

## **Tracce delle soluzioni**

**1.**  
Vedi dispense del corso.

**2.**

$$G(s) = \frac{100 s}{(1+s) 10^2 (1+0.1 s)^2} = \frac{s}{(1+s)(1+0.1 s)^2}$$

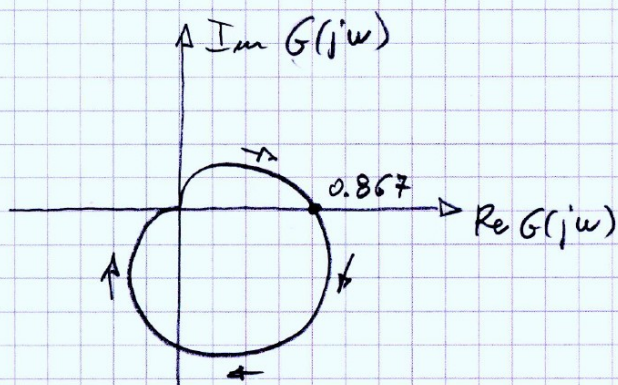
$$G(j\omega) = \frac{j\omega}{(1+j\omega)(1+0.1 j\omega)^2}$$

$$\arg G(j\omega) = \frac{\pi}{2} - \arctan \omega - 2 \arctan 0.1 \omega$$

$$|G(j\omega)| = \frac{\omega}{\sqrt{1+\omega^2} \cdot (1+0.01 \cdot \omega^2)}$$

$$\omega \rightarrow 0^+ \quad \arg G(j\omega) \rightarrow \frac{\pi}{2} \quad |G(j\omega)| \rightarrow 0$$

$$\omega \rightarrow +\infty \quad \arg G(j\omega) \rightarrow -\pi \quad |G(j\omega)| \rightarrow 0$$



determinazione dell'intersezione con l'asse reale positiva:

