

第8讲 线性规划 (下)

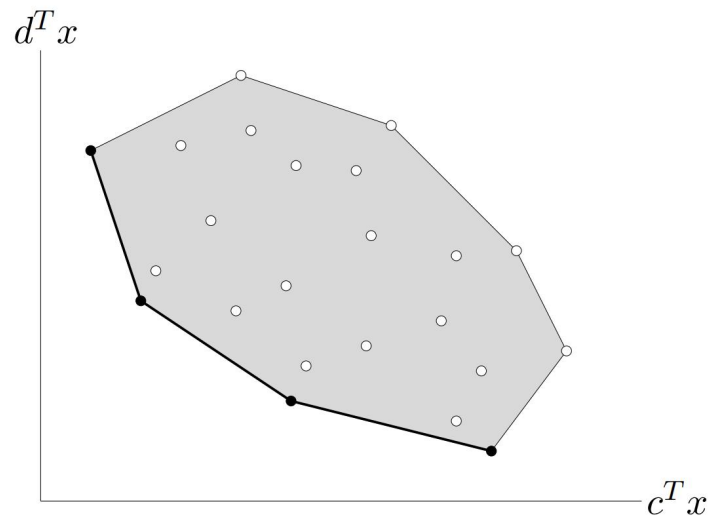
罗国杰

gluo@pku.edu.cn

2024年春季学期

练习题

Exercise 69. In some applications we are interested in minimizing *two* cost functions, $c^T x$ and $d^T x$, over a polyhedron $\mathcal{P} = \{x \mid Ax \leq b\}$. For general c and d , the two objectives are competing, *i.e.*, it is not possible to minimize them simultaneously, and there exists a trade-off between them. The problem can be visualized as in the figure below.



The shaded region is the set of pairs $(c^T x, d^T x)$ for all possible $x \in \mathcal{P}$. The circles are the values $(c^T x, d^T x)$ at the extreme points of \mathcal{P} . The lower part of the boundary, shown as a heavy line, is called the *trade-off curve*. Points $(c^T \hat{x}, d^T \hat{x})$ on this curve are efficient in the following sense: it is not possible to improve both objectives by choosing a different feasible x .

Suppose $(c^T \hat{x}, d^T \hat{x})$ is a breakpoint of the trade-off curve, where \hat{x} is a nondegenerate extreme point of \mathcal{P} . Explain how the left and right derivatives of the trade-off curve at this breakpoint can be computed.

Hint. Compute the largest and smallest values of γ such that \hat{x} is optimal for the LP

$$\begin{array}{ll} \text{minimize} & d^T x + \gamma c^T x \\ \text{subject to} & Ax \leq b. \end{array}$$

本节提要

► Linear programming tricks

- minimax 目标函数
- 绝对值
- 范围约束
- 分式目标函数
- 约束包含有界未知系数
- 约束右侧是随机变量

► Integer programming tricks

- 特殊的“或”约束
- “或”约束
- 条件约束
- 固定成本
- 乘积消除

minimax 目标函数

$$\begin{array}{ll} \min & \max_{k \in K} \sum_{j \in J} c_{kj} x_j \\ \text{s. t.} & \sum_{j \in J} a_{ij} x_j \geq b_i \quad \forall i \in I \end{array}$$

$$\begin{array}{ll} \min & z \\ \text{s. t.} & \sum_{j \in J} a_{ij} x_j \geq b_i \quad \forall i \in I \\ & \sum_{j \in J} c_{kj} x_j \leq z \quad \forall k \in K \end{array}$$

绝对值

$$\begin{array}{ll} \min & \sum_{j \in J} c_j |x_j| \quad (c_j > 0) \\ \text{s. t.} & \sum_{j \in J} a_{ij} x_j \geq b_i \quad \forall i \in I \end{array}$$

