#### ES704 – Instrumentação Básica

## 04 – Medições elétricas

Eric Fujiwara

Unicamp - FEM - DSI

# Índice

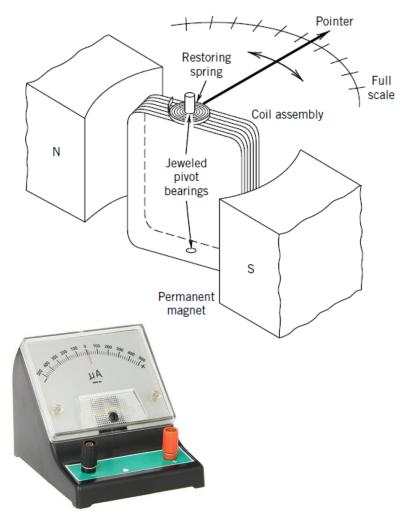
#### Índice:

- 1) Medições elétricas;
- 2) Medições magnéticas;
- 3) Aquisição e condicionamento de sinais;
- Questionário;
- Referências;
- Exercícios.

- 1.1. Medição de corrente:
  - Medidor de D'Arsonval:
    - Baseado na Lei de Força de Lorentz:

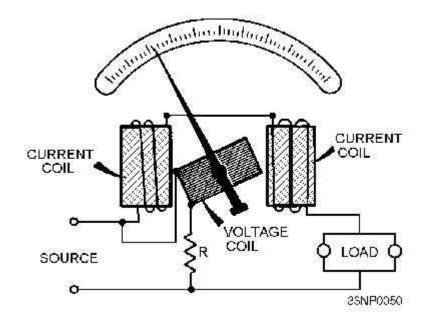
$$T \approx liB$$
 (4.1)

 A corrente medida é conduzida através do enrolamento de comprimento l. A interação entre corrente DC i e campo magnético B constante produz um torque T que deflete o indicador sobre a escala.



#### 1.1. Medição de corrente:

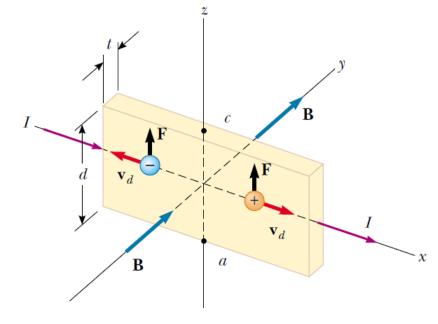
- Eletrodinamômetro:
  - Variação do medidor de D'Arsonval onde os ímãs permanentes são substituídos por eletroímãs conectados em série com o enrolamento de armadura;
  - Permite medir correntes AC.

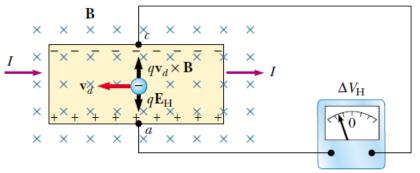


- 1.1. Medição de corrente:
  - Sensor de efeito Hall:
    - Baseado no efeito Hall:

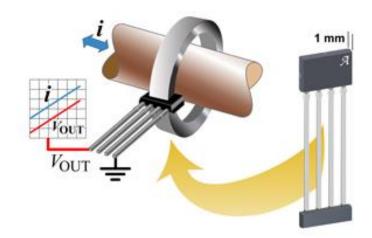
$$\Delta V_H \approx dv B$$
 (4.2)

 Uma tensão ΔV<sub>H</sub> é produzida quando uma corrente i (cargas elétricas q com velocidade v) é conduzida por um condutor de dimensões finitas d, submetido a um campo magnético ortogonal B.





- 1.1. Medição de corrente:
  - Sensor de efeito Hall:
    - Em um alicate amperímetro,
       o anel é excitado com corrente
       DC i<sub>0</sub>, sendo que a corrente a ser
       medida i produz um campo
       magnético B pela Lei de Ampère.
       A interação entre i<sub>0</sub> e B produz
       a tensão de saída ΔV<sub>H</sub>;
    - Método não-invasivo.





#### 1.1. Medição de corrente:

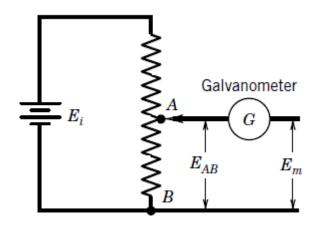
- Outros métodos:
  - Impedância: estimar a corrente pela queda de tensão proporcionada por um condutor;
  - Semicondutor: estimar a corrente pela queda de tensão proporcionada pela resistência intrínseca de um semicondutor;
  - Óptico: baseado no Efeito Faraday, onde o campo magnético causa rotação do estado de polarização da luz. Aplicado na medição de correntes elevadas (kA) de forma não-invasiva.

#### Obs:

- Amperímetro: modo de deflexão;
- Galvanômetro: modo nulo.

