컴퓨터 비전 입문

Welcome to computer vision

사람과 인공지능 시스템의 인지 기능

- 사람은 다섯 가지 인지 기능 시각, 청각, 촉각, 후각, 미각 을 통해 주변 환경을 인식하고 경험함
- 인간을 모사해서 만든 인공지능 시스템 은 애플리케이션 _{인공지능스피커, 자율주행자동차 등} 에 따라 시스템이 처한 세계를 가장 잘 이해할 수 있는 감지 장치 눈(카메라), 귀(마이크), 피부(인공 피부),

로(인공 코), 혀(인공 혀)의 역할을 하는 **센서**

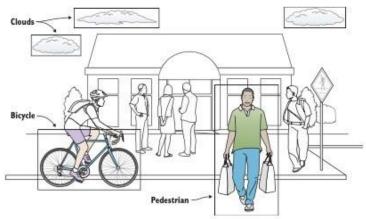
인공지능 시스템(Al system)의 핵심 개념

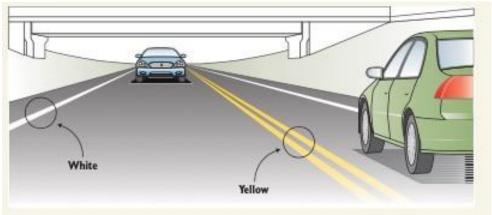
자신의 주변 환경을 인식(perception)하고,
 그 인식을 기반으로 행동(action)을 취하는 것

컴퓨터 비전(computer vision)의 개념

- 시각은 세계를 이해하기 위한 한가지 수단으로 <컴퓨터 비전>은 시각적 인지(visual perception)를 다루는 분야
- 특히, 영상(images)과 비디오(videos)를 이용해 세계를 인식(perceiving)하고 이해(understanding)하는 분야

시각적 인지 (Visual Perception) 란 무엇인가





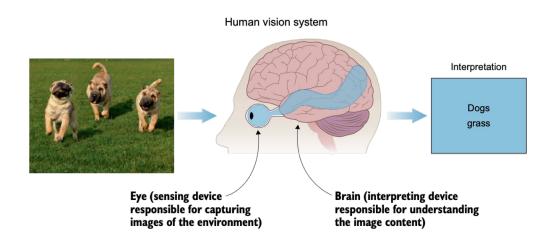
비전 시스템 (Vision Systems)

컴퓨터 비전 시스템의 정의

- 전통적으로 이미지 처리 기법만 컴퓨터 비전 시스템의 전부라 생각
- 최근에는 이미지 처리 기법 뿐만 아니라 이미지를 통해 어떤 일이 일어났는지 이해하는 것을 포함하여 컴퓨터 비전 시스템이라 정의함

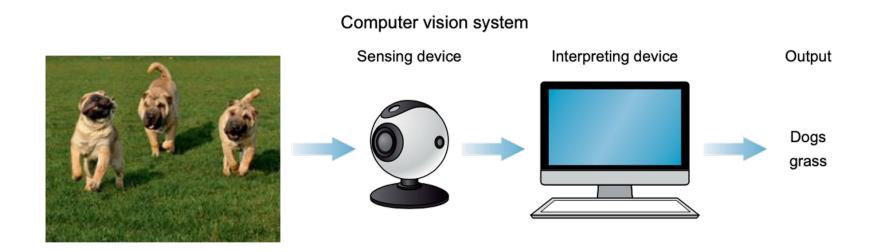
사람의 시각 시스템(Human Vision Systems)

- 시각 시스템은 이미지를 받아들이는 <시각 센서인 눈>과 <이미지를 해석하는 뇌>로 구성됨
- 시스템의 출력은 이미지에서 얻은 데이터를 기반으로 한 이미지 요소에 대한 예측 결과임



비전 시스템 (Vision Systems)

인공지능의 비전 시스템(Al Vision Systems)



감지 장치 (Sensing devices)