或

$$\begin{array}{ll} \min & \sum_{j \in J} c_j t_j \quad (c_j > 0) \\ \text{s. t.} & \sum_{j \in J} a_{ij} x_j \geq b_i \quad \forall i \in I \\ & -t_j \leq x_j \leq t_j \quad \forall j \in J \end{array}$$

$$\begin{array}{ll} \min & \sum_{j \in J} c_j (x_j^+ + x_j^-) \quad (c_j > 0) \\ \text{s. t.} & \sum_{j \in J} a_{ij} (x_j^+ - x_j^-) \geq b_i \quad \forall i \in I \\ & x_j^+, x_j^- \geq 0 \quad \forall j \in J \end{array}$$

范围约束

$$\begin{array}{ll}\min & \sum_{j \in J} c_j x_j \\ \text{s. t.} & d_i \leq \sum_{j \in J} a_{ij} x_j \leq e_i \quad \forall i \in I\end{array}$$

#变量 = $|J|$ (x)

#约束 = $2|I|$

$$\begin{array}{ll}\min & \sum_{j \in J} c_j x_j \\ \text{s. t.} & u_i + \sum_{j \in J} a_{ij} x_j = e_i \quad \forall i \in I \\ & 0 \leq u_i \leq e_i - d_i \quad \forall i \in I\end{array}$$

#变量 = $|I| + |J|$ (x 和 u)

#约束 = $|I|$ (+ $|I|$ 个边界约束)

分式目标函数

$$\begin{array}{ll} \min & \frac{c^T x + \alpha}{d^T x + \beta} \\ \text{s. t.} & Ax \geq b \\ & x \geq 0 \end{array}$$

- ▶ 常出现在财务规划模型
 - 收益率、周转率、生产率等
- ▶ 假设分母在可行域恒为正（或恒为负）
- ▶ 假设可行域非空且有界
 - 用约束 $t \geq 0$ 求解，能保证 $t > 0$

$$\text{令 } t = 1/(d^T x + \beta) > 0,$$

$$\begin{array}{ll} \min_{x,t} & (c^T x + \alpha) \cdot t \\ \text{s. t.} & Ax \geq b \\ & x \geq 0 \\ & (d^T x + \beta) \cdot t = 1 \\ & t > 0 \end{array}$$

$$\text{令 } y = x \cdot t,$$

$$\begin{array}{ll} \min_{y,t} & c^T y + \alpha t \\ \text{s. t.} & Ay \geq bt \\ & d^T y + \beta t = 1 \\ & t > 0 \\ & y \geq 0 \end{array}$$

约束包含有界的未知系数

- 系数未知的线性约束 $\sum_{j \in J} \tilde{a}_j x_j \leq b$
 - ▶ \tilde{a}_j 具体值未知
 - ▶ 只知道 $\tilde{a}_j \in [L_j, U_j]$
- 建模成 $\sum_{j \in J} \tilde{a}_j x_j \leq b + \delta \cdot \max(1, |b|)$
 - ▶ $\forall \tilde{a}_j \in [L_j, U_j]$
 - ▶ 为避免过分保守，右侧放宽一定比例
 - ▶ 挑战：有无穷个约束

- 记 $a_j = (L_j + U_j)/2$, $\Delta_j = (U_j - L_j)/2$
- 有 $\tilde{a}_j \in [a_j - \Delta_j, a_j + \Delta_j]$
- 观察到
 - ▶ 当 $x_j \geq 0$, $\tilde{a}_j x_j \leq a_j x_j + \Delta_j x_j$
 - ▶ 当 $x_j \leq 0$, $\tilde{a}_j x_j \leq a_j x_j - \Delta_j x_j$
 - ▶ 都有 $\tilde{a}_j x_j \leq a_j x_j + \Delta_j |x_j|$
- 转化成线性约束

$$\sum_{j \in J} a_j x_j + \sum_{j \in J} \Delta_j y_j \leq b + \delta \cdot \max(1, |b|)$$