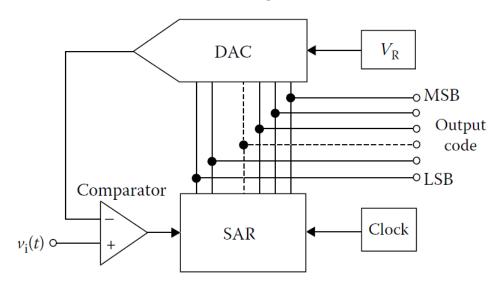
#### 1.2. Medição de tensão:

- Divisor de tensões:
  - Compara uma tensão de referência  $E_i$  com a e tensão medida  $E_m$ ;
  - Modo nulo: o potenciômetro é ajustado até que a corrente no amperímetro seja nula.
  - Modo de deflexão: a corrente do amperímetro é calibrada para obter E<sub>m</sub>;
  - A tensão AC de entrada pode ser retificada em DC antes da medição.



#### 1.2. Medição de tensão:

- Voltímetros digitais:
  - Realizam conversão A/D da tensão medida e determinam o seu valor através de comparadores de aproximação sucessivas;
  - Utilizados em osciloscópios digitais.



#### 1.3. Medição de impedância:

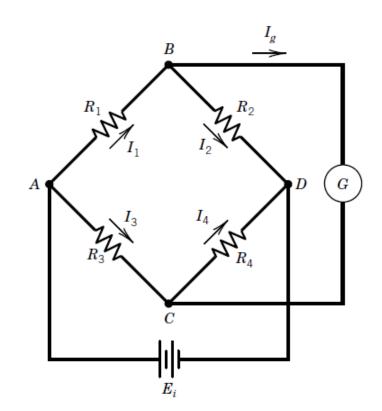
- Resistência:
  - Ohmímetro: medição de resistência elétrica por divisor de tensões;
  - Medição indireta por tensão e corrente;
- Capacitância:
  - Caracterização do dielétrico;
  - Resposta ao degrau ou em frequência;

#### Indutância:

- Caracterização eletromagnética;
- Resposta ao degrau ou em frequência.

#### 1.3. Medição de impedância:

- Ponte de Wheatstone:
  - Circuito para medição de variação de resistência elétrica com alta sensibilidade;
  - A corrente conduzida pelo gavanômetro  $i_G$  depende da tensão de excitação  $E_i$  e das resistências da ponte  $R_n$ ;
  - Geralmente, formada por 1 resistor variável e 2 fixos, além do resistor desconhecido.



- 1.3. Medição de impedância:
  - Ponte de Wheatstone:
    - **Modo nulo:** os resistores variáveis são ajustados para  $i_G = 0$ , equilibrando a saída da ponte. Nesta condição,

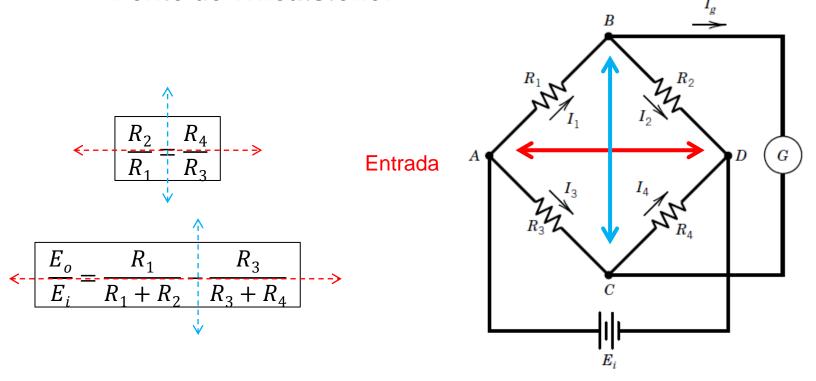
$$\frac{R_2}{R_1} = \frac{R_4}{R_3} \tag{4.3}$$

 Modo de deflexão: tensão de saída sobre o galvanômetro E<sub>o</sub> é medida diretamente:

$$\frac{E_o}{E_i} = \frac{R_1}{R_1 + R_2} - \frac{R_3}{R_3 + R_4} \tag{4.4}$$

Saída

- 1.3. Medição de impedância:
  - Ponte de Wheatstone:



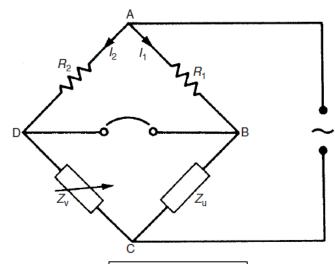
- 1.3. Medição de impedância:
  - Ponte de Wheatstone:
    - Modo de deflexão: considerando que a ponte está equilibrada  $(R_1 = R_2 = R_3 = R_4 = R \text{ e } E_o = 0)$ , uma variação na resistência  $R_1 = R + \Delta R$  produz variação na tensão de saída  $\Delta E_o$ . Assim,

$$\frac{\Delta E_o}{E_i} = \frac{\Delta R/R}{4 + 2\Delta R/R} \tag{4.5}$$

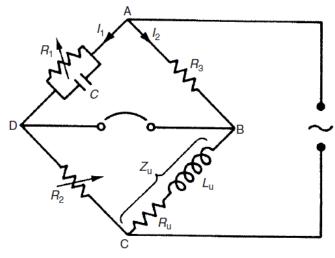
#### 1.3. Medição de impedância:

#### Ponte de Maxwell:

• Modificação da ponte de Wheatsone para medir R, L ou C. Note que  $E_i$  e  $E_o$  são tensões AC.



$$Z_u = Z_v \frac{R_2}{R_1} \ \ \, (4.5)$$



$$Z_u = R_u + j\omega L = R_2 R_3 \left(\frac{1}{R_1} + j\omega C\right)$$
 (4.6)

### 2. Medições magnéticas

#### 2.1. Magnetômetro de indução:

 Utiliza antenas para capturar o campo (fluxo) magnético de interesse, produzindo uma força eletromotriz de saída pela Lei de Faraday de indução.

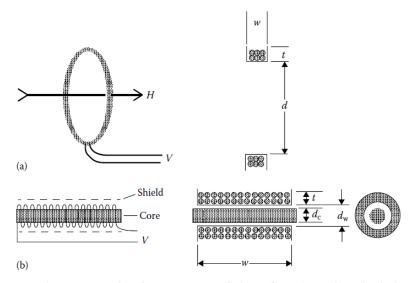
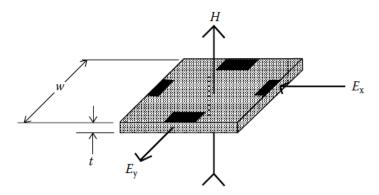


FIGURE 39.4 Induction or search coil sensors consist of a loop of wire (or a solenoid), which may or may not surround a ferromagnetic core: (a) Air-core loop antenna and (b) solenoid induction coil antenna with ferromagnetic core.

## 2. Medições magnéticas

#### 2.2. Gaussímetro de efeito Hall:

 A tensão Hall é gerada pelo condutor/semicondutor retangular quando submetido a um campo magnético externo. Pode ser configurado para medir a magnitude e a direção do campo.



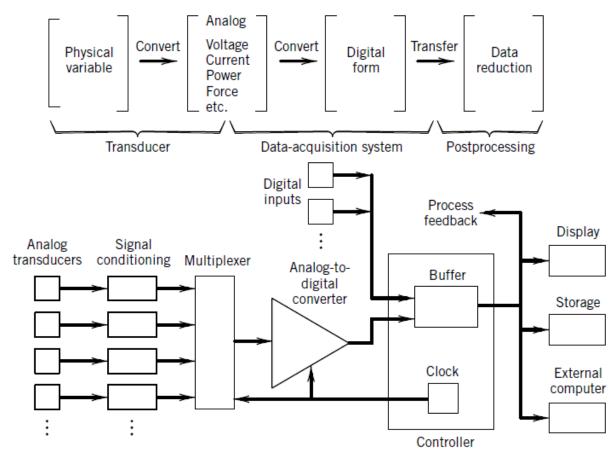
**FIGURE 39.14** Hall effect sensor. A magnetic field H applied normal to the surface of the sensor, which is conducting current along the x-direction, will generate a voltage along the y-direction.  $E_x$  is the applied electric field along the x-direction, and  $E_y$  is the Hall effect electric field along the y-direction.

# 2. Medições magnéticas

#### 2.3. Outros dispositivos:

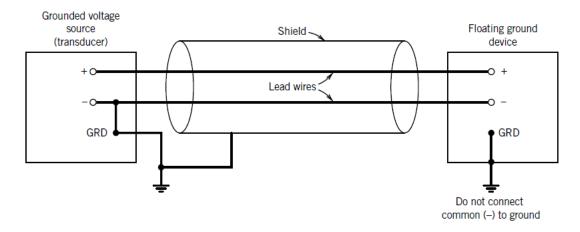
- Fluxgate: transdutor toroidal com dois enrolamentos (excitação e medição). Campo magnético externo gera variação nos ciclos de saturação magnética do núcleo, detectada a forma de tensão (Lei de Faraday);
- SQUID: baseado na produção de uma corrente supercondutora à baixas temperaturas, onde a magnitude da corrente varia com o fluxo magnético sobre a junção;
- Gaussímetro magnetorresistivo: dispositivo cuja resistência elétrica varia com o campo magnético aplicado;
- Transdutor magnetostritivo: material que sofre contração mecânica sob aplicação de um campo magnético.

3.1. Sistema de aquisição de sinais:



#### 3.2. Proteção de sinais:

- Aterramento:
  - Utilizado como referência (zero) de tensão;
  - Loops de terra: causados pela presença de referenciais diferentes no circuito, gerando diferença de potencial -> ruído e interferência;
  - Separar os terras de alimentação e sensoriamento.