비전 시스템은 특정 태스크(specific task)를 수행하도록 설계 시스템의 목적에 맞는 감지 장치를 선택하는 것이 중요

- 감지 장치로의 예: 카메라, 레이다, 엑스레이, CT스캔, 라이다 등
- 비전 시스템은 <단일 감지 장치> 혹은 <이들의 조합>을 통해 주변 환경 정보를 얻음

자율주행자동차

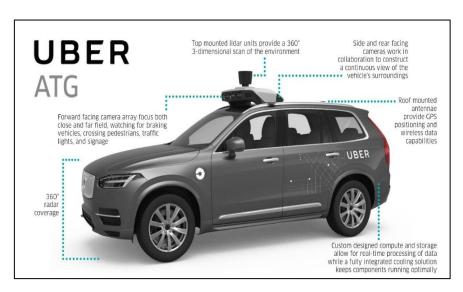
• 라이다 Lidar / 카메라 / 레이다 Radar

의학 진단 영역

• 엑스레이나 방사선 단층 촬영

농업용 시각 시스템

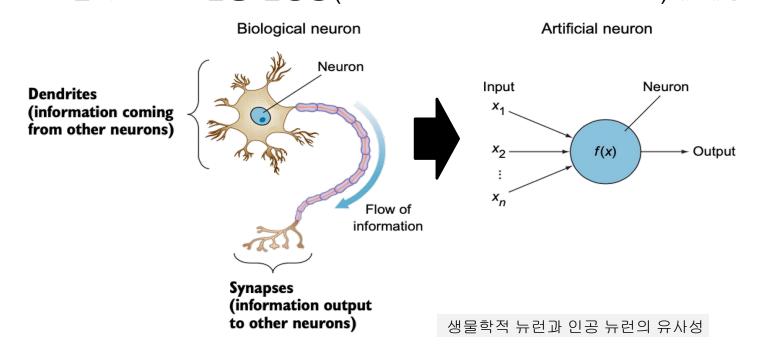
• 또 다른 유형의 레이다



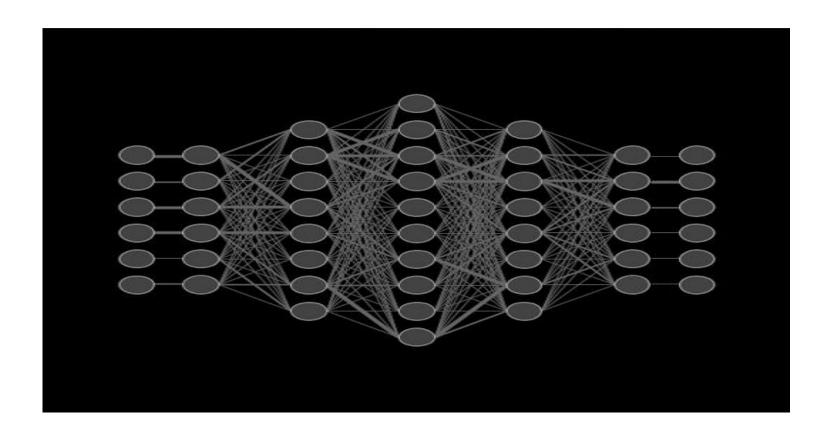
해석 장치

- 일반적으로 <컴퓨터 비전 알고리즘>이 해석 장치의 역할을 담당함
- 최근 우리의 뇌로부터 영감을 받아 뇌의 동작을 분석하는 방법으로 인공 뇌를 만들려는 시도가 이루어 졌고,

그 결과가 바로 인공 신경망(ANN: Artificial Neural Network)에 해당됨



해석 장치



1.1 컴퓨터 비전

해석 장치

- 여러 층을 가진 신경망을 만드는 기법을 딥러닝(deep learning)
- 딥러닝 기법은 뉴런으로 구성된 층에 데이터를 통과시켜 데이터를 여러 번 변환하는 방법으로 데이터의 표현(representation)을 학습함

