

# Rapport de séance

Durant cette séance je me suis occupé de chercher comment utiliser la carte Jetson Nano, notamment pour la lier avec notre caméra stéréo.

J'ai regardé les datasheets de ces composants et ai également regarder des vidéos sur youtube pour comprendre son utilisation. J'ai notamment appris qu'il me fallait une carte SIM pour stocker les informations sur la Jetson, cette carte doit être programmé sur le PC au préalable.

J'ai également aidé mon binôme durant une bonne partie de la séance. Car en effet, nous avons du revoir à la baisse les dimensions de notre robot. J'ai donc du l'aider à réaliser la nouvelle structure avec les bonnes dimensions, notamment via la découpeuse LASER. J'ai également du l'aider sur le montage de la structure.

Il y a également eu un problème lors de notre impression 3D de notre support de roue folle. Notre impression s'est mal réaliser, nous avons donc du revoir notre fichier, notamment augmenter l'épaisseur de notre support, pour la rendre moins flexible.