$$-y_j \leq x_j \leq y_j$$

约束右侧是随机变量

► 约束 $\sum_{j \in J} a_j x_j \leq B$

► B 是随机变量

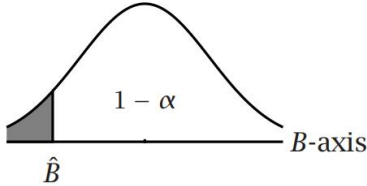
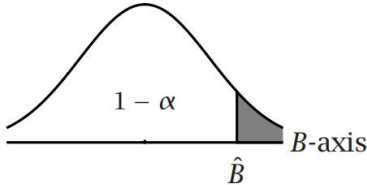
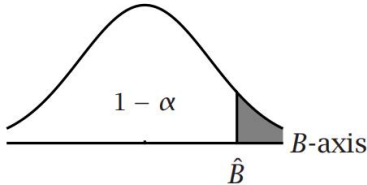
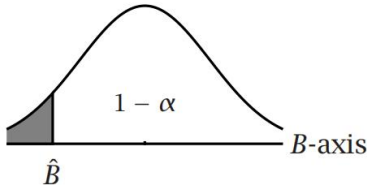
► 约束的意义?

► 当 $B_{\min} \leq B \leq B_{\max}$

► 当 $-\infty < B < +\infty$

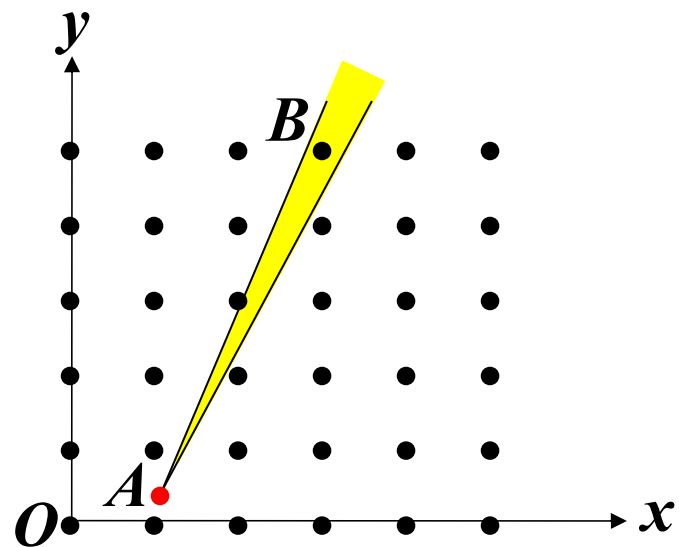
► 概率约束 $Pr \left[\sum_{j \in J} a_j x_j \leq B \right] = 1 - \alpha$

from: J. Bisschop, "AIMMS: Optimization Modeling," 2006.

$Pr \left[\sum_{j \in J} a_j x_j \leq B \right] \geq 1 - \alpha$ $\sum_{j \in J} a_j x_j \leq \hat{B}$	 <p>A normal distribution curve with the horizontal axis labeled "B-axis". A vertical line is drawn at \hat{B} on the axis. The area under the curve to the left of \hat{B} is shaded in gray and labeled $1 - \alpha$.</p>
$Pr \left[\sum_{j \in J} a_j x_j \leq B \right] \leq \alpha$ $\sum_{j \in J} a_j x_j \geq \hat{B}$	 <p>A normal distribution curve with the horizontal axis labeled "B-axis". A vertical line is drawn at \hat{B} on the axis. The area under the curve to the right of \hat{B} is shaded in gray and labeled $1 - \alpha$.</p>
$Pr \left[\sum_{j \in J} a_j x_j \geq B \right] \geq 1 - \alpha$ $\sum_{j \in J} a_j x_j \geq \hat{B}$	 <p>A normal distribution curve with the horizontal axis labeled "B-axis". A vertical line is drawn at \hat{B} on the axis. The area under the curve to the right of \hat{B} is shaded in gray and labeled $1 - \alpha$.</p>
$Pr \left[\sum_{j \in J} a_j x_j \geq B \right] \leq \alpha$ $\sum_{j \in J} a_j x_j \leq \hat{B}$	 <p>A normal distribution curve with the horizontal axis labeled "B-axis". A vertical line is drawn at \hat{B} on the axis. The area under the curve to the left of \hat{B} is shaded in gray and labeled $1 - \alpha$.</p>