#### 3.2. Proteção de sinais:

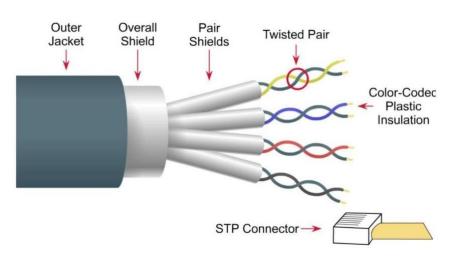
#### Blindagem:

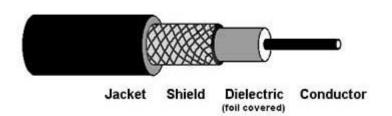
- Fios longos funcionam como antenas, causando ruído AC;
- Blindagem: utilização de material metálico aterrado para envolver os fios condutores;
- A blindagem intercepta os campos elétricos externos, enviando-os de volta ao terra;
- No caso de campos magnéticos, os fios devem ser trançados em pares para cancelar as tensões induzidas sobre os condutores;
- Tensões baixas (~mV) podem ser transmitidas em loops de corrente (4-20 mA) sem amplificação de ruído.

#### 3.2. Proteção de sinais:

- Cabeamento:
  - Cabo simples: fio condutor envolvido em camada isolante, baixo custo e alta vulnerabilidade;
  - Cabo de par-trançado: cabos simples trançados para cancelamento de ruído eletromagnético;
  - Cabo coaxial: condutor simples envolto de um condutor externo e de uma camada de blindagem. As correntes nos condutores interno e externo são conduzidas em sentidos diferentes, cancelando os campos eletromagnéticos;
  - Cabo de fibra óptica: transmissão de sinal por pulsos de luz, feita de vidro ou polímero. Imune à interferência eletromagnética.

- 3.2. Proteção de sinais:
  - Cabeamento:

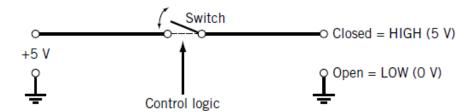






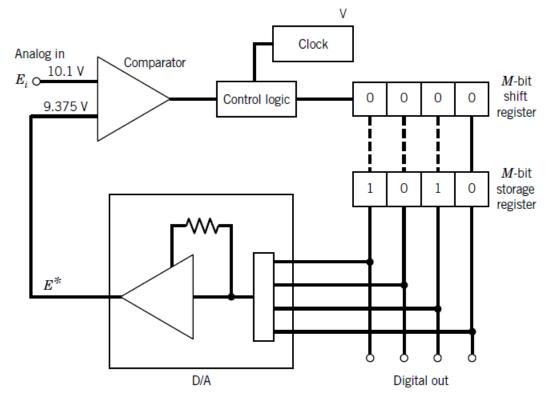


- 3.3. Aquisição de sinais:
  - Amostragem: conversão de um sinal analógico em um sinal discretizado a uma taxa de amostragem  $\Delta f = \frac{1}{\Delta t}$ ;
    - Teorema de Nyquist: para evitar aliasing,  $\Delta f \geq 2f_{\rm max}$ , onde  $f_{\rm max}$  é a maior frequência do sinal amostrado;
  - Quantização: conversão de um sinal analógico em um sinal digital;
    - Sistemas TTL consideram < 0,8 V como nível lógico baixo (0) e de 2 a 5,5 V como nível lógico alto (1);



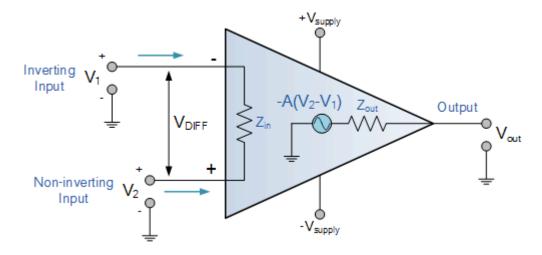
#### 3.3. Aquisição de sinais:

- Conversor A/D de aproximações sucessivas:
  - Determina a tensão digital de saída por tentativa-e-erro;
  - A relação entre tensão e código binário é tabelada para a faixa de aplicação do sistema.



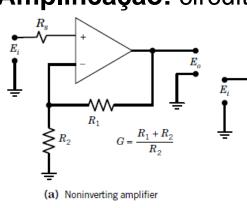
- 3.3. Aquisição de sinais:
  - Protocolos de comunicação digital:
    - Serial RS-232C: comunicação bidirecional cabeada bit a bit, utilizado em sistemas de telefonia e computadores;
    - Paralelo GPIB: comunicação de alta velocidade, com transmissão de dados simultânea em grupos de bits (byte a byte). Utilizado em instrumentos científicos e computadores;
    - Universal serial bus (USB): comunicação de alta velocidade com expansão para até 128 dispositivos. Os cabos são limitados a 5 m. Utilizado em comunicação de periféricos;
    - Bluetooth: comunicação sem fio (wireless) entre dispositivos por meio de ondas de rádio. Não requer alinhamento físico entre emissor e receptor. Limitado a distâncias de até 10 m.

