Tracce delle soluzioni

1.

Vedi dispense del corso

- 2.
- a) Dall'equazione della dinamica otteniamo

$$\begin{cases} mD^2x_1 = f - kx_1 + b(Dx_2 - Dx_1) \\ mD^2x_2 = -b(Dx_2 - Dx_1) - kx_2 \end{cases}$$

b) Dalle equazioni precedenti trasformando secondo Laplace con condizioni iniziali tutte nulle otteniamo:

$$\begin{cases} ms^{2}X_{1} = F - kX_{1} + b(sX_{2} - sX_{1}) \\ ms^{2}X_{2} = -b(sX_{2} - sX_{1}) - kX_{2} \end{cases}$$

$$\begin{cases} ms^{2}X_{1} = F - kX_{1} + b(sX_{2} - sX_{1}) \\ (ms^{2} + bs + k)X_{2} = bsX_{1} \end{cases}$$

$$\begin{cases} X_{2} = \frac{bsX_{1}}{(ms^{2} + bs + k)} \\ (ms^{2} + bs + k)X_{1} = F + bsX_{2} \end{cases}$$

$$(ms^{2} + bs + k)X_{1} = F + bs \frac{bsX_{1}}{(ms^{2} + bs + k)}$$

$$G(s) := \frac{X_{1}}{F} = \frac{ms^{2} + bs + k}{(ms^{2} + bs + k)^{2} - b^{2}s^{2}} = \frac{ms^{2} + bs + k}{m^{2}s^{4} + 2mbs^{3} + 2mks^{2} + 2bks + k^{2}}$$

3.

$$Y(s) = G(s)U(s) = \frac{10}{(s+1)^4}, \frac{1}{5}$$

$$Y(s) = \frac{K_1}{s} + \frac{K_{21}}{(s+1)^4} + \frac{K_{22}}{(s+1)^3} + \frac{K_{23}}{(s+1)^2} + \frac{K_{24}}{s+1}$$

$$K_1 = \frac{10}{(s+1)^4} \Big|_{s=0} = 10, K_{21} = \frac{10}{s} \Big|_{s=-1} = -10$$

$$K_2 = \frac{1}{(2-1)!} \Big|_{s=0}^{2-1} \Big|_{s=-1} = 10 \Big|_{s=-1} = 10$$

$$K_{23} = \frac{1}{(3-1)!} \Big|_{s=-1} = \frac{10}{s} \Big|_{s=-1} = -10$$

$$Y(s) = \frac{10}{s} - \frac{10}{(s+1)^4} - \frac{10}{(s+1)^3} - \frac{10}{(s+1)^2} = \frac{10}{s+1}$$

$$Y(t) = 10 - \frac{5}{3} t^3 e^{t} - 5 t^2 e^{t} - 10 t e^{t} - 10 e^{t} t^{2}$$

$$Y(t) = \frac{10}{s} + \frac{10}{s}$$

4. Vedi appunti del corso.

5.

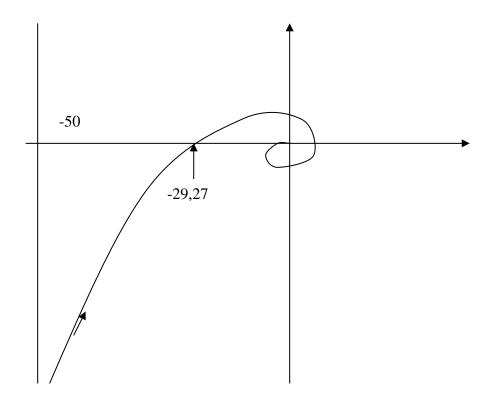
a)

$$P(j\omega) = \frac{10(1 - j\omega)^2}{(j\omega)(1 + j\omega)^3}$$

$$\arg P(j\omega) = -\frac{\pi}{2} - 5 \operatorname{arctg} \omega$$

$$|P(j\omega)| = \frac{10}{\omega\sqrt{1 + \omega^2}}$$

L'asintoto è verticale (il sistema è di tipo 2) e la sua ascissa è $\sigma_a = 10[(-1-1)-(1+1+1)] = -50$. $\omega \to \infty \qquad \text{arg } P(j\omega) \to -2\pi - \pi$



