

Systèmes Temps-Réel

Chapitre 4:

POSIX Exercice

Olfa Mosbahi olfamosbahi@gmail.com

Exemple

Un pont supporte une charge maximale de 15 tonnes. Ce pont est traversé par des camions dont le poids est de 15 tonnes ainsi que par des voitures dont le poids est de 5 tonnes. On vous demande de gérer l'accès au pont de sorte que la charge maximale du pont soit respectée.

Questions:

- 1. Donnez un programme comportant un moniteur (une <u>fonction d'acquisition</u> et <u>une fonction de libération</u> du pont) qui simule les règles de partage du pont ci-dessus. Votre programme modélisera les camions et voitures sous la forme de threads.
- 2. Quand un véhicule quitte le pont, on souhaite donner la priorité aux camions : lorsqu'une voiture et un camion sont bloqués en attente d'obtenir l'accès au pont, le camion doit être réveillé en premier, sous réserve, bien sûr, que la capacité maximale du pont soit respectée.

Correction de l'Exemple 1 (Q1)

```
id acceder au pont(int tonnes)
#include <time.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
#include <stdlib.h>
                                                        if (tonnes==15)
                                                                pthread_mutex_lock(&camion_sc);
                                                                while(tonnes>0)
#define NB CAMIONS
#define NB VOITURES
#define NB VEHICULES
                     (NB CAMIONS+NB VOITURES)
                                                                         sem_wait(&sem_compteur);
                                                                         tonnes=tonnes-5;
                                                                pthread mutex unlock(&camion sc);
void attendre(double max);
int tirage_aleatoire(double max);
                                                        else sem wait(&sem compteur);
/* Code des threads */
void* voiture(void* arg);
void* camion(void* arg);
                                                  id quitter_le_pont(int tonnes)
                                                        while(tonnes>0)
  sem_t sem_compteur;
                                                                sem post(&sem compteur);
                                                                tonnes=tonnes-5;
  pthread_mutex_t camion_sc;
                                                                };
```

Correction de l'Exemple 1 (Q1)

```
En Posix:
                                                   void*_voiture(void* arg)
- Un sémaphore initialisé a 1, est
de type pthread_mutex_t
                                                           int pid=*((int*)arg);
   Un sémaphore initialisé a 3, doit être de type
                                                           attendre(5.0);
   sem t
                                                           acceder au pont(5);
                                                           printf("Voiture %d : je traverse le pont\n",pid);
   sem_compteur : sémaphore entre camions
                                                           attendre(5.0);
   camion Sc : sémaphore entre camions et voitures
                                                           printf("Voiture %d : je quitte le pont\n",pid);
                                                           quitter_le_pont(5);
int tirage_aleatoire(double max)
{
                                                           pthread exit(NULL);
        int j=(int) (max*rand()/(RAND_MAX+1.0));
        if(j<1)
                j=1;
                                                   void* camion(void* arg)
        return i:
                                                           int pid=*((int*)arg);
                                                           attendre(5.0);
                                                           acceder au pont(15);
void attendre(double max)
                                                           printf("Camion %d : je traverse le pont\n",pid);
                                                           attendre(5.0);
        struct timespec delai;
                                                           printf("Camion %d : je quitte le pont\n",pid);
                                                           quitter le pont(15);
        delai.tv_sec=tirage_aleatoire(max);
        delai.tv nsec=0;
                                                           pthread_exit(NULL);
        nanosleep(&delai,NULL);
```

Correction de l'Exemple 1 (Q1)

```
int main(int argc, char* argv[])
        int i;
        pthread t id;
        sem_init(&sem_compteur,0,3);
        for(i=0; i<NB_VEHICULES;i++)</pre>
                         int* j=(int*)malloc(sizeof(int));
                         *j=i;
                         if (i<NB_CAMIONS)</pre>
                                  pthread_create(&id,NULL,camion,j);
                                  pthread create(&id,NULL,voiture,j);
                         else
        pthread exit(NULL);
};
```