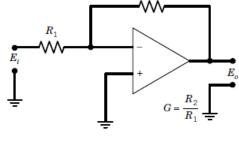
- 3.4. Condicionamento de sinais:
  - Amplificação: Ganho de potência no sinal;
    - Amplificadores operacionais (OPAMP) são dispositivos semicondutores com alta impedância de entrada e baixa impedância de saída;
    - Função de transferência:  $V_o = G(\omega)(V_1 V_2)$

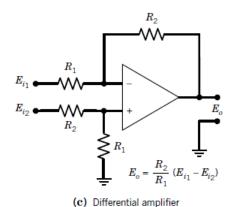


#### 3.4. Condicionamento de sinais:

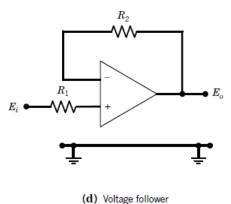
Amplificação: circuitos com OPAMP.







(b) Inverting amplifier



 $E_{i_1} \longrightarrow R_2$   $R_1 \qquad G = \frac{-1}{R_2 C} \int E_i \, dt$ 

(e) Integrator

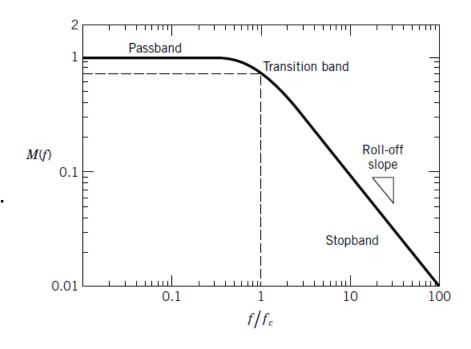
 $E_{i} \stackrel{R_{i} \quad C}{\longleftarrow} E_{o} = -R_{2}C\dot{E}_{i}$ 

(f) Differentiator

- 3.4. Condicionamento de sinais:
  - Filtragem: supressão de componentes espectrais do sinal.
    - Filtros analógicos: implementados eletronicamente sobre o sinal analógico;
      - Passivo: circuitos RLC em cascata (Bessel e Butterworth);
      - Ativos: baseados na função de transferência de OPAMPs;
    - Filtros digitais: implementados computacionalmente sobre o sinal digital.
    - Projeto de filtros analógicos: <u>www.analog.com</u> → Analog filter wizard
    - Projeto de filtros digitais: fdatool → Signal processing toolbox / MATLAB

#### 3.4. Condicionamento de sinais:

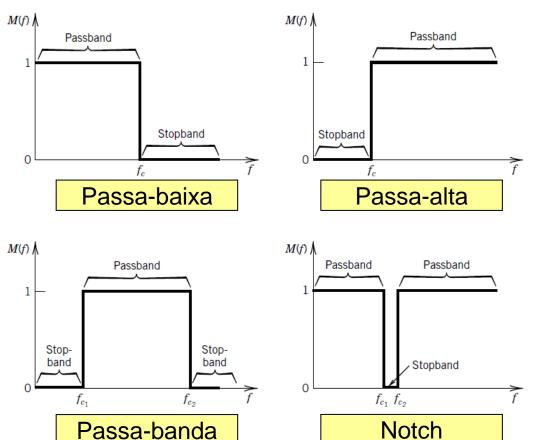
- Filtragem: características desejáveis em frequência
  - 1) Comportamento plano na banda de passagem;
  - 2) Resposta de fase linear na banda de passagem;
  - 3) Transição rápida entre as bandas de passagem e corte.



#### 3.4. Condicionamento de sinais:

- Filtragem: tipos de filtros;
  - Filtro passa-alta: permite passagem de frequências maiores do que a frequência de corte  $f_c$  (cut-off);
  - Filtro passa-baixa: permite passagem de frequências menores do que a frequência de corte;
  - Filtro passa-banda: permite a passagem de sinal em apenas uma certa faixa de frequências (entre  $f_{c1}$  e  $f_{c2}$ );
  - Filtro rejeita-banda: bloqueia a passagem de sinal em uma banda de frequências;
  - Filtro notch: bloqueia somente uma frequência.

- 3.4. Condicionamento de sinais:
  - Filtragem: tipos de filtros;



#### Questionário

#### Questionário:

- 1) O que é melhor: medir corrente em série com um amperímetro ou estimar a corrente pela tensão paralela uma carga? Justifique.
- 2) Como funciona um osciloscópio?
- 3) Como funciona a medição de fase de um sinal?
- 4) Quais são as vantagens e desvantagens das transmissões analógica e digital?
- 5) Qual é a diferença entre campo, densidade de fluxo, e fluxo magnético? A informação espacial importa em medições magnéticas?

#### Referências

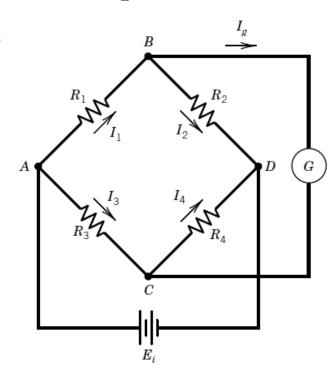
#### Referências:

- R.S. Figliola, D.E. Beasley, Theory and Design for Mechanical Measurements, Wiley, 2011.
- D. Halliday, R. Resnick, J. Walker, Fundamentals of Physics, Willey, 2007.
- A.S. Morris, Measurement & Instrumentation Principles, Butterworth Heinemann, 2001.
- A.S. Sedra, K.C. Smith, Microelectronic Circuits, CRC Press, 2004.
- J.G. Webster, H. Eren (Ed.) Measurement, Instrumentation, and Sensors Handbook, CRC Press, 2014.