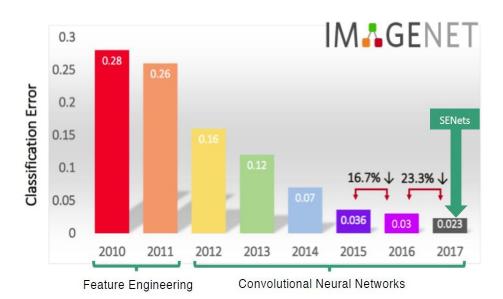
딥러닝 구조의 종류

• 인공 신경망(ANN), 합쌩합액(앤NN), 순환 신경망(RNN), 트랜스포머(Transformer) 등 이미먼 이미터의 표현 (representation)

뉴런층의 통과: 데이터의 변환 (transformation)

1.1 컴퓨터 비전

머신러닝의 성능이 사람을 능가할 수 있을까



영상 인식분야에서 사람의 능력을 압도한 딥러닝 기법



AI 프로그램 미드저니가 생성한 "스페이스 오페라 극장"

컴퓨터 비전 응용 분야

- 컴퓨터 비전 응용 분야의 예
 - 이미지 분류
 - 사물 인식/물체 검출
 - 화풍 모방하기
 - 새로운 이미지 창조하기
 - 안면 인식
 - 이미지 검색
 - 기타

1.2 컴퓨터 비전 응용 - 이미지 분류

이미지 분류(image classification)는

미리 정의한 유한한 수의 레이블을 이미지에 부여하는 태스크

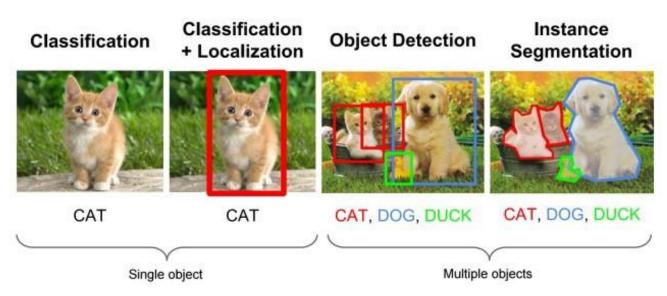


CIFAR10 데이터셋 예시

컴퓨터 비전 응용-사물 인식/물체 검출

분류(classification)는 단일 물체가 찍힌 이미지를 인식(=분류)하는 태스크

- 분류 및 위치 인식(classification & localization)은 단일 물체를 인식하고 위치까지파악하는 태스크
- 물체 검출(object detection)은 이미지 안에서 **다중 물체**를 **인식**하고 **위치**까지 파악하는 태스크



컴퓨터 비전 응용

화풍 모방하기

• 신경망을 이용한 화풍 모방(Neural Style Transfer) 기법은 원본 이미지에 특정 스타일을 입혀 새로운 형태의 이미지를 생성하는 것

<별이 빛나는 밤> 화풍을 다른 사진에 적용해서 원래 그림과 비슷한 새로운 그림을 만드는 화풍 모양

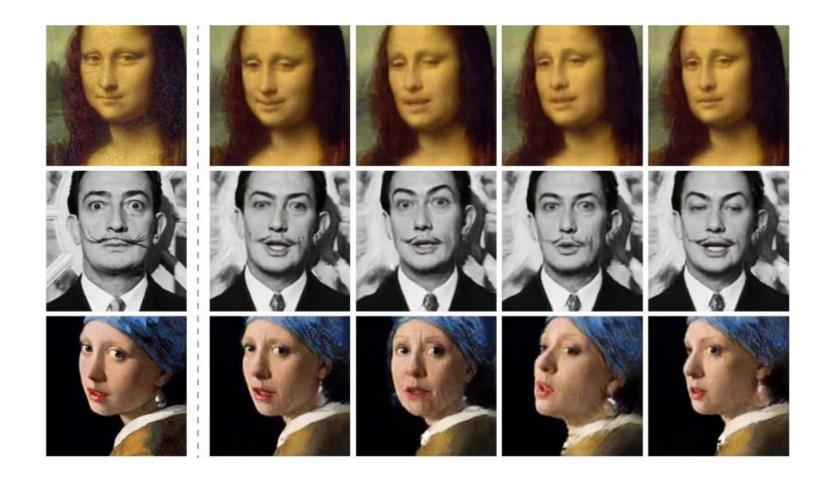
Original image Style Generated art







컴퓨터 비전 응용



Deepfake Videos: GAN Sythesizes a Video From a Single Photo

컴퓨터 비전 응용

안면 식별 face identification 안면 대조 face verification Person → Person Face Face verification identification Person system system 2 Not person Haven't seen her before