整数线性规划的分支限界算法

- **整数线性规划** 在线性规划上对变量增添整数的要求
- **纯整数线性规划(全整数线性规划)** 要求所有变量是整数
- **混合整数线性规划** 只要求部分变量是整数
- **0-1型整数线性规划** 要求所有变量是0或1
- **松弛规划(简称松弛)** 删去整数要求后得到的线性规划
 - ▶ 松弛规划的最优值是原整数规划的最优值的界限
 - (最小化的下界,最大化的上界)
 - ▶ 但通常不是原整数规划的最优解



分支限界法

(最小化问题的上界、最大化问题的下界)

- 记整数线性规划为 ILP, 其松弛为 LP
- 如果 LP 的最优解 α 满足整数要求, 则 α 是 ILP 的最优解
- 否则, 设 α_1 分量不满足整数要求, 分别添加以下约束构造子问题
$$x_1 \leq \lfloor \alpha_1 \rfloor \text{ (构造LP}_1\text{)} \text{ 和 } x_1 \geq \lfloor \alpha_1 \rfloor + 1 \text{ (构造LP}_2\text{)}$$
- 如果 LP₁ 或 LP₂ 的最优解符合整数要求, 那么这个解也是 ILP 的可行解, 得到 ILP 的最优值的一个界限, 该子问题的计算结束
- 如果子问题的最优解不满足整数要求。则继续分支计算
- 如果子问题的最优值超过界限, 则往下计算不可能得到 ILP 的最优解。计算结束
- 当没有待计算的子问题时, 所有可行解中最好的是 ILP 的最优解

