</b>	<b>18</b>
C.1 Gerais . . . . .	18
C.2 Calculando somas e integrais . . . . .	18
C.3 Problemas de Otimização . . . . .	19
<b>D Debugging</b>	<b>19</b>
D.1 Geral . . . . .	19
D.2 WA - Wrong Answer . . . . .	19
D.3 RE - Runtime Error . . . . .	19

# Contest

## template.cpp

```
#include <bits/stdc++.h>

using namespace std;

using i64 = int64_t;
using i32 = int32_t;
using i128 = __int128;
using VI = vector<i32>;
using VVI = vector<VI>;
using PII = pair<i32, i32>;
using VII = vector<PII>;
using VVII = vector<VII>;

// debug stuff, no need to type at first
void PRINT(auto x) { cerr << '\t' << x << endl; }
void PRINT(const char *name, auto... x) {
    cerr << "DEBUG>" << name << " = [" << endl;
    (PRINT(x), ...);
    cerr << ']' << endl;
}
#define DEBUG(...) PRINT(#__VA_ARGS__, __VA_ARGS__)

// #define int i64

i32 main() {
    cin.tie(0)->sync_with_stdio(0);
    return 0;
}
```

## .bashrc

```
c() {
    g++ "$1.cpp" -o "$1" -std=c++20
}
```

```
cs() {
    g++ "$1.cpp" -o "$1" -std=c++20
    ↪ -fsanitize=address,undefined,signed-integer-overflow -ggdb
}
```

## .vimrc

```
syntax on
set cin ts=4 sw=4 udf cul nu is

ca Hash w !cpp -dD -P -fpreprocessed \| tr -d '[:space:]' \| md5sum \| cut -c
↪ -6
```

# Matemática

## Algoritmo Euclídeo

Encontra inteiros  $x$ ,  $y$  e  $g$  tais que  $ax + by = g$  e  $g = \gcd(a, b)$ . Útil para calcular inversos módulo  $M$ . Complexidade:  $O(\log(\min(a, b)))$ .

8c6176 - math/egcd.cpp - 9 lines

```
i64 egcd(i64 a, i64 b, i64 &x, i64 &y) {
    if (b == 0) {
        x = 1, y = 0;
        return a;
    }
    i64 g = egcd(b, a % b, y, x);
    y -= (a / b) * x;
    return g;
} // 8c6176
```

## Crivo

Encontra todos os números primos menores que  $n$ . Além disso, também encontra para cada inteiro  $i$  entre 0 e  $n$ , qual o menor fator primo de  $i$ . Com-

plexidade:  $O(n)$ .

157cee - math/sieve.cpp - 16 lines

```
struct Sieve {
    VI primes, spf;
    Sieve(int n): spf(n) {
        for (int i = 2; i < n; i++) {
            if (!spf[i]) {
                spf[i] = i;
                primes.push_back(i);
            }
            for (int j: primes) {
                if (j * i >= n) break;
                spf[i * j] = j;
                if (j == spf[i]) break;
            }
        }
    }
};
```

## CRT

### Teste de primalidade

Verificar se um número é primo em  $O(\log(N))$ .

83fc9d - math/primality.cpp - 33 lines

```
i64 powm(i64 x, i64 e, i64 mod) {
    i64 r = 1;
    while (e) {
        if (e & 1) r = i128(r)* x % mod;
        e >>= 1;
        x = i128(x) * x % mod;
    }
    return r;
} // 3218d7

bool checkPrime(i64 p, i64 a) {
    i64 k = p - 1, d = 1;
```

```
while (~k & 1) k >>= 1;
for (i64 e = k; e; e >>= 1) {
    if (e & 1) d = i128(d) * a % p;
    a = i128(a) * a % p;
}
if (d == 1 || d == p - 1) return true;
while ((k <= 1) < p - 1) {
    d = i128(d) * d % p;
    if (d == p - 1) return true;
}
return false;
} // 479294

bool isPrime(i64 p) {
    if (p == 1) return false;
    for (int i: {2, 3, 5, 7, 11, 13, 17, 19, 23, 29, 31, 37}) {
        if (p == i) return true;
        if (!checkPrime(p, i)) return false;
    }
    return true;
} // c77db5
```

## Estruturas de Dados

### Fenwick Tree

Atua com um array de inteiros  $a_0, a_1, \dots, a_{n-1}$ . Suporta dois tipos de operação:

- $\text{add}(i, val)$ : adiciona o valor  $val$  ao índice  $i$  ( $a_i \rightarrow a_i + val$ ). Complexidade:  $O(\log(n))$ .
- $\text{sum}(L, R)$ : Calcula a soma  $a_L + a_{L+1} + \dots + a_{R-1}$ . Complexidade:  $O(\log(n))$ .

1bc144 - dsa/fenwick-tree.cpp - 14 lines

```
struct Fenwick {
    vector<i64> t;
    int n;
```

```

Fenwick(int N) : t(N), n(N) {}
void add(int i, i64 val) {
    for (i++; i <= n; i += i & -i) t[i - 1] += val;
} // 196fa1
i64 sum(int r) {
    i64 s = 0;
    for (; r; r -= r & -r) s += t[r - 1];
    return s;
} // 46bb3f
i64 sum(int l, int r) { return sum(r) - sum(l); }
};

```

---

## Segtree

Atua com uma operação  $\oplus$  em elementos de uma monoide  $S$  com elemento neutro  $e$ , em um array  $a_1, a_2, \dots, a_{n-1}$  com  $a_i \in S$ . Suporta dois tipos de operações:

- $set(i, val)$ : modifica o array na posição  $i$  ( $a_i \rightarrow val$ ). Complexidade:  $O(\log(n))$ .
- $sum(L, R)$ : calcula  $a_l \oplus a_{l+1} \oplus \dots \oplus a_{r-1}$ . Complexidade:  $O(\log(n))$ .