컴퓨터 비전 응용 분야

이미지 검색

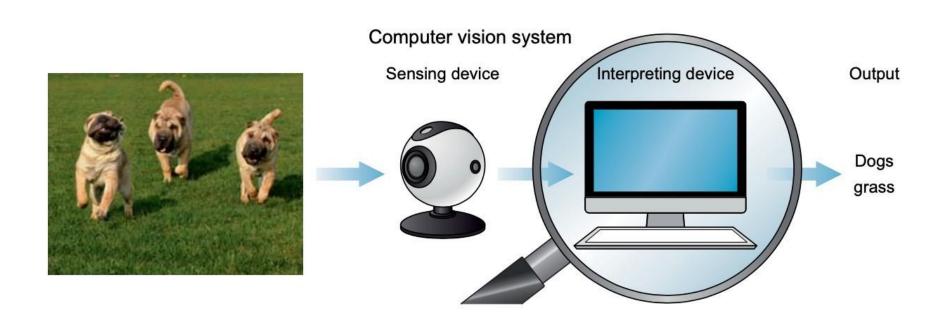
- 이미지 검색 ^{image retrieval} 은 질의 영상과 유사한 영상을 찾는 기술
- 전자상거래 사이트에서 이전에 선택한 상품과 생김새가 비슷한 상품을 찾는데 활용