#### **Exercícios**

#### **Exercícios**

- **Ex. 4.1)** Uma ponte de Weatstone alimentada com  $E_i = 10$  V possui uma resistência ajustável  $R_2 = 100$  Ω e duas resistências fixas  $R_3 = R_4 = 200$  Ω. Um sensor resistivo é instalado em  $R_1$ .
  - a) Para uma tensão de saída E<sub>o</sub> = 0.56 V, determine R<sub>1</sub>;
  - b) Determine o valor de R<sub>2</sub> necessário para "zerar" a saída da ponte;
  - c) Supondo que a resistência do sensor varie de  $R = R_1 + \Delta R$ , determine a sensibilidade da ponte de Wheatstone equilibrada em modo de deflexão.



- Ex. 4.1.a) Modo de deflexão
  - Tensão de saída da ponte:  $E_o = E_i \left( \frac{R_1}{R_1 + R_2} \frac{R_3}{R_3 + R_4} \right)$

• 
$$0.56 = 10 \left( \frac{R_1}{R_1 + 100} - \frac{200}{200 + 200} \right) \rightarrow R_1 = 125 \Omega;$$

Note que a ponte está inicialmente desequilibrada.

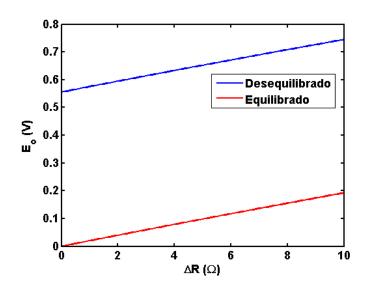
- Ex. 4.1.b) Modo nulo
  - Relação de resistências:  $\frac{R_2}{R_1} = \frac{R_4}{R_3}$ ;
  - $R_2 = R_1 \frac{R_4}{R_3} = 125 \frac{200}{200} = 125 \Omega;$
  - Ajustando  $R_2 = R_1 = 125 \ \Omega \rightarrow E_0 = E_i \left( \frac{R_1}{2R_1} \frac{R_3}{2R_3} \right) = 0 \ \text{V}.$

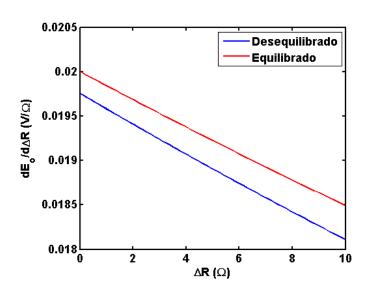
- Ex. 4.1.c) Sensibilidade, modo de deflexão
  - Para a ponte equilibrada:

$$E_o = E_i \left( \frac{R_1 + \Delta R}{R_1 + R_2 + \Delta R} - \frac{R_3}{R_3 + R_4} \right) = 10 \left( \frac{125 + \Delta R}{250 + \Delta R} - \frac{1}{2} \right);$$

• Sensibilidade: 
$$\frac{dE_o}{d\Delta R} = 10 \left[ \frac{1}{250 + \Delta R} - \frac{125 + \Delta R}{(250 + \Delta R)^2} \right]$$

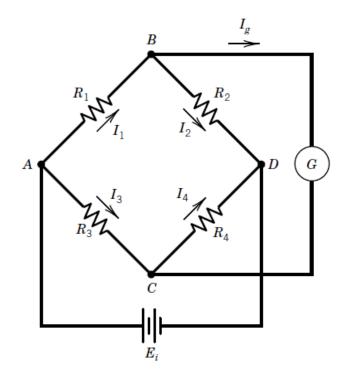
■ Ex. 4.1.c) Sensibilidade, modo de deflexão





 A ponte de Wheatstone é altamente sensível para variações pequenas de resistência.

- **Ex. 4.2)** Seja um transdutor de força acoplado na posição  $R_1$  da ponte de Wheatstone. O transdutor possui um resistência inicial de 500 Ω (sem força aplicada) e sensibilidade de 0,5 Ω/N.
  - Para a ponte inicialmente equilibrada e operando em modo de deflexão (E<sub>i</sub> = 10 V), calcule a tensão de saída da ponte para excitações de 100, 200 e 350 N.