b76e87 - dsa/segtree.cpp - 18 lines

---

```

template<class S, S (*op)(S, S), S (*e)()>
struct Segtree {
    vector<S> t;
    int n;
    Segtree(int N) : t(2 * N, e()), n(N) {}
    void set(int i, S value) {
        t[i += n] = value;
        for (i >= 1; i; i >>= 1) t[i] = op(t[i << 1], t[i << 1 | 1]);
    } // 630e57
    S query(int l, int r) {
        S al = e(), ar = e();
        for (l += n, r += n; l < r; l >>= 1, r >>= 1) {
            if (l & 1) al = op(al, t[l++]);
            if (r & 1) ar = op(t[--r], ar);
        }
        return op(al, ar);
    }
};

```

```

} // 9ee903
};

```

---

## Max Add Segtree

Segtree que permite soma em range, e calcular o máximo em um range

c008ec - dsa/max-add-segtree.cpp - 41 lines

---

```

struct MaxAddSegtree {
    int n, h;
    vector<i64> t, d;
    MaxAddSegtree(int n) : n(n), h(32 - __builtin_clz(n)), t(2 * n), d(n) {}
    void apply(int p, i64 v) {
        t[p] += v;
        if (p < n) d[p] += v;
    } // 94936b
    void build(int p) {
        while (p > 1) p >>= 1, t[p] = max(t[p << 1], t[p << 1 | 1]) + d[p];
    } // c20980
    void push(int p) {
        for (int s = h; s > 0; --s) {
            int i = p >> s;
            if (d[i]) {
                apply(i << 1, d[i]);
                apply(i << 1 | 1, d[i]);
                d[i] = 0;
            }
        }
    } // 452305
    void update(int l, int r, i64 v) {
        l += n, r += n;
        int l0 = l, r0 = r;
        for (; l < r; l >>= 1, r >>= 1) {
            if (l & 1) apply(l++, v);
            if (r & 1) apply(--r, v);
        }
        build(l0); build(r0 - 1);
    } // 8a7429
    i64 query(int l, int r) {

```

```

    l += n, r += n;
    push(l); push(r - 1);
    i64 res = -1e18;
    for (; l < r; l >>= 1, r >>= 1) {
        if (l & 1) res = max(res, t[l++]);
        if (r & 1) res = max(res, t[--r]);
    }
    return res;
} // f655b5
};

```

---

## Lazy Segtree

Similar a uma segtree normal, mas suporta modificações em range. Suporta três tipos de operações:

- *set(i, val)*: modifica o array na posição  $i$  ( $a_i \rightarrow val$ ). Complexidade:  $O(\log(n))$ .
- *sum(L, R)*: calcula  $a_l \oplus a_{l+1} \oplus \dots \oplus a_{r-1}$ . Complexidade:  $O(\log(n))$ .
- *apply(L, R, U)*: Aplica a função *mapping* no range  $[L, R]$  ( $a_i \rightarrow mapping(U, a_i)$ , para  $i = L, L+1, \dots, R-1$ ). Complexidade:  $O(\log(n))$ .

4ea409 - dsa/lazy-segtree.cpp - 51 lines

```

template<class S, S (*op)(S, S), S (*e)(), class U, S (*mapping)(U, S), U
        (*compose)(U, U), U (*id)()
> struct LazySegtree {
    vector<S> t;
    vector<U> d;
    int n;
    LazySegtree(int N) : t(4 * N, e()), d(2 * N, id()), n(N) {}
    void push(int i) {
        if (i < n) {
            d[i < 1] = compose(d[i], d[i < 1]);
            d[i < 1 | 1] = compose(d[i], d[i < 1 | 1]);
        }
        if (i < 2 * n) {
            t[i < 1] = mapping(d[i], t[i < 1]);
            t[i < 1 | 1] = mapping(d[i], t[i < 1 | 1]);
            d[i] = id();
        }
    }
};

```

---

```

    }
} // 722677
void set(int j, S val) { set(j, val, 0, n, 1); }
void set(int j, S val, int tl, int tr, int i) {
    push(i);
    if (tl + 1 == tr) {
        t[i] = val;
        return;
    }
    int tm = (tl + tr) / 2;
    if (j < tm) set(j, val, tl, tm, i << 1);
    else set(j, val, tm, tr, i << 1 | 1);
    t[i] = op(t[i << 1], t[i << 1 | 1]);
} // eadaef
void apply(int l, int r, U u) { apply(l, r, u, 0, n, 1); }
void apply(int l, int r, U u, int tl, int tr, int i) {
    push(i);
    if (r <= tl || tr <= l) return;
    if (l <= tl && tr <= r) {
        t[i] = mapping(u, t[i]);
        if (i < 2 * n) d[i] = compose(u, d[i]);
        return;
    }
    int tm = (tl + tr) / 2;
    apply(l, r, u, tl, tm, i << 1);
    apply(l, r, u, tm, tr, i << 1 | 1);
} // 630c93
S sum(int l, int r) { return sum(l, r, 0, n, 1); }
S sum(int l, int r, int tl, int tr, int i) {
    push(i);
    if (r <= tl || tr <= l) return e();
    if (l <= tl && tr <= r) return t[i];
    int tm = (tl + tr) / 2;
    return op(sum(l, r, tl, tm, i << 1), sum(l, r, tm, tr, i << 1 | 1));
} // f3ba16
};

```

---

## Sparse Table

Permite calcular soma de funções idempotentes em um intervalo de um array.

Ex: Calcular o mínimo no intervalo  $[L, R]$  Complexidade:

- Construção:  $O(n \log(n))$ .
- Consulta:  $O(1)$ .

Outros exemplos de funções incluem  $\gcd$ ,  $\text{lcm}$  e  $\max$ .