컴퓨터 비전 파이프라인 전체 처리 과정

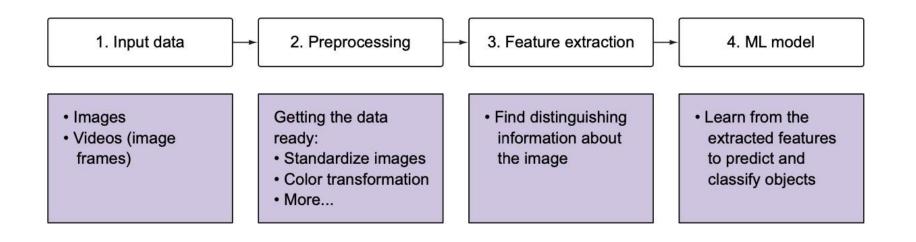
컴퓨터 비전 시스템

• 비전 시스템은 감지 장치와 해석 장치로 구성됨

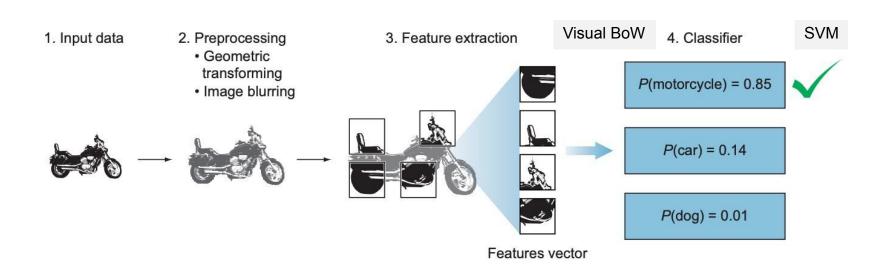


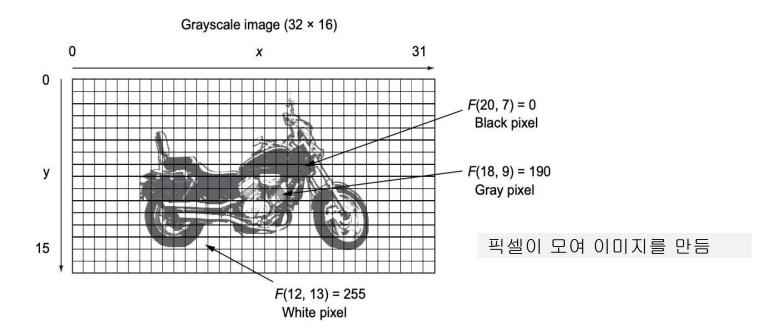
컴퓨터 비전 파이프라인 전체 처리 과정

컴퓨터비전 파이프라인 : 데이터를 입력 받고, 처리하고, 정보를 추출한 다음 머신러닝 모델에 전달해 학습



컴퓨터 비전 파이프라인 전체 처리 과정





함수로 나타낸 이미지

회색조 이미지의 픽셀이 숫자 하나로 표현된 것과 달리 컬러 이미지는 픽셀을 세 가?

색의 강도로 나타냄

<RGB 색상 체계>에서는 빨간색의 강도, 녹색의 강도, 파란색의 강도 이렇게 3개의 숫자를 이용하여 픽셀을 나타냄

<HSV>나 <Lab> 같은 다른 색상 체계도 있지만 픽셀 값을 표현하는 방법은 모두 동역

RGB 색상 체계의 컬러 이미지 => F(x, y) = [red(x, y), green(x, y), blue(x, y)]

컬러 이미지의 구조

픽셀(Pixel): 이미지의 가장 작은 단위

○ 컬러 이미지에서 각 픽셀은 여러 색상 값의 조합으로 표현

RGB 색상 체계

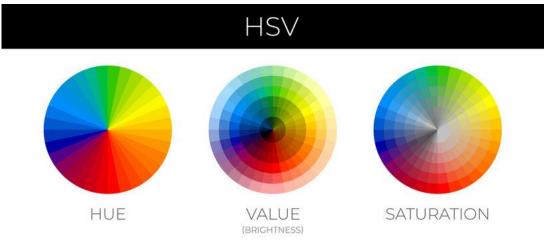
- 가장 흔히 사용되는 컬러 표현 방식입니다.
- 각 픽셀은 세 가지 색상의 강도로 표현됩니다:
 - R (Red): 빨간색의 강도
 - G (Green): 녹색의 강도
 - B (Blue): 파란색의 강도
- 각 색상 강도는 보통 0-255 사이의 값을 가집니다 (8비트 표현)
- 여기서 F는 이미지 함수, R, G, B는 각각 빨강, 초록, 파랑의 강도 값입니다.

예시

순수한 빨간색: [255, 0, 0]

- 순수한 녹색: [0, 255, 0]
- 순수한 파란색: [0, 0, 255]
- 흰색: [255, 255, 255]
- 검은색: [0, 0, 0]

컬러 이미지의 구조



1.

함수로 나타낸 이미지

- 이미지를 함수로 나타내면 이미지 처리에 유용한 점이 많음
- 이미지를 함수 **F**(**x**, **y**)로 생각할 수 있고,

수학적 연산을 통해 새로운 이미지 G(x, y)로 변환할 수 있음

이미지 변환 함수의 예시

Application	Transformation
Darken the image.	G(x, y) = 0.5 * F(x, y)
Brighten the image.	G(x, y) = 2 * F(x, y)
Move an object down 150 pixels.	G(x, y) = F(x, y + 150)
Remove the gray in an image to transform the image into black and white.	$G(x, y) = \{ 0 \text{ if } F(x, y) < 130, 255 \text{ otherwise } \}$

