Rapport de séance

Durant cette séance j'ai décidé de continuer le programme arduino de la séance dernière de manière à pouvoir contrôler le robot avec mon téléphone grâce au module bluetooth. J'ai donc revu l'utilisation du module de façon à bien recevoir et traiter les informations envoyées par mon téléphone. J'ai également réfléchis à une autre solution pour le suivi de personne à l'aide de simples capteurs à ultrason. Cette solution serait bien moins efficace mais bien plus simple à exécuter. J'ai donc commencé à effectuer des test vis-à-vis de cette solution.

