

C

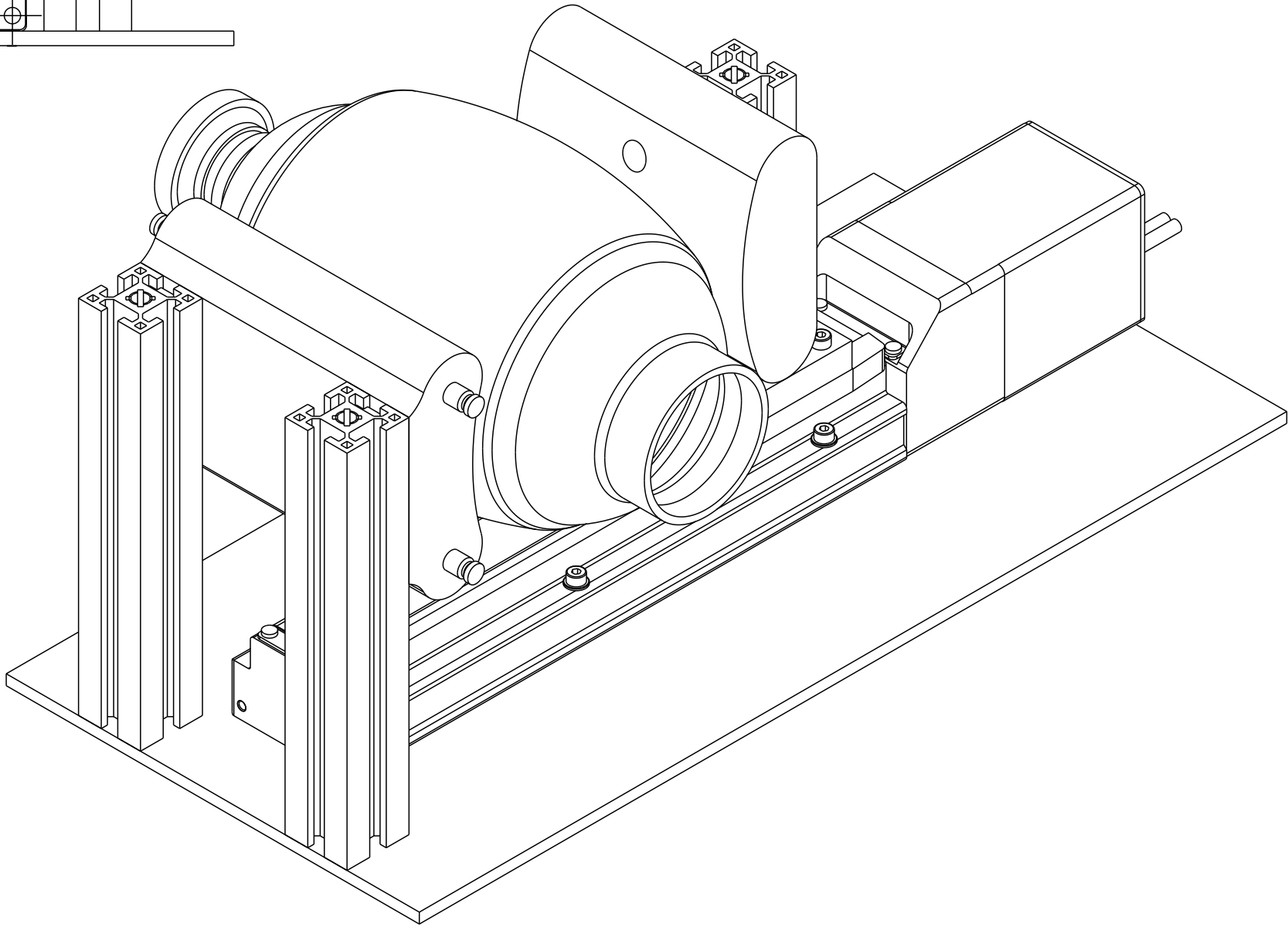
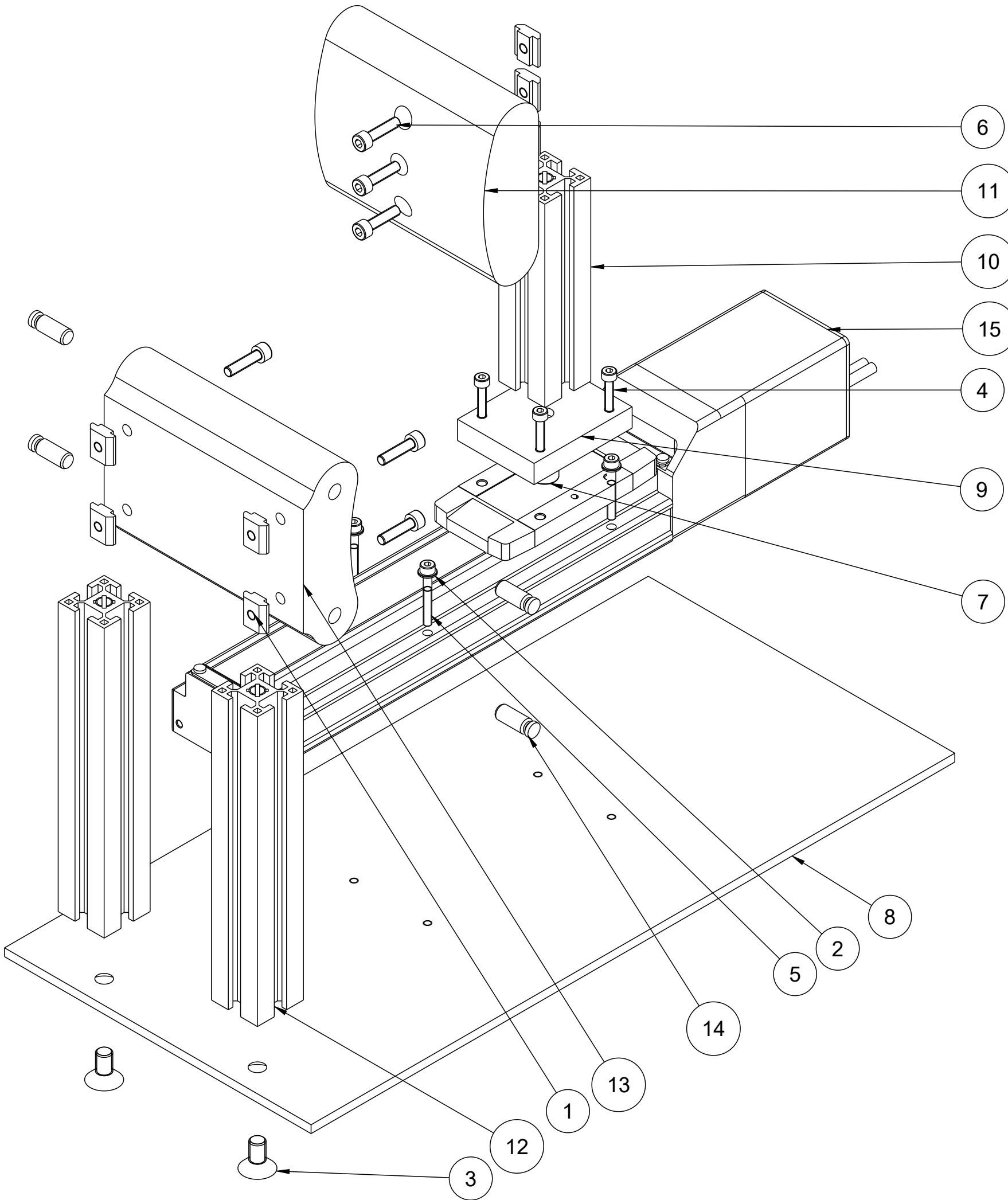