컴퓨터가 보는 이미지

What we see



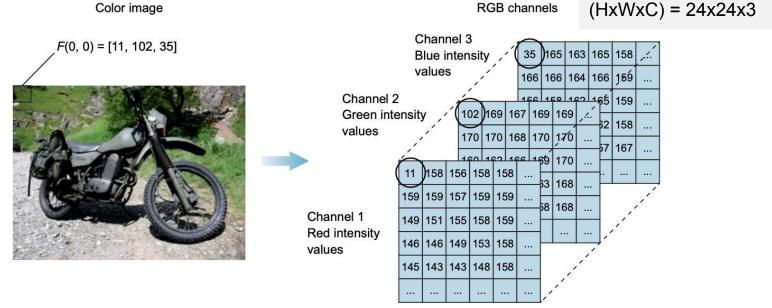
What computers see (HxW) = 24x24

97 38 15 00 40 00 75 04 05 07 78 52 12 50 77 40 17 81 18 57 60 87 17 40 98 43 69 46 04 49 31 73 55 79 14 29 93 71 40 67 53 99 30 03 49 13 04 60 11 42 69 24 48 56 01 32 54 71 37 02 14 71 51 67 43 59 41 92 34 54 22 40 40 28 44 33 13 80 60 99 03 45 02 44 75 33 53 78 36 64 20 35 09 28 64 23 67 10 26 38 40 67 59 54 70 66 18 38 24 20 68 02 62 12 20 95 63 94 39 63 04 49 91 44 49 55 58 05 66 73 99 26 97 17 78 78 94 83 14 88 34 89 36 23 09 75 00 74 44 20 45 35 14 00 41 33 97 34 31 17 53 28 22 75 31 67 15 94 03 80 04 42 16 14 09 53 05 42 96 35 31 47 55 58 88 24 00 17 54 24 34 29 85 57 00 48 35 71 89 07 05 44 44 37 44 40 21 58 51 54 61 68 05 94 47 49 28 73 92 13 86 52 17 77 04 09 52 08 83 97 35 99 14 07 97 57 32 16 26 26 79 33 27 68 81 57 62 20 72 03 16 33 67 46 55 12 32 43 93 53 69 42 14 73 38 25 39 11 24 94 72 18 06 46 29 32 40 62 74 36 34 41 72 30 23 88 34 62 99 69 82 47 59 85 74 04 34 24 23 35 29 78 31 90 01 74 31 49 71 48 86 81 14 23 57 05 54 01 70 54 71 83 51 54 49 16 92 33 48 61 43 51 01 89 19 67 48

컴퓨터가 보는 회색조 이미지의 2차원 행렬

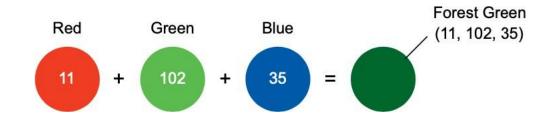
컬러 이미지

- 표준 RGB 색상 체계를 사용하는 컬러 이미지에는 채널이 3개 (빨간색, 녹색, 파란색)가 존재함
- 즉, 컬러 이미지를 나타내려면 빨간색의 강도를 나타내는 행렬, 녹색의 강도를 나타내는 행렬, 파란색의 강도를 나타내는 행렬 등 총
 3개의 행렬이 필요함



컬러 이미지

- 컴퓨터의 컬러는 서로 다른 강도의 색상 세 가지를 혼합한 것
- 세가지 색상을 서로 다른 강도로 합쳐 다양한 색을 만들 수 있음



Forest Forest green Mint Mint green Codes: Codes: HEX #0B6623 HEX #98FB98 HEX #0B6623 HEX #98FB98 RGB 11 102 35 RGB 152 251 152 RGB 11 102 35 RGB 152 251 152 Olive Lime Olive green Lime green Codes: Codes: HEX #708238 HEX #708238 HEX #C7EA46 HEX #C7EA46 RGB 112 130 56 RGB 112 130 56 RGB 199 234 70 RGB 199 234 70 Jungle Jade green Jungle green Jade Codes: Codes: HEX #29AB87 HEX #29AB87 HEX #00A86B HEX #00A86B RGB 0 168 107 RGB 41 171 135 RGB 41 171 135 RGB 0 168 107

컬러 이미지를 회색조 이미지로 변환하기

비전 시스템에서 계산 복잡도를 낮추기 위해 불필요한 정보를 제거해야 하는 경우가 존재함

이미지에서 대상을 인식 ^{사물의 모양이나 특징을 활용} 하는 것이 목적이라면 컬러 이미지를 회색조 이미지로 변환하여 사용할 경우 계산 복잡도를 낮출 수 있음

