

# Funzione di Green

Gabriele Filosofi

Maggio 2006

## 1 Introduzione

Consideriamo l'equazione lineare ordinaria non omogenea unidimensionale

$$L_t u(t) = f(t) \quad t \in I \quad (1.0.1)$$

dove  $L_t = \sum_{k=0}^n a_k(t) \frac{d^k}{dt^k}$  è un operatore differenziale lineare, con  $a_n(t) \neq 0$  e  $a_k(t)$  continue su  $I$ .  $f(t)$  è la funzione forzante, continua su  $I$ . Cerchiamo soluzioni  $u(t)$  al problema di Cauchy definito dalla 1.0.1 e dalle condizioni iniziali (BCs, *Boundary Conditions*) del problema,  $B_k = 0$  ( $k = 1, \dots, n$ ). Le BCs sono estremamente importanti, e possono assumere forme diverse. Tipicamente le BCs fissano il valore di  $u$  e/o delle sue derivate agli estremi, o a un solo estremo, dell'intervallo  $I$ . Può capitare di avere delle situazioni miste, come ad esempio  $\alpha u(a) + \beta u(b) = 1$  (dove  $I \equiv [a, b]$ ). Inoltre le BCs possono essere omogenee (valori a zero) o nonomogenee. L'intervallo  $I$  può essere finito o infinito.

Assumiamo per il nostro problema una soluzione generale del tipo

$$u(t) = u_{(o)}(t) + u_{(p)}(t) \quad (1.0.2)$$

dove  $u_{(o)}(t) = \sum_{k=1}^n C_k u_k(t)$  è la soluzione del problema omogeneo ( $f(t) \equiv 0$ ) con annesse BCs in generale nonomogenee e  $u_{(p)}$  una soluzione particolare del problema non omogeneo, con BCs omogenee. I metodi standard per determinare  $u_{(p)}$  sono il *metodo della variazione dei parametri* e il *metodo dei coefficienti indeterminati*. Introduciamo qui il metodo alternativo della funzione di Green. Formalmente

$$u_{(p)}(t) = L_t^{-1} f(t) \quad (1.0.3)$$

Se  $L_t$  è un operatore differenziale lineare,  $L_t^{-1}$  sarà un operatore integrale lineare, del tipo

$$L_t^{-1} f(t) \equiv \int_I G(t, \xi) f(\xi) d\xi \quad (1.0.4)$$

dove  $G$  è la funzione di Green associata al problema di Cauchy posto. Deve essere

$$f(t) = L_t L_t^{-1} f(t) = \int_I L_t G(t, \xi) f(\xi) d\xi \quad (1.0.5)$$

che, per le proprietà note della delta di Dirac, è verificata solo se

$$L_t G(t, \xi) = \delta(t - \xi) \quad t, \xi \in I \quad (1.0.6)$$

Un teorema stabilisce che la 1.0.6 è soddisfatta sse

1.  $L_t G(t, \xi) = 0$  per  $t \neq \xi$
2.  $G$  è  $n - 2$  volte differenziabile rispetto a  $t$  con derivate continue in  $t = \xi$
3.  $\frac{\partial^{(n-1)} G(t, \xi)}{\partial t^{(n-1)}} \Big|_{t=\xi^-}^{t=\xi^+} = \frac{1}{a_n(\xi)}$

La prima condizione ci permette di utilizzare direttamente la soluzione omogenea  $u_{(o)}$  per stabilire la forma che  $G$  deve avere per  $t \neq \xi$

$$G(t, \xi) = \begin{cases} \sum_{k=1}^n C1_k(\xi) u_k(t) & \text{per } t < \xi \\ \sum_{k=1}^n C2_k(\xi) u_k(t) & \text{per } t > \xi \end{cases}$$

Notiamo che le costanti di integrazione della soluzione omogenea sono state sostituite da funzioni incognite del parametro  $\xi$ .

L'ultima condizione (3) è detta condizione di salto (*jump condition*). In pratica sta a significare che essendo  $\frac{\partial^n G}{\partial t^n}$  a sua volta una delta di Dirac,  $\frac{\partial^{(n-1)} G}{\partial t^{(n-1)}}$  deve essere una funzione a gradino (da cui il salto).

Le BCs omogenee, valide per  $u(t)$  agli estremi di  $I$ , possono essere applicate direttamente a  $G(t, \xi)$  e devono essere utilizzate, insieme alle condizioni di continuità (2) e di salto (3) per determinare univocamente le funzioni incognite  $C1_k$  e  $C2_k$ .

