

**SOLUZIONI – 2° turno**  
**Parte A**

1)  $T(s) = \frac{s+1}{s^3[(s+2)^2+9]}$

2)  $y(t) = -2\sin(2t)$

3) a)  $\Sigma$  è asintoticamente stabile: F

b)  $\Sigma$  è semplicemente stabile: V

c)  $\Sigma$  è instabile: F

d)  $\Sigma$  è a fase minima: F

e)  $\Sigma$  è stabile ingresso-limitato uscita limitata: F

4)  $A = 1$  e  $B = 3$ .

5)  $\sigma_a = -5$

6)  $C_r(s) = \frac{1+0.1s}{1+0.5s}$ ;  $\tau = 0.5$ ;  $\alpha = 0.2$

7)  $t_0 = 8$  sec.

8)  $\{\text{poli di } \Sigma\} = \{-1, -4\}$

9)  $\text{Modi} = \{e^{-t}, te^{-t}\}$

10)

a) Il sistema è internamente asintoticamente stabile: F

b) Il sistema è ben connesso: V

11)  $Z[x(k+6)] = z^6 Z[x(k)] - x(0)z^6 - x(1)z^5 - x(2)z^4 - x(3)z^3 - x(4)z^2 - x(5)z$

12)  $D^*f(t) = 1(t-3) + 3\delta(t-3) + 2\delta(t)$

13)  $C_d(z) = \frac{z+1}{z-1}$

14)

a) Determinarne il guadagno statico del sistema:  $H(1) = 5$

b) Determinarne la risposta all'impulso:  $h(k) = (0.8)^k \cdot 1(k)$

15)  $n_c = 4$

16)  $T_a = 0.5$  sec.

17)  $n_+(a) = 0$   
 $n_-(a) = 1$   
 $n_0(a) = 2$

18)  $\omega_m = 1$  rad/s

1.

$$\begin{cases} m D^2 x_1 = -k x_1 + k(x_2 - x_1) \\ m D^2 x_2 = f - k(x_2 - x_1) \end{cases}$$

$$(m D^2 + k) \cdot k x_2 = m D^2 x_1 + 2k x_1$$

$$k \cdot (m D^2 + k) x_2 = f + k x_1$$

$$(m D^2 + k)(m D^2 x_1 + 2k x_1) = k f + k^2 x_1$$

$$m^2 D^4 x_1 + 2k m D^2 x_1 + k m D^2 x_1 + 2k^2 x_1 = k f + k^2 x_1$$

$$m^2 D^4 x_1 + 3k m D^2 x_1 + k^2 x_1 = k f \quad \text{Eq. diff.}$$

$$T(s) = \frac{k}{m^2 s^4 + 3k m s^2 + k^2} \quad \text{f.d.t.}$$

$$m^2 s^4 + 3k m s^2 + k^2 = 0 \quad s^2 = \frac{-3k m \pm \sqrt{9k^2 m^2 - 4k^2 m^2}}{2m^2} = \frac{-3k \pm \sqrt{5} \cdot k}{2m} = \frac{-3 \pm \sqrt{5}}{2} \cdot \frac{k}{m}$$

poli di  $\Sigma$ :

$$p_{1,2} = \pm j \sqrt{\frac{3+\sqrt{5}}{2} \cdot \frac{k}{m}} \quad p_{3,4} = \pm j \sqrt{\frac{3-\sqrt{5}}{2} \cdot \frac{k}{m}}$$

modi di  $\Sigma$ :

$$\sin\left(\sqrt{\frac{3+\sqrt{5}}{2} \cdot \frac{k}{m}} \cdot t + \varphi_1\right), \sin\left(\sqrt{\frac{3-\sqrt{5}}{2} \cdot \frac{k}{m}} \cdot t + \varphi_2\right)$$

più semplicemente

$$\sin\left(1,618 \cdot \sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t + \varphi_1\right), \sin\left(0,618 \cdot \sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t + \varphi_2\right)$$

2.