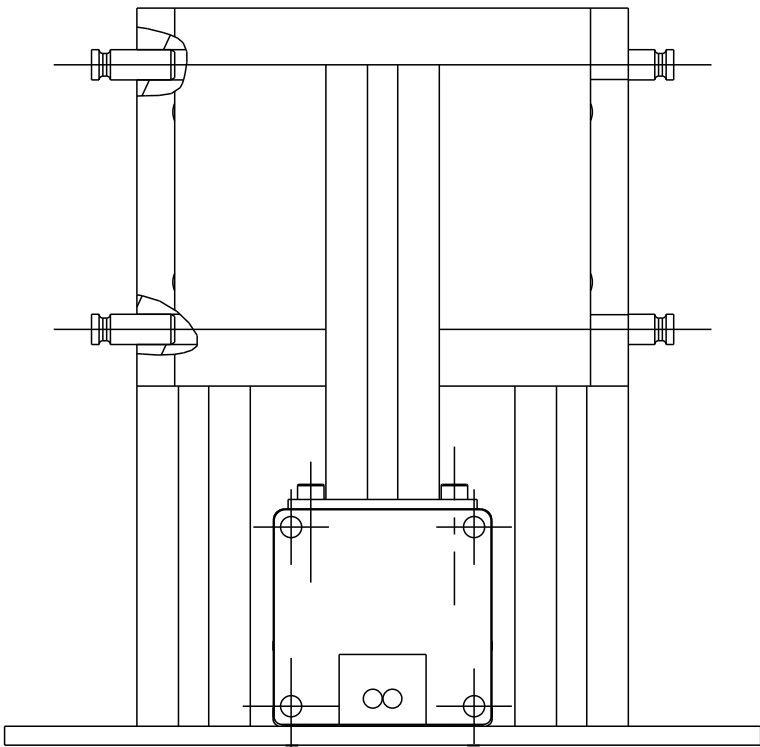
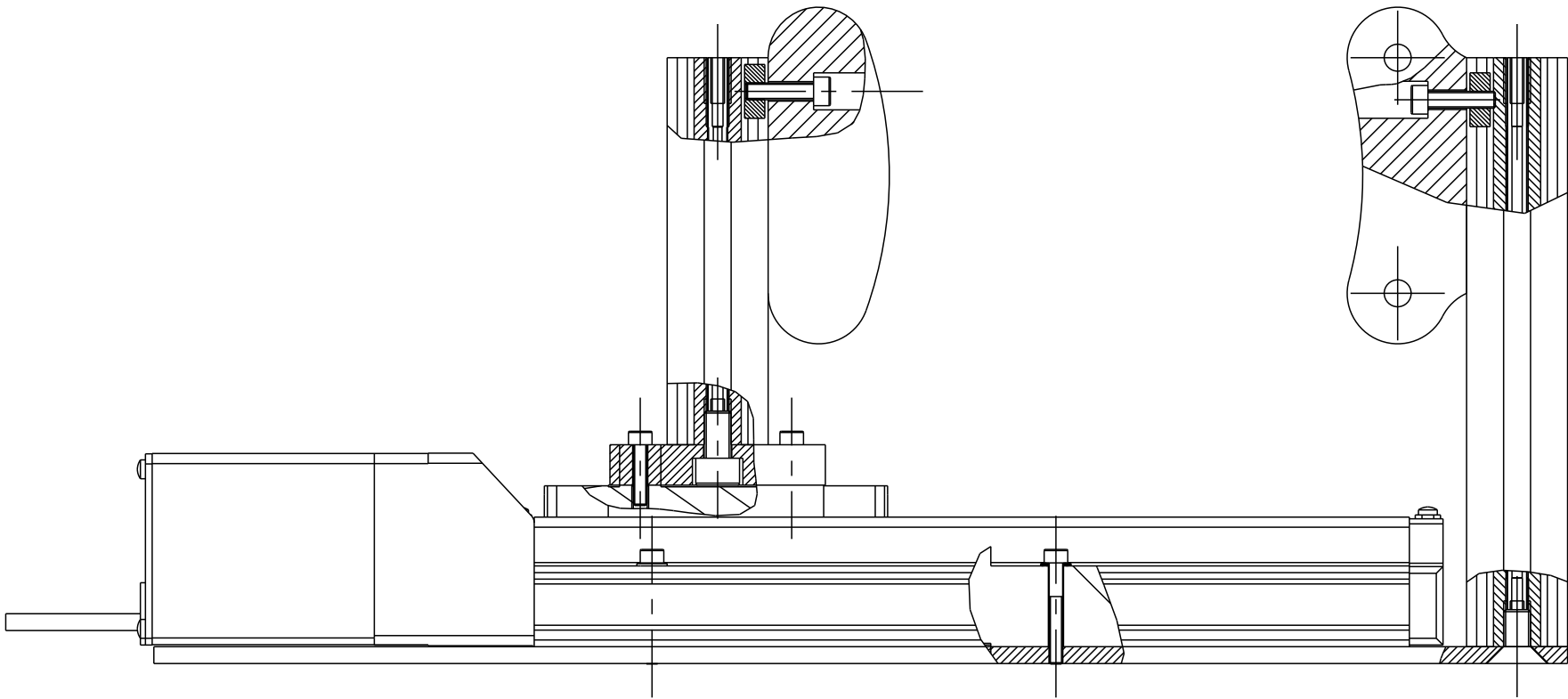
C