2f7d9d - dsa/sparse-table.cpp - 18 lines

```
template <class S, S (*op)(S, S)> struct SparseTable {
    vector<vector<S>> t;
    VI lg;
    void build(vector<S> &v) {
        int n = ssize(v);
        lg.assign(n + 1, 0);
        for (int i = 2; i <= n; i++) lg[i] = lg[i >> 1] + 1;
        t.assign(lg[n] + 1, vector<S>(n));
        t[0] = v;
        for (int k = 1; k <= lg[n]; k++)
            for (int i = 0; i + (1 << k) <= n; i++)
                t[k][i] = op(t[k - 1][i], t[k - 1][i + (1 << (k - 1))]);
    } // 007810
    int query(int l, int r) {
        int k = lg[r - 1];
        return op(t[k][l], t[k][r - (1 << k)]);
    } // f9bbfc
};
```

## Disjoin Set Union

Representa uma lista de conjuntos, e suporta dois tipos de operações:

- $\text{merge}(X, Y)$ : Junta os conjuntos dos números  $X$  e  $Y$ .
- $\text{root}(X)$ : encontra o elemento representante do conjunto de  $X$ . Dois números estão no mesmo conjunto quando eles tem o mesmo representante.

aca3d9 - dsa/dsu.cpp - 17 lines

```
struct DSU {
    VI par, cnt;
    DSU(int n): par(n), cnt(n, 1) {
        iota(par.begin(), par.end(), 0);
    }
    int root(int x) {
        if (par[x] == x) return x;
        return par[x] = root(par[x]);
    } // 809557
    bool merge(int x, int y) {
        x = root(x), y = root(y);
        if (x == y) return false;
        if (cnt[x] < cnt[y]) swap(x, y);
        cnt[x] += cnt[y], par[y] = x;
        return true;
    } // 3bef8c
};
```

## Zeta e Mobius

Zeta: dada uma função  $f : 2^{[1..n]} \rightarrow S$ , encontra uma função  $g : 2^{[1..n]} \rightarrow S$  tal que

$$g(A) = \sum_{B \subseteq A} f(B)$$

Mobius: realiza a transformação inversa.

6b8543 - dsa/zeta.cpp - 28 lines

```
VI subsetZeta(VI a) {
    int n = a.size();
    for (int j = 1; j < n; j <= 1)
        for (int i = 1; i < n; i++)
            if (i & j) a[i] += a[i ^ j];
    return a;
} // d4653e
VI subsetMobius(VI a) {
    int n = a.size();
    for (int j = 1; j < n; j <= 1)
```

```

        for (int i = 1; i < n; i++)
            if (i & j) a[i] -= a[i ^ j];
    return a;
} // 00943a
VI supersetZeta(VI a) {
    int n = a.size();
    for (int j = 1; j < n; j <= 1)
        for (int i = 1; i < n; i++)
            if (i & j) a[i ^ j] += a[i];
    return a;
} // 6242d1
VI supersetMobius(VI a) {
    int n = a.size();
    for (int j = 1; j < n; j <= 1)
        for (int i = 1; i < n; i++)
            if (i & j) a[i ^ j] -= a[i];
    return a;
} // f044b4

```

---

## Árvore de Li Chao

Suporta dois tipos de operações:

- $\text{insert}(line)$ : adiciona a reta  $line(y = ax + b)$  ao conjunto de retas. Complexidade:  $O(\log(N))$ .
- $\text{query}(X)$ : encontra a reta do conjunto que minimiza o valor  $aX + b$ . Complexidade:  $O(\log(N))$ .

Onde  $N$  é o tamanho do intervalo em que as retas atuam.

f40448 - dsa/li-chao.cpp - 29 lines

---

```

struct Line {
    i64 a, b;
    i64 operator()(int x) { return a * x + b; }
};
struct LiChao {
    vector<Line> t;
    int n;
    LiChao(int N): t(4 * N, {0, LLONG_MAX}), n(N) {} // Replace with
    → LLONG_MIN in case of finding max

```

```

void insert(Line line) { insert(line, 0, n, 1); }
void insert(Line line, int tl, int tr, int i) {
    int tm = tl + (tr - tl) / 2;
    if (line(tm) < t[i](tm)) swap(line, t[i]); // Replace with > in case
    → of finding max
    if (tl + 1 == tr) return;
    if (t[i](tl) < line(tl)) insert(line, tm, tr, i << 1 | 1); // Replace
    → with > in case of finding max
    else insert(line, tl, tm, i << 1);
} // f784a4
Line query(int x) {
    Line ans = {0, LLONG_MAX}; // Replace with LLONG_MIN in case of
    → finding max
    query(x, ans, 0, n, 1);
    return ans;
} // 2aca6b
void query(int x, Line &line, int tl, int tr, int i) {
    if (t[i](x) < line(x)) line = t[i]; // Replace with > in case of
    → finding max
    int tm = tl + (tr - tl) / 2;
    if (tl + 1 == tr) return;
    if (x < tm) query(x, line, tl, tm, i << 1);
    else query(x, line, tm, tr, i << 1 | 1);
} // 973d96
};

```

---

## Árvore de Li Chao++

Suporta dois tipos de operações:

- $\text{insert}(line, L, R)$ : adiciona a reta  $line(y = ax + b)$  ao conjunto de retas, atuando no intervalo  $L, R$ . Complexidade:  $O(\log^2(R - L))$ .
- $\text{query}(X)$ : encontra a reta do conjunto que minimiza o valor  $aX + b$ . Complexidade:  $O(\log(L))$ .