$$Y(s) = \frac{1}{s(s+1)^3(s+2)}$$

$$Y(s) = \frac{K_1}{s} + \frac{K_{21}}{(s+1)^3} + \frac{K_{22}}{(s+1)^2} + \frac{K_{23}}{s+1} + \frac{K_3}{s+2}$$

$$K_1 = \frac{1}{(s+1)^3(s+2)} \Big|_{s=0} = \frac{1}{2}$$

$$K_{21} = \frac{1}{s(s+2)} \Big|_{s=-1} = \frac{1}{(-1)(1)} = -1$$

$$K_3 = \frac{1}{s(s+1)} \Big|_{s=-2} = \frac{1}{(-2)(-1)} = \frac{1}{2}$$

$$K_1 + K_{23} + K_3 = 0 \quad K_{23} = -K_1 - K_3 = -\frac{1}{2} - \frac{1}{2} = -1$$

$$K_{22} = \frac{d}{ds} \left( \frac{1}{s(s+2)} \right) \Big|_{s=-1} = - \frac{s+2+s}{s^2(s+2)^2} \Big|_{s=-1} = 0$$

$$Y(s) = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{s} - \frac{1}{(s+1)^3} - \frac{1}{s+1} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{s+2}$$

$$y(t) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} t^2 e^{-t} - e^{-t} + \frac{1}{2} e^{-2t} \quad t \geq 0$$

Il segnale  $u(t)=1(t)$  è discontinuo su  $\mathbb{R}$ , quindi il grado massimo di continuità della risposta  $y(t)$  è  
 {grado relativo} - 1 = 4 - 1 = 3

N.B.

Correzione sul calcolo di  $k_3$ :

$$k_3 = 1/(s(s+1)^3)|_{s=-2} = 1/2$$

3.

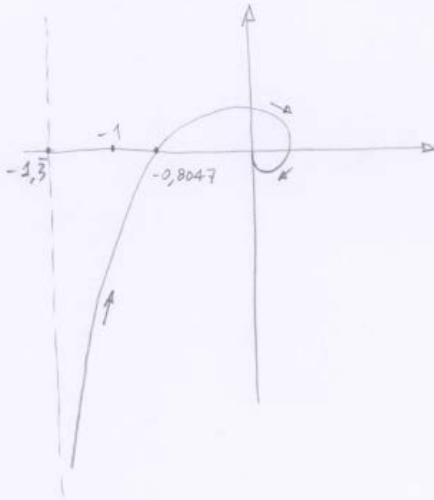
$$1. L(j\omega) = \frac{1}{3} \cdot \frac{(1-j\omega)^2}{j\omega(1+j\omega)^2} ; |L(j\omega)| = \frac{1}{3\omega} ; \arg L(j\omega) = -\frac{\pi}{2} - 4 \arctan \omega$$

$$\text{orientata per } \omega \rightarrow 0+ \quad \nabla_c = \frac{1}{3} (-1-1-(1+1)) = -\frac{4}{3} = -1,3$$

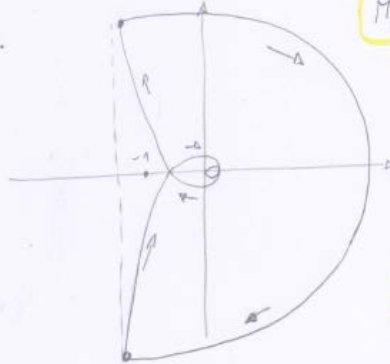
$$\omega \rightarrow +\infty \quad |L(j\omega)| \rightarrow 0 \quad \arg L(j\omega) \rightarrow -5 \cdot \frac{\pi}{2}$$

$$\arg L(j\omega_p) = -\pi \Rightarrow \arctan \omega_p = \frac{\pi}{8}, \quad \omega_p = \tan \frac{\pi}{8} = 0,4142$$

$$|L(j\omega_p)| = 0,8047 \Rightarrow L(j\omega_p) = -0,8047$$



2.