Correction de l'Exemple 1 (Q2)

```
#include <time.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
#include <stdlib.h>
                                                 /* Semaphore prive pour bloquer les vehicules */
                                                 /* Un semaphore par vehicule */
#define NB CAMIONS
                                                 sem t sempriv[NB VEHICULES];
#define NB VOITURES
#define NB VEHICULES
                      (NB CAMIONS+NB_VOITURES)
                                                 /* Etat des vehicules */
#define ATTENDRE 1
                                                 int etat[NB_VEHICULES];
#define RIEN 2
#define TRAVERSER 3
                                                 /* Nombre de camions actuellement bloques */
                                                 int nb camions bloques=0;
void attendre(double max);
int tirage aleatoire(double max);
                                                 /* Etat du pont : poids actuellement sur le pont */
                                                 int seuil=0;
/* Code des threads */
void* voiture(void* arg);
void* camion(void* arg);
/* Section critique pour proteger les variables
        d'etat
pthread mutex t sc;
```

Correction de l'Exemple 1 (Q2)

```
void quitter_le_pont(int tonnes, int pid)
                                                       int i;
void acceder au pont(int tonnes, int id)
                                                       pthread mutex lock(&sc);
                                                       etat[pid]=RIEN;
       pthread mutex lock(&sc);
                                                       seuil=seuil-tonnes;
       if(seuil+tonnes <= 15)</pre>
                                                       /* On libere les camions d'abord */
                                                       for(i=0; i<NB CAMIONS;i++)</pre>
                                                                if ( (etat[i]==ATTENDRE) && (seuil==0) )
               seuil=seuil+tonnes;
               etat[id]=TRAVERSER;
                                                                         sem post(&sempriv[i]);
               sem post(&sempriv[id]);
                                                                         seuil=15:
                                                                         nb camions bloques--;
       else
               etat[id]=ATTENDRE;
                                                       /* On s'occupe des voitures maintenant */
               if(tonnes==15)
                                                       /* Si plus d'un camion est bloque, on ne
                       nb camions bloques++;
                                                                libere pas de voiture */
                                                       for(i=NB_CAMIONS; i<NB_VEHICULES;i++)</pre>
                                                                if ( (seuil<15) && (nb camions bloques==0)</pre>
                                                                         && (etat[i]==ATTENDRE) )
       pthread mutex unlock(&sc);
       sem wait(&sempriv[id]);
                                                                         seuil=seuil+5;
                                                                         sem post(&sempriv[i]);
                                                       pthread mutex unlock(&sc);
```

Correction de l'Exemple 1 (Q2)

```
void* voiture(void* arg)
int main(int argc, char* argv[])
                                                                            int pid=*((int*)arg);
       int i;
       pthread t id;
                                                                            attendre(5.0);
                                                                            acceder au_pont(5, pid);
                                                                            printf("Voiture %d : je traverse le pont\n",pid);
       for(i=0; i<NB_VEHICULES;i++)</pre>
                                                                            attendre(5.0);
                                                                            printf("Voiture %d : je quitte le pont\n",pid);
                       etat[i]=RIEN;
                                                                            quitter le pont(5, pid);
                       sem_init(&sempriv[i],0,0);
                                                                            pthread exit(NULL);
        pthread mutex init(&sc,0);
                                                                   void* camion(void* arg)
       for(i=0; i<NB VEHICULES;i++)</pre>
                                                                            int pid=*((int*)arg);
                       int* j=(int*)malloc(sizeof(int));
                       *j=i;
                                                                            attendre(5.0);
                       if (i<NB_CAMIONS)</pre>
                                                                            acceder au pont(15, pid);
                               pthread create(&id,NULL,camion,j);
                                                                            printf("Camion %d : je traverse le pont\n",pid);
                       else
                               pthread_create(&id,NULL,voiture,j);
                                                                            attendre(5.0);
                                                                            printf("Camion %d : je quitte le pont\n",pid);
                                                                            quitter_le_pont(15, pid);
                                                                            pthread exit(NULL);
        pthread exit(NULL);
};
```