7a833b - dsa/li-chao-extended.cpp - 36 lines

---

```

struct Line {
    i64 a, b;
    i64 operator()(int x) { return a * x + b; }

```

```

};

struct LiChao {
    vector<Line> t;
    int n;
    LiChao(int N): t(4 * N, {0, LLONG_MAX}), n(N) {} // Replace with
    → LLONG_MIN in case of finding max
    void insert(Line line, int L, int R) { insert(line, L, R, 0, n, 1); }
    void insert(Line line, int L, int R, int tl, int tr, int i) {
        int tm = tl + (tr - tl) / 2;
        if (L >= tr || R <= tl) return;
        if (L <= tl && tr <= R) {
            if (line(tm) < t[i](tm)) swap(line, t[i]); // Replace with > in
            → case of finding max
            if (tl + 1 == tr) return;
            if (t[i](tl) < line(tl)) insert(line, L, R, tm, tr, i << 1 | 1);
            → // Replace with > in case of finding max
            else insert(line, L, R, tl, tm, 1 << 1);
        } else {
            if (tl + 1 == tr) return;
            insert(line, L, R, tm, tr, i << 1 | 1);
            insert(line, L, R, tl, tm, i << 1);
        }
    } // Ob7e08
    Line query(int x) {
        Line ans = {0, LLONG_MAX}; // Replace with LLONG_MIN in case of
        → finding max
        query(x, ans, 0, n, 1);
        return ans;
    } // 2aca6b
    void query(int x, Line &line, int tl, int tr, int i) {
        if (t[i](x) < line(x)) line = t[i]; // Replace with > in case of
        → finding max
        int tm = tl + (tr - tl) / 2;
        if (tl + 1 == tr) return;
        if (x < tm) query(x, line, tl, tm, i << 1);
        else query(x, line, tm, tr, i << 1 | 1);
    } // 973d96
};

```

---

## Árvore Cartesiana

Constrói uma árvore cartesiana dos inteiros  $0, 1, \dots, n - 1$  a partir de um critério de comparação. A árvore é retornada no formato de um array *par* de tal forma que  $\text{par}_i$  é o pai do nó  $i$  na árvore. A raiz da árvore é o nó mínimo de acordo com o critério de comparação. Complexidade:  $O(n)$ .

bb7763 - dsa/cartesian-tree.cpp - 20 lines

```

VI cartTree(int n, auto le) {
    int last;
    VI st, par(n);
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        par[i] = i, last = -1;
        while (st.size() && le(par[i], st.back())) {
            if (last != -1) par[last] = st.back();
            last = st.back();
            st.pop_back();
        }
        if (last != -1) par[last] = i;
        st.push_back(i);
    }
    while (st.size() > 1) {
        last = st.back();
        st.pop_back();
        par[last] = st.back();
    }
    return par;
} // bb7763

```

---

## Convolução

Calcula a convolução de dois arrays em  $O(n \log(n))$ . A convolução de dois arrays  $a$  e  $b$  é definida como um array  $c$  tal que:

$$c_k = \sum_{i+j=k} a_i b_j$$

## FFT

bd675d - dsa/fft.cpp - 43 lines

```
using ld = double;
const long double PI = numbers::pi;
using VD = vector<ld>;
using C = complex<ld>;

void fft(vector<C> &a) {
    int n = a.size(), L = 31 - __builtin_clz(n);
    static vector<complex<long double>> R(2, 1);
    static vector<C> rt(2, 1);
    for (static int k = 2; k < n; k <= 1) {
        R.resize(n); rt.resize(n);
        auto x = polar(1.0L, PI / k);
        for (int i = k; i < 2 * k; i++)
            rt[i] = R[i] = i & 1 ? R[i / 2] * x : R[i / 2];
    }
    VI rev(n);
    for (int i = 0; i < n; i++) rev[i] = (rev[i / 2] | (i & 1) << L) / 2;
    for (int i = 0; i < n; i++) if (i < rev[i]) swap(a[i], a[rev[i]]);
    for (int k = 1; k < n; k <= 1)
        for (int i = 0; i < n; i += k << 1)
            for (int j = 0; j < k; j++) {
                auto x = (ld *)&rt[j + k], y = (ld *)&a[i + j + k];
                C z(x[0] * y[0] - x[1] * y[1], x[0] * y[1] + x[1] * y[0]);
                a[i + j + k] = a[i + j] - z;
                a[i + j] += z;
            }
    } // ed7a4e

VD conv(VD &a, VD &b) {
    if (a.empty() || b.empty())
        return {};
    VD res(ssize(a) + ssize(b) - 1);
    int L = 32 - __builtin_clz(res.size()), n = 1 << L;
    vector<C> in(n), out(n);
    copy(a.begin(), a.end(), in.begin());
    for (int i = 0; i < b.size(); i++) in[i].imag(b[i]);
    fft(in);
```

```
    for (C &x : in) x *= x;
    for (int i = 0; i < n; i++) out[i] = in[-i & (n - 1)] - conj(in[i]);
    fft(out);
    for (int i = 0; i < res.size(); i++) res[i] = imag(out[i]) / (4 * n);
    return res;
} // fb4703
```

## NTT

a359a7 - dsa/ntt.cpp - 53 lines

```
using VL = vector<i64>;

const int MOD = 998244353, root = 62;

i64 powm(i64 x, i64 e) {
    i64 r = 1;
    while (e) {
        if (e & 1) (r *= x) %= MOD;
        e >= 1;
        (x *= x) %= MOD;
    }
    return r;
} // ae0a09

void ntt(VL &a) {
    int n = a.size(), k = bit_width(unsigned(n)) - 1;
    static array<i64, 1 << 23> r = {1, 1};
    for (static int t = 2, s = 2; t < n; t <= 1, s++) {
        array z = {1ll, powm(root, MOD >> s)};
        for (int i = t; i < t << 1; i++) r[i] = r[i >> 1] * z[i & 1] % MOD;
    }
    static array<i64, 1 << 23> b, c;
    copy(a.begin(), a.end(), b.begin());
    for (int m = n; m >= 1;) {
        for (int l = 0; l < n; l += m << 1)
            for (int i = 0; i < m; i++)
                c[l + i] = b[l + 2 * i], c[l + m + i] = b[l + 2 * i + 1];
        copy(c.begin(), c.begin() + n, b.begin());
    }
}
```

```

for (int m = 1; m < n; m <= 1) {
    for (int l = 0; l < n; l += m << 1)
        for (int i = 0; i < m; i++) {
            i64 z = r[m + i] * b[l + m + i] % MOD;
            c[l + i] = b[l + i] + z;
            c[l + m + i] = b[l + i] + (MOD - z);
        }
    for (int i = 0; i < n; i++) b[i] = c[i] < MOD ? c[i] : c[i] - MOD;
}
copy(b.begin(), b.begin() + n, a.begin());
} // 39c196