$$M_1 = \frac{1}{0,8047} \approx 1,24$$

$M_F$  :

$$|L(j\omega_c)| = 1$$

$$\omega_c = \frac{1}{3}$$

$$\arg L(j\omega_c) = -163,74$$

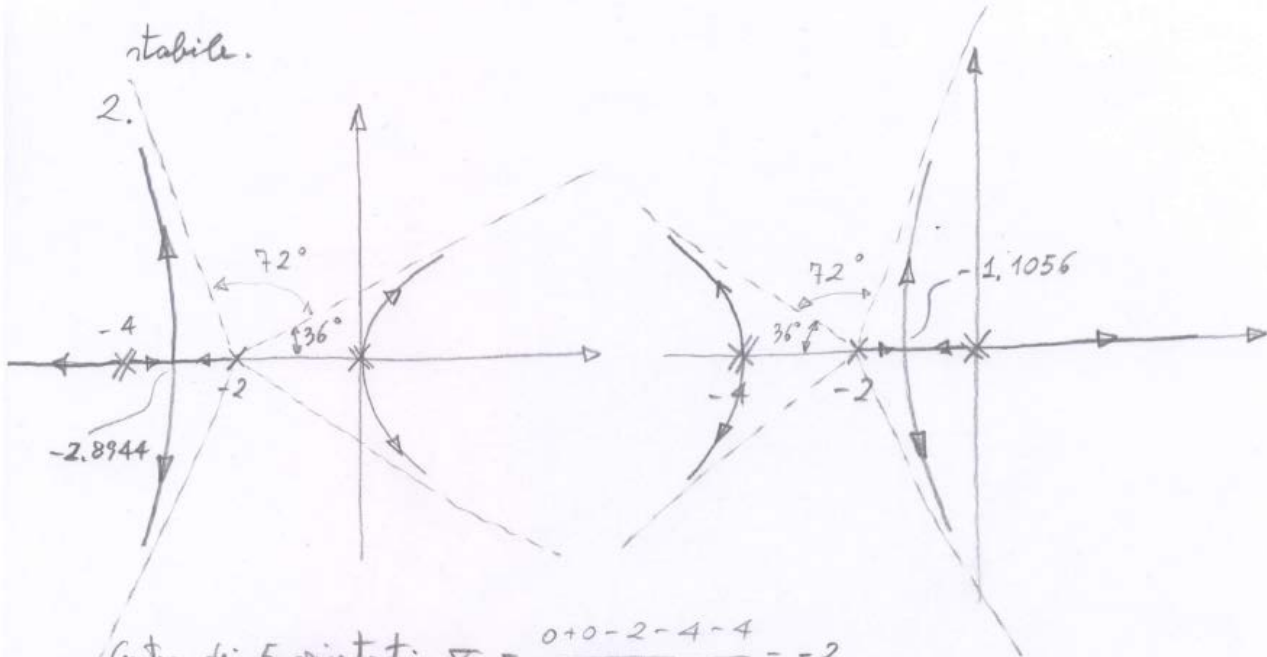
$$M_F = 16,26$$

$L(s)$  non ha poli a parte reale positiva e il diagramma polare completo non tocca né circonda il punto  $-1$ . Quindi per il c.d.N. il sistema retroazionato è asintoticamente stabile.

$$1. \quad 1 + K \frac{1}{s^2(s+2)(s+4)^2} = 0$$

Il polinomio caratteristico è quindi  $s^5 + 10s^4 + 32s^3 + 32s^2 + K$ .

Dalla nota proprietà che un polinomio è Hurwitziano solo se tutti i suoi coefficienti sono (strettamente) positivi segue che  $\forall K \in \mathbb{R}$  il sistema retroazionato non è asintoticamente stabile.