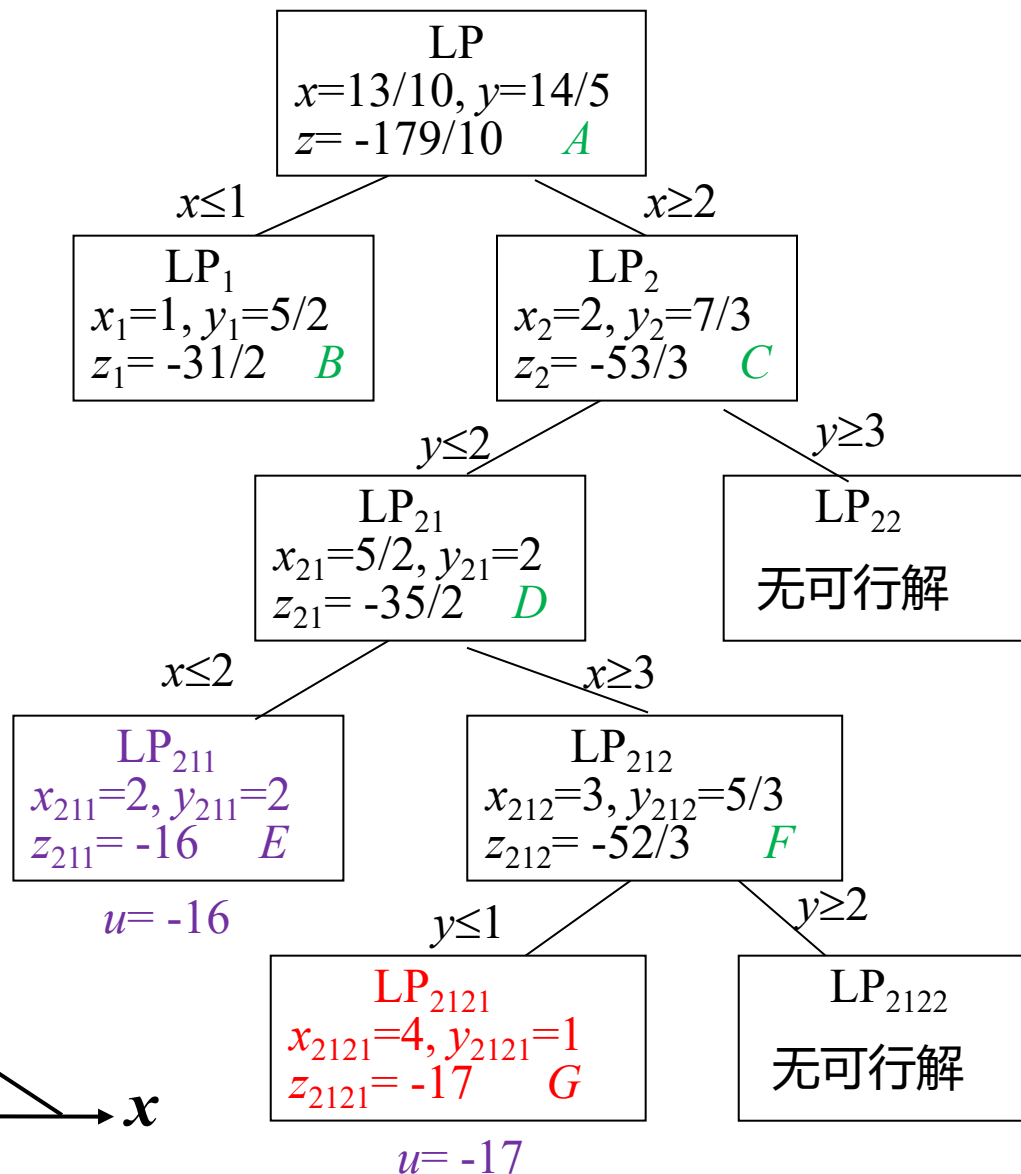
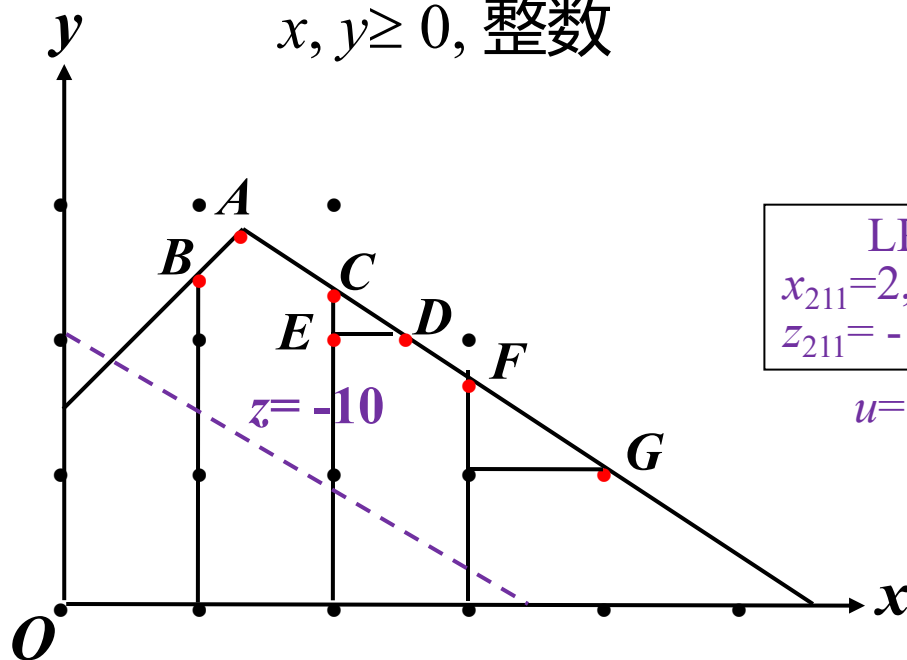
ILP 分支限界法例子

$$\min z = -3x - 5y$$

$$\text{s.t. } -x + y \leq 3/2$$

$$2x + 3y \leq 11$$

$$x, y \geq 0, \text{ 整数}$$



应用：最小顶点覆盖

► 顶点覆盖问题

给定图 $G = (V, E)$, G 的顶点覆盖是顶点子集 $S \subseteq V$, 使得每条边至少有一个端点属于 S . 求 G 的最小的顶点覆盖.

► 转化为0-1线性规划问题

令 $V = \{1, 2, \dots, n\}$, $\forall e \in E$, 存在 $i, j \in V$, 使得 $e = (i, j)$

$\forall i \in V$, 定义变量 $x_i \in \{0, 1\}$, 且 $x_i = 1 \Leftrightarrow i \in S$

$\forall e = (i, j) \in E$, $x_i + x_j \geq 1$ $\min \sum_{i \in V} x_i$

$$\begin{aligned} \text{s.t. } & x_i + x_j \geq 1 && \forall (i, j) \in E \\ & x_i \in \{0, 1\} && \forall i \in V \end{aligned}$$

应用：最小顶点覆盖

► 顶点覆盖属于NP难问题.