```

```

VL conv(VL &a, VL &b) {
    if (a.empty() || b.empty()) return {};
    int s = ssize(a) + ssize(b) - 1, B = 32 - __builtin_clz(s), n = 1 << B;
    int inv = powm(n, MOD - 2);
    VL L(a), R(b), out(n);
    L.resize(n), R.resize(n);
    ntt(L), ntt(R);
    for (int i = 0; i < n; ++i)
        out[-i & (n - 1)] = (i64)L[i] * R[i] % MOD * inv % MOD;
    ntt(out);
    return {out.begin(), out.begin() + s};
} // c28e2c

```

---

## Grafos

### Caminho Euleriano

Encontra um caminho euleriano em um grafo, se existir. Recebe uma lista de adjacência da forma  $[x, e]$ , onde  $x$  é o vizinho e  $e$  é o id da aresta. Para grafos não direcionados, basta usar o mesmo id para arestas indo e voltando. Complexidade:  $O(V + E)$ .

4f6be1 - graph/eulerian-walk.cpp - 14 lines

```

pair<VI, VI> eulerWalk(int n, int m, VVII &adj, int s = 0) {
    VI path, walk, d(n), vis(m), ne(n);
    VII st = {{s, -1}};

```

```

d[s]++; // Remove to force cycles
while (st.size()) {
    auto [x, ex] = st.back();
    int &ei = ne[x], end = adj[x].size(), y, e;
    if (ei == end) { path.push_back(x); walk.push_back(ex);
        → st.pop_back(); continue; }
    tie(y, e) = adj[x][ei++];
    if (!vis[e]) { d[x]--; d[y]++; vis[e] = 1; st.emplace_back(y, e); }
}
for (int x: d) if (x < 0 || walk.size() != m) return {{}, {}};
return {{path.rbegin(), path.rend()}, {walk.rbegin() + 1, walk.rend()}};
} // 4f6be1

```

---

## Max Flow

### Dinic

Encontra o fluxo máximo de  $s$  a  $t$  dado um grafo com arestas e capacidades. Complexidade:  $O(N^2M)$ .

- $\text{addEdge}(from, to, capacity)$ : adiciona uma aresta ao grafo de  $from$  pra  $to$  com capacidade  $capacity$ .
- $\text{flow}(s, t)$ : encontra o fluxo máximo de  $s$  para  $t$ .
- $\text{flow}(s, t, max)$ : o mesmo que a última, mas limita o fluxo a  $max$ .

Nota: A complexidade também é limitada pelo valor do fluxo máximo, se o fluxo máximo é  $F$ , então a complexidade é menor ou igual a  $O(FM)$ .

1cb7ae - graph/dinic.cpp - 55 lines

```

struct Dinic {
    struct Edge {
        i64 s, t, f, c, r;
    };
    vector<Edge> e;
    VVI adj;
    VI ne, lvl;
    Dinic(int n): adj(n), ne(n), lvl(n) {}
    void addEdge(int a, int b, i64 c) {
        adj[a].push_back(e.size());

```

```

e.emplace_back(a, b, 0, c, e.size() + 1);
adj[b].push_back(e.size());
e.emplace_back(b, a, 0, 0, e.size() - 2);
} // 5c5805
bool bfs(int s, int t) {
    queue<int> q;
    q.push(s);
    fill(lvl.begin(), lvl.end(), -1);
    lvl[s] = 0;
    while (q.size()) {
        int x = q.front();
        q.pop();
        for (int i: adj[x]) {
            if (e[i].f == e[i].c) continue;
            if (lvl[e[i].t] != -1) continue;
            lvl[e[i].t] = lvl[x] + 1;
            q.push(e[i].t);
        }
    }
    return lvl[t] == -1;
} // 4feb4a
i64 dfs(int x, int t, i64 f) {
    if (f == 0) return 0;
    if (x == t) return f;
    for (int &te = ne[x]; te < adj[x].size(); te++) {
        int i = adj[x][te], y = e[i].t;
        if (lvl[y] != lvl[x] + 1) continue;
        if (i64 df = dfs(y, t, min(f, e[i].c - e[i].f))) {
            e[i].f += df;
            e[i ^ 1].f -= df;
            return df;
        }
    }
    return 0;
} // 9b6f3b
i64 flow(int s, int t, i64 mx = LLONG_MAX) {
    i64 mf = 0;
    while (true) {
        if (!bfs(s, t)) break;
        fill(ne.begin(), ne.end(), 0);
        while (i64 f = dfs(s, t, mx - mf)) mf += f;
    }
}

```

```

    }
    return mf;
} // 539629
};


```

## Min Cost Flow

# Árvores

## Base

Inclui todas as funcionalidades básicas de uma árvore para serem usadas no resto dos templates de árvore. Depois de adicionar todas as arestas, use `build(root)` para construir a árvore com raiz em `root`.

00b4f5 - tree/base.cpp - 25 lines

```

struct Tree {
    VVI adj;
    VI cnt, par, dst, tin, tout, nxt;
    int t;
    Tree(int n): adj(n), cnt(n), par(n), dst(n), tin(n), tout(n), nxt(n),
    → t(0) {}
    void addEdge(int a, int b) { adj[a].push_back(b); adj[b].push_back(a); }
    void build(int r = 0) { build(r, -1); par[r] = r; nxt[r] = r; prepare(r);
    → }
    void build(int x, int pre) {
        cnt[x] = 1;
        for (int &y: adj[x]) if (y != pre) {
            par[y] = x, dst[y] = dst[x] + 1;
            build(y, x);
            cnt[x] += cnt[y];
            if (cnt[y] > cnt[adj[x][0]]) swap(adj[x][0], y);
        }
    } // 6e5d12
    void prepare(int x) {
        tin[x] = t++;
        for (int y: adj[x]) if (y != par[x]) {
            nxt[y] = y == adj[x][0] ? nxt[x] : y;
        }
    }
};


```

```

    prepare(y);
}
tout[x] = t;
} // 1b3e55
};

```

---

## Movimento em árvores

Inclui funcionalidades de movimento em árvores:

- $lca(x, y)$  encontra o menor ancestral comum entre  $x$  e  $y$ . Complexidade:  $O(\log(n))$ .
- $up(x, d)$  encontra o  $d$ -ésimo ancestral de  $x$ . Complexidade:  $O(\log(n))$ .
- $dist(x, y)$  encontra a distância entre os vértices  $x$  e  $y$  (em número de arestas no caminho). Complexidade:  $O(\log(n))$ .
- $move(x, y, d)$  encontra o  $d$ -ésimo vértice no menor caminho de  $x$  a  $y$ . Complexidade:  $O(\log(n))$ .