B

B

A

A



15	1	SMC_LEFS25A	Actionneur linéaire LEFS25A-150-S1AP1D													
14	4	ROB-CEVE-P07	Pion pour fixation AmbuBag													
13	1	ROB-CEVE-P06	Palette fixe respirateur													
12	2	ROB-CEVE-P05	Montant fixe													
11	1	ROB-CEVE-P04	Palette mobile respirateur													
10	1	ROB-CEVE-P03	Montant mobile													
9	1	ROB-CEVE-P02	Support montant mobile													
8	1	ROB-CEVE-P01	Platine principale													
7	1	ISO4762-M8X14-12_9														
6	7	ISO4762-M5X20-12_9														
5	4	ISO4762-M4X30-12_9														
4	4	ISO4762-M4X18-12_9														
3	2	ISO10642-M8X16-12_9														
2	4	DIN125-1-B4														
1	7	BOSCH_3842514929	Coulisseau rainure taille 8 M5													
ID	Qte	Pièce n°	Description										Approuvé			
Tol. gén.	0.5>...3	3>...6	6>...30	30>...120	120>...400	400>...1000	1000>...2000	Rugosité	N12	N11	N10	N9	N8	N7	N6	N5
f (fin)	±0.05	±0.05	±0.1	±0.15	±0.2	±0.3	±0.5	Ra [µm]	50	25	12.5	6.3	3.2	1.6	0.8	0.4
m (moyen)	±0.1	±0.1	±0.2	±0.3	±0.5	±0.8	±1.2	Arêtes ext. (- / -) int. (- / -)					Tol. entraxe ± -			
Matière:					Tol. générales -			Rugosité gén. ISO4287 - [µm]					Echelle		Vue	
Traitement:	-							Masse [kg]		5.263			1:2			
Pièce n°								Date		14-Apr-20						
ROB-CEVE-A00				HEPIA Haute école du paysage, d'ingénierie et d'architecture de Genève			Classe		Robotique			Format		Feuille Nr		
Description							Dessiné		Bassem Sudki			A2		1/1		
Système respirateur CEVE 100%							Projet		CEVE 100%							