Calcolo intersezione con l'asse reale negativo:

$$\arg P(j\omega_p) = -\pi$$

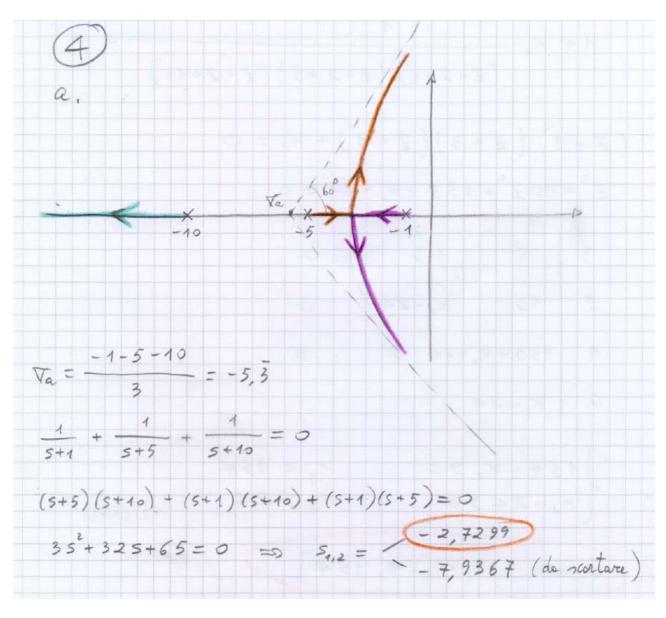
$$5 \operatorname{arctg} \omega_p = \frac{\pi}{2} \quad \Rightarrow \quad \omega_p = \operatorname{tg} \frac{\pi}{10} = 0,3249 \text{ rad}$$

$$\left| P(j\omega_p) \right| = 29,27 \quad \Rightarrow \quad P(j\omega_p) = -29,27$$

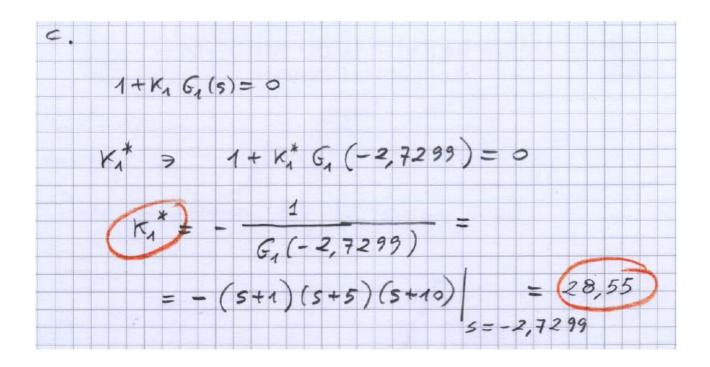
b) Considerato che P(s) non ha poli a parte reale positiva, il caso particolare del Criterio di Nyquist afferma che l'eq. 1 + P(s) = 0 ha tutte le radici a parte reale negativa se e solo se il diagramma polare completo non tocca né circonda il punto critico - 1. Dal diagramma sopra riportato risulta invece che il d.p.c. circonda 2 volte (in senso orario) il punto - 1. Si conclude quindi:

numero radici $\in \mathbb{C}_{+} = 2$ numero radici $\in j\mathbb{R} = 0$ numero radici $\in \mathbb{C}_{-} = 4 - 2 = 2$

6.



· Con	rbio e	di storie	hile c	omplesse	7=	5+2	
5=	7-2	2					
1+	Ka.	(5+1)	(5+5)) (5+10	_ = ·	هِ ٥	g. corot.
1+	K ₄ ·-	(2-2+	1	2+5)(7-2+	10)	= 0
		Z + 3)(+ 13 Z) + k ₁ =	= 0		
		1		0			
2	10	Kı	-24	0			
1	130-	K, +24	0	0			
0	K1	24				7	
\1 \(\kappa \)	54 - 1-24	K ₁ > 0		$K_1 < 1$ $K_1 > 2$	54		
Qui	ndi	K, ∈ [24 1:	547	>		



7.

Solution
$$y_3 = 3 + 7_2 = 4 + 7_3 = 4 + 5_3$$
 $C(s) = -5 = -5 = -5_3 =$

La differensa marsima fra gli orgamenti della funzione y(1) & 4. Quindi l'ordine del sisteme è n = 4. Ji effettua la sostiturione (K-4) -0 K: y(x-4)-8y(x-4+2)+16y(x-4+4)=16u(x-4+4)+16u(x-4+1) 16 y(K)-8 y(K-2) + y(K-4) = 16 U(K) + 16 U(K-3) La funcione di troferimentos è $H(z) = \frac{16z^4 + 16z}{16z^4 - 8z^2 + 1} \triangleq \frac{6(z)}{a(z)}$ ler un sistema del 4º ordine il criterio di Tury officemo: Condinione mecessoria e sufficiente effenché il sistema ma mutaticomente tabile è che le reguenti disuguaglionne sions radispette: 1) a(1) >0: 16-8+1=9>0 ok! 2) (-1) ta (-1) >0: 16-8+1=9>0 OK: 3) | a . | × 94 : 1 < 16 OK! 4) $|b_0| > |b_3|$: 255 > 0 ok. 5) $|c_0| > |c_2|$: $255^2 > 255 \cdot 120$ ok! Tobella di Jury 1 1 0 -8 0 16 16 0 -8 0 3 -255 0 120 0 120 0 -255 -255.120