53a574 - tree/tree-move.cpp - 32 lines

---

```

struct TreeMove {
    int n;
    VI w, tm;
    Tree &t;
    TreeMove(Tree &t): n(t.adj.size()), w(n), tm(n), t(t) {
        for (int i = 0; i < n; i++) {
            w[t.tin[i]] = i;
            tm[i] = t.tin[i];
        }
    }
    int lca(int x, int y) {
        while (t.nxt[x] != t.nxt[y]) {
            if (t.dst[t.nxt[x]] > t.dst[t.nxt[y]]) x = t.par[t.nxt[x]];
            else y = t.par[t.nxt[y]];
        }
        return w[min(tm[x], tm[y])];
    } // 74d125
    int up(int x, int d) {
        while (t.dst[x] - t.dst[t.nxt[x]] < d) {
            d -= t.dst[x] - t.dst[t.nxt[x]] + 1;

```

```

            x = t.par[t.nxt[x]];
        }
        return w[tm[x] - d];
    } // 3fb308
    int move(int x, int y, int d) {
        int l = lca(x, y), ld = t.dst[l], dx = t.dst[x] - ld, dy = t.dst[y] -
            → ld;
        return d > dx ? up(y, dx + dy - d) : up(x, d);
    } // ea0e64
    int dist(int x, int y) {
        return t.dst[x] + t.dst[y] - 2 * t.dst[lca(x, y)];
    } // 0a8d1a
};

```

---

## HLD

Obtém a decomposição do caminho de  $x$  a  $y$  em partes do array de dfs. É garantido que vão existir no máximo  $O(\log(n))$  partes. O argumento  $ord$  serve para indicar que é preciso diferenciar caminhos subindo e descendo (útil quando a ordem dos vértices no caminho importa).

ac6fba - tree/hld-path.cpp - 19 lines

---

```

VII hldPath(Tree &t, int x, int y, bool ord = false) {
    VII p, rp;
    while (t.nxt[x] != t.nxt[y]) {
        if (t.dst[t.nxt[x]] < t.dst[t.nxt[y]]) {
            rp.emplace_back(t.tin[t.nxt[y]], t.tin[y]);
            y = t.par[t.nxt[y]];
        } else {
            if (ord) p.emplace_back(t.tin[x], t.tin[t.nxt[x]]);
            else p.emplace_back(t.tin[t.nxt[x]], t.tin[x]);
            x = t.par[t.nxt[x]];
        }
    }
    if (t.dst[x] <= t.dst[y] || ord)
        p.emplace_back(t.tin[x], t.tin[y]);
    else p.emplace_back(t.tin[y], t.tin[x]);
    reverse(rp.begin(), rp.end());
}

```

```

    p.insert(p.begin(), rp.begin(), rp.end());
    return p;
} // ac6fba

```

---

## LCA

Permite calcular o LCA de dois vértices em  $O(1)$ .

2539ab - tree/lca.cpp - 23 lines

---

```

using RMQ = SparseTable<int, [](int a, int b) { return min(a, b); >>;

```

```

struct LCA {
    int t = 0;
    VI tm, path, ret;
    RMQ rmq;
    LCA(VVI &adj, int r = 0) : tm(adj.size()) {
        dfs(adj, r, -1);
        rmq.build(ret);
    }
    void dfs(VVI &adj, int x, int pre) {
        tm[x] = t++;
        for (int y: adj[x]) if (y != pre) {
            path.push_back(x), ret.push_back(tm[x]);
            dfs(adj, y, x);
        }
    } // c5a5ad
    int lca(int x, int y) {
        if (x == y) return x;
        tie(x, y) = minmax(tm[x], tm[y]);
        return path[rmq.query(x, y)];
    } // e8105a
};

```

---

## Strings

### Suffix Array

Dada uma string  $S$ , ordena todos os sufixos em ordem lexicográfica. Retorna um array  $SA$  tal que

$SA_i$  = índice do começo do  $i$ -ésimo sufixo em ordem lexicográfica

Complexidade:  $O(n \log(n))$ , onde  $n$  é o tamanho da string.

950818 - strings/suffix-array.cpp - 28 lines

---

```

VI sufArr(string &s) { // Could also be vector<T> &s
    int n = s.size();
    VI c(n), d(n), e(n), sb(n), sa(n), cnt(n + 1);
    iota(sa.begin(), sa.end(), 0);
    sort(sa.begin(), sa.end(), [&](int i, int j) { return s[i] < s[j]; });
    c[sa[0]] = 1;
    for (int i = 1; i < n; i++)
        c[sa[i]] = c[sa[i - 1]] + (s[sa[i]] != s[sa[i - 1]]);
    for (int k = 1; c[sa[n - 1]] != n; k <= 1) {
        for (int i = 0; i < n; i++) d[i] = i + k < n ? c[i + k] : 0;
        auto srt = [&](auto &C) {
            fill(cnt.begin(), cnt.end(), 0);
            for (int i = 0; i < n; i++) cnt[C[i] + 1]++;
            for (int i = 1; i <= n; i++) cnt[i] += cnt[i - 1];
            for (int i: sa) sb[cnt[C[i]]++] = i;
            swap(sa, sb);
        };
        srt(d); srt(c);
        int lc = 0, ld = 0, le = 0;
        for (int i: sa) {
            if (c[i] != lc || d[i] != ld) e[i] = le + 1;
            else e[i] = le;
            lc = c[i], ld = d[i], le = e[i];
        }
        swap(c, e);
    }
    return sa;
}