Centro dei 5 asintoti:  $\sigma_a = \frac{0+0-2-4-4}{5} = -2$

Calcolo delle radici doppie:  $\frac{2}{s} + \frac{1}{s+2} + \frac{2}{s+4} = 0$

$5s^2 + 20s + 16 = 0$  da cui  $s_{1,2} = -2.8944$  e  $-1.1056$

5.

$$b. \quad C(s) = K \frac{1 + \tau s}{1 + \alpha \tau s}$$

$$L(0) = \frac{K}{10}$$

$$K_p = L(0) = 19$$

$$K = 190$$

$$\text{impedimento} \quad -\frac{1}{\tau} = -2 \quad \left( \begin{array}{l} \text{CANCELLAZIONE} \\ \text{POLO-ZERO} \end{array} \right)$$

$$\tau = \frac{1}{2}$$

$$L(s) = \frac{1 + \frac{1}{2}s}{1 + \alpha \frac{1}{2}s} \cdot \frac{1900}{(s+2)(s+5)(s+10)} =$$

$$= \frac{\cancel{s+2}}{(2s+2)} \cdot \frac{1900}{(\cancel{s+2})(s+5)(s+10)} =$$

$$\approx \frac{1900}{(2s+2)(s+5)(s+10)}$$

$$L(s; \alpha) + \frac{1}{s} = 0 \quad \text{oblio radici per. immaginarie}$$

$$3800 + (2s+2)(s^2 + 15s + 50) = 0$$



$$\alpha s^3 + (15\alpha + 2)s^2 + (50\alpha + 30)s + 3900 = 0$$

$$\begin{array}{r|l} 3 & \alpha \\ 2 & 15\alpha + 2 \\ 1 & f(\alpha) \end{array} \quad \begin{array}{l} 50\alpha + 30 \\ 3900 \end{array}$$

$$f(\alpha) = (15\alpha + 2)(50\alpha + 30) - 3900\alpha =$$

$$= 100\alpha + 60 + 750\alpha^2 + 450\alpha - 3900\alpha =$$

$$= 750\alpha^2 - 3350\alpha + 60$$

$$\alpha_{1,2} = \frac{-1675 \pm \sqrt{1675^2 - 60 \cdot 750}}{750} = \frac{-1675 \pm \sqrt{2 \cdot 760 \cdot 625}}{750}$$

$$= \frac{-1675 \pm 1661,5123}{750} = \begin{cases} 4,4487 & \text{da SCARTARE} \\ 0,0180 & [0,0179828...] \end{cases}$$

$$\alpha \in (0,1) \Rightarrow \alpha = 0,0180$$

$$C(s) = 180 \frac{1 + \frac{1}{2}s}{1 + 0,0180 \cdot \frac{1}{2}s}$$

Calcolo di  $F$ :

$$T_{ry}(s) = F \cdot \frac{L(s)}{1+L(s)}$$

$$T_{ry}(0) = 1 \quad F \cdot \frac{L(0)}{1+L(0)} = 1$$

$$F \cdot \frac{19}{1+19} = 1$$

$$F = \frac{20}{19} = 1,0526$$

6.

$$X(z) = \frac{2z^3 + z + 1}{(z-1)(z-2)^2} = c_0 + \frac{c_1}{z-1} + \frac{c_{21}}{(z-2)^2} + \frac{c_{22}}{z-2}$$

$$c_0 = \lim_{z \rightarrow +\infty} X(z) = 2$$

$$c_1 = \left. \frac{2z^3 + z + 1}{(z-2)^2} \right|_{z=1} = 4$$

$$c_{21} = \left. \frac{2z^3 + z + 1}{z-1} \right|_{z=2} = 19$$

$$\begin{aligned} c_{22} &= D \left[ \frac{2z^3 + z + 1}{z-1} \right] \Big|_{z=2} = \frac{(6z^2+1)(z-1) - (2z^3+z+1)}{(z-1)^2} \Big|_{z=2} = \\ &= 25 - (16 + 2 + 1) = 25 - 19 = 6 \end{aligned}$$

$$x(k) = 2\delta(k) + 4 \cdot 1(k-1) + 19(k-1)2^{k-2} \cdot 1(k-1) + 6 \cdot 2^{k-1} \cdot 1(k-1)$$