그러나 의료 이미지에서 붉은 발진을 확인해야 하는 진단 시스템 또는 자율주행자동차의 차선 감지 시스템은 컬러 정보가 문제 해결에 큰 역할을 하기때문에 계산 복잡도를 낮추기 위해 회색조 이미지로 변환하여 정보를 처리하는 것은 적절한 솔루션이 아님

기타

이미지 표준화

• 일부 머신러닝 알고리즘 CNN 은 데이터 셋의 이미지를 모두 같은 크기로 조정해야 한다는 제약이 존재하며, 이런 알고리즘에 이미지를 입력하려면 배율을 조정해서 이미지의 크기를 같게 만들어야 함

데이터 강화

- 기존 데이터셋에 포함된 이미지를 조금씩 변형하는 방식으로 새로운 데이터를 추가하는 것
- 이미지를 변형하는 방법은 배율 조정, 회전, 아핀 변환 등을 주로 사용
- 추가한 데이터로 학습한 모델은 더 다양한 형태와 모양을 가진 대상도 인식할 수 있음

그 외 기법

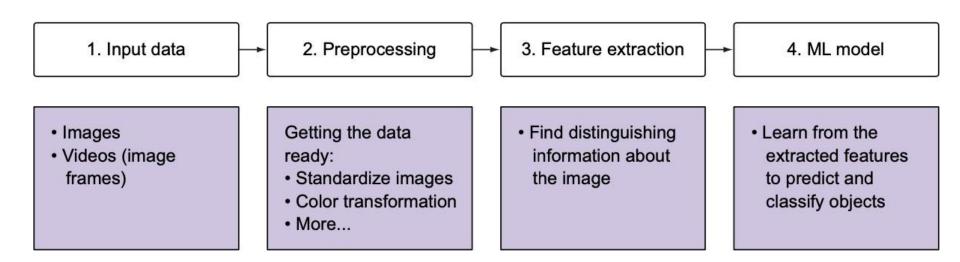
- 이미지에 포함된 노이즈를 줄이기 위해 배경색을 제거
- 필요에 따라 이미지의 밝기를 조절

기타

데이터 강화 Original image 데이터 강화 기법의 예시 De-texturized De-colorized Data augmentation Edge enhanced Salient edge map Flip/rotate

이미지 전처리 적용 방법

- 어떤 기법을 적용 할지는 데이터 셋과 해결하려는 문제가 무엇이냐에 따라 달라짐
- 실제 프로젝트 상황에 따라 필요한 기법을 선택하는 방법을 익히는 것이 좋음



컴퓨터 비전에서 사용되는 특징

- 이미지에서 특정 대상 ^{모터사이클, 자전거, 개} 에만 해당하며 측정 가능한 데이터를 뜻함
- 선, 모서리, 이미지 조각 등 특이한 모양도 특징일 수 있고, 다른 것과 구분되는 색상도 특징이 될 수 있음
- 단, 좋은 특징은 대상을 다른 대상과 쉽게 구분 짓게 해주는 속성을 의미함
- 좋은 특징 vs 나쁜 특징 예시



좋은 특징이란 무엇인가

일반화 가능한 특징

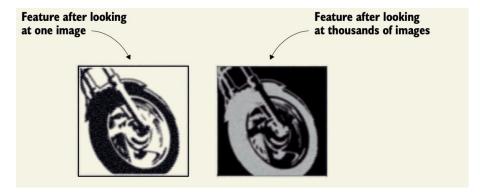
- 특징은 <u>동일 대상에서 모두 찾아낼 수 있는 성질 ^{반복성, repeatability</sub> 이</u>어야 함</u>}
- 예를 들어, 특징은 모든 모터사이클에서 찾아낼 수 있는 성질 이어야 함.