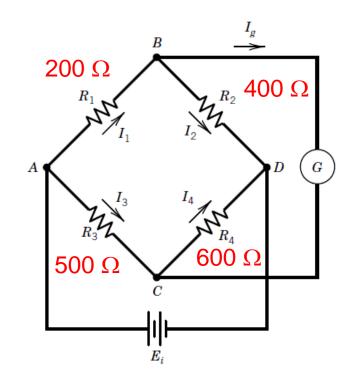


- **Ex. 4.2)** Ponte de Wheatstone, modo de deflexão:
  - Para uma ponte inicialmente equilibrada,  $E_o=0$ ,  $R_1=\cdots=R_4=R=500~\Omega$ . A variação da tensão de saída em função da variação da resistência  $R_1$  é dada por

$$\Delta E_o = E_i \frac{\Delta R/R}{4 + 2\Delta R/R}$$

- $F = 100 \text{ N} \rightarrow R_1 = R_0 + KF = 550 \Omega \rightarrow \Delta R = 50 \Omega$ ;
  - $\Delta E_o = 10 \frac{0.1}{4.2} = 0.24 \text{ V}.$

- **Ex. 4.3)** Seja a ponte de Wheatstone abaixo.
  - a) Determine a tensão de saída para uma alimentação de 5 V;
  - b) Supondo que a resistência R<sub>1</sub> aumentou em 50 Ω, calcule a tensão em modo de deflexão.



Ex. 4.3.a) Tensão de saída (inicial):

$$E_o = E_i \left( \frac{R_1}{R_1 + R_2} - \frac{R_3}{R_3 + R_4} \right)$$

• 
$$E_o = 5\left(\frac{200}{200+400} - \frac{500}{500+600}\right) = -0.61 \text{ V};$$

• Note que a ponte está desequilibrada, pois  $E_o \neq 0$ .

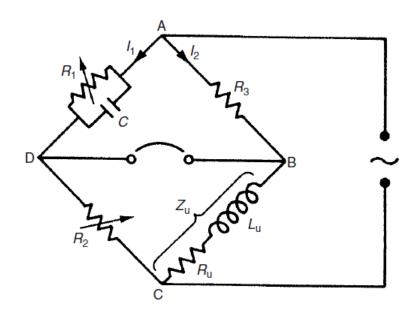
Ex. 4.3.b) Tensão de saída (deflexão):

$$E_o = E_i \left( \frac{R_1 + \Delta R_1}{R_1 + \Delta R_1 + R_2} - \frac{R_3}{R_3 + R_4} \right)$$

• 
$$E_o = 5\left(\frac{250}{250+400} - \frac{500}{500+600}\right) = -0.31 \text{ V};$$

• A tensão de saída varia de forma linear com  $\Delta R_1$ ?

- Ex. 4.4) Ponte de Maxwell.
  - a) Determine a função de transferência em modo de deflexão;
  - b) Determine a relação de impedâncias em modo nulo.

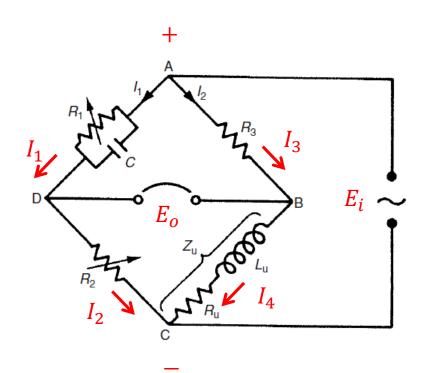


- **Ex. 4.4.a)** Modo de deflexão:
  - Tensão DB:

• 
$$E_o = -Z_1I_1 + Z_3I_3$$
;

• 
$$E_o = Z_2 I_2 - Z_4 I_4$$
;

- Tensão AC:
  - $E_i = Z_1 I_1 + Z_2 I_2$ ;
  - $E_i = Z_3 I_3 + Z_4 I_4$ ;



- **Ex. 4.4.a)** Modo de deflexão:
  - Seja  $I_1 = I_2$  e  $I_3 = I_4$ :

$$\bullet \ I_1 = \frac{E_i}{Z_1 + Z_2};$$

$$\bullet \quad I_3 = \frac{E_i}{Z_3 + Z_4};$$

Portanto,

• 
$$E_o = -Z_1I_1 + Z_3I_3 = E_i\left(\frac{Z_3}{Z_3 + Z_4} - \frac{Z_1}{Z_1 + Z_2}\right)$$

Ex. 4.4.a) Modo de deflexão:

• 
$$Z_1 = \left(\frac{1}{R_1} + j\omega C_1\right)^{-1}$$
,  $Z_2 = R_2$ ,  $Z_3 = R_3$ ,  $Z_4 = R_4 + j\omega L_4$ ;

• 
$$E_o = E_i \left( \frac{Z_3}{Z_3 + Z_4} - \frac{Z_1}{Z_1 + Z_2} \right)$$

- **Ex. 4.4.b)** Modo nulo:
  - A tensão na saída da ponte é nula:

• 
$$E_o = 0$$
;

• 
$$\frac{I_1}{I_3} = \frac{Z_3}{Z_1} = \frac{Z_4}{Z_2}$$
;

• 
$$Z_4 = R_4 + j\omega L_4 = R_2 R_3 \left(\frac{1}{R_1} + j\omega C_1\right)$$

■ Ex. 4.5) Um sinal periódico composto é formado por componentes espectrais em 10 e 500 Hz. Projete um filtro passa-baixas para eliminar as componentes de alta frequência. Considere que o sinal é adquirido a uma taxa de amostragem de 10 kHz.