```

---

```
} // 950818
```

## Maior prefixo comum (LCP)

Dada uma string e o suffix array dela, calcula para cada duas strings consecutivas no suffix array, qual o maior prefixo comum delas. Mais formalmente, calcula um array *LCP* tal que

$$LCP_i = \text{maior prefixo comum dos sufixos } SA_i \text{ e } SA_{i+1}$$

Complexidade:  $O(n)$ . Onde  $n$  é o tamanho da string.

```
f8cd22 - strings/lcp.cpp - 16 lines
```

```
VI lcpArr(string &s, VI &sa) {
    int n = s.size(), k = 0;
    VI r(n), lcp(n);
    for (int i = 0; i < n; i++) r[sa[i]] = i;
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        if (r[i] == n - 1) {
            k = 0;
            continue;
        }
        int j = sa[r[i] + 1];
        while (i + k < n && j + k < n && s[i + k] == s[j + k]) k++;
        lcp[r[i]] = k;
        if (k) k--;
    }
    return lcp;
} // f8cd22
```

## KMP

Dada uma string  $S$ , calcula um array  $pre$  de forma que

$$pre_i = \text{maior valor de } k < i \text{ tal que } S_0S_1 \cdots S_{k-1} = S_{i-k+1}S_{i-k+2} \cdots S_i$$

Complexidade:  $O(n)$ .

```
568171 - strings/kmp.cpp - 10 lines
```

```
VI kmp(string s) {
    int n = s.size(), len = 0;
    VI pre(n);
    for (int i = 1; i < n; i++) {
        while (len > 0 && s[i] != s[len]) len = pre[len - 1];
        if (s[i] == s[len]) len++;
        pre[i] = len;
    }
    return pre;
} // 568171
```

## Geometria

### Base

Base para usar em outros templates de geometria.

```
440b05 - geometry/prelude.cpp - 9 lines
```

```
using D = i64;
using point = complex<D>

D dot(point a, point b) {
    return real(conj(a) * b);
} // c6b21e
D cross(point a, point b) {
    return imag(conj(a) * b);
} // a8ce1d
```

### Interseção de retas

Encontra o ponto de interseção de duas retas.

```
cc6127 - geometry/line-intersection.cpp - 5 lines
```

```
// D = double;
```

```

point lineIntersect(point a1, point d1, point a2, point d2) {
    return a1 + cross(a2 - a1, d2) / cross(d1, d2) * d1;
} // cc6127

```

---

## Interseção de segmentos

Verifica se dois segmentos de reta se intersectam.

3b079c - geometry/segment-intersection.cpp - 10 lines

```

#define CK(a, b, t) max(t(a[0]), t(a[1])) < min(t(b[0]), t(b[1]))
#define CKK(a, b, t) (s(a[0], a[1], b[t]) == 0 && dot(b[t] - a[0], b[t] -
→ a[1]) <= 0)

bool segInterChk(point a, point b, point c, point d) {
    array p = {a, b}, q = {c, d};
    auto s = [] (point p, point q, point r) { return cross(q - p, r - p); };
    if (CK(p, q, real) || CK(p, q, imag) || CK(q, p, real) || CK(q, p, imag))
        return false;
    if (CKK(p, q, 0) || CKK(p, q, 1) || CKK(q, p, 0) || CKK(q, p, 1)) return
        true;
    return (s(a, b, c) > 0) != (s(a, b, d) > 0) && (s(c, d, a) > 0) != (s(c,
        → d, b) > 0);
} // c22bf9

```

---

## Interseção de círculo e reta

### Interseção de círculos

### Tangentes comuns a dois círculos

### Área de um polígono

Calcula a área de um polígono dada a lista de vértices. A área é positiva se os vértices estão no sentido anti-horário, e negativa caso contrário. Complexidade:  $O(n)$ .

aa075b - geometry/polygon-area.cpp - 6 lines

```

D polyArea(vector<point> &pt) {
    int n = pt.size();
    D s = 0;
    for (int i = 2; i < n; i++) s += cross(pt[i - 1] - pt[0], pt[i] - pt[0]);
    return s;
} // aa075b

```

---

## Verificar se um ponto está dentro de um polígono

Verifica se um ponto está dentro de um polígono convexo. Use  $border = \text{false}$  para não incluir pontos na borda do polígono. Complexidade:  $O(\log(n))$ .

b44cc8 - geometry/point-in-polygon.cpp - 10 lines

```

bool pointInPoly(vector<point> &pt, point q, bool border = true) {
    int n = pt.size(), t = border, l = 1, r = n - 1;
    auto v = [&] (int i) { return cross(q - pt[0], pt[i] - pt[0]); };
    if (v(l) >= t || v(r) <= -t) return 0;
    while (r - l > 1) {
        int m = (l + r) / 2;
        (v(m) > 0 ? r : l) = m;
    }
    return cross(pt[r] - pt[l], pt[l] - q) < t;
} // b44cc8

```

---

## Soma Minkowski de polígonos convexos

### Convex hull

Encontra o convex hull de um conjunto de pontos. O resultado é uma lista de índices dos pontos do convex hull no sentido anti-horário. Complexidade:  $O(n \log(n))$ .