► 近似算法的设计思想

1. 放松 $x_i \in \{0,1\}$ 的约束条件, 令 x_i 为 $[0,1]$ 区间任意实数, 转化为线性规划问题.
2. 用线性规划算法找到一组 $x_i \in [0,1], i=1,2,\dots,n$, 使得其和达到最小.
3. 令 $S = \{ i \mid x_i \geq 1/2 \}$.

► 算法分析

可证明四舍五入得到的 S 是 G 的顶点覆盖, 且 $|S| \leq 2|S^*|$, 其中 S^* 为最优解.

$$|S|/|S^*| = \text{cost}_{\text{rounding}} / \text{cost}_{\text{LP}} \leq \text{cost}_{\text{rounding}} / \text{cost}_{\text{LP}} \leq 2$$

应用：负载均衡问题

► 负载均衡问题

给定作业集合 $J = \{1, 2, \dots, n\}$, 作业 j 加工时间为 t_j , $j = 1, 2, \dots, n$. 机器集合 $M = \{1, 2, \dots, m\}$, 对每个作业分配一台机器, 作业 j 可分配的机器集合为 M_j . J_i 是分配到机器 i 上的作业集合. 机器 i 的负载是 L_i . 设分配方案的负载为 L , 其中

$$L = \max_{i \in \{1, 2, \dots, m\}} L_i, \quad L_i = \sum_{j \in J_i} t_j$$

问题：求分配方案 使得 L 达到最小.

负载均衡问题：转化为线性规划

x_{ij} : 任务 j 在机器 i 上的负载

$\min L$

s.t. $\sum_i x_{ij} = t_j \quad \forall j \in J$ 任务 j 在各机器的负载之和等于加工时间

$\sum_j x_{ij} \leq L \quad \forall i \in M$ 任何机器的负载总量不超过 L

$x_{ij} \geq 0 \quad \forall j \in J, i \in M_j$

- 如果上述线性规划有值不超过 L 的解，那么最优负载的值至少是 L .
- 线性规划的最优解有可能把一个作业分配到多台机器上，即负载是分数。需要调整这个解，以满足原问题的需求：每个作业只能分配到一台机器上。

若干混合整数线性规划求解器

- CPLEX <https://www.ibm.com/analytics/cplex-optimizer>
- Gurobi (Gu, Rothberg, Bixby) <https://www.gurobi.com/>
- 杉数科技 <http://www.cardopt.com/>
- 天筹 <https://www.huaweicloud.com/product/modelarts/optverse.html>
- MindOpt <https://tianchi.aliyun.com/mindopt>

Some Examples of ILP Formulation

- H. Paul Williams, “Model Building in Mathematical Programming (5th Edition)”, John Wiley & Sons Inc., 2013.
- Gurobi Jupyter Notebook Modeling Examples
 - ▶ <https://www.gurobi.com/resource/modeling-examples-using-the-gurobi-python-api-in-jupyter-notebook/>
- The OPL model library: a collection of known problems in the academia and industry
 - ▶ <https://www.ibm.com/docs/zh/icos/22.1.0?topic=examples-opl-model-library>

特殊的“或”约束

$$x = 0 \text{ or } l \leq x \leq u$$

➡ 引入指示变量 y , 使得

$$y = \begin{cases} 0 & \text{for } x = 0 \\ 1 & \text{for } l \leq x \leq u \end{cases}$$

➡ 整数线性约束

$$\begin{aligned} x &\geq ly \\ x &\leq uy \\ y &\in \{0,1\} \end{aligned}$$

“或”约束

$$\begin{array}{ll}
 \min & c^T x \\
 \text{s. t.} & A_1 x \leq b_1 \quad (1) \\
 & A_2 x \leq b_2 \quad (2) \\
 & x \geq 0 \\
 \text{where} & (1) \text{ or } (2) \text{ holds}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{ll}
 \min & c^T x \\
 \text{s. t.} & A_1 x \leq b_1 + My \\
 & A_2 x \leq b_2 + M(1 - y) \\
 & x_j \geq 0 \quad \forall j \in J \\
 & y \in \{0,1\}
 \end{array}$$