$1 + K G(s) = 0$  abbia radici puramente immaginarie

$$1 + K \frac{100 s}{(s+1)(s+10)^2} = 0 \quad \text{Sia } \eta := 100 K$$

$$(s+1)(s+10)^2 + \eta s = 0 \quad s^3 + 21s^2 + (120 + \eta)s + 100 = 0$$

3	1	120 + $\eta$	0	$\Delta = 21\eta + 2420 = 0$
2	21	100	0	
1	$\Delta$			

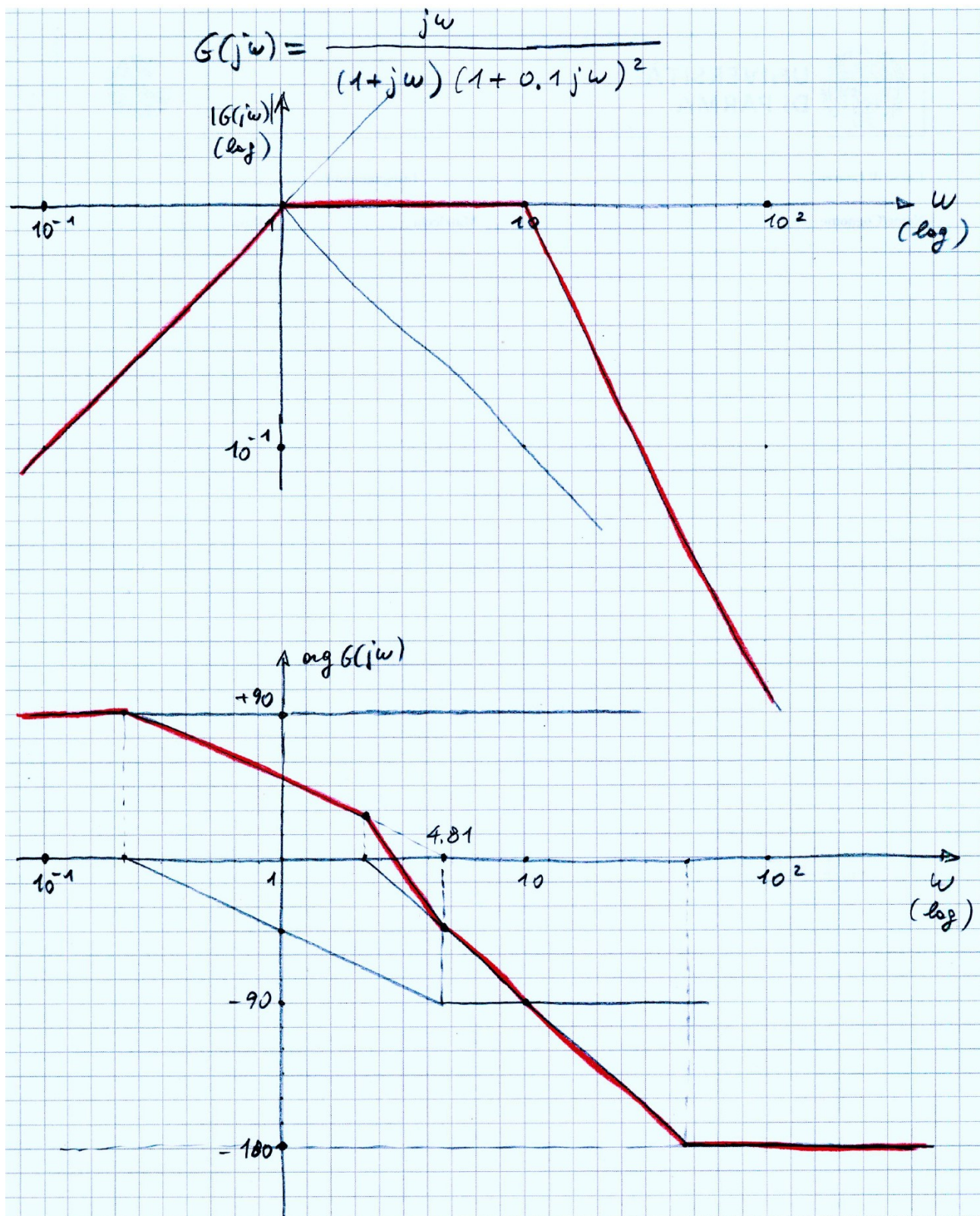
$$K = -\frac{2420}{2100}$$

$$1 + K G(j\omega) = 0 \quad G(j\omega) = -\frac{1}{K} = \frac{2100}{2420} = 0.867$$

eq. derivata  $21s^2 + 100 = 0$

$$s = \pm j \sqrt{\frac{100}{21}} = \pm j 2.18, \quad \omega = 2.18 \text{ rad/sec}$$





3.  
Vedi dispense dell'insegnamento.

4.

1) L'equazione caratteristica del sistema retroazionato è

$$1 + K_1 \frac{s+1}{s^2(s+4)(s+8)} = 0$$

Questa in forma polinomiale diventa:

