三、耗材、物品、圖書及雜項費用:

- (一) 凡執行研究計畫所需之耗材、物品、圖書及雜項費用,均可填入本表內。
- (二) 說明欄請就該項目之規格、用途等相關資料詳細填寫,以利審查。
- (三) 依研究計畫實際需求擇優補助,每一計畫最高以補助新臺幣 20,000 元為限。

金額單位:新臺幣元

			,	(並)	识半位,	新 量幣兀
項目名稱	說明	單位	數量	單價	金額	備註
無人車底盤(含驅動馬達)	提供巡檢車移動能 力,選擇四輪驅動 底盤以適應校園環 境	台	1	4500	4500	1. 移動底盤與 驅動系統: 巡檢 車需要穩定的移 動能力,採用四 輪驅動底盤以應 對校園內不同路
微控制器(Raspberry Pi 或 Jetson Nano)	作為車輛的核心控 制單元,負責處理 感測數據與導航運 算	台	1	4000	4000	面。 2. 核心控制 (微控制器):使 用 Raspberry Pi 或 Jetson Nano 負責感測數據處
影像辨識模組 (Raspberry Pi Camera 或類似)	用於校園監測、物件識別,例如偵測 異常物品或人員	顆	1	2500	2500	理與導航演算法 運行。 3. 影像辨識模 組: 用於校園 檢, 包括負 員 別 異常情況 監測
超音波感測器	用於避障與環境感知,確保巡檢車能 夠安全行駛	顆	2	800	1600	等。 4. 避障感測器 (超音波):確保 車輛不會撞到障 礙物,提高自主 巡檢的安全性。
GPS 模組	提供定位資訊,確 保巡檢車能按照預 定路線行駛	組	1	2500	2500	5. GPS 定位: 巡檢車需按照特 定路線行駛, GPS 確保其能 夠準確導航。 6. 無線通訊模
無線通訊模組 (WiFi / LoRa / 4G)	允許巡檢車回傳影 像與數據,並遠端 控制	組	1	2500	2500	組:可透過 WiFi /LoRa/4G 回 傳巡檢資訊,讓 管理員即時掌握 校園狀況。 7. 電源系統:

電池與電源模組 連接線材、電路板、 機構零件	為巡檢車提供穩定電力,支援長時間巡邏 用於電子元件的連 接、固定與組裝	組組	1	900	900	巡運可壓 8. 计子運免路車,電組零確件保護不再因電。件保保護不長此池與所夠接良時配與線有穩,或
	合	計			20000	