La funzione di Green dipende da  $L_t$  e dalle BCs, non dalla funzione forzante  $f(t)$ . In ciò sta la potenza del metodo. Fisicamente il senso di  $G(t, \xi)$  è quello della funzione che trasferisce su  $u(t)$  l'azione prodotta dalla forza  $f$  agente in  $\xi$  ( $\xi$  può avere il significato di un punto dello spazio o di un istante di tempo). Il problema allora si sposta sulla determinazione di  $G$ . Il metodo di Green si applica anche ai problemi multidimensionali, dove l'operatore  $L$  può essere un operatore differenziale alle derivate parziali (PDEs).

## 2 Equazioni del primo ordine

Consideriamo l'equazione ODE lineare del primo ordine

$$\dot{u} + a_0(t)u = f(t) \quad (2.0.7)$$

$$u(0) = 0 \quad (2.0.8)$$

L'operatore  $L_t$  è in questo caso  $\frac{d}{dt} + a_0(t)$ , con  $a_0(t)$  continua. Notare che il coefficiente della derivata massima è assunto pari a 1. Ciò comporterà che la discontinuità di salto in  $G$  sarà uguale a 1.

## 2.1 Esempio I

Risolvere

$$\begin{cases} \dot{u} + tu = te^{-\frac{t^2}{2}} & 0 \leq t < \infty \\ u(0) = 0 \end{cases}$$

L'equazione omogenea si integra per parti

$$\frac{du}{u} = t dt \quad \Rightarrow \quad u = Ce^{-\frac{t^2}{2}}$$

La condizione (1)  $L_t G(t, \xi) = 0$  per  $t \neq \xi$  sta a indicare che  $G$  ha la stessa forma della soluzione omogenea

$$G(t, \xi) = \begin{cases} C_1(\xi)e^{-\frac{\xi^2}{2}} & \text{per } t < \xi \\ C_2(\xi)e^{-\frac{\xi^2}{2}} & \text{per } t > \xi \end{cases}$$

Usando la condizione iniziale

$$G(0, \xi) = u(0) = 0 \quad \Rightarrow \quad C_1(\xi) \equiv 0$$

quindi

$$G(t, \xi) = \begin{cases} 0 & \text{per } t < \xi \\ C_2(\xi)e^{-\frac{\xi^2}{2}} & \text{per } t > \xi \end{cases}$$

Dato che  $L_t$  è del primo ordine la condizione (2) di continuità non può essere mantenuta, mentre vale la condizione di salto (3) che produce

$$G(t, \xi)|_{t=\xi^-}^{t=\xi^+} = 1 \quad \Rightarrow \quad C_2(\xi) = e^{\frac{\xi^2}{2}}$$

In definitiva,

$$G(t, \xi) = \begin{cases} 0 & \text{per } t < \xi \\ e^{-\frac{t^2}{2} + \frac{\xi^2}{2}} & \text{per } t \geq \xi \end{cases}$$

La soluzione particolare cercata è

$$u(t) = \int_0^\infty G(t, \xi) f(\xi) d\xi = e^{-\frac{t^2}{2}} \int_0^t e^{\frac{\xi^2}{2}} \xi e^{-\frac{\xi^2}{2}} d\xi = \frac{1}{2} t^2 e^{-\frac{t^2}{2}} \quad (2.1.1)$$

Ricordiamo di straforo che la soluzione generale del problema assegnato (la quale non contempla il vincolo della condizione iniziale) è somma della soluzione omogenea e della soluzione particolare

$$u(t) = C e^{-\frac{t^2}{2}} + \frac{1}{2} t^2 e^{-\frac{t^2}{2}} \quad (2.1.2)$$

### 3 Equazioni del secondo ordine

Consideriamo l'equazione ODE lineare del secondo ordine

$$\ddot{u} + a_1(t)\dot{u} + a_0(t)u = f(t) \quad (3.0.3)$$

L'operatore  $L_t$  è in questo caso  $\frac{d^2}{dt^2} + a_1(t)\frac{d}{dt} + a_0(t)$ , con  $a_1(t)$  e  $a_0(t)$  continue. Ancora una volta il coefficiente della derivata massima è assunto pari a 1, sicchè 1 è la discontinuità di salto in  $\frac{\partial G}{\partial t}$ .

#### 3.1 Esempio I

Risolvere

$$\begin{cases} \ddot{u} = f(t) & 0 \leq t \leq 2\pi \\ u(0) = u(2\pi) = 0 \end{cases}$$

L'equazione omogenea ha soluzione  $u(t) = at + b$ .