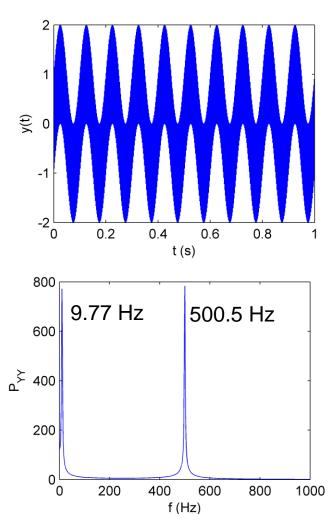
- **Ex. 4.5**)
  - Análise no tempo e em frequência.

```
dt = 1e-4;
y = sin(2*pi*10*t)+sin(2*pi*500*t);

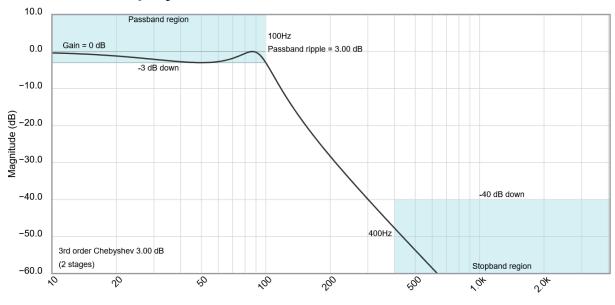
w = hann(N);

df = 1/(M*dt)
f = [0:df:(M-1)*df]';

Y = fft(w.*y,M);
```



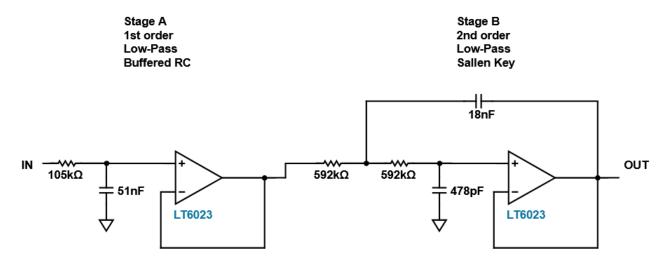
- **Ex.** 4.5)
  - Projeto de filtro analógico: <u>www.tools.analog.com</u>
    - Banda de passagem: -3 dB@100 Hz;
    - Banda de rejeição: -40 dB@400 Hz.



Frequency (Hz)

- Ex. 4.5)
  - Projeto de filtro analógico:
    - Função de transferência (segundo estágio):

$$H(s) = \frac{\omega_0^2}{s^2 + 2a_0\omega_0 + \omega_0^2} = \frac{3.32 \times 10^5}{s^2 + 187.7s + 3.32 \times 10^5}$$

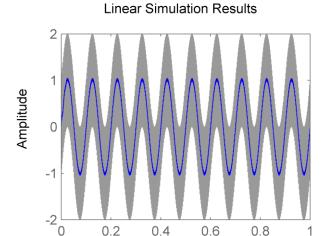


- Ex. 4.5)
  - Projeto de filtro analógico: implementação.

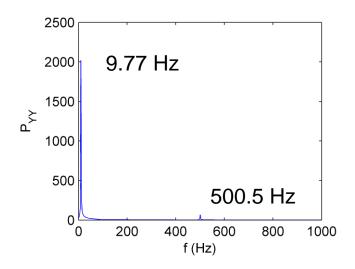
```
Hs = w0^2/(s^2+2*a0*s+w0^2);

h = lsim(Hs, y, t);

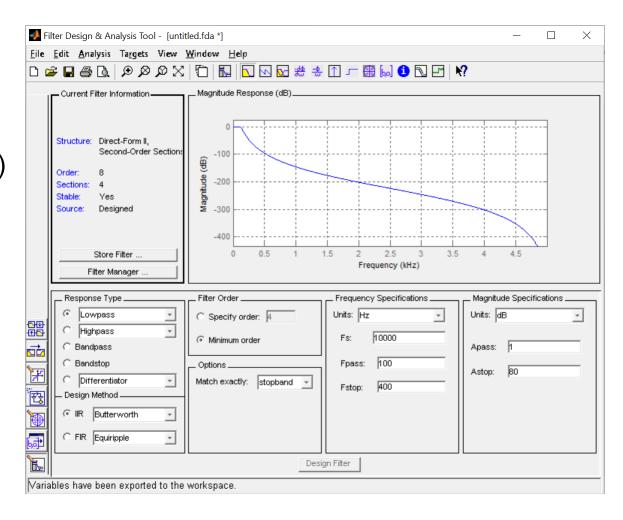
H = fft(h, M);
```



Time (200)



- Ex. 4.5)
  - Projeto de filtro digital: fdatool (MATLAB)



- **Ex. 4.5**)
  - Projeto de filtro digital: implementação.

```
h = filter(Hd,y);
H = fft(h,M);
```