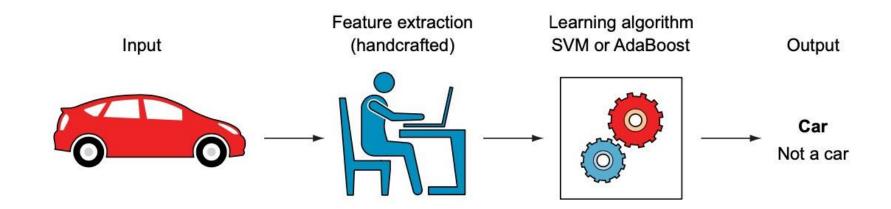
• <바퀴>라는 특성의 경우 입력 이미지의 일부를 그대로 복사한 것을 특징으로 사용할

수 없음.

사물 인식에서 유용한 특징

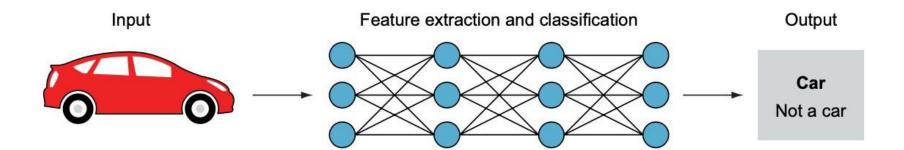
- 다른 것과 구별될 것
- 추적과 비교가 쉬울 것
- 배율, 밝기, 각도가 달라도 일관적 일 것
- 노이즈가 많은 이미지 또는 대상의 일부만 찍힌 이미지에서도 관찰 가능할 것





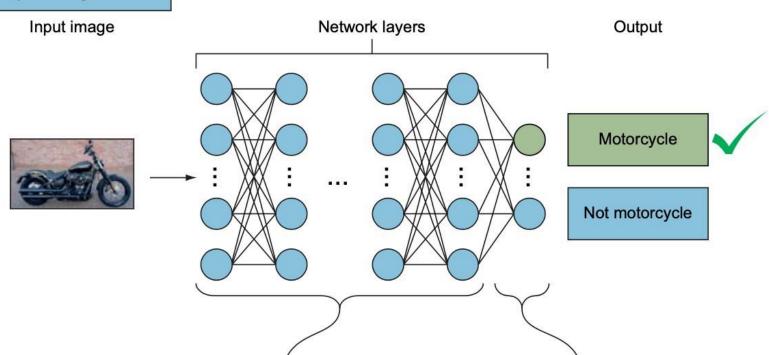
수동 추출된 특징의 예시

- 하르 캐스케이드 Haar Cascades
- 크기 불변 특징 변환 SIFT
- 고속 강인한 특징 추출 SURF
- 기울기 방향성 히스토그램 HOG



분류 학습 알고리즘

Deep learning classifier



Feature extraction layers

(The input image flows through the network layers to learn its features. Early layers detect patterns in the image, then later layers detect patterns within patterns, and so on, until it creates the feature vector.)

Classification layer

(Looks at the feature vector extracted by the previous layer and fires the upper node if it sees the features of a motorcycle or the lower node if it doesn't.)

마치며

- 사람의 시각 시스템과 컴퓨터의 비전 시스템은 모두 감지 장치와 해석 장치로 구성된다.
- 해석 과정은 데이터 입력, 데이터 전처리, 특징 추출, 모델 생성으로 구성된다.
- 이미지를 x와 y의 함수 형태로 나타낼 수 있다. 컴퓨터는 픽셀 값의 행렬형태로 이미지를 이해한다. 회색조 이미지는 채널 1개, 컬러 이미지는 채널 3개다.
- 이미지 처리 기법은 데이터 셋과 해결하려는 문제의 종류에 따라 달라진다.
 상화에 맞춰 컬러 이미지를 회색조로 변환하거나, 신경망 입력 크기에 맞게 이미지 크기를 조정하거나, 데이터를 강화하는 방법이 사용된다.
- 특징은 이미지에 실린 대상을 분류하기 위해 사용되는 속성이다. 고전적인 머신러닝 알고리즘에는 다양한 특징 추출 기법이 쓰인다.