La condizione (1)  $L_t G(t, \xi) = 0$  per  $t \neq \xi$  produce

$$G(t, \xi) = \begin{cases} a_1(\xi)t + b_1(\xi) & \text{per } t < \xi \\ a_2(\xi)t + b_2(\xi) & \text{per } t > \xi \end{cases}$$

Usando le BCs

$$G(0, \xi) = u(0) \Rightarrow b_1 \equiv 0$$

$$G(2\pi, \xi) = u(2\pi) = 0 \Rightarrow a_2(\xi)2\pi + b_2(\xi) = 0 \Rightarrow b_2 \equiv -2\pi a_2$$

quindi

$$G(t, \xi) = \begin{cases} a_1(\xi)t & \text{per } t < \xi \\ a_2(\xi)(t - 2\pi) & \text{per } t > \xi \end{cases}$$

La condizione (2) di continuità di  $G(t, \xi)$  in  $t = \xi$  produce

$$a_1(\xi)\xi = a_2(\xi)(\xi - 2\pi) \Rightarrow a_1(\xi) = a_2(\xi)(1 - \frac{2\pi}{\xi})$$

La condizione di salto (3) produce

$$G'(t)|_{\xi^-}^{\xi^+} = 1 \Rightarrow a_2(\xi) = a_1(\xi)$$

che, combinata con le relazioni precedenti, dà

$$\begin{cases} a_1(\xi) = \frac{\xi}{2\pi} - 1 \\ a_2(\xi) = \frac{\xi}{2\pi} \end{cases}$$

In definitiva,

$$G(t, \xi) = \begin{cases} \frac{1}{2\pi}(\xi - \pi)t & \text{per } t \leq \xi \\ \frac{1}{2\pi}(t - \pi)\xi & \text{per } t \geq \xi \end{cases}$$

La soluzione particolare cercata è

$$u(t) = \int_0^{2\pi} G(t, \xi) f(\xi) d\xi = \frac{1}{2\pi} \int_0^t (t - \pi)\xi f(\xi) d\xi + \frac{1}{2\pi} \int_t^{2\pi} (\xi - \pi)t f(\xi) d\xi \quad (3.1.1)$$

Osserviamo che  $G(t, \xi) \equiv G(\xi, t)$ , cioè il kernel è simmetrico.

### 3.2 Esempio II

Risolvere

$$\begin{cases} \ddot{u} - u = f(t) & -\infty < t < +\infty \\ \lim_{t \rightarrow \pm\infty} u(t) = 0 \end{cases}$$

L'equazione omogenea ha soluzione  $u(t) = ae^t + be^{-t}$ .

La condizione (1)  $L_t G(t, \xi) = 0$  per  $t \neq \xi$  produce

$$G(t, \xi) = \begin{cases} a_1(\xi)e^t + b_1(\xi)e^{-t} & \text{per } t < \xi \\ a_2(\xi)e^t + b_2(\xi)e^{-t} & \text{per } t > \xi \end{cases}$$

Usando le BCs

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow -\infty} G &= 0 \quad \Rightarrow b_1 \equiv 0 \\ \lim_{t \rightarrow +\infty} G &= 0 \quad \Rightarrow a_2 \equiv 0 \end{aligned}$$

quindi

$$G(t, \xi) = \begin{cases} a_1(\xi)e^t & \text{for } t < \xi \\ b_2(\xi)e^{-t} & \text{for } t > \xi \end{cases}$$

Le condizioni di continuità in  $t = \xi$  (2) e di salto (3) sono

$$G(\xi^+, \xi) = G(\xi^-, \xi) \quad \Rightarrow \quad b_2 e^{-\xi} = a_1 e^{\xi}$$

$$\frac{\partial G}{\partial t} \Big|_{\xi^-}^{\xi^+} = 1 \quad \Rightarrow \quad -b_2 e^{-\xi} - a_1 e^{\xi} = 1$$

da cui

$$\begin{cases} a_1(\xi) = -\frac{1}{2}e^{-\xi} \\ b_2(\xi) = -\frac{1}{2}e^{\xi} \end{cases}$$

In definitiva,

$$G(t, \xi) = \begin{cases} -\frac{1}{2}e^{t-\xi} & \text{per } t \leq \xi \\ -\frac{1}{2}e^{-t+\xi} & \text{per } t \geq \xi \end{cases} = -\frac{1}{2}e^{-|t-\xi|}$$

La soluzione particolare cercata è

$$u(t) = -\frac{1}{2}e^{-t} \int_{-\infty}^t e^{\xi} f(\xi) d\xi - \frac{1}{2}e^t \int_t^{\infty} e^{-\xi} f(\xi) d\xi \quad (3.2.1)$$