4737ad - geometry/convex-hull.cpp - 24 lines

```

vector<int> convHull(vector<point> &pt) {
    int n = pt.size(), m;
    VI h, ord(n);

```

```

auto add = [&]() {
    VI st;
    for (int i: ord) {
        while ((m = st.size()) > 1) {
            point a = pt[st[m - 1]], b = pt[st[m - 2]], c = pt[i];
            if (cross(b - a, c - a) < 0) break; // > for clockwise, <= to
            ← include non-vertices
            st.pop_back();
        }
        st.push_back(i);
    }
    st.pop_back();
    h.insert(h.end(), st.begin(), st.end());
};

iota(ord.begin(), ord.end(), 0);
auto top = [](auto a) { return make_pair(real(a), imag(a)); };
sort(ord.begin(), ord.end(), [&](int i, int j) { return top(pt[i]) >
    ← top(pt[j]); });
add();
reverse(ord.begin(), ord.end());
add();
return h;
} // 4737ad

```

---

**Convex hull online**

**Menor distância euclideana**

**Corte de Polígono**

## Fórmulas Úteis

### Contagem e Probabilidade

Número de soluções da equação  $x_1 + x_2 + \dots + x_k = n$  onde  $x_i \geq 0$ :

$$\binom{n+k-1}{k-1}$$

Número de soluções da equação  $x_1 + x_2 + \dots + x_k = n$  onde  $x_i \geq 1$ :

$$\binom{n-1}{k-1}$$

Valor esperado do número de tentativas até sucesso com probabilidade  $p$  de sucesso:

$$\frac{1}{p}$$

Números de Stirling do primeiro tipo:

$c(n, k)$  = Número de permutações de  $\{1, 2, \dots, n\}$  com  $k$  ciclos

$$s(n, k) = (-1)^{n-k} c(n, k)$$

$$x(x-1)(x-2)\dots(x-n+1) = s(n, 1)x + s(n, 2)x^2 + \dots + s(n, n)x^n$$

$$c(n+1, k) = n \times c(n, k) + c(n, k-1), k > 0$$

$$s(n+1, k) = -n \times s(n, k) + s(n, k-1), k > 0$$

### Somas

$$\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} = 2^n$$

$$\sum_{k=1}^n k \binom{n}{k} = k 2^{n-1}$$

$$c(n, n-k) = \sum_{0 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_k < n} i_1 i_2 \dots i_k$$

$$\sum_{k=0}^n c(n, k) x^k = n! \binom{n+x-1}{x-1}, x > 0$$

$$\sum_{k=m}^n c(n, k) \binom{k}{m} = c(n+1, m+1)$$

$$\sum_{k=m}^n c(n+1, k+1) \binom{k}{m} (-1)^{m-k} = c(n, m)$$

$$\sum_{k=m}^n c(k, m) \frac{n!}{k!} = c(n+1, m+1)$$

$$\sum_{k=0}^n (m+k)c(m+k, k) = c(n+m+1, n)$$

$$\sum_{k=1}^n x^k = 1 + x + \cdots + x^{n-1} = \frac{x^n - 1}{x - 1}$$

$$\sum_{k=1}^n kx^{k-1} = 1 + 2x + 3x^2 + \cdots + nx^{n-1} = \frac{nx^{n+1} - ((n+1)x^n) + 1}{(x-1)^2}, x \neq 1$$

$$\sum_{k=1}^n k = \frac{n(n+1)}{2}$$

$$\sum_{k=1}^n k^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$

$$\sum_{k=1}^n k^3 = \frac{n^2(n+1)^2}{4}$$

## Teoremas e Fatos

**Teorema de Erdos-Szekeres:** Toda sequência de  $(r-1)(s-1)+1$  inteiros distintos possui uma subsequência crescente de tamanho  $r$  ou uma subsequência decrescente de tamanho  $s$ .

O valor esperado é linear:

$$\mathbb{E}(aX + bY) = a\mathbb{E}(X) + b\mathbb{E}(Y)$$

**Teorema EGZ:** Dados  $2n - 1$  inteiros  $a_1, a_2, \dots, a_{2n-1}$ , existem  $n$  índices  $i_1, i_2, \dots, i_n$  tais que

$$a_{i_1} + a_{i_2} + \cdots + a_{i_n} \equiv 0 \pmod{n}$$

**Teorema de Lucas:** Se  $m = \overline{m_k m_{k-1} \dots m_1}$  e  $n = \overline{n_k n_{k-1} \dots n_1}$  na base  $p$ , então

$$\binom{m}{n} \equiv \binom{m_k}{n_k} \binom{m_{k-1}}{n_{k-1}} \cdots \binom{m_1}{n_1} \pmod{p}$$

**Teorema de Kummer:** For a prime  $p$ ,

$$v_p(\binom{a+b}{a}) = \text{number of carries of } a+b \text{ in base } p$$

## Ideias

### Gerais

- Em problemas envolvendo somas em intervalos de arrays, pode ser mais fácil trabalhar com o array de somas de prefixos.
- Muitas DPs de bitmask podem ser simplificadas para usar apenas alguma propriedade da bitmask. (Número de bits, etc)
- Se o problema descreve um processo que parece complicado, talvez seja mais fácil ver o processo ao contrário.

### Calculando somas e integrais

- Verificar se existe uma fórmula fechada
- Inverter a ordem da soma (em somatórios duplos)
- Transformar em somatório duplo e inverter a ordem
- Verificar se a soma pode ser calculada de um jeito eficiente (sem ser uma fórmula fechada)
- No caso de calcular várias somas, verificar se existe uma relação entre elas (Calcular uma pode ajudar a calcular outra)

## Problemas de Otimização

- Encontrar um upper bound e provar que ele sempre é alcançável.
- Encontrar uma construção boa, e provar que não é possível fazer melhor.
- Escrever um brute-force e testar com casos pequenos para encontrar algum padrão.

## Debugging

### Geral

- Trocou nomes de variáveis? ( $m$  por  $n$ ,  $j$  por  $i$ , ...)
- Esqueceu algum caso especial? ( $n = 1$ ,  $m = 0$ , ...)
- Esqueceu de trocar entre 0-based e 1-based?

### WA - Wrong Answer

- Esqueceu o `define int i64`?
- Esqueceu algum caso base?
- verificar se o valor inicial da DP está correto.

### RE - Runtime Error

- Verificar asserts.
- Verificar limites de vectors.
- Verificar se `maxn` é o suficiente.