$$s^4 + 12s^3 + 32s^2 + K_1s + K_1 = 0$$

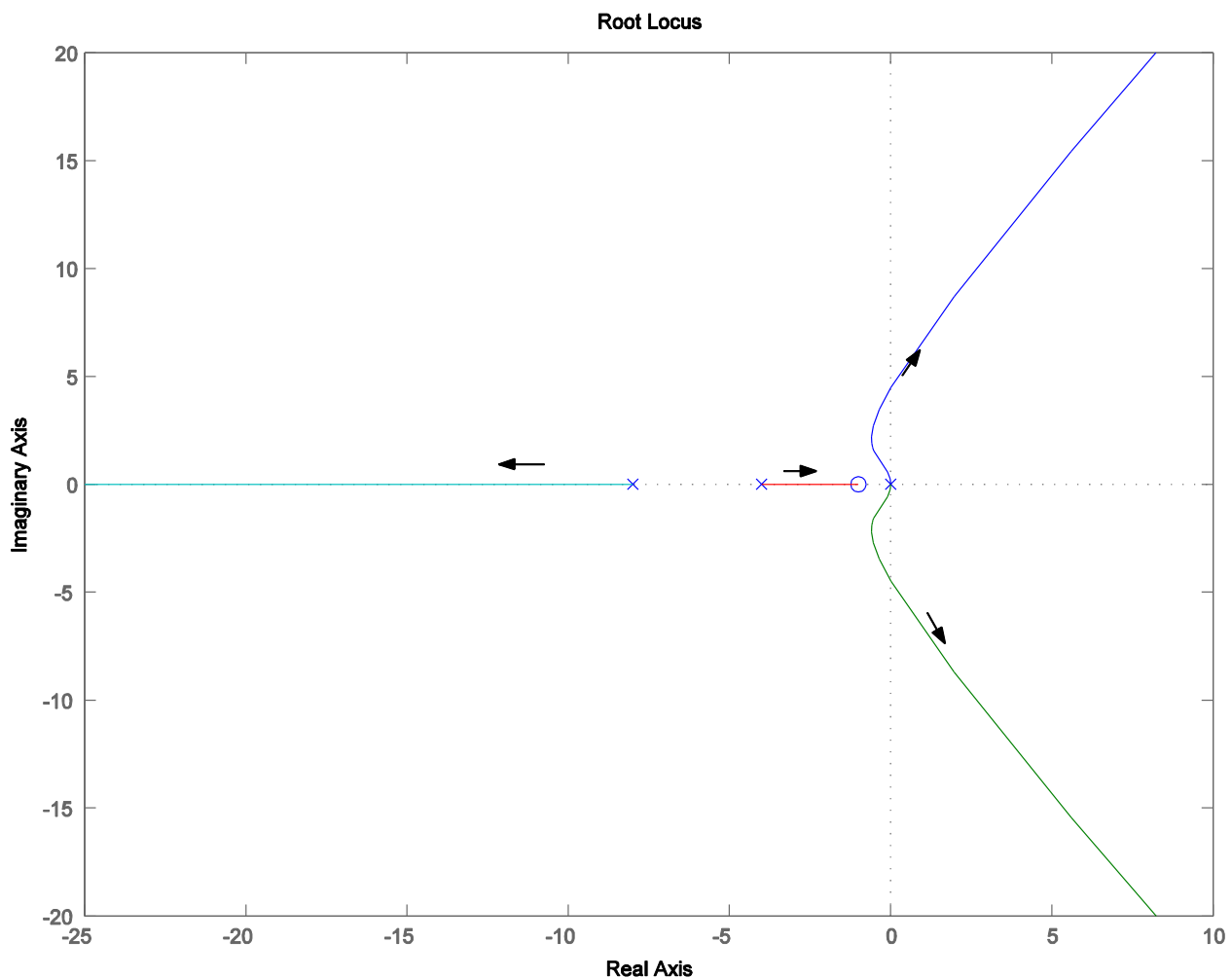
La tabella di Routh corrispondente è

4	1	32	$K_1$	0
3	12	$K_1$	0	0
2	$384 - K_1$	$12K_1$	0	
1	$K_1(240 - K_1)$	0		
0	$12K_1$			

Imponendo la positività degli elementi della prima colonna si ottiene  $K_1 \in (0, 240)$ , valori per i quali il sistema è asintoticamente stabile (Criterio di Routh).

2) Il luogo presenta tre asintoti rettilinei ( $\vartheta_{a,1} = +60^\circ$ ,  $\vartheta_{a,2} = +180^\circ$ ,  $\vartheta_{a,3} = -60^\circ$ ) con centro in

$$\sigma_a = \frac{-4-8-(-1)}{3} = -\frac{11}{3} \cong -3,67$$



Le intersezioni del luogo si hanno in corrispondenza del valore limite di  $K_1 = 240$ . Per tale valore la tabella di Routh evidenzia l'equazione ausiliaria

$$(384 - 240)s^2 + 12 \cdot 240 = 0$$

$$s^2 + 20 = 0$$

Quindi le intersezioni avvengono in  $s = \pm j\sqrt{20} \cong \pm j4,47$ .