条件约束

- if $A_1x \leq b_1$, then $A_2x \leq b_2$
- 等价于 $A_1x > b_1$ or $A_2x \leq b_2$

$$\begin{aligned} & \alpha \rightarrow \beta \\ \Leftrightarrow & \neg(\alpha \wedge \neg\beta) \\ \Leftrightarrow & \neg\alpha \vee \beta \end{aligned}$$

- $A_1x \geq b_1 + \varepsilon$ or $A_2x \leq b_2$

$$\begin{aligned} & A_1x \geq b_1 + \varepsilon - My \\ & A_2x \leq b_2 + M(1 - y) \\ & y \in \{0,1\} \end{aligned}$$

固定成本

$$\begin{aligned}
 & \min && C(x) \\
 & \text{s. t.} && a_i x + \sum_{j \in J} a_{ij} w_j \geq b_i \quad \forall i \in I \\
 & && x \geq 0 \\
 & && w_j \geq 0 \quad \forall j \in J \\
 & \text{where} && C(x) = \begin{cases} 0 & x = 0 \\ k + cx & x > 0 \end{cases}
 \end{aligned}$$

➤ 引入指示变量 $y = \begin{cases} 0 & \text{for } x = 0 \\ 1 & \text{for } x > 0 \end{cases}$

➤ 整数线性规划

$$\begin{aligned}
 & \min && ky + cx \\
 & \text{s. t.} && a_i x + \sum_{j \in J} a_{ij} w_j \geq b_i \quad \forall i \in I \\
 & && x \leq My \\
 & && x \geq 0 \\
 & && w_j \geq 0 \quad \forall j \in J \\
 & && y \in \{0, 1\}
 \end{aligned}$$

乘积消除

► $x_1 x_2: x_1, x_2 \in \{0,1\}$

$$\begin{aligned} y &\leq x_1 \\ y &\leq x_2 \\ y &\geq x_1 + x_2 - 1 \\ y &\in \{0,1\} \end{aligned}$$

► $x_1 x_2: x_1 \in \{0,1\}, x_2 \in [0, u]$

$$\begin{aligned} y &\leq u x_1 \\ y &\leq x_2 \\ y &\geq x_2 - u \cdot (1 - x_1) \\ y &\geq 0 \end{aligned}$$

► $x_1 x_2: x_1 \in [l_1, u_1], x_2 \in [l_2, u_2]$

► 特殊情况: $l_1, l_2 \geq 0$ 且 x_1 只出现在 $x_1 x_2$ 项

► 用 $l_1 x_2 \leq z \leq u_1 x_2$ 替换非线性项 $x_1 x_2$

► 一般情况

► 用 $y_1^2 - y_2^2$ 替换 $x_1 x_2$

- 用 $y_1 + y_2$ 替换 x_1

- 用 $y_1 - y_2$ 替换 x_2

► 分段线性的 λ formulation 近似 y_1^2 和 y_2^2

- 详见 G. Dantzig, "Linear Programming and Extensions", Princeton University Press, 1998.

问题求解技术的不完全二分类

► 基于模型的通用求解器

- 布尔可满足性 (SAT)
- satisfiability modulo theories (SMT)
- optimization modulo theories (OMT)
- (混合) 整数线性规划 (ILP & MILP)
- constraint programming (CP)
- 混合技术 (LCG = CP + SAT, ...)

► 无模型的求解方法学

- 动态规划
- 贪心算法
- 近似算法
- 局部搜索
- 遗传算法
- ...

本节小结

► Linear programming tricks

- minimax 目标函数
- 绝对值
- 范围约束
- 分式目标函数
- 约束包含有界未知系数
- 约束右侧是随机变量

► Integer programming tricks

- 特殊的“或”约束
- “或”约束
- 条件约束
- 固定成本
- 乘积消除