

جامعة دمشق كلية هندسة المعلوماتية السنة الخامسة اختصاص الذكاء الصنعي 28/10/2023

وظيفة الرؤية الحاسوبية الثالثة

تقدمة الطالبان:

عبد الله محمد عبد الناصر الزبداني

طوني ابراهيم بطرس

Contents

الصور الاساسية	
الطلب الأول	
Standard Hough Transform	
الطلب الثاني	
Probabilistic Hough Transform	
الطلب الثالث	
الطلب الثالث	

GitHub repo:

https://github.com/GOWaz/Computer-Vision-Homeworks.git

الصور الأساسية

الصور المستخدمة بالوظيفة من اجل تطبيق كل من:

- standard Hough transform •
- probabilistic Hough transform •



Image1 road

5	3			7				
6			1	9	5			
	9	8					6	
8				6				3
4			8		3			1
7				2				6
	6					2	8	
			4	1	9			5
				8			7	9

Image2 sudoku





Image3 mask

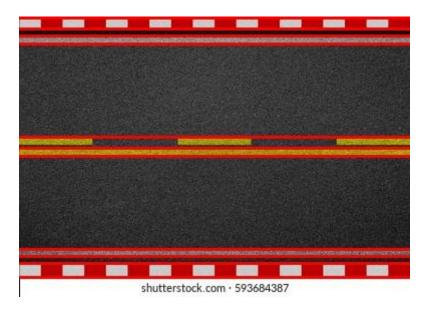
Image4 book cover

الطلب الأول

Standard Hough Transform

نتائج الطريقة الأولى لاكتشاف الحواف:

الحواف معلمة باللون الأحمر.



5	3			7				
6			1	9	5			
	9	8					6	
8				6				3
4			8		3			1
7				2				6
	6					2	8	
			4	1	9			5
				8			7	9

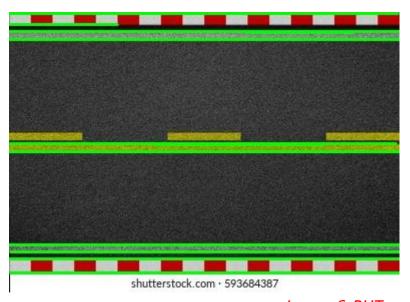
Image 5 SHT results

الطلب الثاني

Probabilistic Hough Transform

نتائج الطريقة الثانية لاكتشاف الحواف:

الحواف معلمة باللون الأخضر.



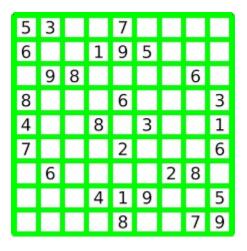


Image 6 PHT results

الطلب الثالث

الفرق الرئيسي بين هاتين الطريقتين هو أن التحويل هوف القياسي يكتشف جميع الحواف الممكنة في الصورة، بينما يقوم التحويل هوف الاحتمالي بتحديد الحواف المهمة فقط من خلال ربط قطاعات الصورة.

بمعنى آخر:

تحويل هوف القياسي يكتشف جميع الحواف الموجودة في الصورة، حتى إذا كانت هناك حواف غير هامة أو تشويش في الصورة. وهذا الامر غير فعال في حال الصورة تحتوي على خطوط تشويش او حواف غير مهمة قد لاتمثل شكل او لا نحتاجها.

تحويل هوف الاحتمالي يحدد الحواف البارزة فقط ويربط القطاعات المتجاورة لإيجاد هذه الحواف. مما يجعله أكثر دقة وفعالية عندما نريد الكشف عن الحواف الرئيسية دون التأثير بالحواف الأخرى أو التشويش في الصورة.

أي تحويل هوف الاحتمالي أكثر دقة من تحويل هوف القياسي.

الطلب الثالث

نتائج إزالة نص بسيط من صورة:



Image8 book cover text removed