5.

Il controllore (di ordine quattro) è del tipo

$$C(s) = \frac{b_4 s^4 + b_3 s^3 + b_2 s^2 + b_1 s + b_0}{(s^2 + 4)(s^2 + 1)}$$

in cui i quattro poli coniugati in  $\pm j2$  e  $\pm j1$  servono a rimuovere il disturbo  $d(t)$ .

Il guadagno ad anello è  $L(s) = C(s)P(s)$  e dall'equazione  $1 + L(s) = 0$  si ricava il polinomio caratteristico

$$\begin{aligned} p_c(s) &= (s^2 + 1)(s^2 + 4)(s + 4) + b_4 s^4 + b_3 s^3 + b_2 s^2 + b_1 s + b_0 = \\ &= s^5 + (4 + b_4)s^4 + (5 + b_3)s^3 + (20 + b_2)s^2 + (4 + b_1)s + 16 + b_0 \end{aligned}$$

Dalle specifiche si ricava il polinomio desiderato

$$\begin{aligned} p_d(s) &= (s + 1)(s + 2)(s + 3)(s + 5)(s + 6) = \\ &= s^5 + 17s^4 + 107s^3 + 307s^2 + 396s + 180 \end{aligned}$$

Impostando l'identità polinomiale  $p_c(s) = p_d(s)$  si determina il seguente sistema

$$\begin{cases} b_4 + 4 = 17 \\ b_3 + 5 = 107 \\ b_2 + 20 = 307 \\ b_1 + 4 = 396 \\ b_0 + 16 = 180 \end{cases}$$

risolvendo il quale si ricava

$$b_4 = 13 \quad b_3 = 102 \quad b_2 = 287 \quad b_1 = 392 \quad b_0 = 164$$

Il controllore è quindi

$$C(s) = \frac{13s^4 + 102s^3 + 287s^2 + 392s + 164}{(s^2 + 4)(s^2 + 1)}$$

Perchè l'errore a regime in condizioni nominali sia nullo, si deve avere  $T_{ry}(0) = 1$  da cui

$$F \frac{C(0)P(0)}{1 + C(0)P(0)} = F \frac{\frac{164}{4} \frac{1}{4}}{1 + \frac{164}{4} \frac{1}{4}} = F \frac{41}{45} = 1$$

Si impone quindi

$$F = \frac{45}{41} = 1.0976$$



6.

$$a) \quad H(z) = \frac{z^3}{z^4 - 0.5z^2 + 0.06} \triangleq \frac{b(z)}{a(z)}$$

$$b) \quad a(z) = a_4 z^4 + a_3 z^3 + a_2 z^2 + a_1 z + a_0 \\ \equiv z^4 - 0.5z^2 + 0.06$$

Si applica il Criterio di Jury

$$1) \quad a(1) > 0, \quad a(1) = 1 - 0.5 + 0.06 > 0 \quad \text{ok!}$$

$$2) \quad (-1)^4 a(-1) > 0, \quad a(-1) = 1 - 0.5 + 0.06 > 0 \quad \text{ok!}$$

$$3) \quad |a_0| < a_4, \quad 0.06 < 1 \quad \text{ok!}$$

$$4) \quad |b_0| > |b_3|, \quad 0.9964 > 0 \quad \text{ok!}$$

$$5) \quad |c_0| > |c_2|, \quad 0.99281 > 0.4683 \quad \text{ok!}$$

Tabella di Jury

1	0.06	0	-0.5	0	1
2	1	0	-0.5	0	0.06
3	-0.9964	0	0.47	0	
4	0	0.47	0	-0.9964	
5	0.99281	*	-0.4683		

Tutte le disuguaglianze di Jury sono soddisfatte e quindi il sistema è asintoticamente stabile.